Определение произношение корректности речи.

Смадьяров Берик

План

- 1. Аудиофайлы, как мы привыкли
- 2. Предварительная обработка речевого сигнала и извлечение признаков
- з. Акустическая модель
- 4. Языковая модель
- 5. Глубокие нейронные сети
- 6. Оценка корректности

Аналоговый сигнал

Каждый из представляющих параметров описывается непрерывным множеством значений.

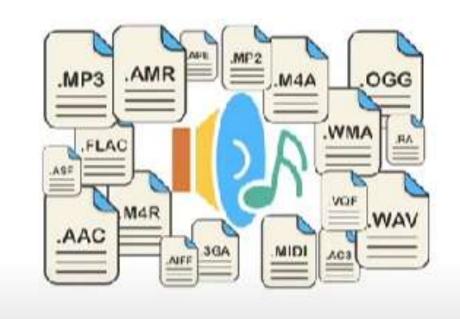




Цифровой сигнал

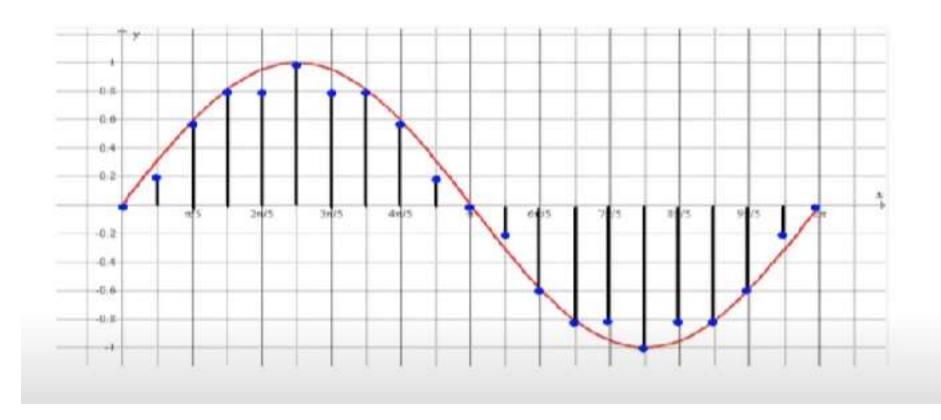
Можно представить в виде последовательности дискретных значений

- компактнее
- точнее



Как хранятся аудиофайл?

Sample rate - число отсчетов в секунду. Типичные значение: 1600, 220500



Основная часть

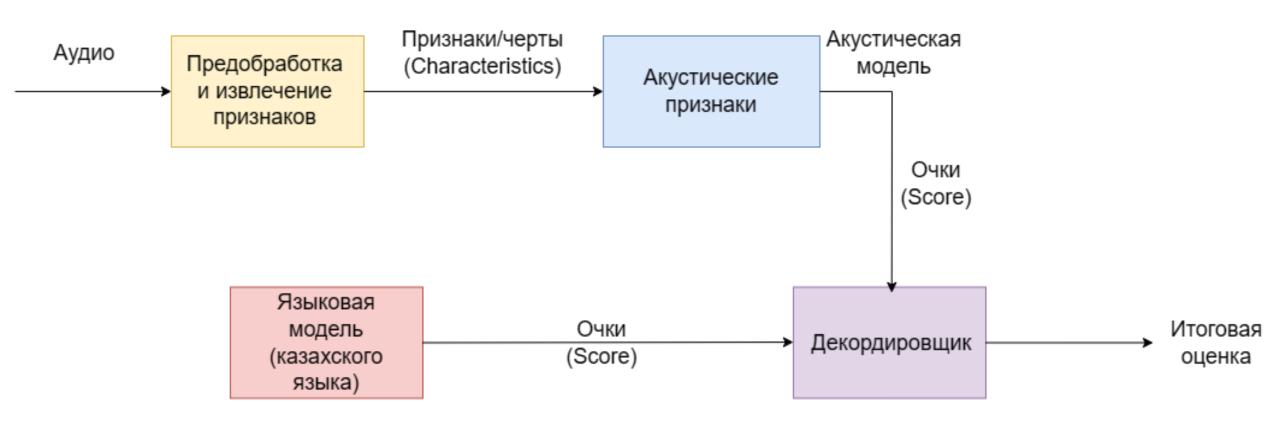


Рис 1.

Основная часть

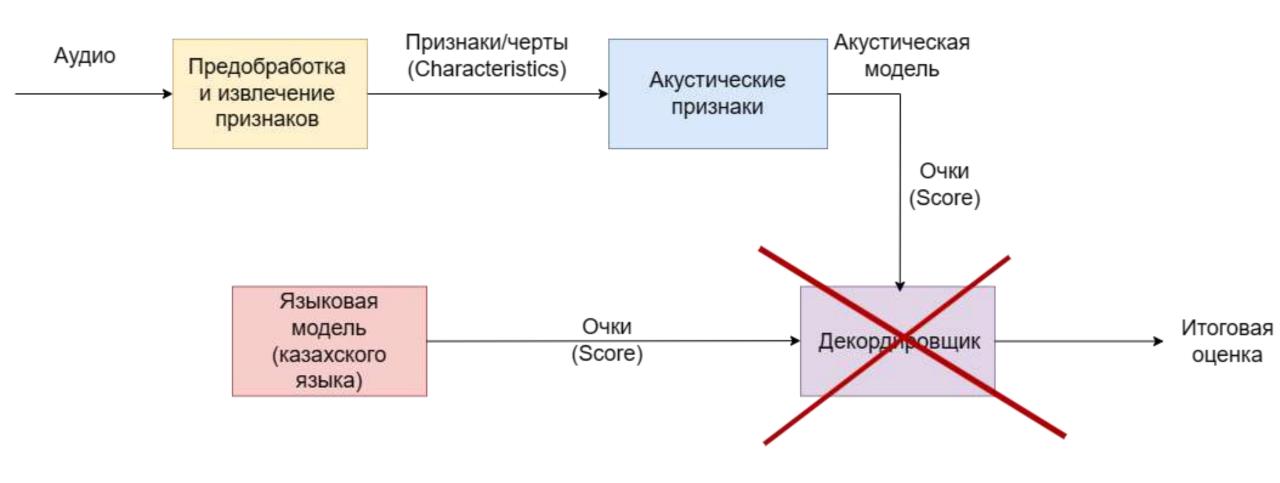
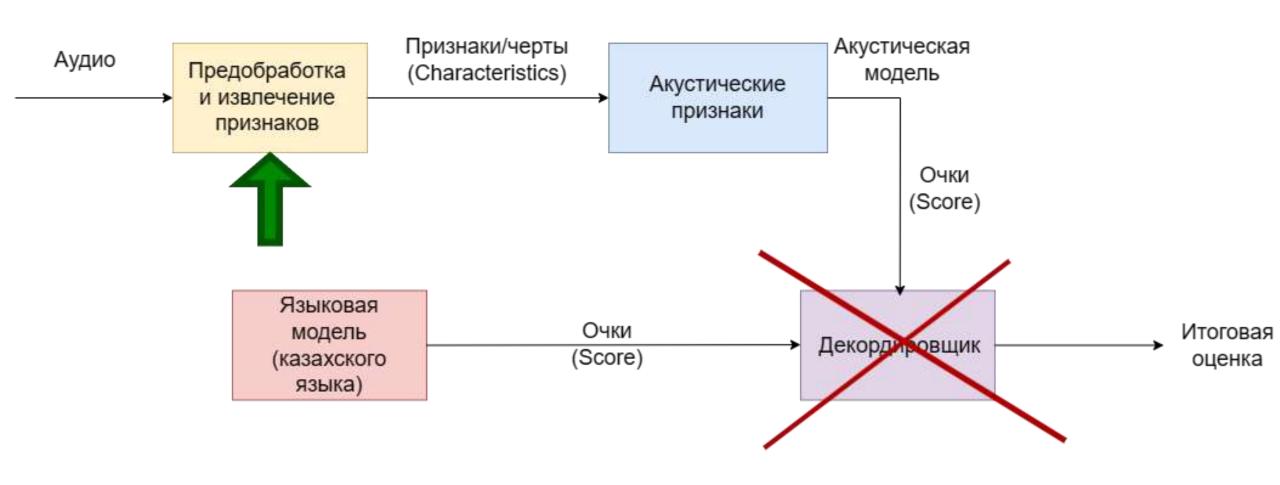


