# CIRCUITE FOLOSITE ÎN APARATELE ELECTRONICE DE MĂSURAT

#### Cuprins

- □ Introducere
- Amplificatoare de măsurare
- □ Convertoare numeric-analogice
- Convertoare analog-numerice
- ☐ Circuite pentru condiționarea semnalelor
- Concluzii

# Introducere

#### Introducere

Circuite electronice - blocuri componente ale aparatelor electronice de măsurat

- prelucrarea semnalelor
- îmbunătățirea performanțelor
- creșterea nivelului de precizie
- interfaţarea cu sistemele de calcul (conducerea asistată de calculator a proceselor industriale)

#### **Amplificatoare**

Nivelul semnalelor electrice obținute la ieșirea traductoarelor și a circuitelor de măsurare este de ordinul (10-2...10-12) W sau chiar mai mic, ceea ce face necesară amplificarea acestora pentru a putea fi folosite în procesul de măsurare sau ca semnale de comandă.

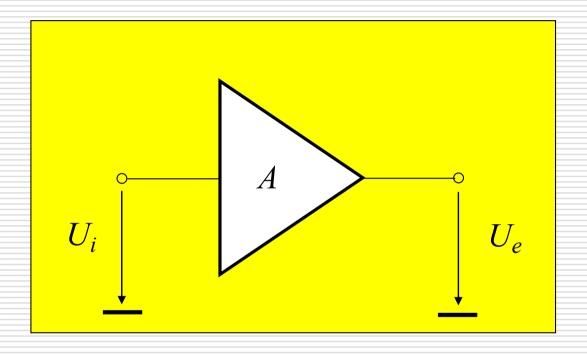
Dispozitivul care realizează creșterea nivelului energetic al semnalului, fără a modifica forma sau structura acestuia se numește *amplificator*.

Principalul parametru al amplificatoarelor este *amplificarea* (sau *câștigul*) definită ca raportul dintre mărimea de ieșire și mărimea de intrare.

Deoarece mărimile de intrare/ieșire pot fi tensiuni, curenți sau puteri rezultă că se pot defini: *amplificarea în tensiune,* amplificarea în curent sau amplificarea în putere.

În practică, în majoritatea cazurilor, se folosește amplificarea în tensiune, care în continuare va fi numită "amplificare".

# Amplificator – simbolul și amplificarea



$$A = \frac{U_e}{U_i}$$

$$A[dB] = 20 \log \frac{U_e}{U_i}$$

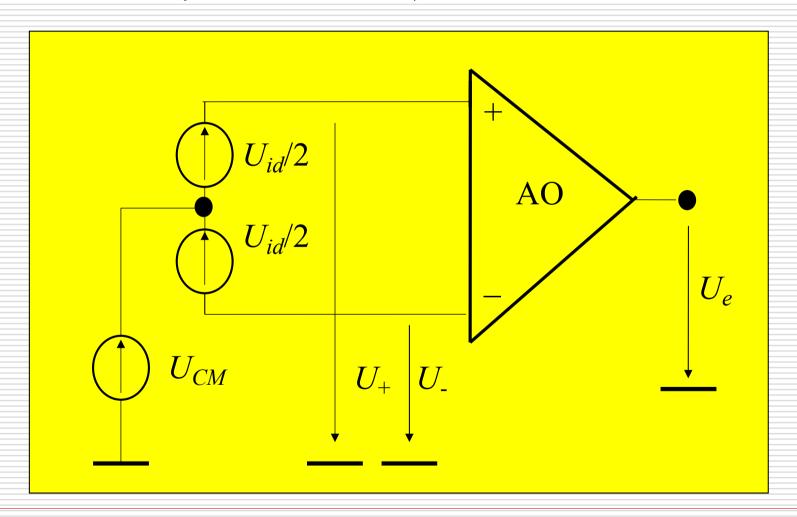
# Exemple

$$A=100$$
  $A_{dB}=40 dB$ 

$$A=1000$$
  $A_{dB}=60 dB$ 

$$A=100.000$$
  $A_{dB}=100 dB$ 

Reducerea influenței semnalelor perturbatoare ce au o bornă la masă - *amplificatoare diferențiale*.



