```
def svd(a, full_matrices=True, compute_uv=True, hermitian=False):
   Singular Value Decomposition.
   When `a` is a 2D array, and ``full_matrices=False``, then it is
    factorized as ``u @ np.diag(s) @ vh = (u * s) @ vh``, where
    `u` and the Hermitian transpose of `vh` are 2D arrays with
   orthonormal columns and `s` is a 1D array of `a`'s singular
    values. When `a` is higher-dimensional, SVD is applied in
    stacked mode as explained below.
    Parameters
   a: (..., M, N) array_like
       A real or complex array with ``a.ndim >= 2``.
    full_matrices : bool, optional
       If True (default), `u` and `vh` have the shapes ``(..., M, M)`` and
        ``(..., N, N)``, respectively. Otherwise, the shapes are
        ``(..., M, K)`` and ``(..., K, N)``, respectively, where
        ``K = min(M, N)``.
    compute_uv : bool, optional
       Whether or not to compute `u` and `vh` in addition to `s`. True
       by default.
   hermitian: bool, optional
       If True, `a` is assumed to be Hermitian (symmetric if real-valued),
       enabling a more efficient method for finding singular values.
       Defaults to False.
    Returns
   When `compute_uv` is True, the result is a namedtuple with the following
   attribute names:
   U : { (..., M, M), (..., M, K) } array
       Unitary array(s). The first ``a.ndim - 2`` dimensions have the same
```

```
if hermitian:
   # note: lapack svd returns eigenvalues with s ** 2 sorted descending,
   # but eig returns s sorted ascending, so we re-order the eigenvalues
   # and related arrays to have the correct order
    if compute_uv:
        s, u = eigh(a)
        sgn = sign(s)
       s = abs(s)
        sidx = argsort(s)[..., ::-1]
        sgn = _nx.take_along_axis(sgn, sidx, axis=-1)
        s = _nx.take_along_axis(s, sidx, axis=-1)
        u = _nx.take_along_axis(u, sidx[..., None, :], axis=-1)
        # singular values are unsigned, move the sign into v
       vt = transpose(u * sgn[..., None, :]).conjugate()
        return SVDResult(wrap(u), s, wrap(vt))
    else:
        s = eigvalsh(a)
        s = abs(s)
        return sort(s)[..., ::-1]
_assert_stacked_2d(a)
t, result_t = _commonType(a)
m, n = a.shape[-2:]
if compute_uv:
   if full_matrices:
        gufunc = _umath_linalg.svd_f
    else:
        gufunc = _umath_linalg.svd_s
    signature = 'D->DdD' if isComplexType(t) else 'd->ddd'
   with errstate(call=_raise_linalgerror_svd_nonconvergence,
                  invalid='call', over='ignore', divide='ignore',
                  under='ignore'):
        u, s, vh = gufunc(a, signature=signature)
```

реализация SVD через спектральную теорему(собственные значения) для эрмитовой матрицы

2 prumoba Mahynusa

Частный случай Если матрица вещественная и симметричная , то она — эрмитова

$$\Rightarrow A = U\Sigma V^T$$

SVD (разложение по сингулярным числам) — метод, используемый в линейной алгебре для разложения матрицы на три более простые матрицы, что упрощает анализ и обработку.

Понимание SVD на примере

Представьте, что у вас есть таблица данных, например, набор рейтингов, где строки— это люди, а столбцы— продукты. Числа в таблице показывают, насколько каждому человеку нравится тот или иной фильм.

SVD разбивает эту таблицу (матрицу) на три меньшие части:

Имя	Фильм 1 Рейтинг	Фильм 2 Рейтинг
Амит	5	3
Санкет	4	2
Эндрю	2	5

U : показывает предпочтения людей

Σ : показывает важность каждого фильма

 V^{T} : насколько фильмы похожи друг на друга.

$$A = U\Sigma V^T$$

m×m ортогональная матрица, столбцы которой являются левыми сингулярными векторами матрицы А

m×n прямоугольно-диагональная матрица, содержащая неотрицательные сингулярные значения матрицы А в порядке убывания

n×n Транспонированная ортогональная матрица, где строки являются правыми сингулярными векторами матрицы А.