Рис 2.

Предварительная обработка сигнала и извлечение признаков



1. Предварительная обработка сигнала

Предварительная обработка речевого сигнала – является важнейшим этапом в построении эфф ективной и надежной системы распознавания речи. О на состоит из нескольких этапов:

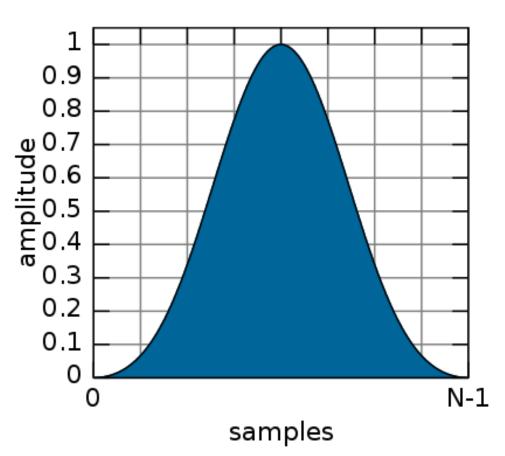
• Предварительное усиление (pre-emphasis)

$$y[n] = x[n] - \alpha \cdot x[n-1]$$

 $H(z) = 1 - \mu z^{-1}$.

Framing and windowing

Blackman window



$$w(n) = \begin{cases} 0.56 - 0.47 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right), & 0 \le n \le N-1 \\ 0, & \text{other} \end{cases}.$$

$$s_w(n) = w(n) \cdot s(n)$$
.

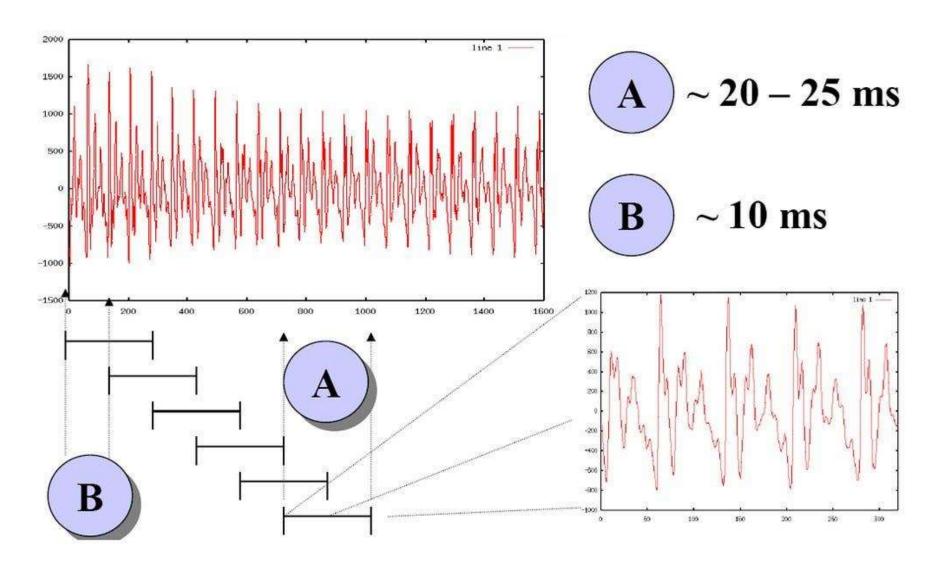
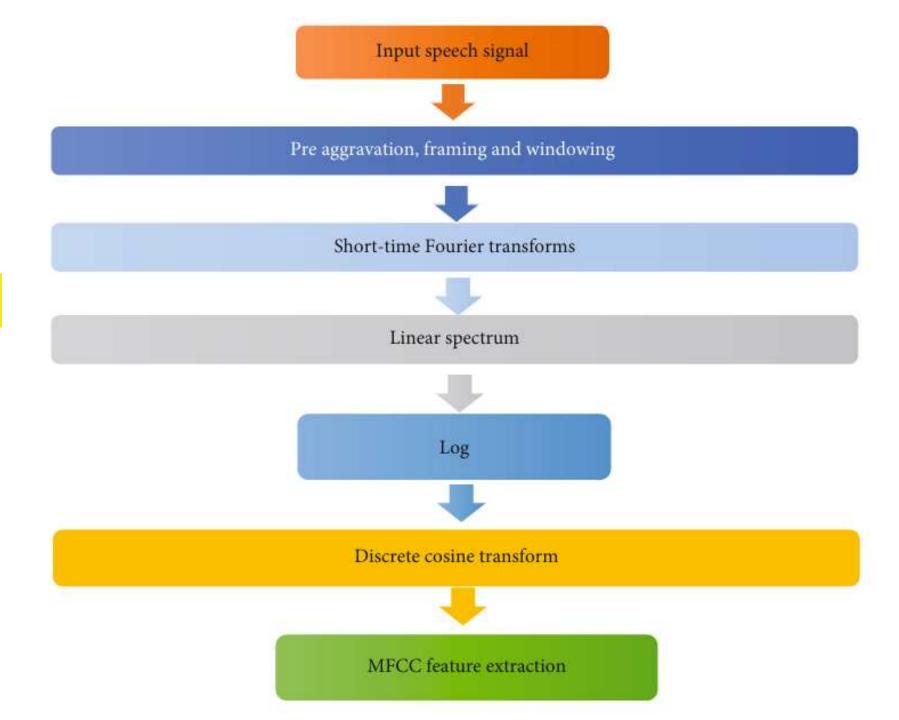