Tensiunea de intrare diferențială

$$U_{id} = U_+ - U_-$$

Tensiunea de intrare de mod comun

$$U_{CM} = \frac{U_+ + U_-}{2}$$

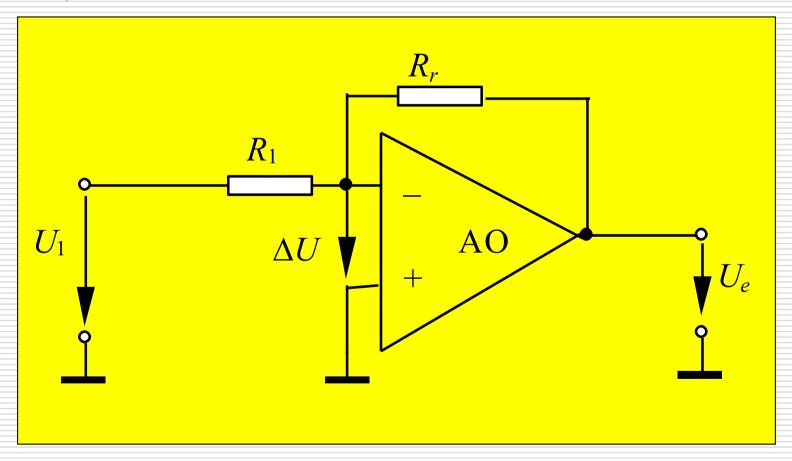
Amplificatorul operațional

Amplificatorul operațional ideal - concept util

- amplificare diferențială infinită
- amplificare de mod comun nulă
- impedanță de intrare infinită
- impedanță de ieșire nulă

Amplificatorul operațional - configurații de bază

amplificatorul inversor



# Amplificatorul inversor

amplificarea cu reacție

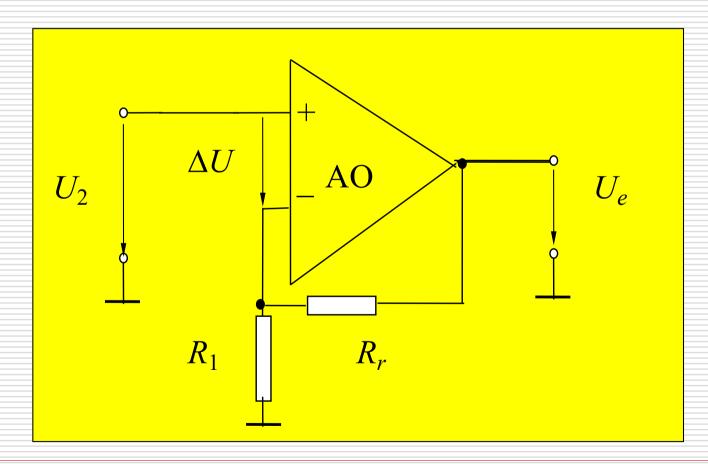
$$A = \frac{U_e}{U_1} = -\frac{R_r}{R_1}$$

rezistenţa de intrare

$$R_i = R_1$$

Amplificatorul operațional - configurații de bază

amplificatorul neinversor



# Amplificatorul neinversor

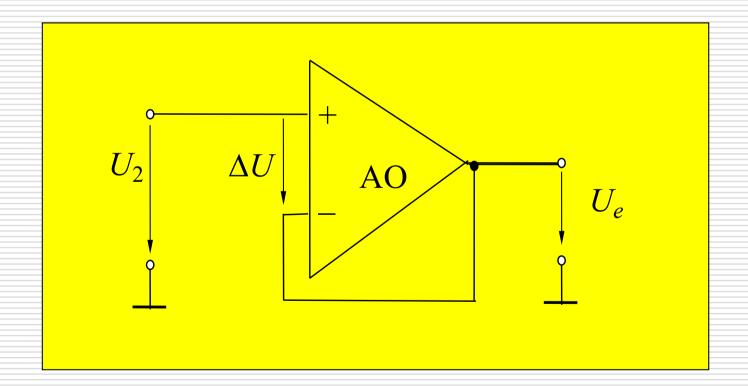
amplificarea cu reacție

$$A = \frac{U_e}{U_2} = 1 + \frac{R_r}{R_1}$$

rezistența de intrare - foarte mare

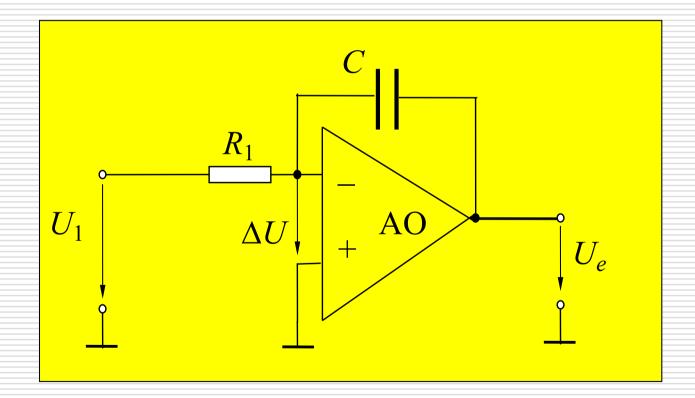
Amplificatorul operațional - configurații de bază

repetorul - caz particular de amplificator neinversor



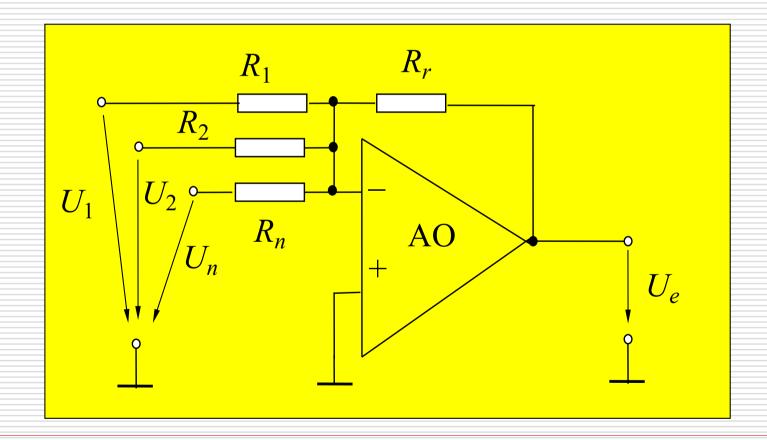
Amplificatorul operațional – configurații de bază

