

HeurAgenix: Leveraging LLMs for Solving Complex Combinatorial Optimization Challenges

arxiv'25

Xianliang Yang¹ **Ling Zhang¹** **Haolong Qian^{1,2}** **Lei Song¹** **Jiang Bian¹**

¹Microsoft Research Asia, Beijing, China

²Tsinghua University, Beijing, China

{Xianliang.Yang, Ling.Zhang, v-haolqian, Lei.Song, Jiang.Bian}
@microsoft.com

<https://github.com/microsoft/HeurAgenix>

Presenter: Changshuo Yao

2025.12.29

作者团队

- 微软亚洲研究院（Microsoft Research Asia）助理常务董事（Assistant Managing Director）
- 北京大学学士学位
佐治亚理工学院计算机科学博士学位
- 研究方向：AI for Industry
- <https://www.microsoft.com/en-us/research/people/jiabia/>



Jiang Bian

背景知识：组合优化 (Combinatorial Optimization)

- 背景知识
 - 组合优化
 - TSP问题
 - 组合优化的难点
 - 超启发式算法
- 设计框架
- 实验
- Thinking
- 组合优化：在**离散定义域**上对目标函数**求最值**的最优化问题
- 例如：
 - TSP (旅行商问题, Travelling Salesman Problem)
 - CVRP (带容量约束的车辆路径问题, Capacitated Vehicle Routing Problem)
 - MKP (多维背包问题, Multidimensional Knapsack Problem)
 - JSSP (作业车间调度问题, Job Shop Scheduling Problem)

背景知识：旅行商问题 (Traveling Salesman Problem)

- 背景知识
 - 组合优化
 - TSP问题
 - 组合优化的难点
 - 超启发式算法
- 直观表述：一位旅行商需要访问一系列城市，每个城市恰好访问一次，最终返回出发的城市，并要求总行程路径最短
- 图论表述：在一个完全加权图 $G = (V, E)$ 中寻找一条权重最小的哈密顿回路（经过每一个顶点恰好一次，并最终回到起点的闭合路径）
- 是NP-Hard的



背景知识：组合优化 (Combinatorial Optimization)

- 背景知识
 - 组合优化
 - TSP问题
 - 组合优化的难点
 - 超启发式算法
 - 设计框架
 - 实验
 - Thinking
- **组合优化问题的难点**
 - 搜索空间呈指数级增长，传统精确算法计算上难以处理大规模实例
 - 故常使用**启发式算法**
 - **启发式算法的限制：**
 - ① 高度依赖具备专业知识的专家进行**手工设计**
 - ② 单一启发式的**泛化能力有限**，无法跨不同实例有效迁移
 - ③ 难以适应**动态变化**的问题条件

背景知识：超启发式 (Hyper-heuristic) 算法

- 背景知识
 - 组合优化
 - TSP问题
 - 组合优化的难点
 - 超启发式算法
- 设计框架
- 实验
- Thinking
- 超启发式 (Hyper-heuristic) 算法
- 核心思想：
 - 不再直接求解问题本身（例如“寻找最短路径”）
 - 而是搜索“求解该问题的最佳算法”（例如“寻找最好的寻路规则”）。
- 两种方法
 - 生成型超启发式 (Generation Hyper-heuristics)
 - 通过组合基本组件（常借助遗传算法或遗传编程）**自动生成新的启发式规则。**
 - 选择型超启发式 (Selection Hyper-heuristics)
 - 根据当前问题状态，从预定义的启发式集合中**动态选择最合适的一个。**
- 机遇
 - 利用LLM同时自动化实现启发式的**生成与选择**

背景知识：超启发式 (Hyper-heuristic) 算法

- 背景知识
 - 组合优化
 - TSP问题
 - 组合优化的难点
 - 超启发式算法
- 设计框架
- 实验
- Thinking

• 当前主流超启发式方法 (基于LLM)

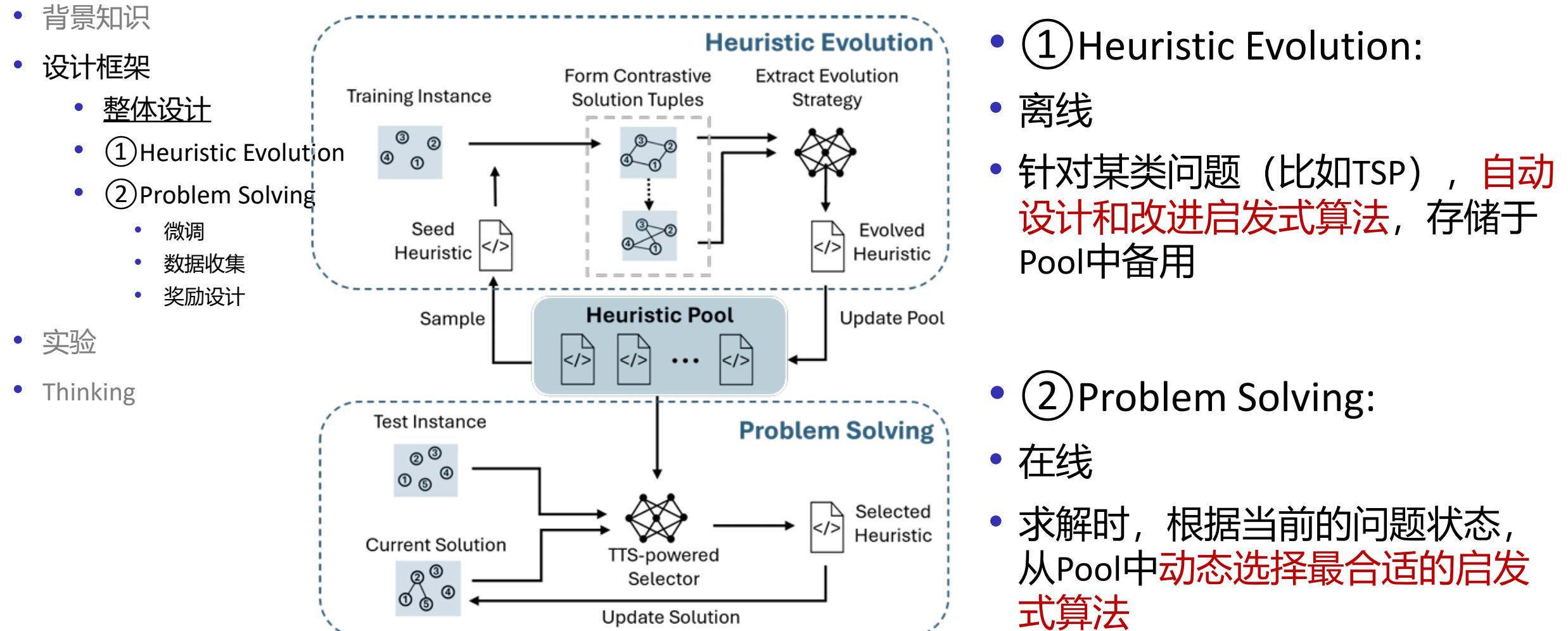
- 代表性工作: FunSearch、EoH、ReEvo
- 工作流程: 利用LLM编写单个启发式规则的代码, 再将其嵌入标准
外部求解器 (如引导式局部搜索GLS或蚁群算法ACO) 中使用。
- 一旦生成启发式规则, 其在整个求解过程中**固定不变**, 无法随问题状态的变化而动态调整。

方法	演化方法	求解策略	依赖外部求解器
AlphaEvolve	进化算法	静态	×
FunSearch / EoH / ReEvo	进化+LLM	静态	√
HeurAgenix (本文)	进化+LLM	动态	×