Image from Bryan Pellom

2. Извлечение признаков



Мел спектрограмма



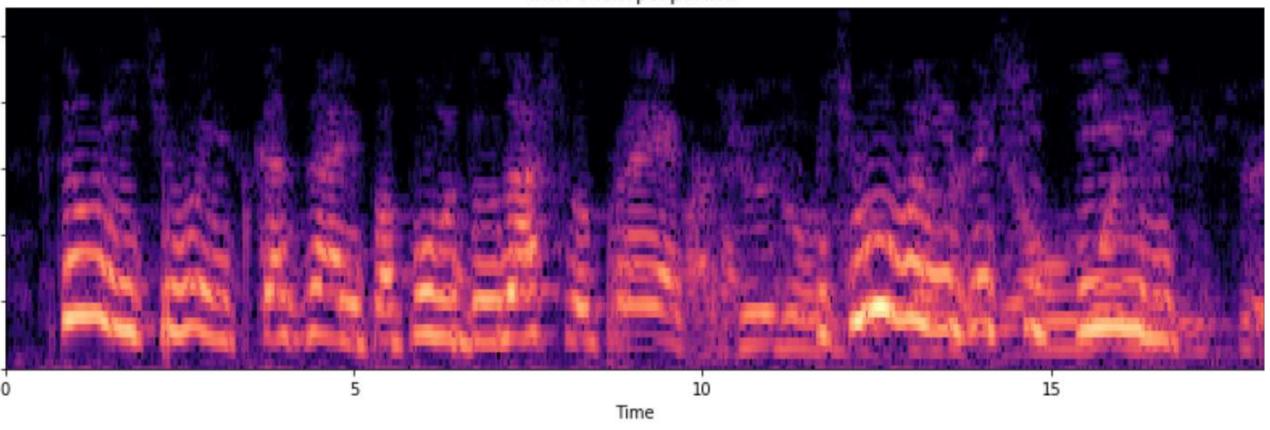
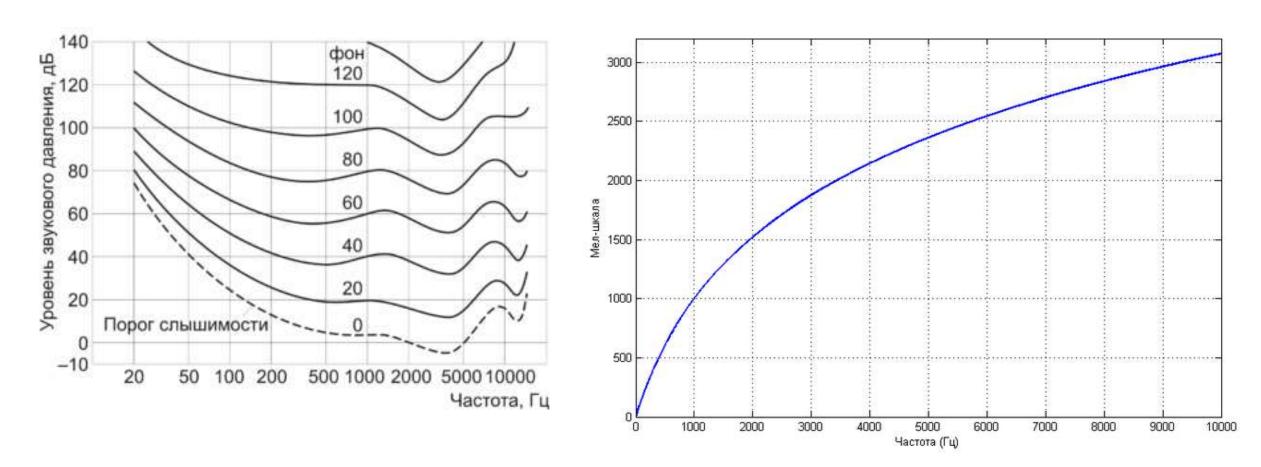


Рис 2.

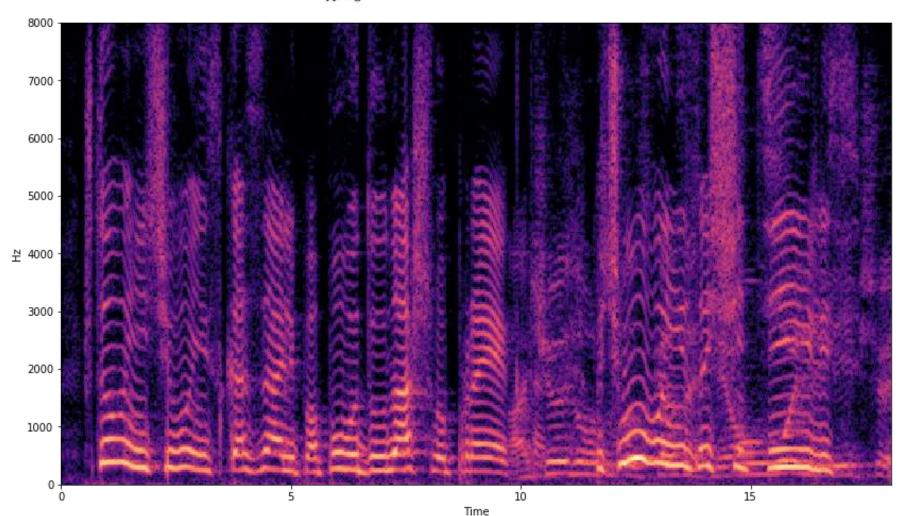
Мел - единица высоты звука, основанная на восприятии этого звука нашими органами слуха



