## Численные методы, Весна 2021 ВШЭ. Задание 6.<sup>а</sup>

## Задачи типа А.

1. **(5+5)** [LagrangeInterpolator] Реализуйте построение интерполяционного многочлена в форме Ларганжа и используйте его для интерполяции заданной функции на равномерной сетке и сетке узлов Чебышева. Следуйте инструкциям в classroom. (5 баллов автопроверка + 5 баллов защита.)

## Задачи типа Б.

Для выполнения задания потребуются данные из файла data\_7\_1.npz. Скачайте его из Classroom и откройте его используя numpy:

```
with np.load('data_7_1.npz') as data:

x1, y1 = data['x1'], data['y1']
```

- 1. (10) Вектора x1 и y1 дают значения некоторой функции f(x). Постройте:
  - (а) Интерполяционный Лагранжев многочлен.
  - (b) Интерполяционный кубический сплайн (CubicSpline).
  - (c) Монотонный кубический интерполянт (PchipInterpolator).
- 2. (15) Постройте полиномиальный интерполянт, проходящий через точки x = np.linspace(-1, 1, n) и y = np.cos(n\*x), двумя способами:
  - (a) Используя функции np.polyfit и np.polyval.
  - (b) Используя явную формулу через многочлены Лагранжа.

Сравните результаты, полученные этими способами и объясните результат (возьмите n = 16, 32, 64).

3. (15) Вектора x4 и y4 дают значения некоторой функции на равномерной сетке на отрезке [-0.75, 0.75]. Используя scipy.optimize.curve\_fit, постройте интерполяцию функции y(x) функциями вида

$$y_1(x) = p_0 + p_1 x + p_2 x^2 + p_3 x^3 + p_4 x^4 + p_5 x^5, \ y_2(x) = \frac{p_0 + p_1 x + p_2 x^2 + p_3 x^3}{1 + q_1 x + q_2 x^2}.$$

Какая из этих формул лучше описывает y(x) на заданном интервале? Постройте график экстраполяции y(x) за пределы исходных данных. Можете ли вы угадать аналитическое выражение для y(x)?

- 4. (15) Напишите функцию, строящую кубический сплайн-интерполянт, проходящий через заданные значения  $x_k$  и  $y_k$ ,  $k=1,\cdots,N$  и удовлетворяющий nepuoduчeckum граничным условиям: считайте, что  $y_1=y_N$  и потребуйте равенства первой и второй производных на границах интервала. Для решения задачи линейной алгебры используйте стандартные библиотечные функции scipy.linalg либо numpy.linalg.
- 5. (20) Модифицируйте решение предыдущей задачи с учетом структуры матрицы системы линейных уравнений задачи сплайн-интерполяции: матрица имеет трехдиагональную форму с дополнительными элементами в правом верхнем и левом нижнем углах матрицы. Используйте функцию scipy.linalg.solve\_banded для решения трехдиагональной системы и формулу Шермана-Моррисона (см. напр. Numerical Recipes, гл. 2.7.3).

<sup>&</sup>lt;sup>а</sup> Дополнительно указаны: (количество баллов за задачу)[имя задачи на nbgrader]