

Xilinx

Zynq FPGA

TI DSP MCU 기반의  
프로그래밍 및 회로 설계 전문가

강사 이상훈

gcccompil3r@gmail.com



학생 김민호

minking12@naver.com



# BLDC Motor\_Option



1. 프로그램 카드를 이용하여 옵션설정 진입 중    2. 직진, 후진 설정 중    3. 직진 방향기준으로 역주행    4. 직진 방향기준으로 정주행 (채택O)  
(채택X)



5. ESC 전압과 서브모터의 전압을 7.4v로 동기화 시키는 설정 중.

# BLDC Motor\_Calibration



절차 :

1. MCU - BLDC ESC 간 연결. (ccs 이용)
2. MCU PWM , GND 핀에 ESC의 흰선, 검은선을 연결한다.
3. UART-Putty 를 통해 0000을 입력하여 PWM 을 끈다.
4. ESC의 SET버튼을 누른 상태에서 전원 버튼을 눌러서 ESC를 구동시킨다.
5. 비프음이 울리면 SET 버튼을 떼고 설정모드로 진입한다.
6. 1500을 입력하여 중립모드를 설정하고 ESC의 SET 버튼을 누른다.  
초록 LED가 점멸 후 비프음이 들리면 성공.
7. 2000을 입력하여 풀스로트를 설정하고 ESC의 SET 버튼을 누른다.  
초록 LED가 점멸 후 비프음이 들리면 성공.
8. 1000을 입력하여 후진을 설정하고 ESC의 SET 버튼을 누른다.  
초록 LED가 점멸 후 비프음이 들리면 성공.
9. UART-Putty 를 통해 0000을 입력하고 ESC를 초기화한다.
10. ESC의 전원버튼을 누르고 UART-Putty 를 통해 1500 ~2000 사이의 값을 넣어 모터구동을 확인한다.