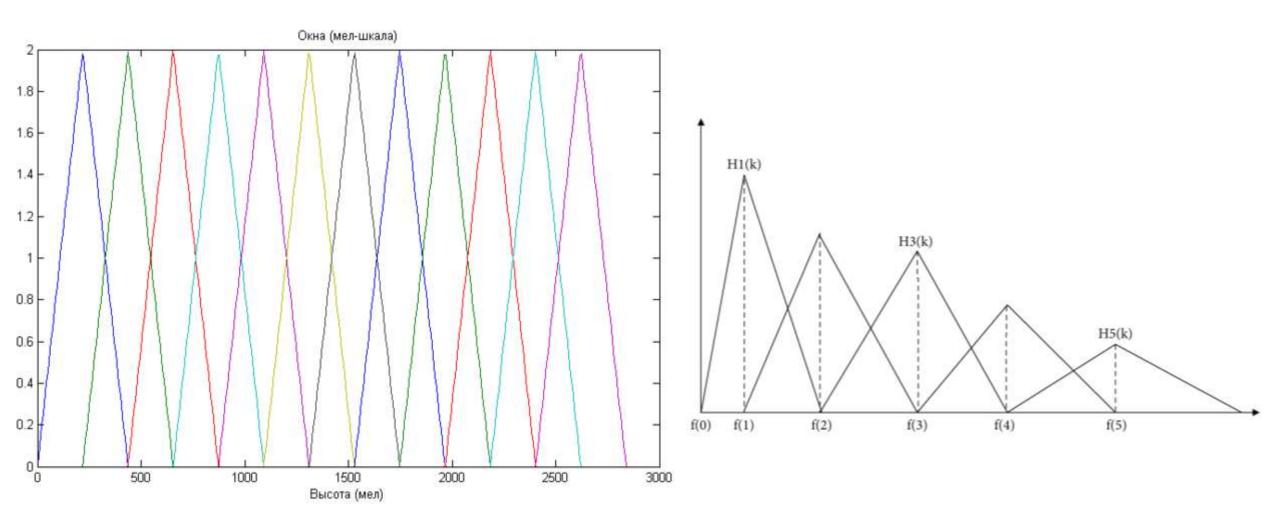
$$mel(f) = 2595 lg \left(1 + \frac{f}{700}\right).$$

Быстрое-преобразование-Фурье (STFT)

$$S_i(k) = \sum_{n=0}^{N-1} s_i(n) e^{-j\frac{2\pi nk}{N}} (0 < K < N).$$



Фильтры



Фильтры задаются следующими выражениями:

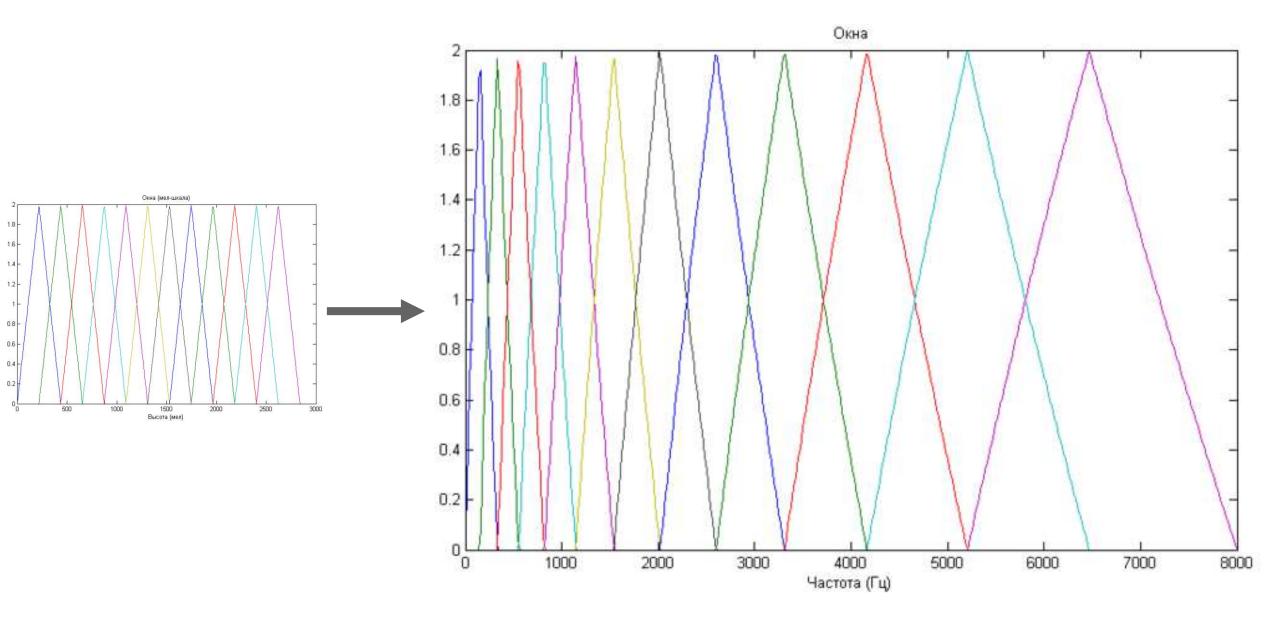
$$H_{m} = \begin{cases} 0 & k < f[m-1] \\ \frac{(k-f[m-1])}{(f[m]-f[m-1])} & f[m-1] \le k < f[m] \\ \frac{(f[m+1]-k)}{(f[m+1]-f[m])} & f[m] \le k \le f[m+1] \\ 0 & k > f[m+1] \end{cases}$$