integratorul



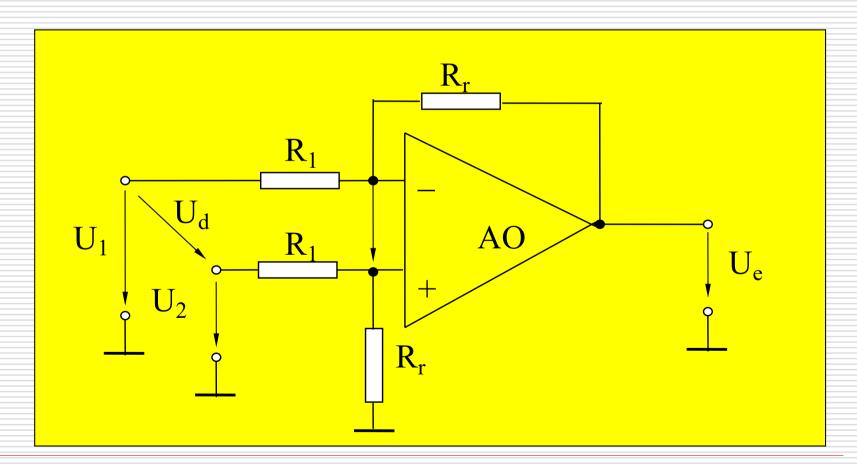
Amplificatorul operațional – configurații de bază

