## Порядок выполнения работы

- 1. Измерить на весах массы пуль и съемного внутреннего цилиндра маятника (массы внешнего цилиндра и длина нитей маятника указаны на установке).
- 2. Отрегулировать длину нитей так, чтобы геометрическая ось маятника была направлена горизонтально по направлению ствола пушки.
- 3. Установить шкалу параллельно оси маятника вблизи визира маятника.
- 4. Сжать пружину пушки и зафиксировать штифтом ее положение. Вставить пулю в дуло пушки и дослать ее шомполом до упора.
- 5. Поднятием штифта произвести выстрел и снять отсчет горизонтального смещения маятника по шкале.
- 6. С каждой пулей произвести не менее пяти выстрелов. Опыты проводить с тремя пулями различного веса.
- 7. По рабочей формуле (9) подсчитать скорость пули при каждом выстреле. Для каждой пули вычислить среднее значение скорости пули и среднюю абсолютную погрешность измерения. Данные наблюдений и расчетов занести в таблицу.
- 8. Окончательный результат для каждой пули записать в виде

$$v = \overline{v} \pm \overline{\Delta v}; \delta_v = \pm \frac{\overline{\Delta v}}{\overline{v}} \cdot 100\%$$

9. Подсчитать максимальную относительную погрешность метода измерений по формуле

$$\frac{\Delta v}{v} = \frac{\Delta M}{M} + \frac{\Delta m}{m} + \frac{1}{2} \frac{\Delta g}{g} + \frac{1}{2} \frac{\Delta l}{l} + \frac{\Delta S_0}{S_0}$$

где в качестве погрешностей измерений следует подставлять погрешности отсчитывания средств измерений.

Сравнить полученное значение со значением относительной погрешности результата измерения.

## Рабочая формула:

$$v = \frac{M+m}{m} S_0 \sqrt{\frac{g}{l}}$$

где v - скорость пули,  $\frac{\mathrm{M}}{\mathrm{c}}$ , M - масса маятника, кг, m - масса пули, кг,  $S_0$  - расстояние отклонения, м, g - ускорение свободного падения,  $\frac{\mathrm{M}}{\mathrm{c}^2}$ , l - расстояние от оси вращения до центра тяжести маятника, м.

$$g = 9.812 \frac{M}{c^2}$$

 $m_1=0.00443\mathrm{kr}, m_2=0.00719\mathrm{kr}, m_3=0.00915\mathrm{kr},$ 

$$v = \overline{v} \pm \overline{\Delta v}; \delta_v = \pm \frac{\overline{\Delta v}}{\overline{v}} \cdot 100\%$$

$$\frac{\Delta v}{v} = \frac{\Delta M}{M} + \frac{\Delta m}{m} + \frac{1}{2} \frac{\Delta g}{g} + \frac{1}{2} \frac{\Delta l}{l} + \frac{\Delta S_0}{S_0}$$