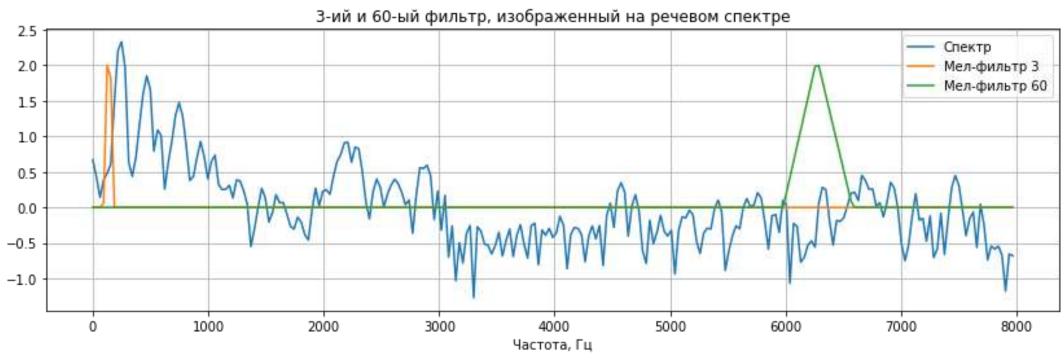
где f [m] получаем из равенства

$$f[m] = (\frac{N}{F_s})B^{-1}(B(f_1) + m\frac{B(f_h) - B(f_1)}{M+1})$$

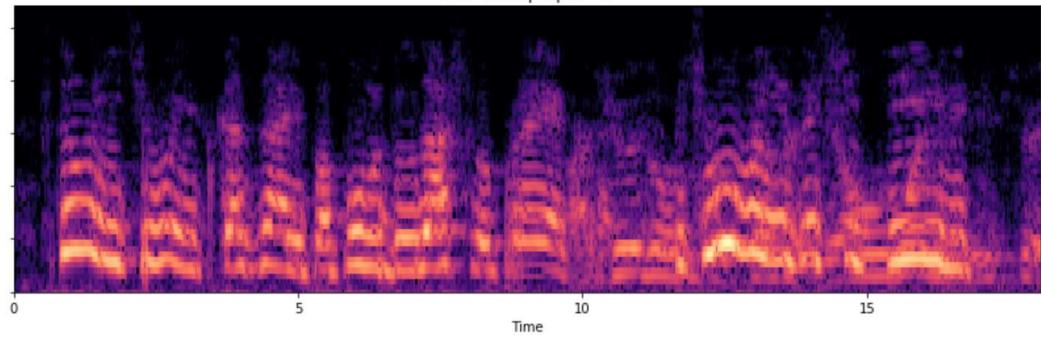
где B(b) — преобразование значения частоты в мел-шкалу, соответственно,

$$B^{-1}(b) = 700(exp(b/1125) - 1)$$



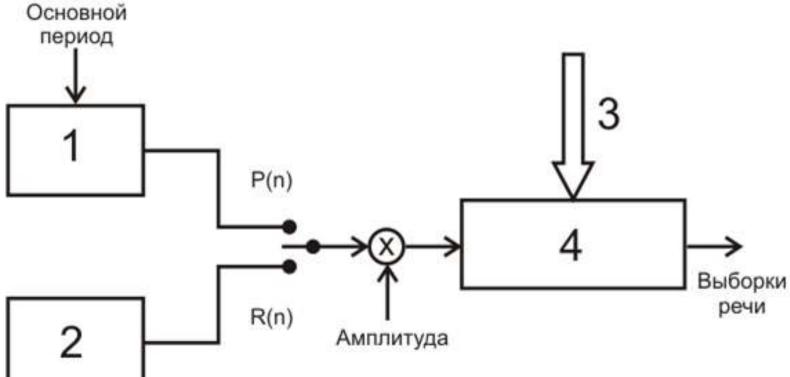




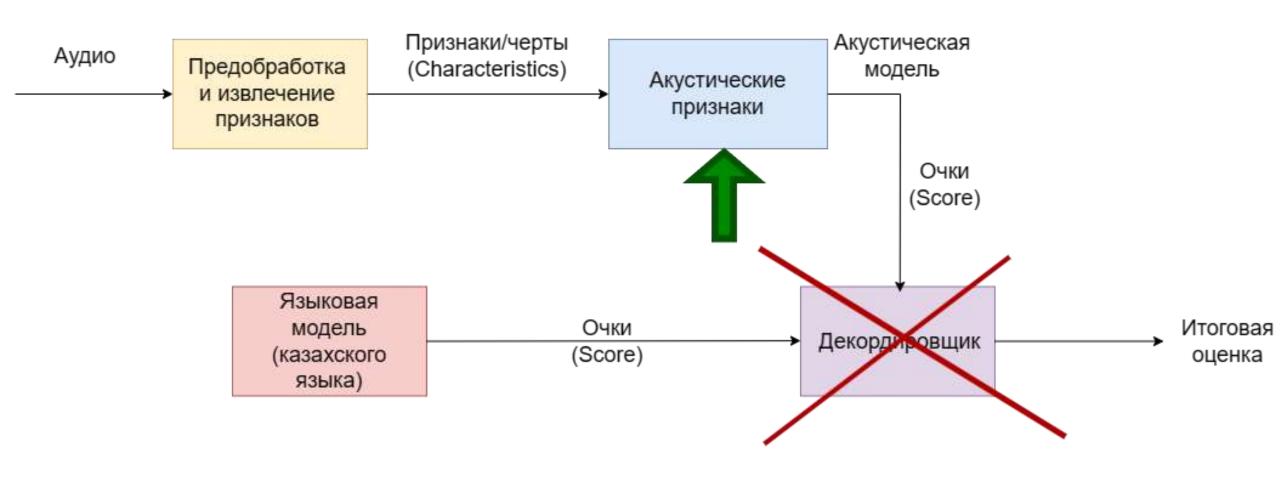


Кепстр

В соответствии с теорией речеобразования речь представляет собой акустическую волну, которая излучается системой органов: легкими, бронхами и трахеей, а затем преобразуется в голосовом тракте



- 1. Генератор импульсной последовательности (тонов)
- 2. Генератор случайных чисел (шумов)
- 3. Коэффициенты цифрового фильтра (параметры голосового тракта)
- 4. Нестационарный цифровой фильтр



Определение

Акустическая модель — это функция, принимающая на вход признаки на небольшом участке акустического сигнала (фрейме) и выдающая распределение вероятностей различных фонем на этом фрейме.

Скрытая Марковская модель (СММ) — это модель которая представляет из себя марковскую цепь.

Цепь Маркова

Цепь Маркова — последовательность случайных событий с конечным или счётным числом исходов, характеризующаяся тем, что при фиксированном настоящем будущее независимо от прошлого.

