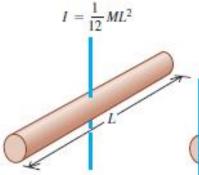
Comparación entre las ecuaciones de movimiento traslacionales y rotacionales

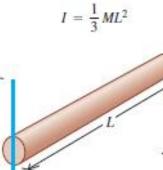
Variable	Mov. de tras. pura	Mov. rot. puro (eje fijo)
Posición	x	θ
Velocidad	$ec{v} = rac{dec{x}}{dt}$	$\omega = rac{d heta}{dt}$
Aceleración	$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$	$\alpha = \frac{d\omega}{dt}$
Fuerza o Torque	$ec{F} = \left\{ egin{array}{l} m ec{a} \ rac{d ec{p}}{dt} \end{array} ight.$	$ec{ au}_{ne} = \sum ec{ au}_{ei} = \left\{egin{array}{c} Ilpha\hat{n} \ rac{dec{L}}{dt} \end{array} ight.$
Trabajo	$W = \int \vec{F} d\vec{r}$	$W = \int \tau d\theta$
Energía Cinética	$K_{tras} = \frac{1}{2}mv^2$	$K_{rot} = \frac{1}{2}I\omega^2$
Potencia	$P = \vec{F}.\vec{v}$	$P = \vec{\tau}.\vec{\omega}$
Momentum	$\vec{p} = m\vec{v}$	$ec{L} = I_0 \omega \hat{n}$

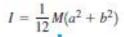
Tabla 9.2 Momentos de inercia de diversos cuerpos

- a) Varilla delgada, eje a través del centro
- b) Varilla delgada, eje a través de un extremo
- c) Placa rectangular, eje a través del centro

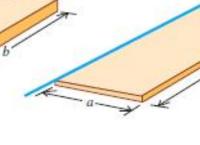
d) Placa rectangular delgada,
 eje a lo largo de un extremo





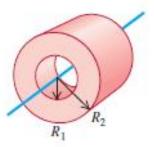






 e) Cilindro hueco de pared gruesa

$$I = \frac{1}{2}M(R_1^2 + R_2^2)$$

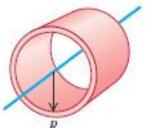


f) Cilindro sólido

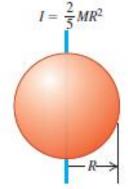
$$I = \frac{1}{2}MR^2$$

- g) Cilindro hueco de pared delgada

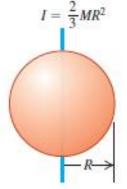
$$I = MR^2$$



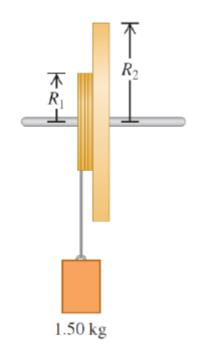
h) Esfera sólida



i) Esfera hueca de pared delgada



9.87 •• Dos discos metálicos, con radios $R_1 = 2.50$ cm y $R_2 = 5.00$ cm, y masas $M_1 = 0.80$ kg y $M_2 = 1.60$ kg, se sueldan y se montan en un eje sin fricción que pasa por el centro común (figura P9.87). a) ¿Qué momento de inercia total tienen los discos? b) Una cuerda ligera se enrolla en el extremo del disco más chico y del extremo libre de la cuerda se cuelga un bloque de 1.50 kg. Si el bloque se suelta del reposo a una altura de 2.00 m sobre el piso, ¿qué rapidez tiene justo antes de golpear el piso? c) Repita el inciso b), pero ahora con la cuerda enrollada en el borde del disco grande. ¿En qué caso el bloque alcanza mayor rapidez? Explique su respuesta.



a) $I_{7}=?$; $I_{1}=\frac{1}{2}H_{1}R_{1}^{2}$; $I_{2}=\frac{1}{2}H_{2}R_{2}^{2}$ — Table $I_{7}=I_{1}+I_{2}$ $I_{7}=\frac{1}{2}H_{1}R_{1}^{2}+\frac{1}{2}H_{2}R_{2}^{2}=\frac{1}{2}(0.8Kg)(2.5\times10^{2}m)^{2}+\frac{1}{2}[1.6Kg)(5\times10^{2}m)^{2}$ $I_{7}=2.25\times10^{3}Kg\cdot m^{2}$