sumatorul

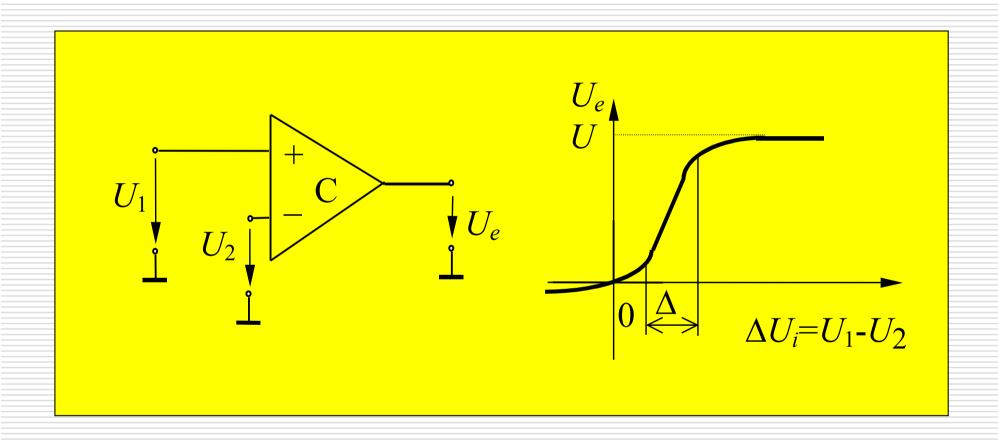


Amplificatorul operațional – configurații de bază

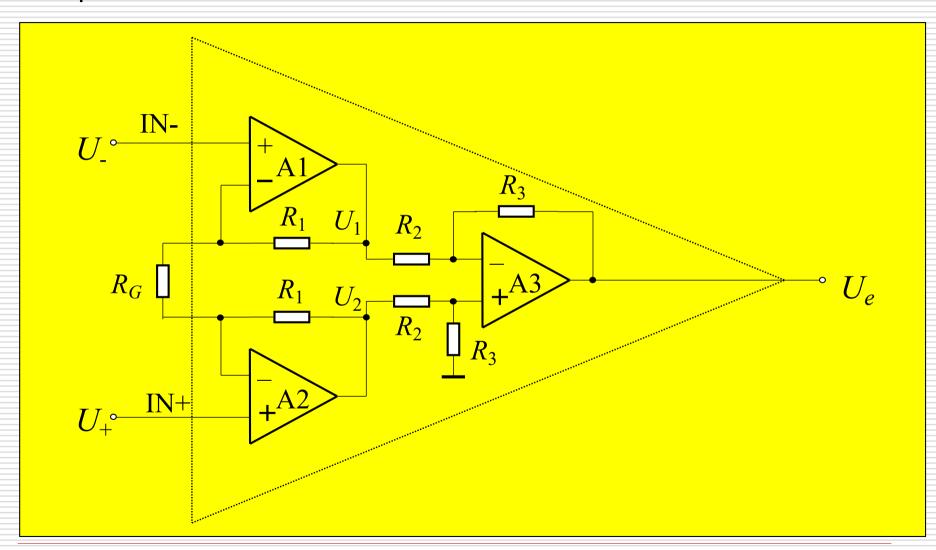
amplificatorul diferențial



# Comparatorul



# Amplificatoare instrumentale

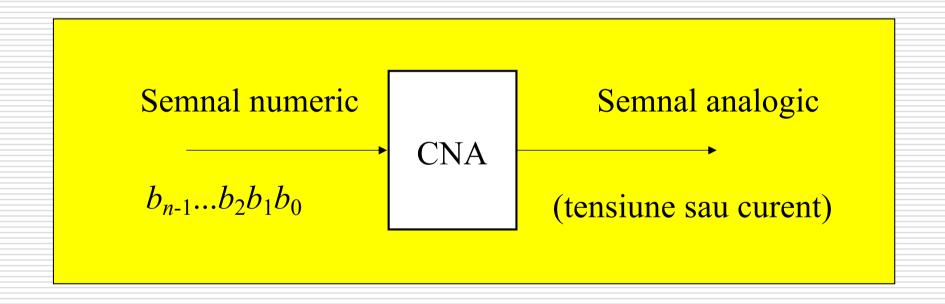


# Amplificatoare instrumentale - relaţii

$$U_e = A_d U_d$$

$$U_e = A_d(U_d + U_{os} + \frac{U_{CM}}{CMRR})$$

Un convertor numeric-analogic (CNA) este un circuit care transformă un semnal numeric într-unul analogic.



#### CNA - caracteristici

#### CNA

- *unipolare* (mărimea de ieșire poate avea o singură polaritate)
- *bipolare* (mărimea de ieșire poate avea ambele polarități)

#### Codul semnalului de intrare

codul binar natural codul binar deplasat codul complement față de 1 codul complement față de 2 codul amplitudine-semn.

#### Codul binar natural

Valoarea zecimală *D* a secvenței de intrare:

$$D = \sum_{i=0}^{n-1} b_i \cdot 2^i$$

Exemplu. Valoarea zecimală a secvenţei 1000 1010 este:

$$D = 1 \cdot 2^7 + 0 \cdot 2^6 + 0 \cdot 2^5 + 0 \cdot 2^4 + 1 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 0 \cdot 2^0 = 128 + 8 + 2 = 138$$

#### CNA - caracteristici

- ☐ intervalul de variație a mărimii de ieșire
- rezoluţia
- caracteristica de transfer statică
- precizia
- □ timpul de stabilizare (de răspuns)

#### CNA - caracteristici

Intervalul de variație a mărimii de ieșire, FSR (engl. Full Scale Range):

- valoarea maximă a mărimii de ieşire în cazul
   CNA unipolare (FSR)
  - ±FSR/2 în cazul CNA bipolare.

#### Valori uzuale:

2 mA pentru CNA cu ieșire în curent

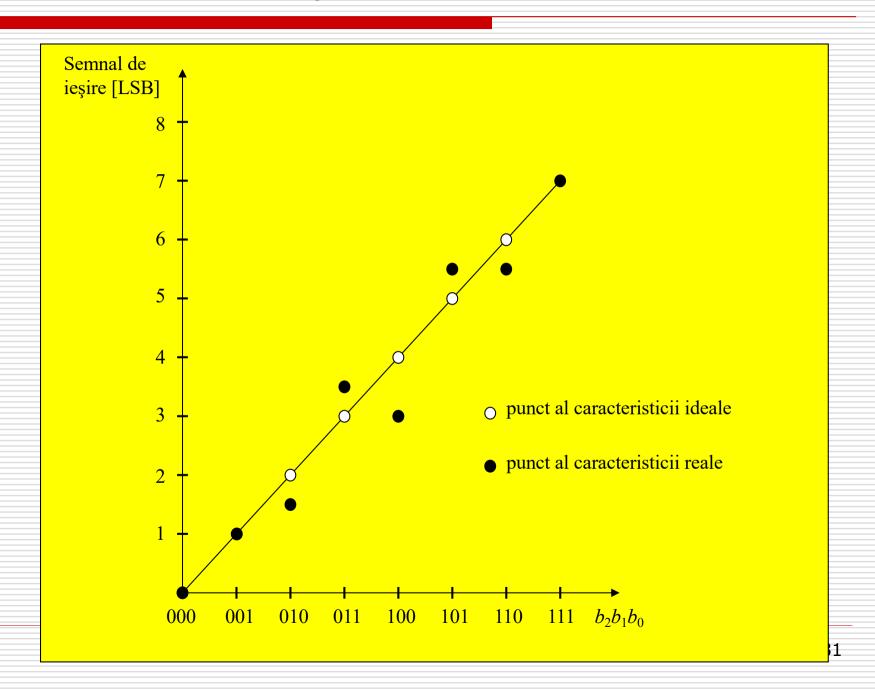
5 V, 10 V, ±2,5 V sau ±5 V pentru CNA cu ieșire în tensiune.