Они характеризуется тем что:

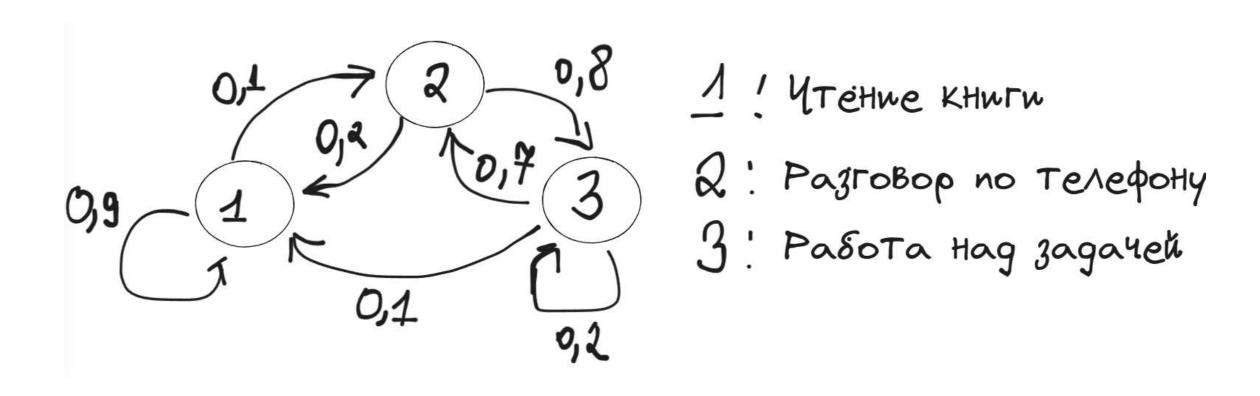
- -Процесс в каждый момент времени находится в одном из n состояний;
- -При этом, если мы находимся в состоянии с номером і, то мы можем перейти в состояние ј с вероятностью ріј.

Переходы из одного состояние в другое записаны в матрицу такую матрицу называют матрица переходов $P = ||p_{ij}||$ ицу накладываются следующие условие

1.
$$p_{ij}\geqslant 0$$

2. $orall i$ $\sum\limits_{j}p_{ij}=1$

Цепь Маркова

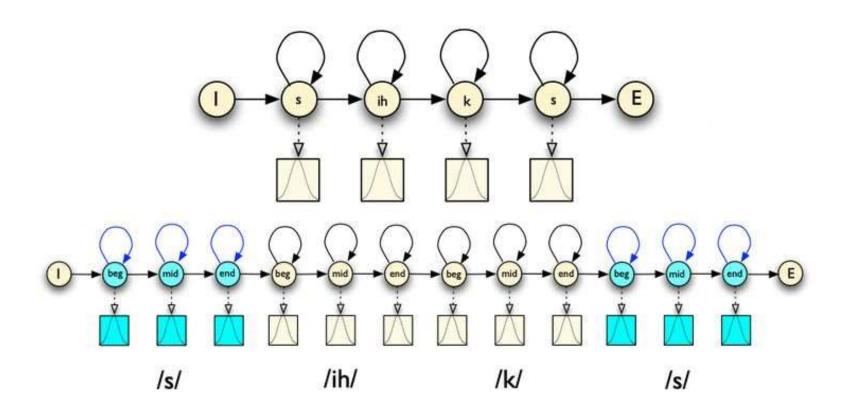


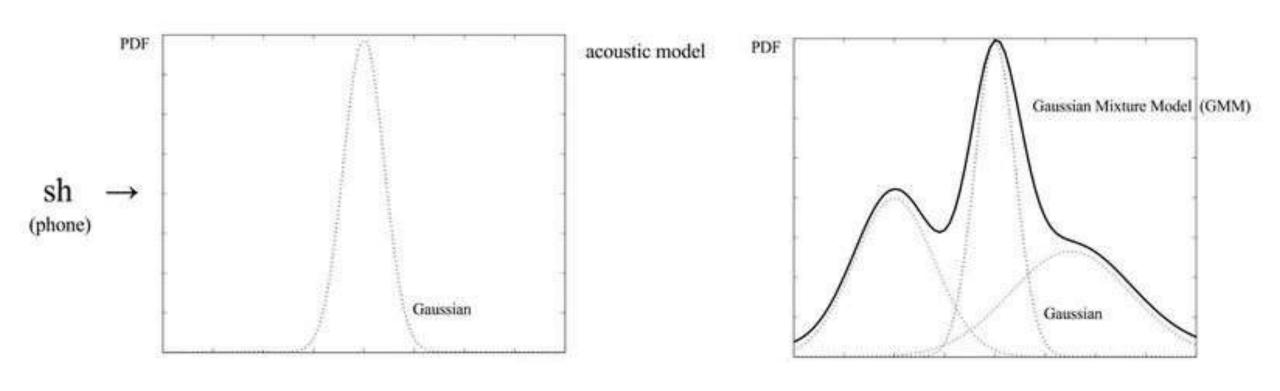
Марковская модель

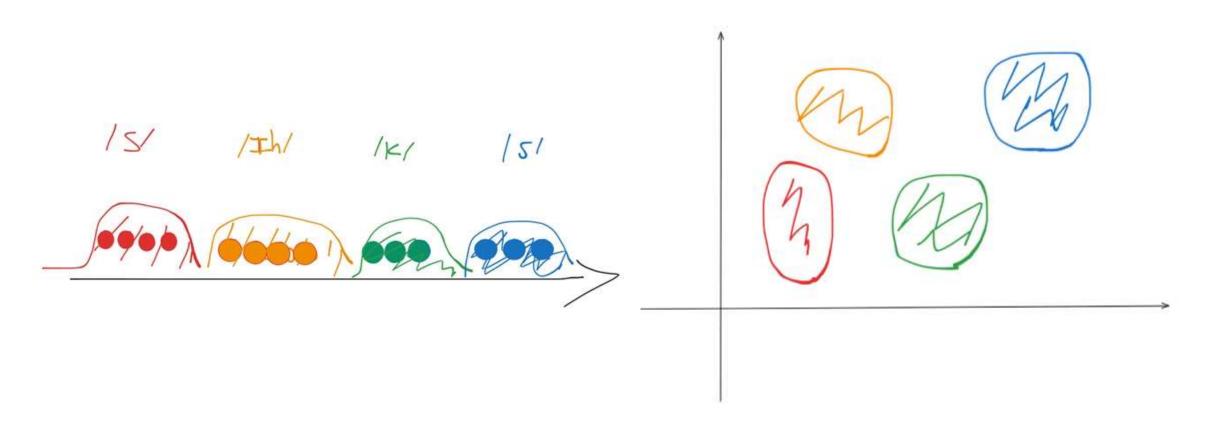
Скрытая Марковская модель (англ. A hidden Markov model) — модель процесса, в которой процесс считается Марковским, причем неизвестно, в каком состоянии зі находится система (состояния скрыты), но каждое состояние зі может с некоторой вероятностью bioj произвести событие ој, которое можно наблюдать.