6)
$$V=7$$
 $K_1+U_1+W_{0kr}=K_2+W_2$
 $U_1=K_2$
 $M_5 h=\frac{1}{2}m_6V_1^2+\frac{1}{2}I_7W^2$; Gono $W=\frac{V}{R}$
 $M_5 h=\frac{1}{2}m_6V_2^2+\frac{1}{2}I_7(\frac{V_1^2}{R_1^2})$, anto envelope and disco R_1
 $M_5 h=\frac{1}{2}V_1^2(m_6+\frac{T_7}{R_1^2})$
 $V_1=\sqrt{\frac{2m_6 gh}{m_6+\frac{T_7}{R_1}}} = \sqrt{\frac{2(1.5K_9)(91.87/8^2)(2m)}{(1.5K_9)+\frac{(2.25\times10^{-3}K_9\cdot m^2)}{(2.25\times10^{-3}K_9\cdot m^2)}}$

$$V_{i} = \sqrt{\frac{2m_{b}gh}{m_{b} + \frac{T_{T}}{R_{i}^{2}}}} = \sqrt{\frac{2(1.5 \text{Ky})(91.8 \text{m/s}^{2})(2m)}{(1.5 \text{Ky}) + \frac{(2.25 \times 10^{-3} \text{Ky} \cdot \text{m}^{2})}{(25 \times 10^{-3} \text{m})^{2}}}$$

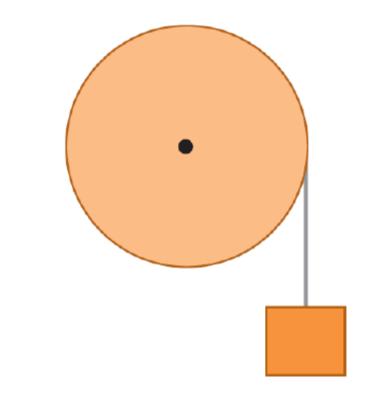
$$V_{2} = \sqrt{\frac{2 \, m_{b} \, g \, h}{I_{T}}} = 4,95 \, \frac{m}{s}$$

Velocidad del disco 1 Velocidad del disco 2

c)
$$V_2 = \sqrt{\frac{2 m_b g h}{m_b + \frac{T_T}{R_2^2}}} = 4,95 \%$$

9.49 •• PA Un alambre ligero y delgado se enrolla alrededor del borde de una rueda, como se muestra en la figura E9.49. La rueda gira sin fricción alrededor de un eje horizontal fijo que pasa por su centro. La rueda es un disco uniforme de radio R = 0.280 m. Del extremo libre del alambre se encuentra suspendido un objeto de m = 4.20 kg. El sistema se libera del reposo y el objeto des-

Figura **E9.49**



ciende con aceleración constante una distancia de 3.00 m en 2.00 s. ¿Cuál es la masa de la rueda?

Por Covernocion de la energie KitU, t Webr = K2+W2

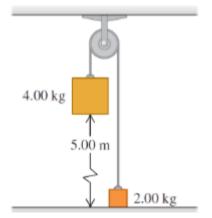
$$mgh = \frac{1}{2}mV^2 + \frac{1}{2}(\frac{1}{2}MR^2)(\frac{V^2}{R^2})$$

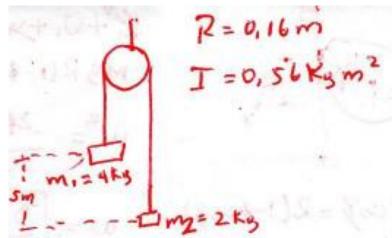




$$M = \frac{m4(9h - \frac{1}{2}V^{2})}{V^{2}} \cdot \frac{|Pero V=?|}{|Pero V=?|} = V = x + a + \frac{1}{2} + \frac{1}{2$$

9.84 •• La polea de la figura P9.84 tiene 0.160 m de radio y su momento de inercia es de 0.560 kg·m². La cuerda no resbala en la polea. Use métodos de energía para calcular la rapidez del bloque de 4.00 kg justo antes de golpear el piso.