设计框架

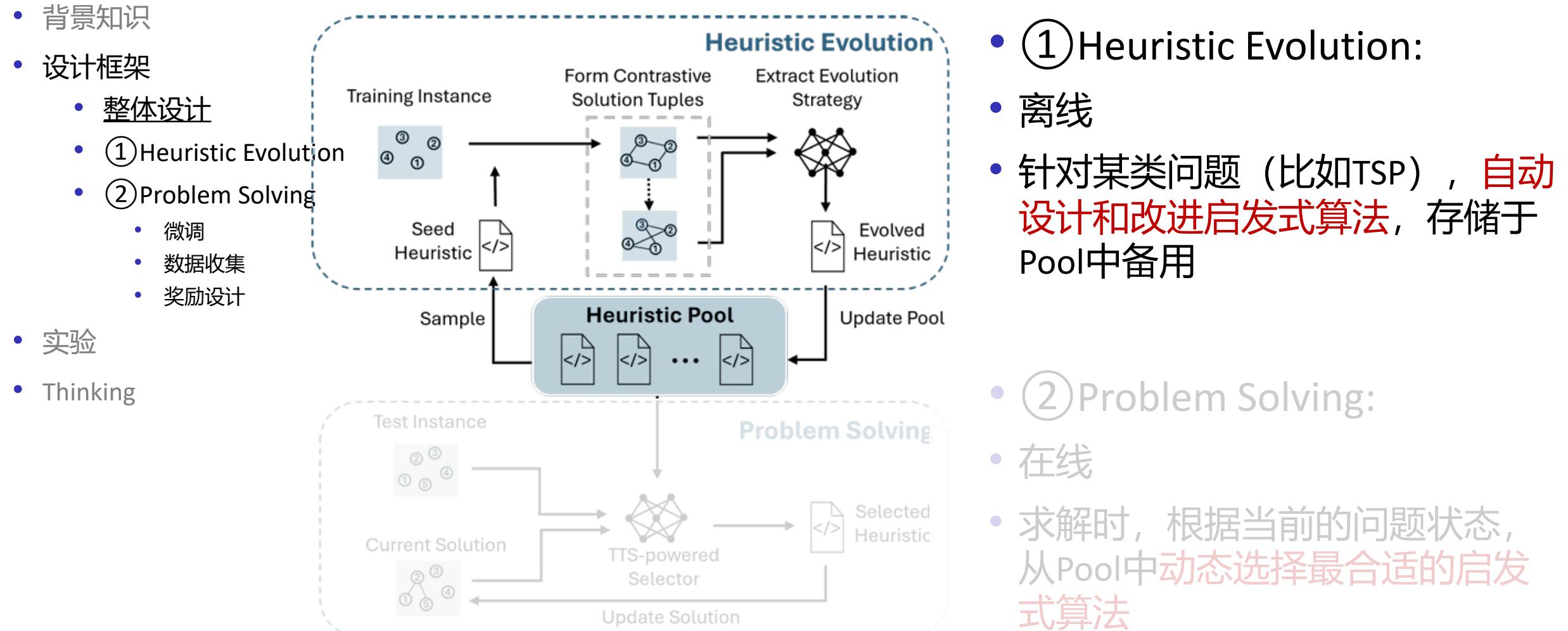
- 背景知识
 - 设计框架
 - 整体设计
 - ①Heuristic Evolution
 - ②Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
 - 实验
 - Thinking
- **HeurAgenix的研究动机:**
 - **两个主要问题:**
 - 1. 如何自动设计出好的启发式算法?
 - 2. 在真实的求解过程中，如何在不同启发式算法之间切换?
 - **一个次要问题:**
 - 在问题求解阶段，能否通过微调小LLM来优化推理成本?

设计框架



- ① **Heuristic Evolution:**
 - 离线
 - 针对某类问题（比如TSP），**自动设计和改进启发式算法**，存储于**Pool中备用**
- ② **Problem Solving:**
 - 在线
 - 求解时，根据当前的问题状态，从**Pool中动态选择最合适**的启发式算法

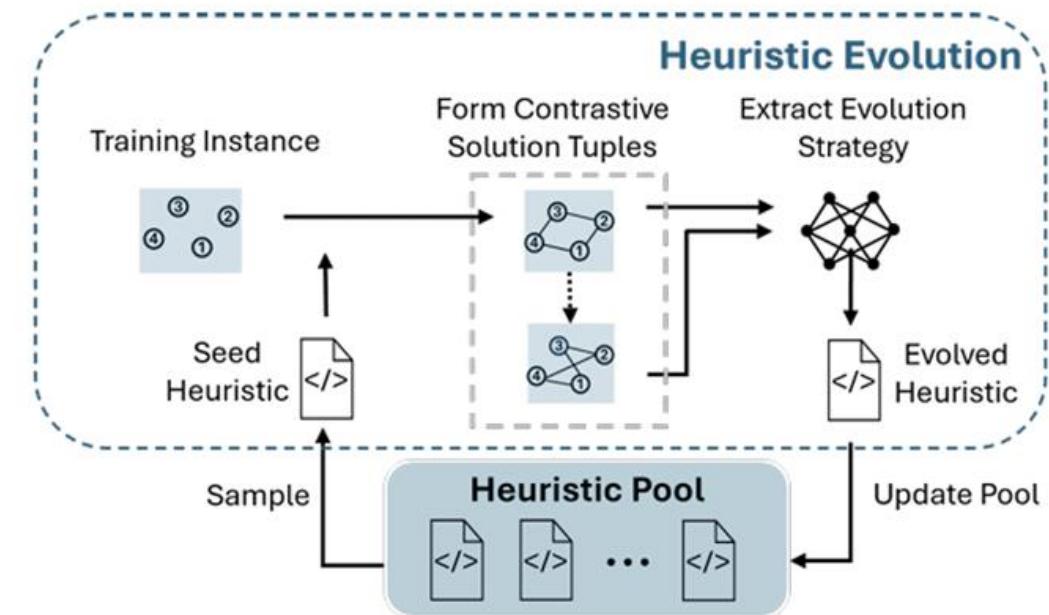
设计框架



- ① **Heuristic Evolution:**
 - 离线
 - 针对某类问题（比如TSP），**自动设计和改进启发式算法，存储于Pool中备用**
- ② **Problem Solving:**
 - 在线
 - 求解时，根据当前的问题状态，从Pool中**动态选择最合适启发式算法**

设计框架 - ① Heuristic Evolution

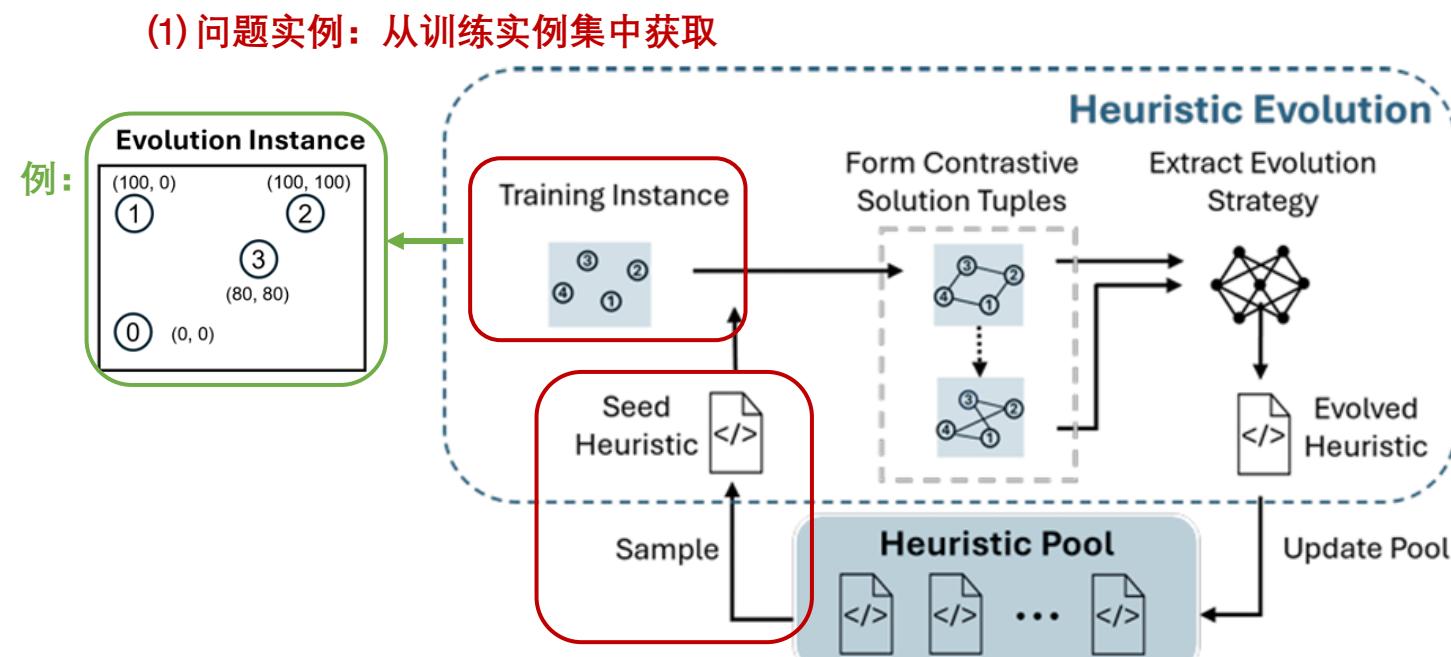
- 背景知识
 - 设计框架
 - 整体设计
 - ①Heuristic Evolution
 - ②Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
 - 实验
 - Thinking
- 输入：问题实例 d “种子”启发式算法（seed heuristic）
 - Step1 生成基本解
 - Step2 生成对比解
 - Step3 识别关键操作
 - Step4 提取进化策略
 - Step5 迭代精炼