Марковская модель
$$\lambda$$
 задается как $\lambda = \{S, \Omega, \Pi, A, B\}$ $S = \{s_1 \dots s_n\}$ — матрица переходов а $B = \{b_{i\omega_k}\}$ $B = \{b_{i\omega_k}\}$ осстояние b задается как $\lambda = \{S, \Omega, \Pi, A, B\}$ $A = \{s_1 \dots s_n\}$ — матрица $A = \{a_{ij}\}$ после перехода в b

Акустическая модель — это функция, принимающая на вход признаки на небольшом участке акустического сигнала (фрейме) и выдающая распределение вероятностей различных фонем на этом фрейме.







ЕМ алгоритм

При СГМ есть все основание пользоваться мягкой кластеризацией.

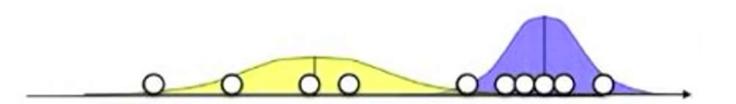


0 0000 0

$$\sigma_b^2 = \frac{(x_1 - \mu_1)^2 + \dots + (x_n - \mu_n)^2}{n_b} \quad \mu_b = \frac{x_1 + x_2 + \dots + x_{n_b}}{n_b} \quad -$$

$$P(b \mid x_i) = \frac{P(x_i \mid b)P(b)}{P(x_i \mid b)P(b) + P(x_i \mid a)P(a)}$$

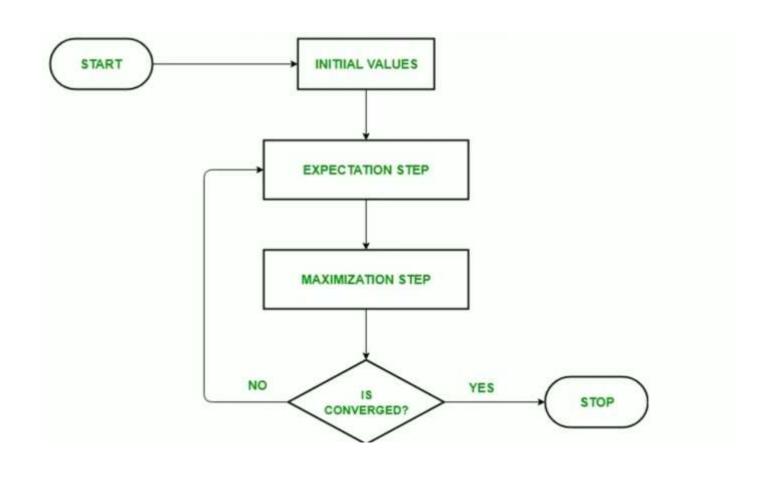
$$P(x_{i} | b) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_{b}^{2}}} \exp\left(-\frac{(x_{i} - \mu_{b})^{2}}{2\sigma_{b}^{2}}\right)$$



Курица и яйцо?

HET

ЕМ алгоритм!



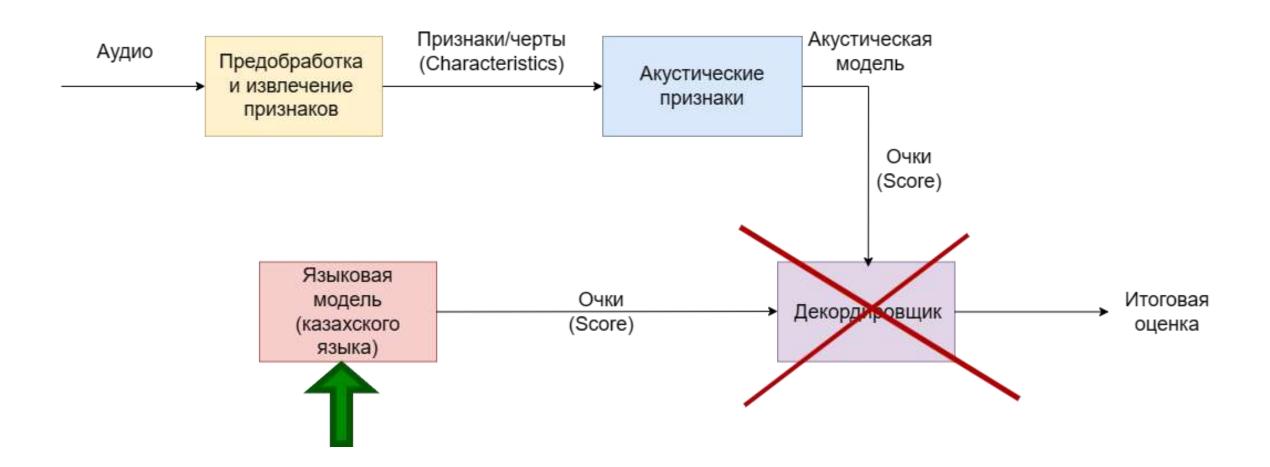
Вероятностное распределение непрерывных наблюдений объясняется с помощью функции плотности вероятности СГМ.

$$b_i(o_t) = \sum_{m=1}^{M} \frac{c_{i,m}}{(2\pi)^{D/2} |\sum_{i,m}|^{1/2}} \exp \left[-\frac{1}{2} \left(o_t - \mu_{i,m} \right) T \sum_{i,m}^{-1} \left(o_t - \mu_{i,m} \right) \right].$$

Когда компонент смеси m уменьшается до 1, вероятностное распределение выходных данных на основе этого состояния дегенерируется в гауссовское распределение, как показано в уравнени^

$$b_i(o_t) = \frac{1}{(2\pi)^{D/2} |\sum_i|^{1/2}} \exp \left[-\frac{1}{2} (o_t - \mu_i)^T \sum_i^{-1} (o_t - \mu_i) \right].$$

Языковая модель



Определение

Языковая модель — позволяет узнать, какие последовательности слов в языке более вероятны, а какие менее. Здесь в самом простом случае требуется предсказать следующее слово по известным предыдущим словам