CNA - caracteristici

Rezoluția (sau cuanta) unui CNA este de 1 LSB. Valoarea corespunzătoare a semnalului de ieșire este:

$$1 LSB = \frac{FSR}{2^n}$$

Exemplu. Un CNA de 10 biţi are FSR = 10,24 V. Rezoluţia sa este 10,24 V/ $2^{10}$  = 10 mV.



CNA – caracteristici

Precizia unui CNA - determinată de

- erori de zero
- erori de proporționalitate (câștig)
- erori de neliniaritate.

Erorile de zero și de proporționalitate pot fi eliminate prin reglaje corespunzătoare.

Pentru caracterizarea erorilor de neliniaritate se definesc noțiunile de *neliniaritate integrală* și *neliniaritate diferențială*.

CNA - caracteristici

Neliniaritatea integrală (INL) a unui CNA reprezintă valoarea maximă a abaterii caracteristicii reale față de cea ideală (se presupune că erorile de zero și de câștig au fost eliminate).

De exemplu, pentru un CNA având specificată o neliniaritate integrală INL =±1/2 LSB, valoarea semnalului de ieșire nu va diferi cu mai mult de ±1/2 LSB față de valoarea ideală corespunzătoare.

#### CNA - caracteristici

Neliniaritatea diferențială (DNL) a unui CNA reprezintă diferența maximă dintre valorile semnalului de ieșire corespunzătoare la două valori adiacente ale semnalului de intrare, diferență din care se scade 1 LSB.

#### CNA - caracteristici

Timpul de răspuns al unui CNA, numit timp de stabilizare, este definit ca intervalul de timp scurs de la comutarea simultană din 0 în 1 a tuturor biților  $b_i$ , până la intrarea definitivă a semnalului de ieșire între limitele FSR-1LSB  $\pm$  0,5 LSB.

#### **Aplicație**

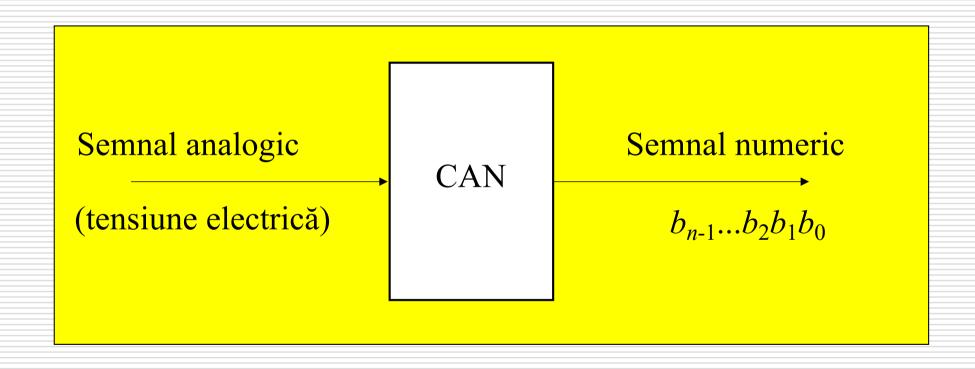
Să se determine valorile ideale ale tensiunii de la ieșirea unui CNA cu n = 10 biți și FSR = 10 V pentru codurile de intrare  $D_1 = 0000001010$  și  $D_2 = 1000000000$ .

$$1LSB = \frac{FSR}{2^n} = \frac{10 \text{ V}}{2^{10}} = \frac{10 \text{ V}}{1024} \cong 9.77 \text{ mV}$$

$$U_1 = D_1 \times 1$$
LSB=10×9,77mV=97,7mV

$$U_2 = D_2 \times 1$$
LSB= 512×9,77mV=5002,2mV=5,0022 V

Un convertor analog-numeric (CAN) este un circuit care transformă un semnal analogic într-unul numeric.



#### CAN - caracteristici

- CAN *unipolare* (tensiunea de intrare poate avea o singură polaritate)
  - *bipolare* (tensiunea de intrare poate avea ambele polarități).

# Codul semnalului de ieșire

codul binar natural

codul binar deplasat

codul complement față de 1

codul complement față de 2

codul amplitudine-semn etc.

## CAN - caracteristici

- intervalul de variație a tensiunii de intrare
- rezoluţia
- caracteristica de transfer statică
- precizia
- □ timpul de conversie

CAN - caracteristici

Intervalul de variație a tensiunii de intrare, FSR (engl. Full Scale Range):

- valoarea maximă a tensiunii de intrare în cazul
   CAN unipolare (FSR)
- ±FSR/2 în cazul CAN bipolare.

Valori uzuale: 5 V, 10 V, ±2,5 V sau ±5 V.