设计框架 - ① Heuristic Evolution

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking

- 输入：(1) 问题实例 (2) 种子启发式



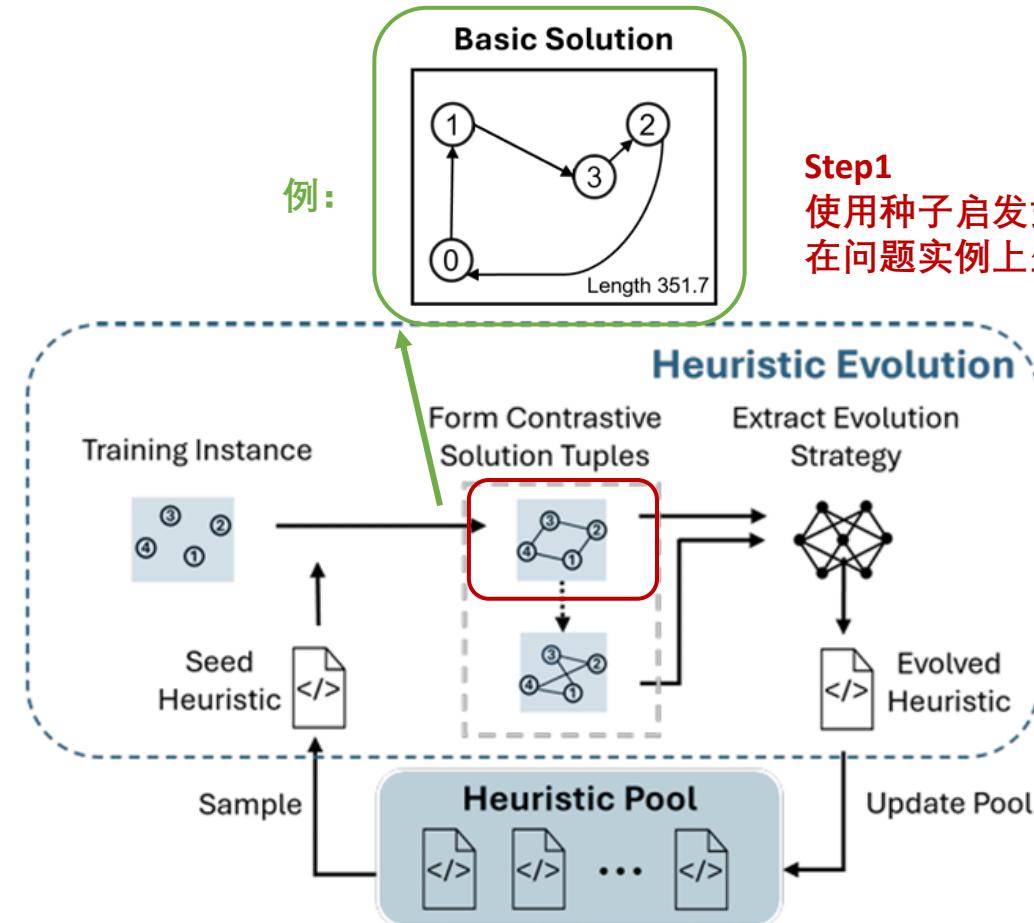
(2) 种子启发式：从Heuristic Pool获取
若Pool为空，则可以构造简单方法（如贪心）

例：Nearest Neighbor (每次选最近的)
以Python函数形式表述

设计框架 - ① Heuristic Evolution

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking

• Step1 生成基本解

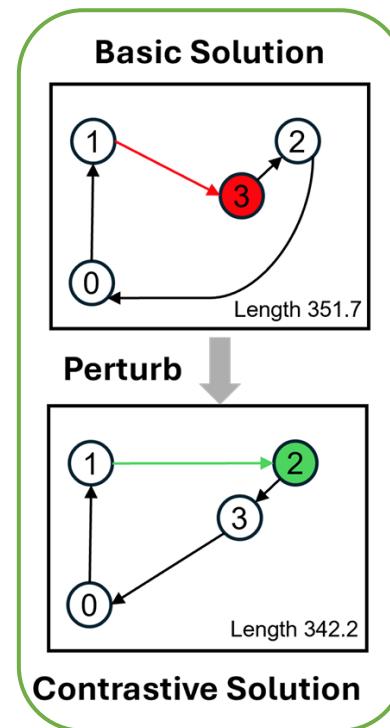


设计框架 - ① Heuristic Evolution

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking

• Step2 生成对比解

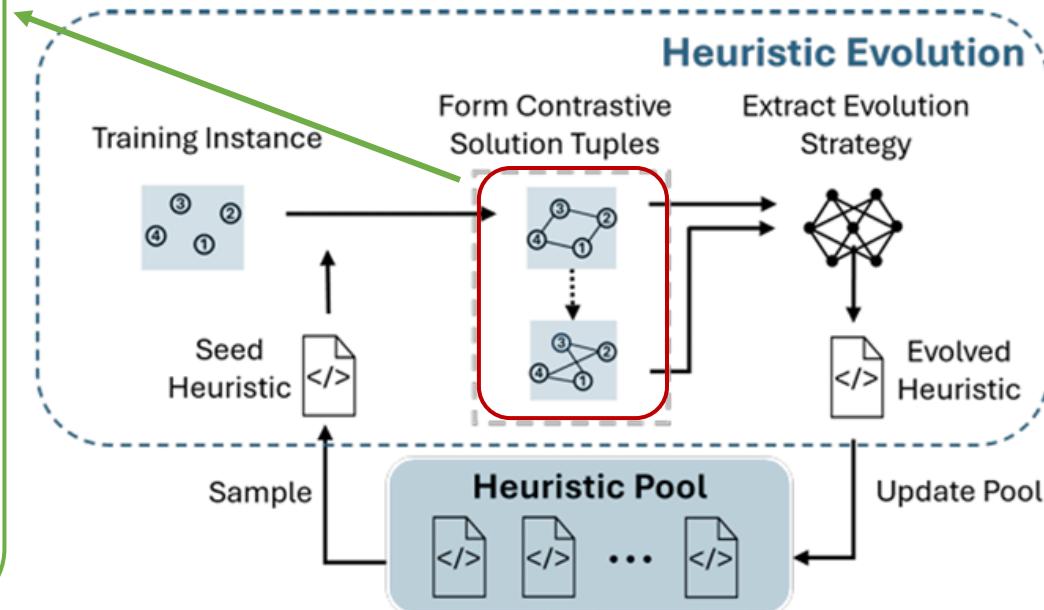
例：



Step2

通过扰动基本解来生成潜在的更优对比解

扰动：随机选择基本解中的一部分操作，将这些操作替换为其他可行的替代操作
进行最多P次扰动实验，若新解更优，则保存为对比解



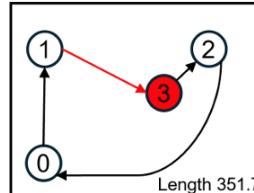
设计框架 - ① Heuristic Evolution

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking

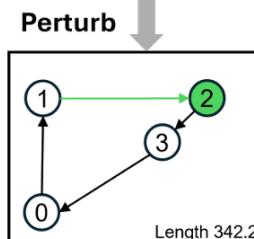
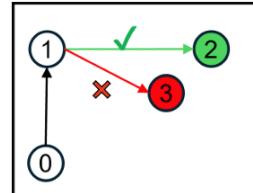
• Step3 识别关键操作