N-Gram



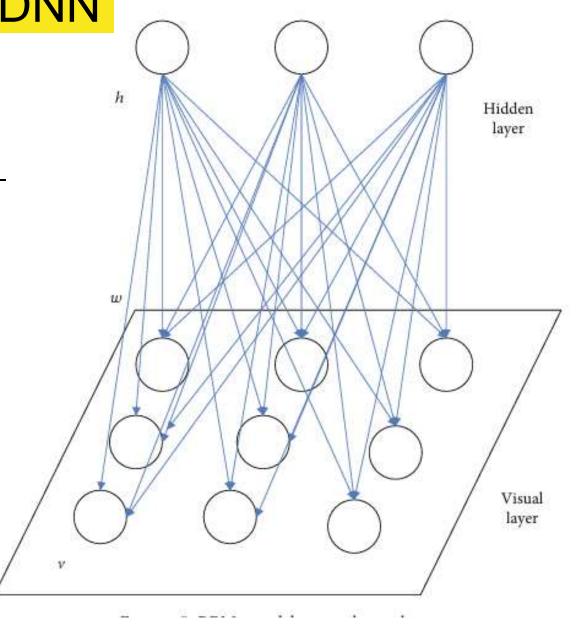
$$P(w|h) = \frac{c_1}{c_2}.$$

$$P(w_1^n) = P(w_1)P(w_2|w_1)P(w_3|w_1^2) \cdots P(w_n|w_1^{n-1}) = \prod_{k=1}^n P(w_k|w_1^{k-1}).$$

Глубокие нейронные сети. DNN

I. Ограниченная машина Больцмана (RBMs) -

это особый тип нейронных сетей, которые используют вероятностные методы для создания состояний нейронов. Они тенерируют эти состояния, опираясь на различные вероятностные подходы. Из этого можно сделать вывод, что поведение нейронов в сети можно описать определенным вероятностным распределением

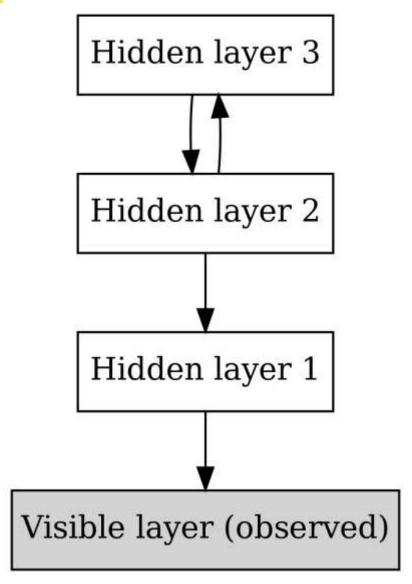


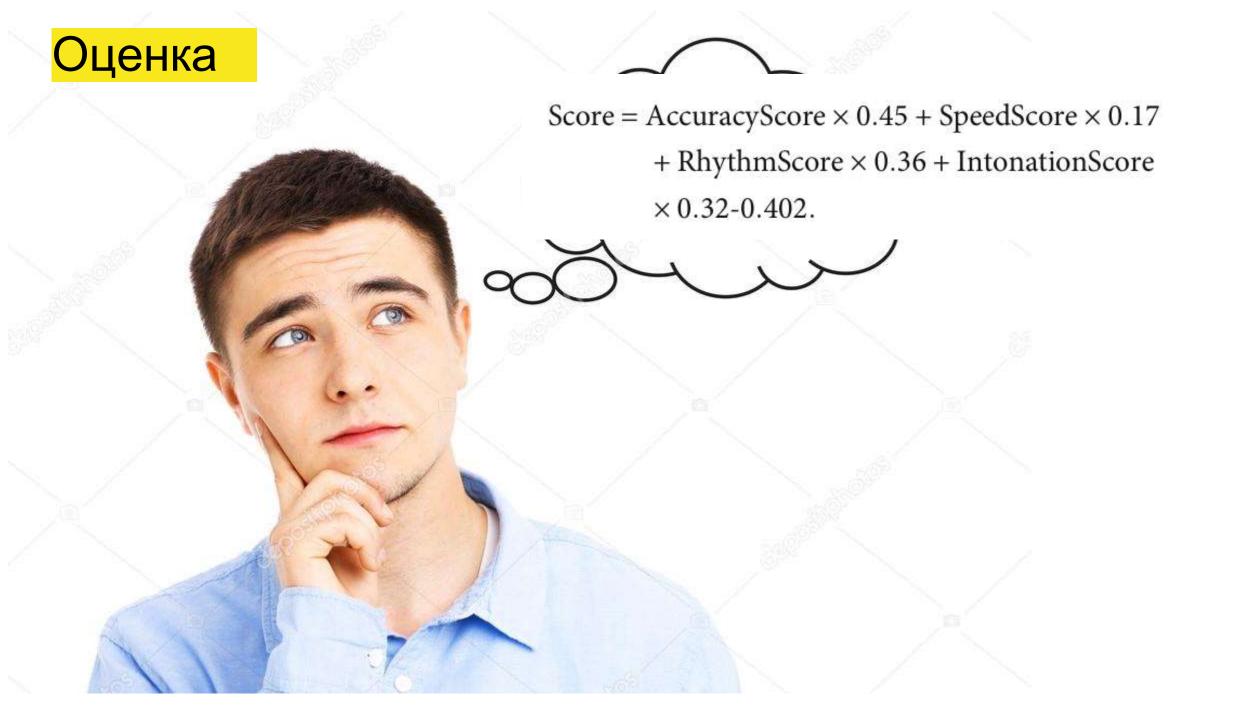
Глубокие нейронные сети. DNN

II. DBN (Deep belief NN) или «Сеть глубокого доверия» — также являются случайными глубокими нейронными сетями, и поэтому они сочетают в себе неконтролируемое обучение

STACKING + RBM => DBN

Wikipedia: Deep belief network - Wikipedia





Список литературы

- -E. Bocchieri, "System and method for speech recognition modeling for mobile voice search," Jersey Citynj Usphiladelphia Pa Uschatham Nj Us, vol. 47, no. 10, pp. 4888-4891, 2017.
- -M. Telmem and Y. Ghanou, "Estimation of the optimal HMM parameters for amazigh speech recognition system using CMU-Sphinx," Procedia Computer Science, vol. 127, pp. 92-101, 2018.
- -He, G. Jin, and S. B. Tsai, "Design and implementation of embedded real-time English speech recognition system based on big data analysis," Mathematical Problems in Engineering, vol. 2021, 2021.
- -W. Hu, Y. Qian, F. K. Soong, and Y. Wang, "Improved mispronunciation detection with deep neural network trained acoustic models and transfer learning based logistic regression classifiers," Speech Communication, vol. 67, pp. 154–166, 2015.
- -Z. R. Shi and J. X. Chen, "Event detection via recurrent and convolutional networks based on language model," Journal of Xiamen University (Natural Science), vol. 58, no. 3, pp. 442-448, 2019.
- -J. Yang, Y. D. Sun et al., "Weakly supervised learning with denoising restricted Boltzmann machines for extracting features," Acta Electronica Sinica, vol. 12, pp. 2365-2370, 2014.

Спасибо большое за внимание!