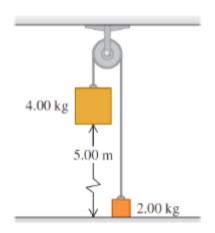


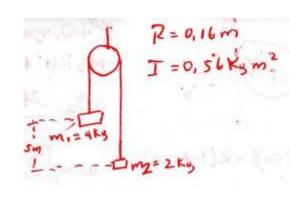


$$m, gh \neq \frac{1}{2} (m, +m_2) \sqrt{\frac{1}{2}} \sqrt{\frac{1}{2}} w^2 + m_2 gh$$

 $m, -m_2) gh - \frac{1}{2} Tw^2 = \frac{1}{2} (m, +m_2) \sqrt{\frac{1}{2}} - \frac{1}{2} \sqrt{\frac{1}{2}}$
 $(m, -m_2) gh = \frac{1}{2} (m, +m_2) \sqrt{\frac{1}{2}} + \frac{1}{2} T \frac{\sqrt{\frac{1}{2}}}{2^2} - \frac{1}{2} \sqrt{\frac{1}{2}} \sqrt{\frac{1}{2}}$
 $(m_1 - m_2) gh = [(m_1 + m_2) + T - \frac{1}{2} \sqrt{\frac{1}{2}} \sqrt{\frac{1}{2}}$

9.84 •• La polea de la figura P9.84 tiene 0.160 m de radio y su momento de inercia es de 0.560 kg·m². La cuerda no resbala en la polea. Use métodos de energía para calcular la rapidez del bloque de 4.00 kg justo antes de golpear el piso.



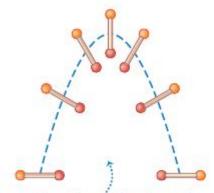


9.84)
$$K, \pm U_1 \pm V_{04} = K_2 \pm U_2$$

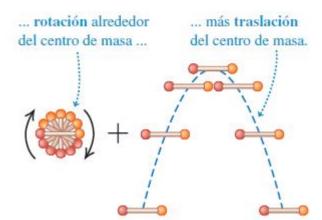
 $m, gh \neq \frac{1}{2} (m, \pm m_2) V_{\frac{1}{2}}^2 \sqrt{2} w^2 + m_2 gh$
 $m, -m_2) gh - \frac{1}{2} Tw^2 = \frac{1}{2} (m, \pm m_2) V_{\frac{1}{2}}^2 \sqrt{2}$
 $(m, -m_2) gh - \frac{1}{2} T(\frac{V}{R})^2 = \frac{1}{2} (m, \pm m_2) V_{\frac{1}{2}}^2 \sqrt{2}$
 $(m, -m_2) gh = \frac{1}{2} (m, \pm m_2) V_{\frac{1}{2}}^2 + \frac{1}{2} T \frac{V_{\frac{1}{2}}^2}{R^2}$
 $(m, -m_2) gh = [(m, \pm m_2) + \frac{1}{R^2}] - \frac{1}{2} V_{\frac{1}{2}}^2$

10.3 Rotación de un cuerpo rígido sobre un eje móvil

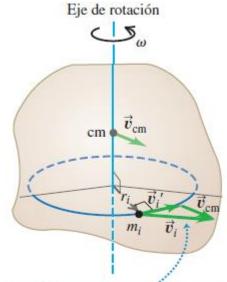
10.11 El movimiento de un cuerpo rígido es una combinación de traslación del centro de masa y rotación alrededor de ese centro.



El lanzamiento de este bastón puede representarse como una combinación de ...



10.12 Cuerpo rígido con movimiento de traslación y de rotación.



Velocidad \vec{v}_i de una partícula de un cuerpo rígido en rotación y traslación = (velocidad \vec{v}_{cm} del centro de masa) + (velocidad \vec{v}_i ' de la partícula respecto al centro de masa).

Traslación y rotación combinadas: Relaciones de energía

$$K = \frac{1}{2}Mv_{\rm cm}^2 + \frac{1}{2}I_{\rm cm}\omega^2$$

(cuerpo rígido con traslación y rotación)

10.3 Rotación de un cuerpo rígido sobre un eje móvil

Rodar sin resbalar

Un caso importante de traslación y rotación combinadas es el de rodar sin resbalar,

$$v_{\rm cm} = R\omega$$
 (condición para rodar sin resbalar)

de masa alrededor de él. Si vemos así el movimiento de la rueda de la figura 10.13, la energía cinética de la rueda es $K = \frac{1}{2}I_1v^2$, donde I_1 es el momento de inercia de la rueda alrededor de un eje que pasa por el punto 1. Pero, por el teorema de los ejes paralelos, ecuación (9.19), $I_1 = I_{\rm cm} + MR^2$, donde M es la masa total de la rueda e $I_{\rm cm}$ es el momento de inercia con respecto a un eje que pasa por el centro de masa. Usando la ecuación (10.11), la energía cinética de la rueda es