例：

Basic Solution



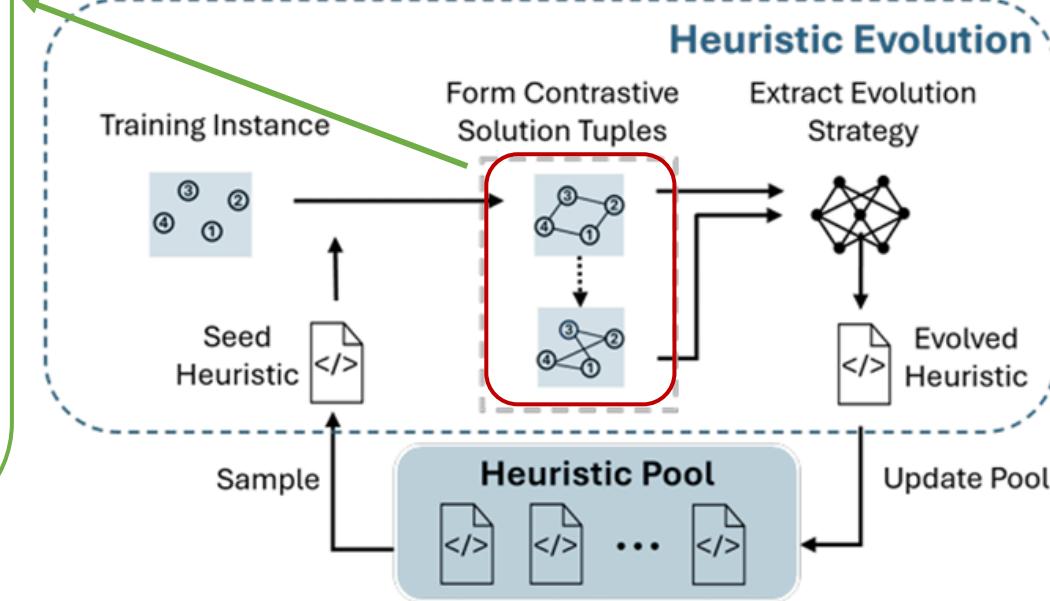
Identification



Contrastive Solution

Step3

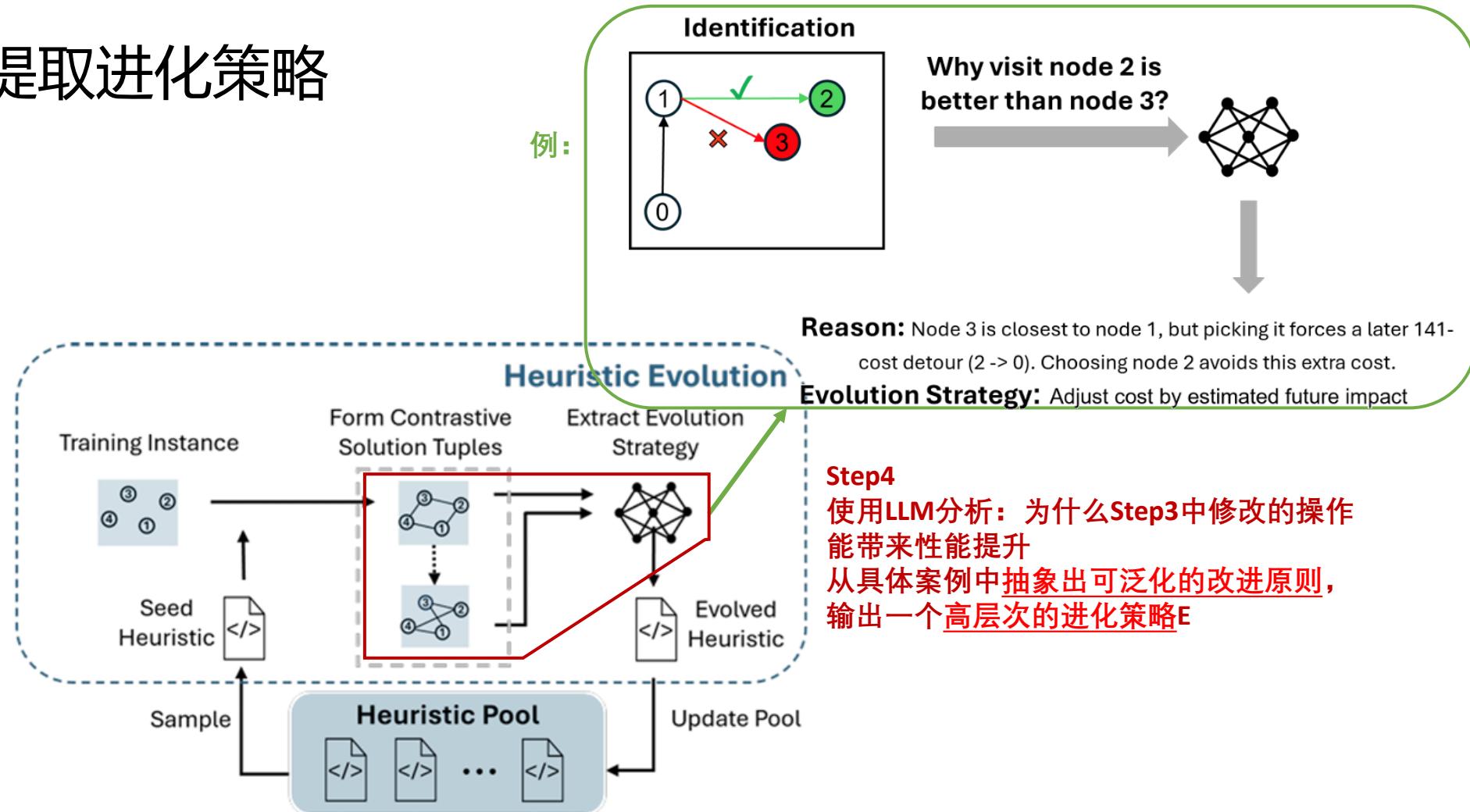
并非所有Step2中修改的操作都对性能提升有同等贡献
故通过独立测试每个修改的操作, 识别出最关键的一个操作



设计框架 - ① Heuristic Evolution

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking

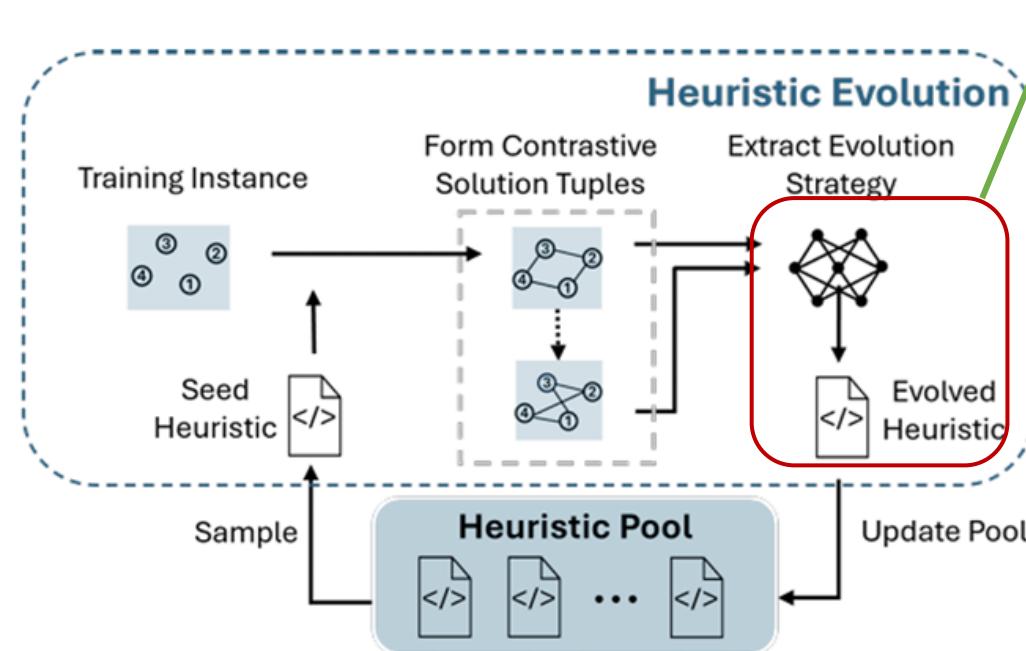
• Step4 提取进化策略



设计框架 - ① Heuristic Evolution

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking

• Step5 迭代精炼



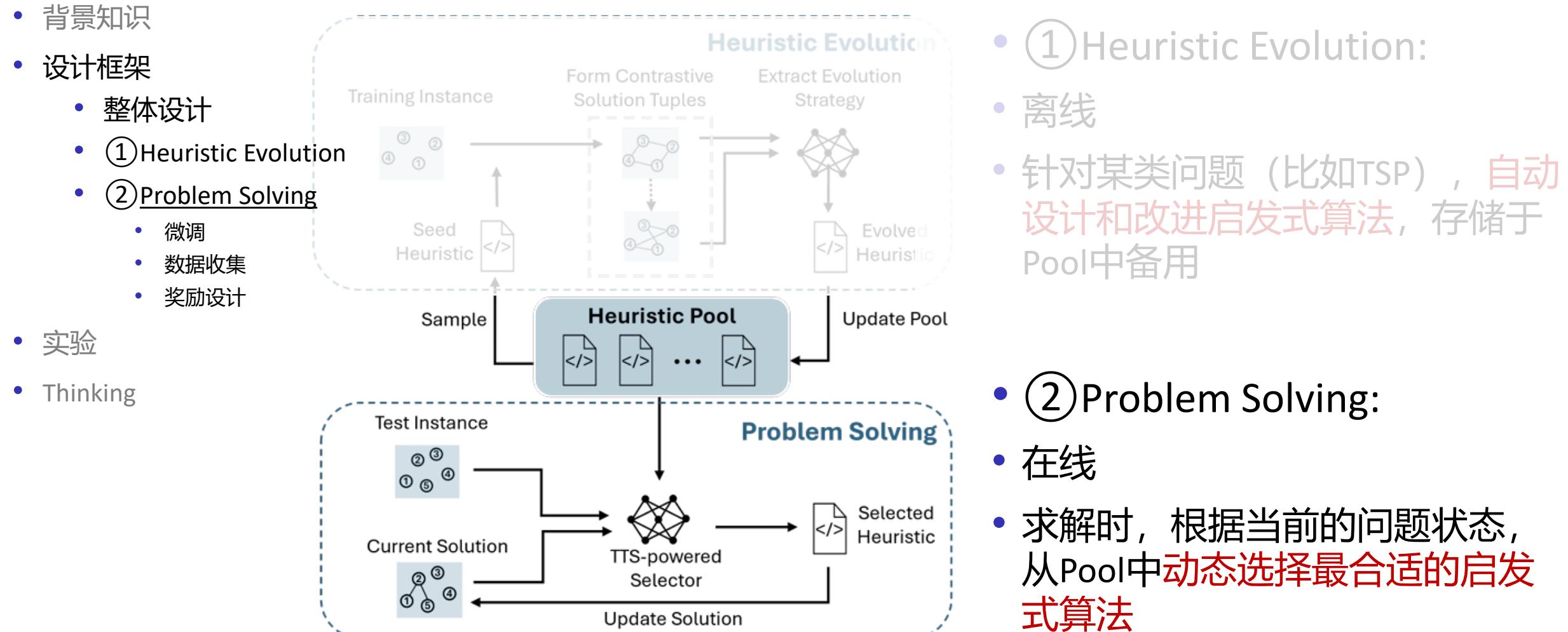
例:

- $H_0 \leftarrow$ 初始启发式, $i \leftarrow 0$
- While 迭代次数 $i < i_{max}$ && 迭代产生改进:
 - $P_i \leftarrow$ 测量 H_i 性能
 - $H_{i+1} \leftarrow$ LLM改进(H_i)
 - $P_{i+1} \leftarrow$ 测量 H_{i+1} 性能
 - 比较 $P_i P_{i+1}$ 判断是否产生改进