ортогональная матрица

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \qquad A^T = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$AA^{T} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I$$

$$A^T = A^-1$$

- 1. составить матрицу A^*A ;
- 2. найти характеристические числа $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ матрицы A^*A . Не нарушая общности, их можно занумеровать так, что-бы выполнялись условия $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_n, \ \lambda_i \neq 0$ при $i=1,\dots,r$;
- 3. подсчитать ненулевые сингулярные числа $\sigma_i = \sqrt{\lambda_i}$, $i=1,2,\ldots,r$, матрицы A;
- 4. составить $(m \times n)$ -матрицу Σ
- 5. построить ортонормированную систему собственных векторов $v_1, v_2, ..., v_n$ оператора с матрицей A^*A , принадлежащих соответственно собственным значениям $\lambda_1, \lambda_2, ..., \lambda_n$;
- 6. составить матрицу $V = (v_1, v_2, ..., v_n)$ из столбцов координат векторов $v_1, v_2, ..., v_n$. Матрица V является матрицей перехода от исходного базиса евклидова (унитарного) пространства X_n к базису $v_1, v_2, ..., v_n$;
- 7. построить ортонормированную систему векторов

$$u_{1} = \frac{Av_{1}}{\sigma_{1}}, u_{2} = \frac{Av_{2}}{\sigma_{2}}, ..., u_{r} = \frac{Av_{r}}{\sigma_{r}};$$

- 8. дополнить систему векторов $u_1, u_2, ..., u_r$ любыми векторами $u_{r+1}, u_{r+2}, ..., u_m$ до ортонормированного базиса евклидова (унитарного) пространства Y_m ;
- 9. составить матрицу $U = (u_1, u_2, ..., u_m)$ из столбцов координат векторов $u_1, u_2, ..., u_m$. Матрица U является матрицей перехода от исходного базиса евклидова (унитарного) пространства Y_m к базису $u_1, u_2, ..., u_m$;
- 10. записать сингулярное разложение $A = U\Sigma V^*$ матрицы A .

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^{\dagger}_{A^{2}} \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, (-1 & 1 & 0) = \begin{vmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{vmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Het (ATA -
$$\lambda I$$
) = 8

$$\begin{vmatrix} 2-10 & -1 \\ 0 & 2-1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & 3 \\ 2 & (1 & -1) \\ -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2-1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \end{vmatrix}$$

$$(2-\lambda)(1-\lambda) = 2-2\lambda-\lambda+\lambda-1= \chi^2-3\lambda+1$$

 $0\cdot(-1)-(-1)(2-\lambda) = 0+(2-\lambda)=2-\lambda$

$$(2-\Lambda)(\Lambda^{2}-3\Pi+1)-1(2-\Lambda)$$

$$(2-\Pi)\left[(\Lambda^{2}-3\Pi+1)-1(2-\Lambda)\right]$$

$$(2$$

03 = 0

Compensament Cong

$$R_3 \leftarrow R_1 \cdot (-1) + R_3$$

$$R_{>} \leftarrow R_{2} \cdot (-1) + R_{3}$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac$$

N3=0

 $R_1 \leftarrow \frac{1}{2} R_1$

R3 CR3+R1

Hophupyen beknops

$$\frac{1}{|V_1|} \cdot V = \frac{1}{\sqrt{1^2 + (\frac{1}{4} + 1)^2}} = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{bmatrix} \frac{1}{1} \\ -\frac{1}{1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} \end{bmatrix} = V_1$$

$$\frac{1}{\sqrt{1^2 + (\frac{1}{4} + 2^2)}} = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = V_2$$

$$\frac{1}{\sqrt{1^2 + (\frac{1}{4} + 2^2)}} = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} \end{bmatrix} = V_3$$

$$\alpha_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \left(-\frac{1}{1} \cdot \frac{1}{1} \cdot \frac$$

если исходная матрица (A) имеет ранг меньше количество строк, то нужно дополнять, у нас ранг 2, для базиса нам нужно всего 2 вектора, дополнительных не требуется

$$1) A A \left(\frac{7531}{1532}\right) \left(\frac{712}{5532}\right) = \left(\frac{8448}{488}\right)^{2} = \left(\frac{8448}{488}\right)^{2}$$

7.7+5.5+3.3+1.7=84 1.7+5.5+3.3+7.1=48 2-7+(-21.5+6.3+2.1=24 $7 \cdot 2 + 5 \cdot (-2) + 3 \cdot 6 + 1 \cdot 2 = 24$ $1 \cdot 2 + 5 \cdot (-2) + 3 \cdot 6 + 7 \cdot 2 = 24$ $2 \cdot 2 + (-2)(-2) + 6 \cdot 6 + 2 \cdot 2 = 48$

7·1+5·5+3·3+1·7=48 1·1+5·5+3·3+7·7=848 2·1+(-2).5+6.3+2.7224

2) Havegry eigenvalue

$$det(ATA - \lambda I) = \begin{pmatrix} 847/8 & 27 \\ 488/724 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 144 + \lambda 1(\lambda - 36)^2 \\ 24 & 24 & 487 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 144 + \lambda 1(\lambda - 36)^2 \\ \lambda_1 = 144 & \lambda_2 - \lambda_3 = 36 \end{pmatrix}$$
 $3) \ \vec{U} = 12 \quad \vec{U}_2 - \vec{U}_3 = \vec{U}_3 =$

Единственность сингулярного разложения матрицы не гарантирована. Однозначно определена только матрица Σ (при условии упорядочения сингулярных чисел по убыванию).