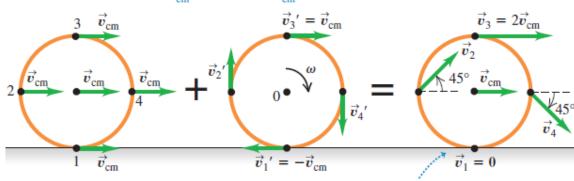
$$K = \frac{1}{2}I_1\omega^2 = \frac{1}{2}I_{cm}\omega^2 + \frac{1}{2}MR^2\omega^2 = \frac{1}{2}I_{cm}\omega^2 + \frac{1}{2}Mv_{cm}^2$$

10.13 El movimiento de una rueda es la suma del movimiento de traslación del centro de masa y del movimiento de rotación de la rueda alrededor del centro de masa.

Traslación del centro de masa: masa de la rueda: velocidad \vec{v}_{cm}

Rotación de la rueda en torno al centro de masa: para rodar sin resbalar, la rapidez en el borde es $= v_{cm}$

Movimiento combinado



La rueda está instantáneamente en reposo en el punto donde hace contacto con el suelo.

CUIDADO Rodar sin reshalar Observe que es importante tener en cuenta que la relación $v_{\rm cm}=R\omega$ se cumple únicamente para el caso de rodar sin resbalar. Cuando un automóvil de "arrancones" comienza a moverse, los neumáticos traseros están girando con gran rapidez mientras que el vehículo casi no se mueve, así que $R\omega$ es mayor que $v_{\rm cm}$ (figura 10.14). Si el conductor aplica los frenos con demasiada fuerza y el coche derrapa, los neumáticos casi no girarán y $R\omega$ será menor que $v_{\rm cm}$.

Si un cuerpo rígido cambia de altura al moverse, también debemos considerar la energía potencial gravitacional. Como se analizó en la sección 9.4, la energía potencial gravitacional asociada a cualquier cuerpo extendido de masa M, rígido o no, es la misma que si sustituimos el cuerpo por una partícula de masa M situada en el centro de masa del cuerpo. Esto es,

$$U = Mgy_{cm}$$

Ejemplo 10.4 Rapidez de un yoyo común

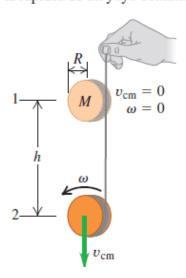


Se hace un yoyo enrollando una cuerda con masa despreciable varias veces alrededor de un cilindro sólido de masa M y radio R (figura 10.15). Se sostiene el extremo de la cuerda fija mientras se suelta el cilindro desde el reposo. La cuerda se desenrolla sin resbalar ni estirarse conforme el cilindro cae y gira. Use consideraciones de energía para calcular la rapidez $v_{\rm cm}$ del centro de masa del cilindro después de caer una distancia h.

SOLUCIÓN

IDENTIFICAR y PLANTEAR: El extremo superior de la cuerda está fijo, no se tira de este hacia arriba, así que su mano no efectúa trabajo sobre el sistema de la cuerda y el cilindro. Hay fricción entre la cuerda y el cilindro pero, como la cuerda no resbala sobre la superficie del cilindro, no se pierde energía mecánica. Por lo tanto, podemos usar la conservación de la energía mecánica. La energía cinética inicial del cilindro

10.15 Cálculo de la rapidez de un yoyo común.



es $K_1 = 0$, y su energía cinética final K_2 está dada por la ecuación (10.8); la cuerda no tiene energía cinética porque no tiene masa. El momento de inercia es $I = \frac{1}{2}MR^2$ y, por la ecuación (9.13), $\omega = v_{\rm cm}/R$ ya que la cuerda no resbala. Las energías potenciales son $U_1 = Mgh$ y $U_2 = 0$.