Step5

将提取的进化策略E应用到原始启发式上
并通过反复评估和改进来精炼算法 (Python代码)
直到性能不再提升或者到达最大次数

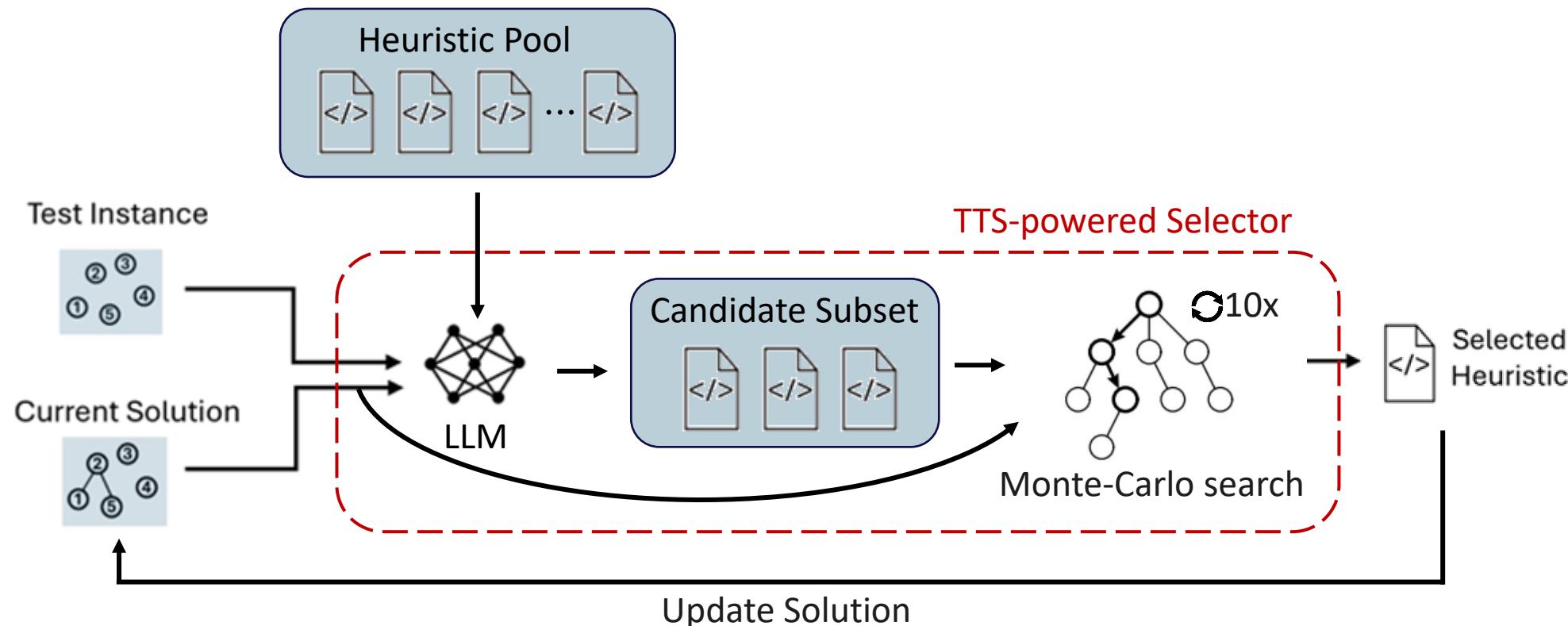
设计框架



- ① **Heuristic Evolution:**
 - 离线
 - 针对某类问题（比如TSP），**自动设计和改进启发式算法**，存储于**Pool**中备用
- ② **Problem Solving:**
 - 在线
 - 求解时，根据当前的问题状态，从**Pool**中**动态选择最合适**的启发式算法

设计框架 - ② Problem Solving

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking



- Step1 LLM初步筛选
- Step2 蒙特卡洛搜索
- Step3 选取最佳启发式 连续执行M次

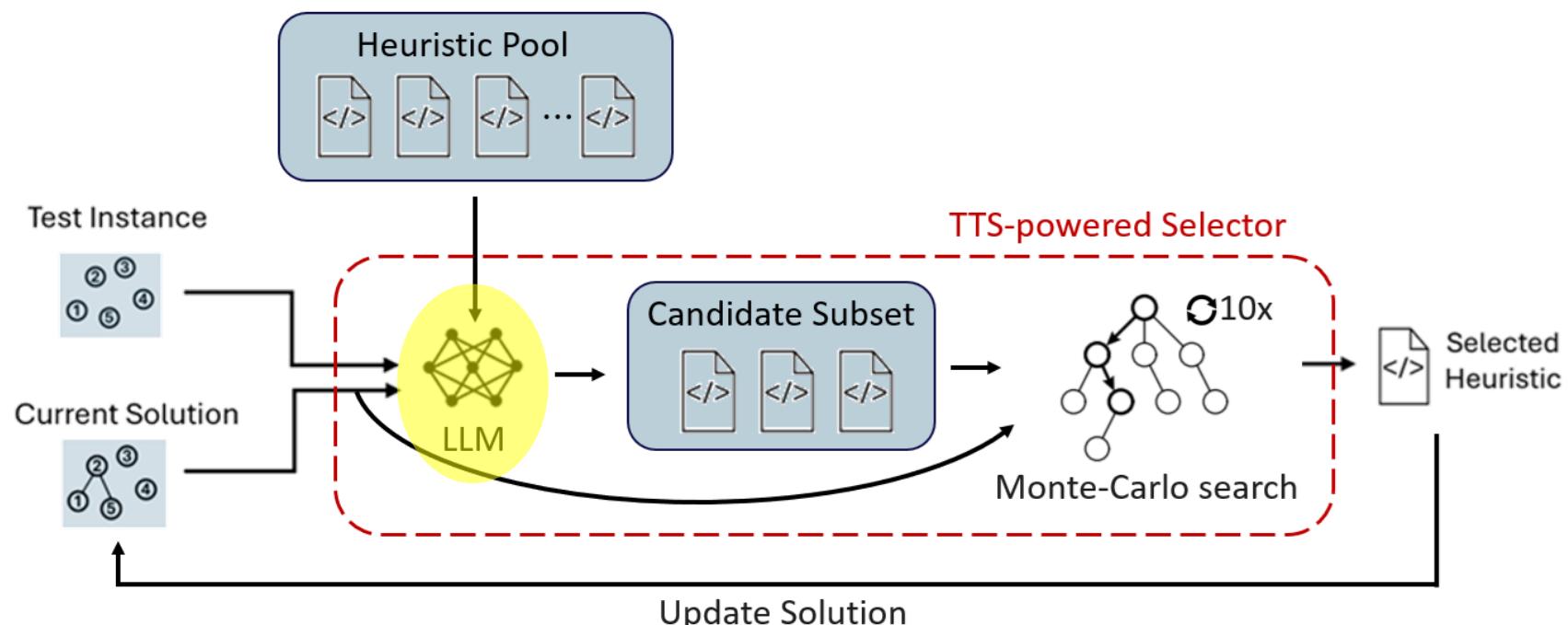
设计框架 - ② Problem Solving

- 背景知识
 - 设计框架
 - 整体设计
 - ①Heuristic Evolution
 - ②Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
 - 实验
 - Thinking
- TTS: Test time Scaling
 - TTS 指在推理阶段（测试时）主动增加计算资源以提升输出质量的技术。
 - 例如，在LLM推理中的TTS举例
 - 并行（Parallel Scaling）：生成多个候选答案（Best-of-N），然后选择最佳一个。
 - 顺序（Sequential Scaling）：使用Chain-of-Thought（CoT），花费更多Token让模型具备逐步思考、自我修正的能力。
 - 本文中TTS应用于蒙特卡洛部分，而不是LLM
 - 通过增加模拟次数来提高决策质量。

设计框架 - ② Problem Solving – 模型微调

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking

- 可通过微调轻量级模型 (Qwen-7B) 作为选择器
- 降低推理成本，提高求解的速度和实时性



设计框架 - ② Problem Solving – 模型微调

- 背景知识
 - 设计框架
 - 整体设计
 - ①Heuristic Evolution
 - ②Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
 - 实验
 - Thinking
- 微调方法: GRPO (Group Relative Policy Optimization)
 - 一种强化学习方法，不需要标注数据，只需要能“验证”好坏(reward)。
 - 应用场景: 没有标注数据但能够验证输出时。
 - 本文针对Qwen-7B微调的设计
 - (1) 离线数据收集
 - (2) 双重奖励机制