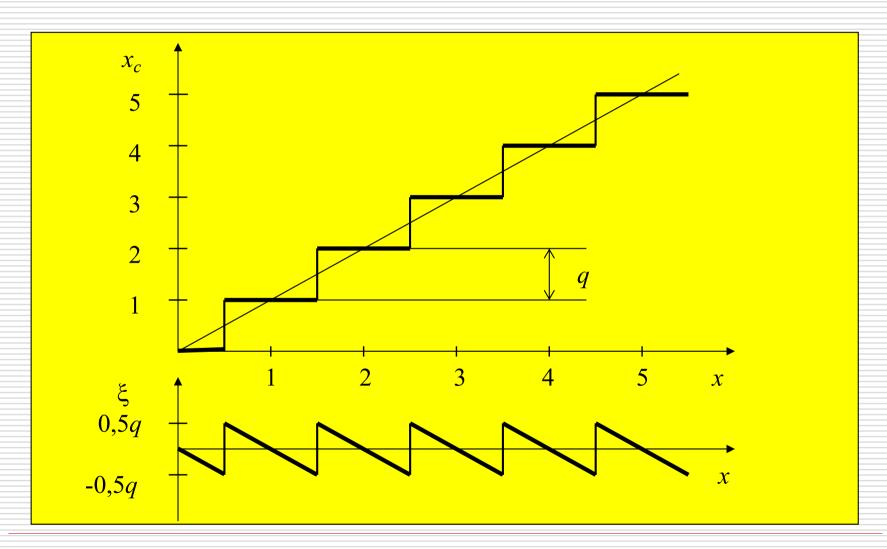
CAN - caracteristici

Rezoluția (sau cuanta) unui CAN este de 1 LSB. Valoarea corespunzătoare a tensiunii de intrare este:

$$1 LSB = \frac{FSR}{2^n}$$

Exemplu. Un CAN de 10 biţi are FSR=10 V. Rezoluţia sa este 10 V/2<sup>10</sup> =9,77 mV.

# CAN - caracteristici



CAN - caracteristici

Neliniaritatea integrală și neliniaritatea diferențială au definiții asemănătoare cu cele de la CNA.

Monotonicitatea unui CAN este caracterizată de lipsa codurilor omise (engl. *no missing codes*).

#### CAN - caracteristici

Timpul de conversie al unui CAN reprezintă intervalul dintre momentul declanșării unui proces de conversie și momentul stabilizării secvenței binare de ieșire corespunzătoare rezultatului conversiei.

Rata de conversie - numărul maxim de conversii ce pot fi efectuate într-o secundă.

Rata de conversie se exprimă în conv/s (în engleză samples per second, simbol Sa/s).

Exemplu. Un CAN cu rata de conversie 1,25 MSa/s poate efectua 1 250 000 conversii pe secundă.

# Tipuri de CAN

directe

paralel

serie-paralel

cu aproximații succesive

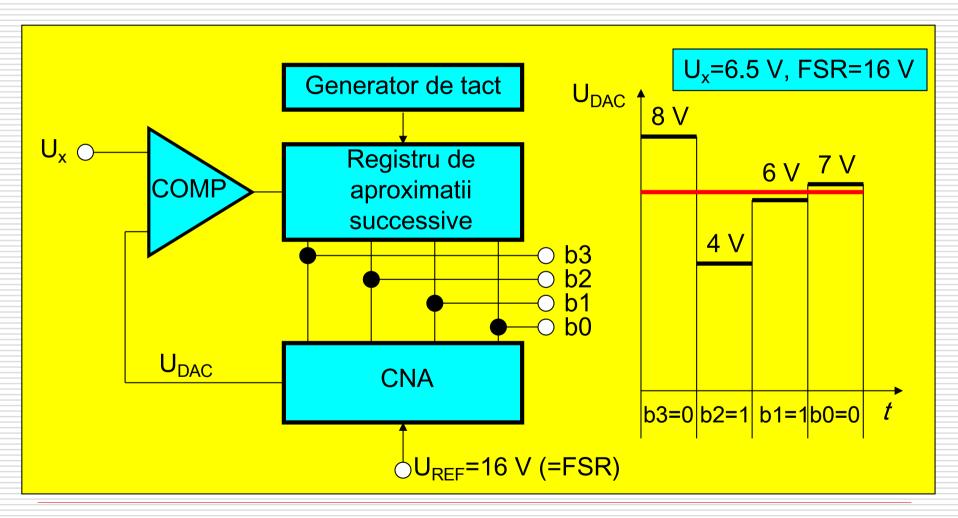
 $\Sigma$ - $\Delta$ 

□ indirecte

cu integrare (cu dublă integrare)

cu convertor tensiune-frecvență

# CAN cu aproximații succesive



CAN cu aproximații succesive. Exemplu: Ux = 6.5 V, FSR = 16 V.

Pasul 1:  $b_3$  (MSB) este pus pe 1;  $U_{DAC}$ =FSR/2=8 V; Intrucât  $U_x$ < $U_{DAC}$ ,  $b_3$  este repus pe 0.