EJECUTAR: Utilizando la ecuación (10.8), la energía cinética en el punto 2 es

$$K_{2} = \frac{1}{2}Mv_{\rm cm}^{2} + \frac{1}{2}(\frac{1}{2}MR^{2})(\frac{v_{\rm cm}}{R})^{2}$$
$$= \frac{3}{4}Mv_{\rm cm}^{2}$$

La energía cinética es $1\frac{1}{2}$ veces mayor que si el yoyo estuviera cayendo a una rapidez $v_{\rm cm}$ sin girar. Dos tercios de la energía cinética total $(\frac{1}{2}Mv_{\rm cm}^2)$ son de traslación y un tercio $(\frac{1}{4}Mv_{\rm cm}^2)$ es de rotación. Utilizando conservación de la energía,

$$K_1 + U_1 = K_2 + U_2$$

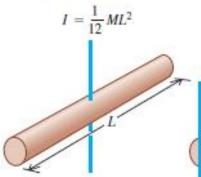
 $0 + Mgh = \frac{3}{4}Mv_{cm}^2 + 0$
 $v_{cm} = \sqrt{\frac{4}{3}gh}$

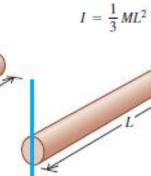
EVALUAR: No se pierde ni se gana energía mecánica, así que desde el punto de vista de la energía, la cuerda no es más que una manera de convertir parte de la energía potencial gravitacional (que se libera conforme cae el cilindro) en energía cinética de rotación más que en energía cinética de traslación. Debido a que no toda la energía liberada entra en la traslación, $v_{\rm cm}$ es menor que la velocidad $\sqrt{2gh}$ de un objeto en caída libre desde una altura h.

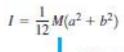
Tabla 9.2 Momentos de inercia de diversos cuerpos

- a) Varilla delgada, eje a través del centro
- b) Varilla delgada, eje a través de un extremo
- c) Placa rectangular, eje a través del centro

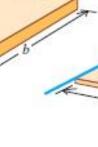
d) Placa rectangular delgada,
 eje a lo largo de un extremo





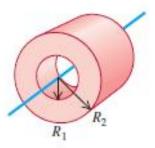






 e) Cilindro hueco de pared gruesa

$$I = \frac{1}{2}M(R_1^2 + R_2^2)$$

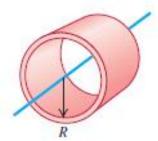


f) Cilindro sólido

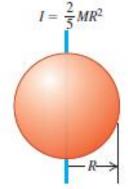
$$I = \frac{1}{2}MR^2$$

- g) Cilindro hueco de pared delgada

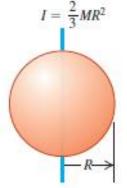
$$I = MR^2$$



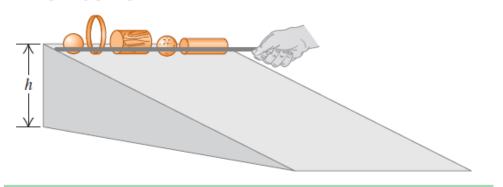
h) Esfera sólida



 i) Esfera hueca de pared delgada



10.16 ¿Cuál cuerpo rueda hacia abajo por la superficie inclinada más rápido y por qué?



EJECUTAR: Por la conservación de la energía,

$$K_{1} + U_{1} = K_{2} + U_{2}$$

$$0 + Mgh = \frac{1}{2}Mv_{cm}^{2} + \frac{1}{2}cMR^{2}\left(\frac{v_{cm}}{R}\right)^{2} + 0$$

$$Mgh = \frac{1}{2}(1+c)Mv_{cm}^{2}$$

$$v_{cm} = \sqrt{\frac{2gh}{1+c}}$$

EVALUAR: Para un valor dado de c, la rapidez $v_{\rm cm}$ una vez que se ha descendido una distancia h no depende de la masa M del cuerpo ni de su radio R. Todos los cilindros sólidos uniformes ($c=\frac{1}{2}$) tienen la misma rapidez abajo, sin importar sus masas y sus radios. Todos los valores de c nos indican que el orden de llegada para los cuerpos uniformes será el siguiente: 1. cualquier esfera sólida ($c=\frac{2}{5}$), 2. cualquier cilindro sólido ($c=\frac{1}{2}$), 3. cualquier esfera hueca de pared delgada ($c=\frac{2}{3}$), y 4. cualquier cilindro hueco de pared delgada ($c=\frac{2}{3}$), y 4. cualquier cilindro hueco de pared delgada ($c=\frac{2}{3}$). Los cuerpos con c pequeña siempre vencen a los cuerpos con c grande porque menos de su energía cinética se dedica a la rotación y más a la traslación.