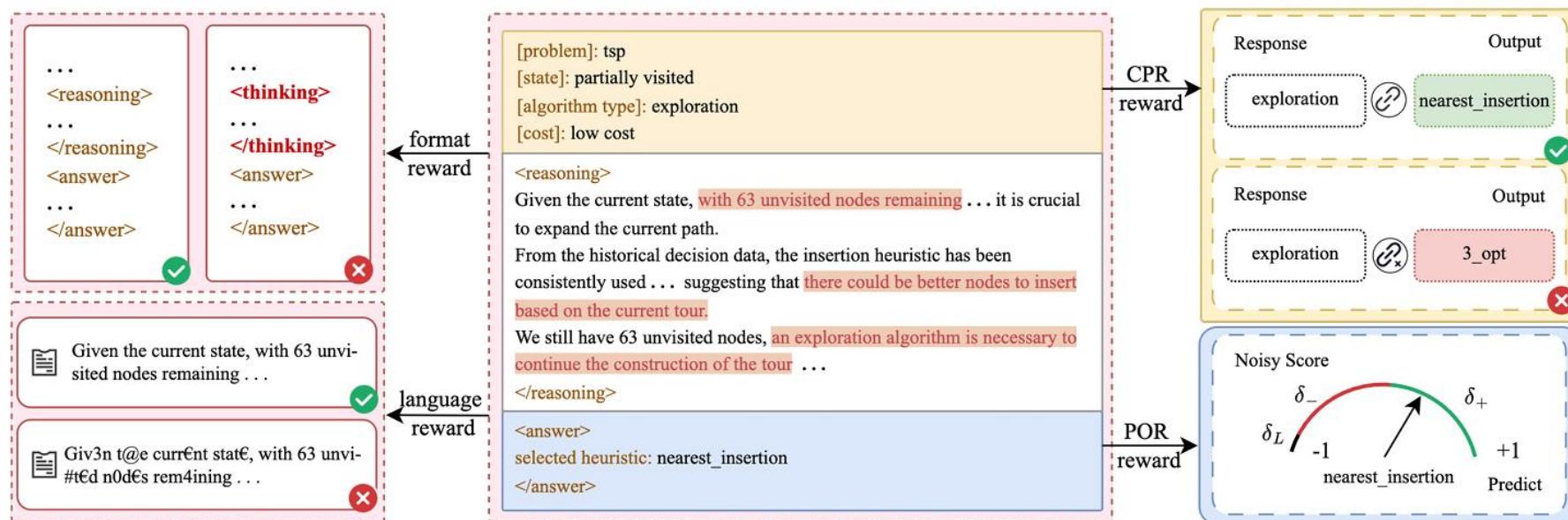
设计框架 - ② Problem Solving – 模型微调

- 背景知识
 - 设计框架
 - 整体设计
 - ①Heuristic Evolution
 - ②Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
 - 实验
 - Thinking
- (1) 离线数据收集
 - 数据格式: (z, H, QH)
 - z : 当前问题状态
 - H : 从启发式池中抽取的候选启发式
 - (一组启发式)
 - QH : 通过蒙特卡洛搜索评估的启发式价值
 - (这组启发式中最好的启发式的价值)
 - 数据收集方式
 - 在使用GPT4o求解问题的过程中收集
 - 包括两种轨迹:
 - 贪心轨迹: 每一步选择最高 QH 值的启发式
 - 随机轨迹: 每一步选择随机启发式, 使得选择器能够从非最优情境中恢复

设计框架 - ② Problem Solving – 模型微调

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
- 实验
- Thinking

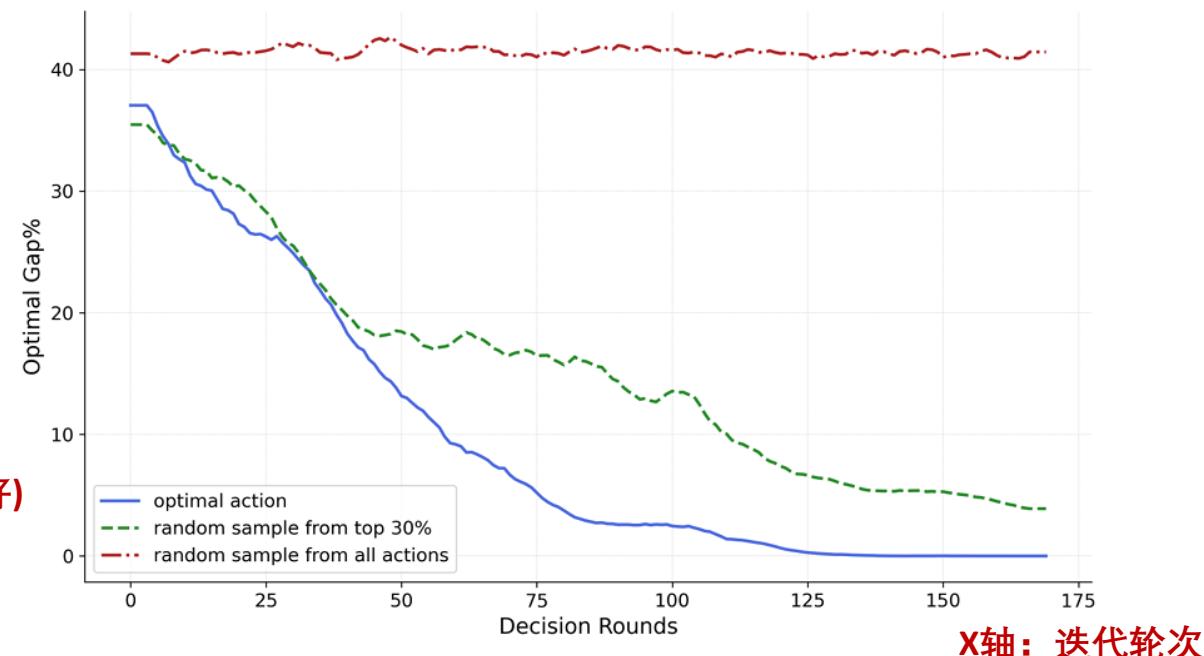
- 挑战：组合优化问题中评估信号噪声大
- (2) 双重奖励机制
 - 基于偏好的奖励 Preference-based Outcome Reward (POR)
 - 上下文感知奖励 Context-PerceptionReward (CPR)



设计框架 - ② Problem Solving – 模型微调

- 背景知识
- 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计

- 基于偏好的奖励 Preference-based Outcome Reward (POR)
- 观察：
 - 从 top 30% 启发式中均匀随机选择，几乎与总是选择最佳启发式一样好，且显著优于随机选择。



Y轴：与最优解的gap (越小越好)

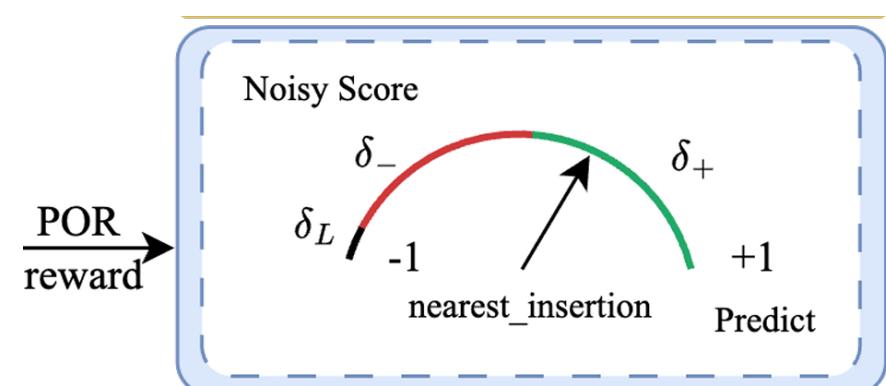
X轴：迭代轮次

设计框架 - ② Problem Solving – 模型微调

- 背景知识
 - 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
 - 实验
 - Thinking
- 基于偏好的奖励 Preference-based Outcome Reward (POR)
 - 设计：
 - 压缩内部差异：减少内部排名的细微变化带来的影响
 - 放大边界差异：放大边界处的不连续性
 - 错误区域惩罚：为跨越到错误区域的启发式提供固定惩罚

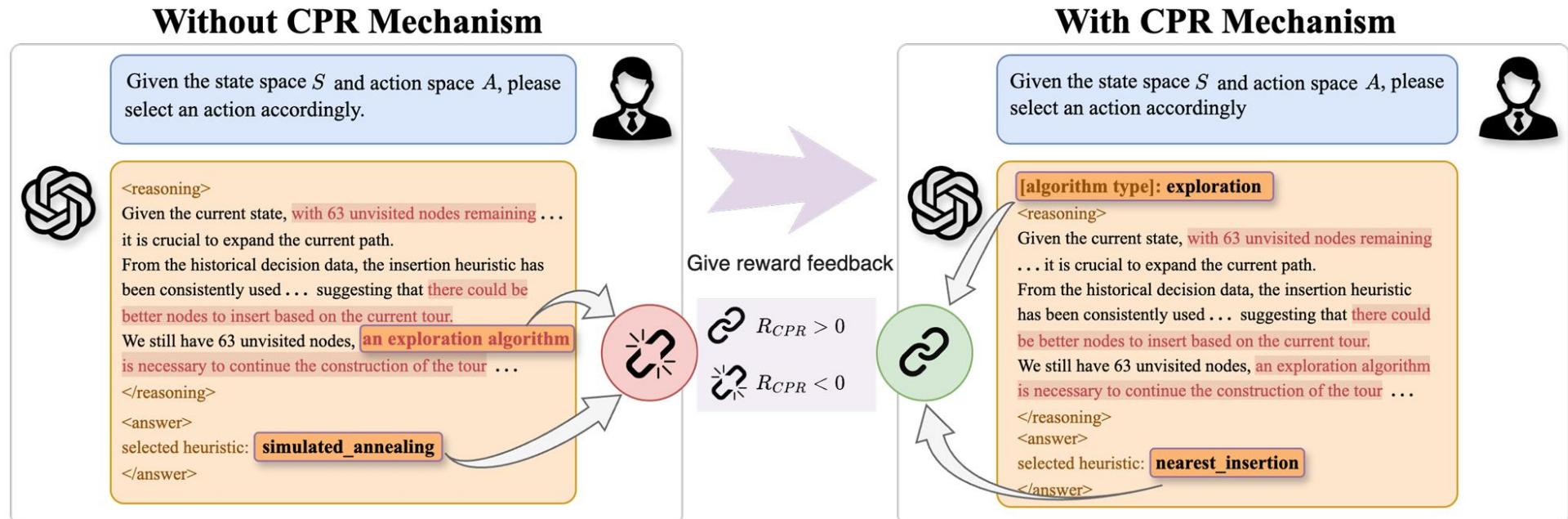
$$\ell = \text{rank}(z, \hat{H}, \{Q_H\}_{H \in \mathcal{H}}),$$

$$R_{\text{POR}}(z, \hat{H}) = \begin{cases} R_p \left(1 - \frac{\ell - 1}{n_{\text{pos}}} \right), & 1 \leq \ell \leq n_{\text{pos}}, \\ -R_n \left(\frac{\ell - n_{\text{pos}}}{n_{\text{neg}} - n_{\text{pos}}} \right), & n_{\text{pos}} < \ell \leq n_{\text{neg}}, \\ -R_L, & n_{\text{neg}} < \ell \leq n. \end{cases}$$