- Pasul 2:  $b_2$  este pus pe 1;  $U_{DAC} = b_3 \times FSR/2 + FSR/4 = 4 V$ ; Intrucât  $U_x > U_{DAC}$ ,  $b_2$  rămâne 1.
- Pasul 3:  $b_1$  este pus pe 1;  $U_{DAC} = b_3 \times FSR/2 + b_2 \times FSR/4 + FSR/8=6 V$ ; Intrucât  $U_x > U_{DAC}$ ,  $b_1$  rămâne 1.
- Pasul 4:  $b_0$  este pus pe 1;  $U_{DAC} = b_3 \times FSR/2 + b_2 \times FSR/4 + b_1 \times FSR/8 + FSR/16 = 7 V$ ; Intrucât  $U_x < U_{DAC}$ ,  $b_0$  este repus pe 0.

Rezultatul conversiei:  $b_3=0$ ,  $b_2=1$ ,  $b_1=1$  și  $b_0=0$  (0110).

CAN cu aproximații succesive - caracteristici

- precizia convertorului determinată de precizia CNA şi a comparatorului C
- timpul de conversie proporțional cu numărul de biți ( $T_c = nT_0$ , unde  $T_0$  reprezintă perioada semnalului de tact).

# Performanțe actuale

- rezoluție 8-16 biți
- timp de conversie 1-10 μs.

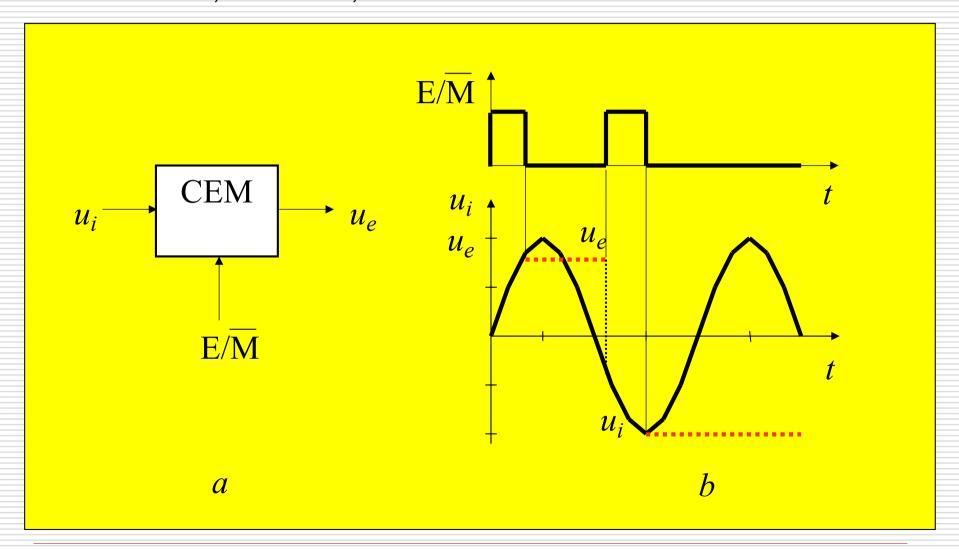
împotriva descărcărilor electrice.

Co	ndiționarea semnalelor = adaptarea între traductorul de măsurare și circuitele de conversie analog-numerică.
	conversia semnalului electric de la ieşirea traductorului într-un al semnal electric
	atenuarea sau amplificarea semnalului
	filtrarea semnalului
	eşantionarea şi memorarea semnalului
	izolarea electrică (separarea galvanică)
	protecția părții electrice împotriva efectelor conectării greșite sau

## Circuite de eșantionare și memorare

- realizează prelevarea unei valori instantanee a unei tensiuni şi memorarea acestei valori
- funcționarea circuitului este comandată, de regulă, de un semnal binar, notat cu E/M
- □ dacă E/M="1", circuitul eşantionează tensiunea de intrare (tensiunea de ieşire o urmăreşte pe cea de intrare)
- dacă E/M="0", circuitul trece în faza de memorare, tensiunea de ieşire rămânând nemodificată.

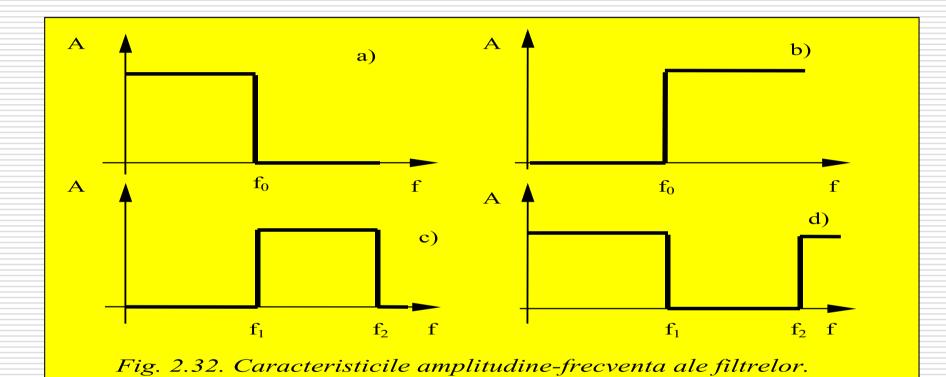
# Circuite de eșantionare și memorare



#### Filtre

Prin *filtru* se înțelege acel circuit care are rolul de a prelucra în mod diferențiat semnalele dintr-o bandă de frecvențe în comparație cu cele din afara benzii. De regulă, filtrele "lasă să treacă" sau "opresc" semnalele dintr-o bandă de frecvențe, "oprind" sau "lăsând să treacă" semnalele din afara benzii.