Упростить систему уравнений по Гауссу: Преобразование позволяет выразить некоторые переменные через другие, что облегчает решение системы линейных уравнений.

Определить свободные переменные : В процессе преобразования становятся очевидными, какие переменные являются "свободными"

найти набор линейно независимых векторов

орт, или единичный вектор, это вектор, длина которого равна единице.

U^TU=I,V^TV=I



SVD, левые сингулярные векторы (столбцы матрицы U) должны образовывать ортонормированный базис всего пространства (R^4). Если у нас уже есть три сингулярных вектора u1 и u2 u3 (соответствующих ненулевым сингулярным значениям), то четвертый вектор u4 должен быть ортогонален им всем и иметь

единичную длину. dot product - 0 - 90° $V_2 V_4 = 0$

$$\int_{V_{1}}^{V_{1}} V_{4} = 0$$

$$\int_{V_{2}}^{V_{1}} V_{4} = 0$$

$$\int_{V_{3}}^{V_{1}} V_{4} = 0$$

$$\int_{V_{3}}^{V_{1}} V_{4} = 0$$

$$\frac{1}{2}$$
 х $\frac{1}{2}$ х $\frac{1}{2}$ х $\frac{1}{2}$ х $\frac{1}{2}$ х $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$ Эта система имеет бесконечное множество решений

можем выбрать произвольное решение, а затем нормировать его.

$$A = U \times \Sigma \times V^{T}$$

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$A = egin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \ 2 & 4 & 6 \ 3 & 6 & 10 \end{bmatrix}$$
 две строки линейно независимы \Rightarrow ранг = 2

$$oldsymbol{A}^T A = egin{bmatrix} 14 & 28 & 45 \ 28 & 56 & 90 \ 45 & 90 & 145 \end{bmatrix}$$

$$\det(A^TA-\lambda I)=0$$

$$\det\left(egin{bmatrix}14-\lambda & 28 & 45 \28 & 56-\lambda & 90 \45 & 90 & 145-\lambda\end{bmatrix}
ight)=0$$

$$\lambda_1 pprox 215.0, \quad \lambda_2 pprox 0.9, \quad \lambda_3 = 0$$

$$\sigma_1 = \sqrt{\lambda_1} pprox \sqrt{215} pprox 14.66, \quad \sigma_2 = \sqrt{\lambda_2} pprox \sqrt{0.9} pprox 0.95, \quad \sigma_3 = 0$$

$$(A^TA-\lambda_1I)v=0$$
 .

$$v_1=rac{1}{\sqrt{14}}egin{bmatrix}1\2\3\end{bmatrix} \hspace{0.5cm} v_2=rac{1}{\sqrt{2}}egin{bmatrix}-2\1\0\end{bmatrix} \hspace{0.5cm} v_3=rac{1}{\sqrt{6}}egin{bmatrix}-3\-6\5\end{bmatrix}$$

$$V = egin{bmatrix} rac{1}{\sqrt{14}} & rac{-2}{\sqrt{2}} & rac{-3}{\sqrt{6}} \ rac{2}{\sqrt{14}} & rac{1}{\sqrt{2}} & rac{-6}{\sqrt{6}} \ rac{3}{\sqrt{14}} & 0 & rac{5}{\sqrt{6}} \end{bmatrix}$$

$$oxed{ u_i } = rac{1}{oldsymbol{\sigma_i}} \, A v_i \qquad u_1 = rac{1}{14.66} A v_1 pprox rac{1}{14.66 \sqrt{14}} egin{bmatrix} 14 \ 28 \ 45 \end{bmatrix} \qquad u_2 = rac{1}{\sqrt{5}} egin{bmatrix} -2 \ 1 \ 0 \end{bmatrix}$$

 $\sigma 3 = 0$

$$m \times n$$

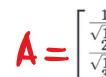
$$A =$$

$$U \mid \times$$

Дополняем до ортонормированного базиса

$$u_3=rac{1}{\sqrt{30}}$$





$$\begin{bmatrix} -3 \\ \overline{30} \\ -6 \\ \overline{30} \\ \overline{5} \\ \overline{30} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 14.66 & 0 \\ 0 & 0.6 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\frac{1}{\sqrt{14}}$$
 $\frac{-2}{\sqrt{2}}$

$$egin{array}{c|ccccc} & & & & & & & & \\ \hline rac{1}{\sqrt{14}} & & rac{-2}{\sqrt{2}} & & rac{-3}{\sqrt{6}} \\ rac{2}{\sqrt{14}} & & rac{1}{\sqrt{2}} & & rac{-6}{\sqrt{6}} \\ rac{3}{\sqrt{14}} & & 0 & & rac{5}{\sqrt{6}} \end{array}$$