设计框架 - ② Problem Solving – 模型微调

- 背景知识
 - 设计框架
 - 整体设计
 - ① Heuristic Evolution
 - ② Problem Solving
 - 微调
 - 数据收集
 - 奖励设计
 - 实验
 - Thinking
- 上下文感知奖励 Context-PerceptionReward (CPR)
 - 设计：
 - 奖励模型对环境的理解能力，而非仅仅关注最终的优化结果。



实验

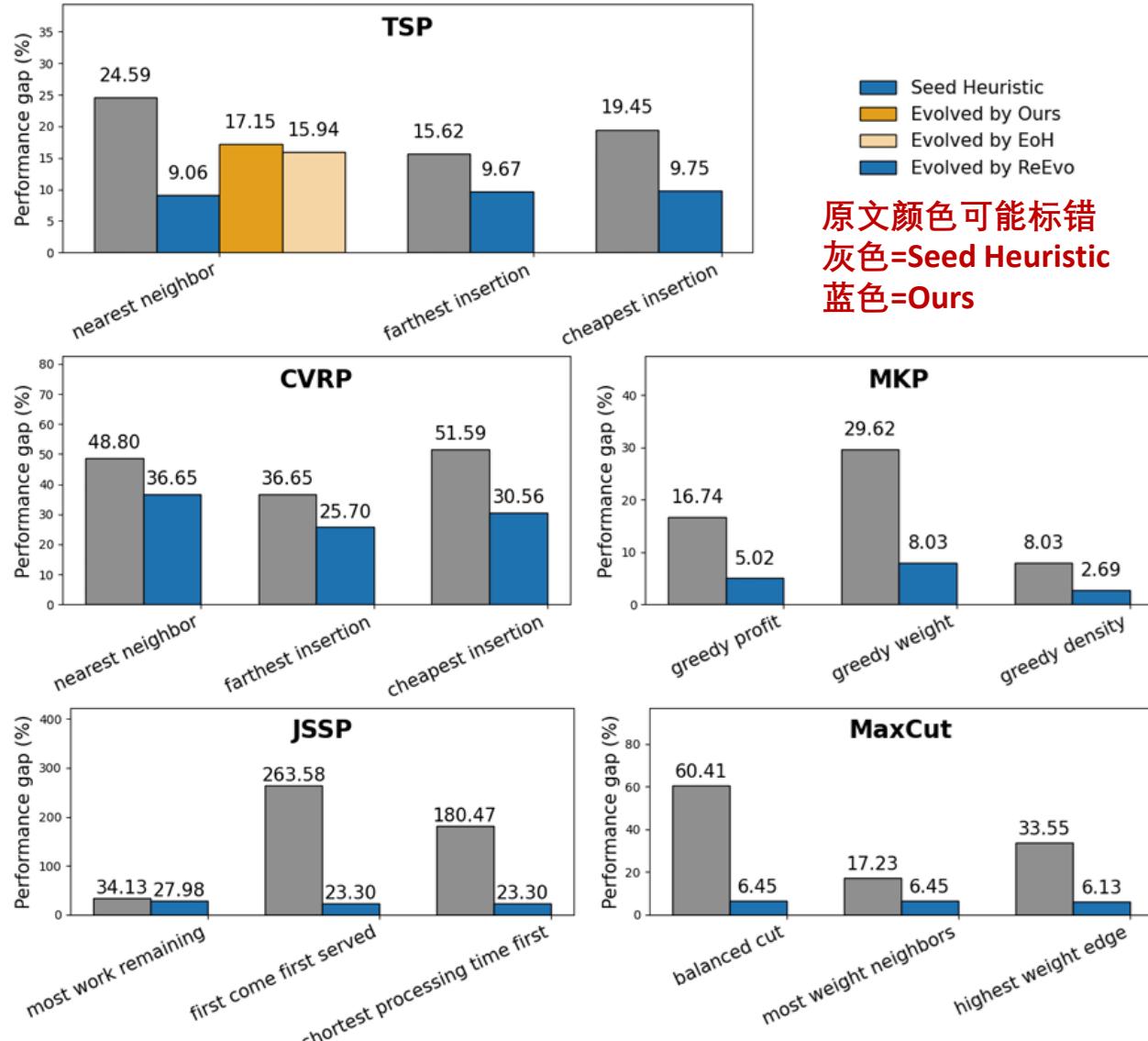
- 背景知识
 - 设计框架
 - 实验
 - 进化实验
 - 求解实验
 - LLM微调性能实验
 - 蒙特卡洛搜索TTS实验
 - Thinking
- 硬件:
 - Intel Xeon CPU, NVIDIA RTX A6000(48G) GPU
 - LLM:
 - 演化阶段: GPT-4o
 - 选择阶段: GPT-4o或微调Qwen-7B
 - 数据集:
 - 5种CO问题(TSP、 CVRP、 MKP、 JSSP、 MaxCut)
 - 评价指标:
 - 与最优解的性能差距 (越小越好)

实验

- 背景知识
- 设计框架
- 实验
 - 进化实验
 - 求解实验
 - LLM微调性能实验
 - 蒙特卡洛搜索TTS实验
- Thinking

① 进化实验

- 测试 Heuristic Evolution 能否发现更优的启发式

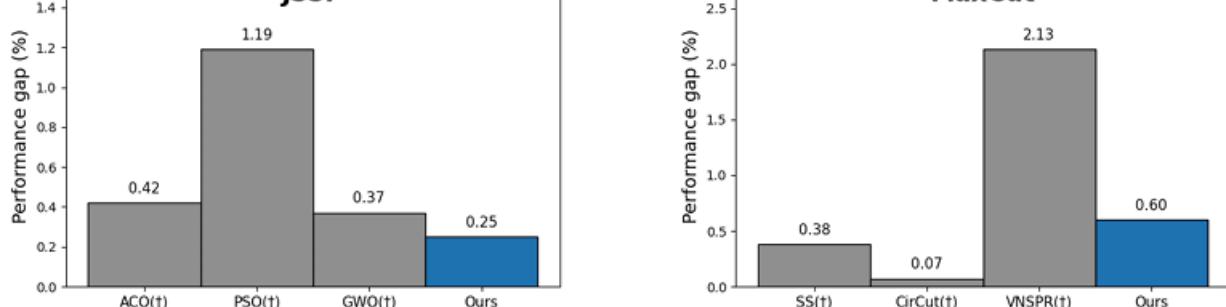
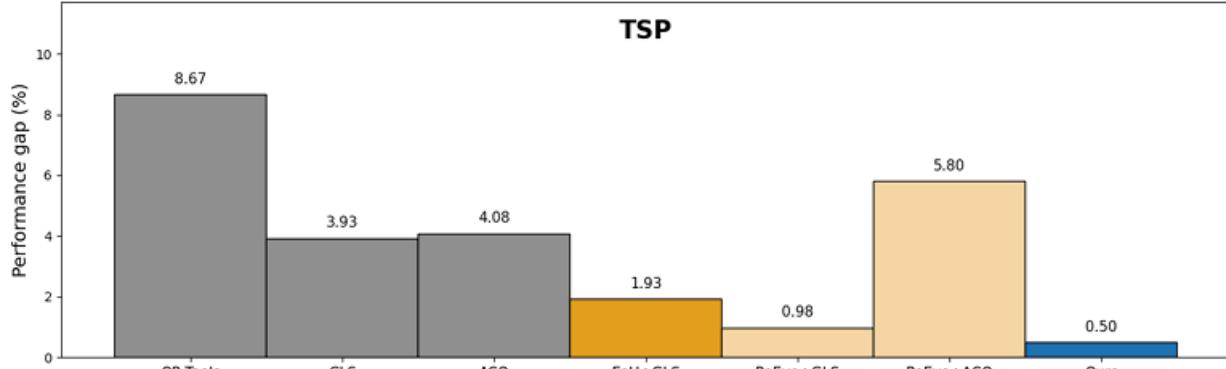
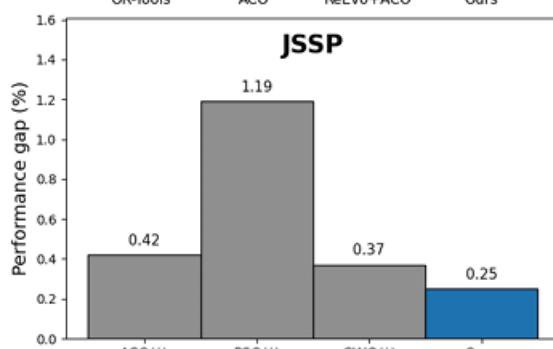
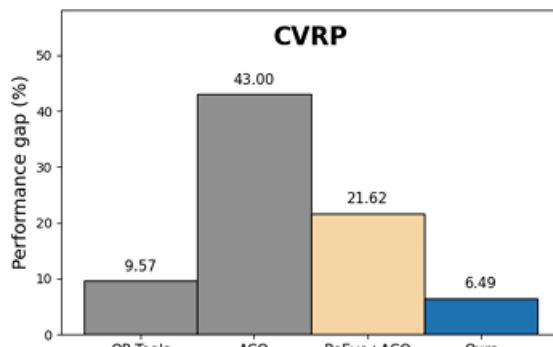
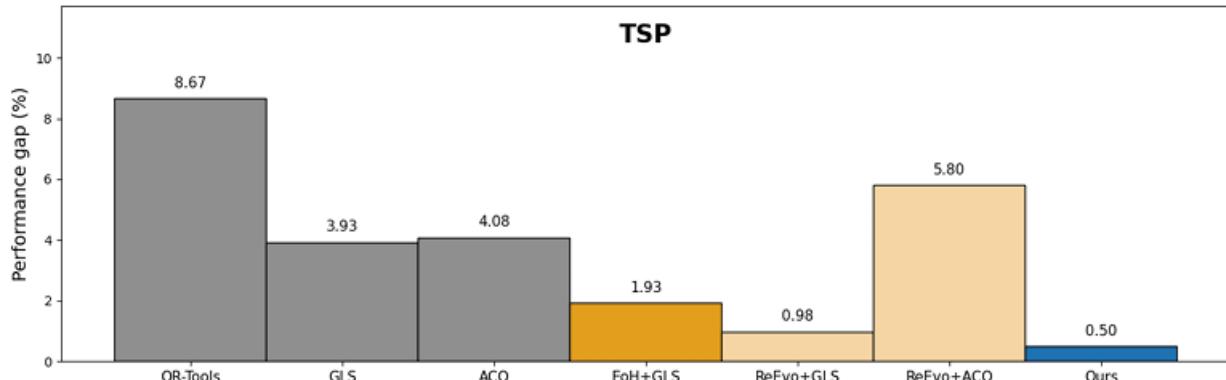