# Filtre



Filtre - clasificare

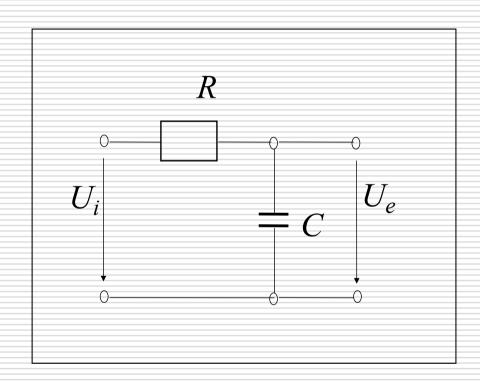
- $\square$  pasive cu componente pasive (R, L, C)
- active conţin şi elemente de amplificare (performanţe superioare)
- numerice prelucrarea numerică a eșantioanelor semnalului

# Filtre trece jos

importanță deosebită în sistemele de achiziție de date (limitarea benzii de frevențe a semnalelor de măsurat în vederea eliminării erorilor de aliere ce apar în procesul de eşantionare).

# Filtre trece jos

Cel mai simplu - filtrul pasiv RC cu o celulă

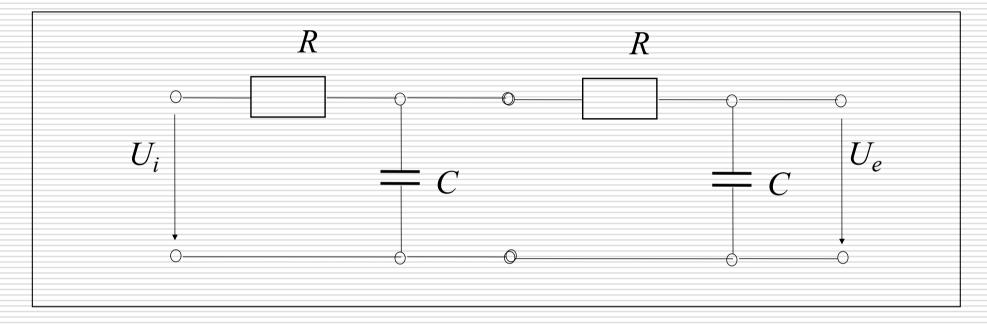


$$f_0 = \frac{1}{2\pi RC}$$

$$a = \frac{U_i}{U_e} \cong \frac{f}{f_0},$$

$$dac\check{a} f > 3f_0$$

# Filtre – legarea în cascadă

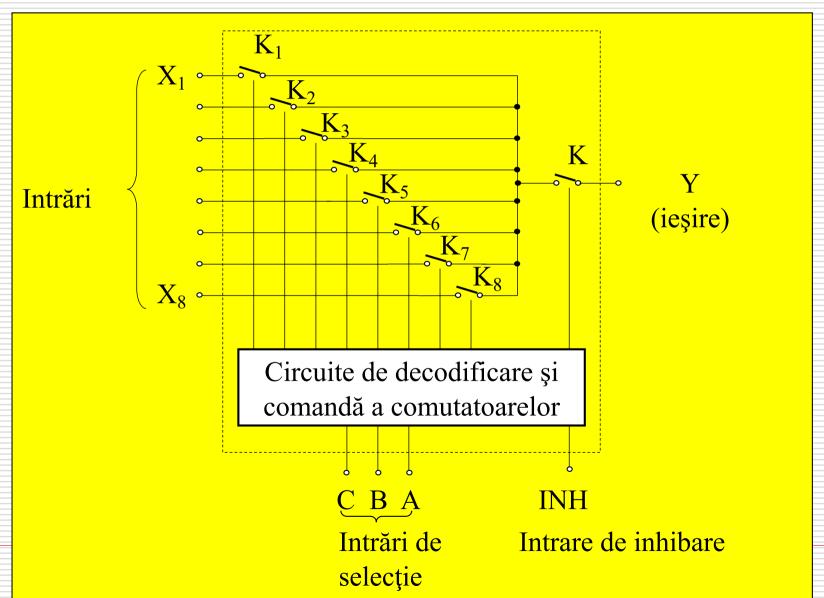


Atenuarea totală este produsul atenuărilor individuale.

# Multiplexoare

Un multiplexor este constituit dintr-un ansamblu de comutatoare electronice care, împreună cu circuitele de decodificare și de comandă aferente, permit selectarea la o ieșire comună a unui singur semnal dintre cele aduse la intrările sale.

# Multiplexoare



# Concluzii

#### Concluzii

Circuitele electronice – rol important în aparatele electronice de măsurat, asigurând

- prelucrarea semnalelor
- interfaţarea cu sistemele de calcul
- ☐ îmbunătățirea performanțelor.