实验

- 背景知识
- 设计框架
- 实验
 - 进化实验
 - 求解实验
 - LLM微调性能实验
 - 蒙特卡洛搜索TTS实验
- Thinking

② 求解实验

测试问题求解性能



实验

- 背景知识
- 设计框架
- 实验
 - 进化实验
 - 求解实验
 - LLM微调性能实验
 - 蒙特卡洛搜索TTS实验

• ③ 微调LLM求解实验

• 测试微调LLM性能

Table 3: Per-instance optimality gaps on TSPLIB (%; lower is better) when the selector is a mainstream LLM. **Bold** marks the best result. Variance is omitted when it equals 0.

Instance	GPT-4o	OpenAI O3	DeepSeek-R1	Ours
kroA100	0	0	0	0
kroA150	0	0	0	0
kroB100	0	0	0	0
kroB200	0.11	0.10 ± 0.1	0	0.30 ± 0.1
kroC100	0	0	0	0
bier127	1.29 ± 0.6	0.22 ± 0.1	1.01 ± 0.1	1.09 ± 0.2
tsp225	0.23 ± 0.1	0.29 ± 0.1	0.20	0.24 ± 0.2
a280	0.16 ± 0.1	0	0.10 ± 0.1	0.91 ± 0.4
pcb442	2.10 ± 0.5	0.59 ± 0.1	0.80 ± 0.5	0.79 ± 0.2
gr666	0.93 ± 0.2	1.50 ± 0.3	1.19 ± 1.3	1.13 ± 0.9
pr152	0.23 ± 0.2	0.13	0.16	0.19 ± 0.1
pr1002	1.78 ± 0.6	1.33 ± 0.4	1.30 ± 0.3	1.00 ± 0.3
pr2392	1.08 ± 0.5	0.87 ± 0.3	1.09 ± 0.7	0.92 ± 0.3
Average gap	0.61	0.39	0.45	0.50

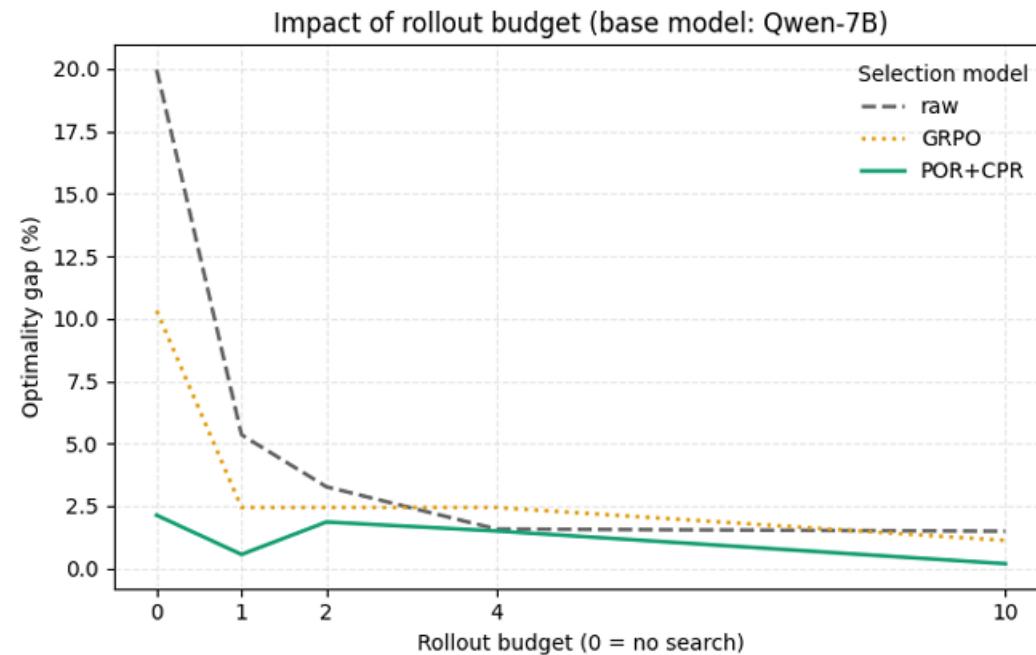
Table 4: Ablation studies based on Qwen-7B. Optimality gaps on TSPLIB (%; lower is better). **Bold** marks the best per row. Variance is omitted when it equals 0.

Instance	raw	GRPO	Ours
kroA100	0	0.21 ± 0.1	0
kroA150	0.80 ± 0.1	0.91 ± 0.1	0
kroB100	0	0	0
kroB200	2.82 ± 1.4	2.02 ± 1.1	0.30 ± 0.1
kroC100	0.44 ± 0.1	0.10	0
bier127	2.82 ± 1.4	3.01 ± 1.1	1.09 ± 0.2
tsp225	5.22 ± 3.4	4.01 ± 2.4	0.24 ± 0.2
a280	4.82 ± 1.4	3.31 ± 0.4	0.91 ± 0.4
pcb442	3.00 ± 1.9	2.21 ± 1.9	0.79 ± 0.2
gr666	8.02 ± 5.4	4.82 ± 2.2	1.13 ± 0.9
pr152	1.49 ± 0.4	1.12 ± 0.3	0.19 ± 0.1
pr1002	9.98 ± 8.4	5.02 ± 2.7	1.00 ± 0.3
pr2392	10.86 ± 7.4	8.21 ± 7.3	0.92 ± 0.3
Average gap	5.01	4.39	0.59

实验

- 背景知识
- 设计框架
- 实验
 - 进化实验
 - 求解实验
 - LLM微调性能实验
 - 蒙特卡洛搜索TTS实验
- Thinking

- ④ 蒙特卡洛搜索TTS实验
 - 测试rollout budget对性能的影响



X轴：蒙特卡洛样本数（rollout budget）
0表示不搜索，直接使用LLM选择的启发式

Thinking

- 背景知识
- 设计框架
- 实验
- Thinking
 - 能否进一步提高?
 - 1. 当前“离线进化”、“在线求解”为分开的两个阶段；可改进为：求解过程中若发现当前Heuristic Pool不足够好，则可以触发进化，实现持续学习
 - 2. “在线求解”部分中蒙特卡洛模拟的部分，本质上是求解一个选择的**未来预期收益**。当前方法的问题：方差大（随机策略）和计算成本高（需要模拟到完成）。参考RL，训练一个**Value Network**来直接预测**当前状态的预期收益**。
 - 能否泛化?
 - 多目标优化场景：LLM分析trade-off，而不是“好坏”的差异
 - 思路：让LLM分析“为什么会变好”，而不是直接让LLM从旧方案生成新方案
 - 能否用在我们的场景?
 - 混合精度量化