# 同轴电缆长度与终端负载检测装置

### 摘 要

本实验的目标是设计并制作一个同轴电缆长度与终端负载检测装置,通过使用 STM32F4 主控和滤波电路、脉冲电路、振荡电路进行实现硬件电路,并采用 TDR 时域反射算法。装置需要能够显示工作状态、电缆长度、负载类型和负载参数。在终端开路条件下,装置要能够检测电缆长度,相对误差的绝对值不大于 5%,一次检测时间不超过 5 秒。同时,装置还需在接入负载后正确判断负载类型,并显示负载的电阻或电容值,相对误差的绝对值不大于 10%。关键词:同轴电缆、长度检测、负载检测、STM32 主控、模拟电路

关键字: STM32F4; TDR 技术; 定向电桥; RC 振荡; 滤波电路

# 一、系统方案

## 1.1 方案比较与选择

#### 1.1.1 激励信号方案选择

方案一:

方案二:

**方案选择**:由于方案一需要搭建乘法器和低通滤波器,电路复杂度较高,而方案二的电路设计简单,且精度较高,所以选择方案二。

## 1.1.2 信号检测与处理方案选择

方案一:

方案二:

方案选择:

### 1.1.3 长度测量方案选择

方案一:信号时间差直接测量。

方案二: TDR 间接测量时间差。

方案三:谐振法。

方案选择: 方案三的电路结构相对简单, 精度高, 而且

### 1.1.4 电容测量方案选择

方案一: 使用自平衡电桥测量电容。

**方案**二:谐振法。 **方案选择**:方案二

### 1.2 方案描述

#### 1.2.1 系统框图

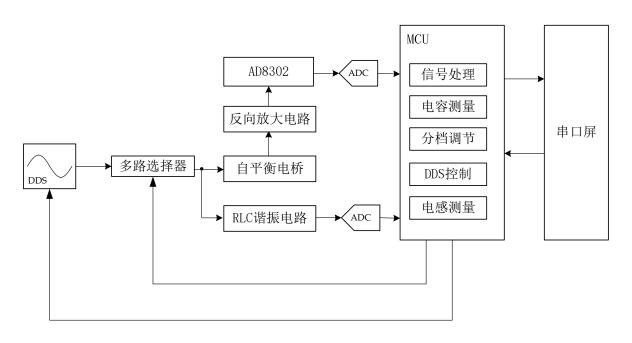


图1 系统框图

#### 1.2.2 总体思路

本系统使用 STM32F4 作为主控制器芯片,使用其内置的 ADC 测量信号。测量长度时,采用单脉冲产生脉冲信号输入同轴电缆,并使用定向电桥分离输入与反射信号,通过对信号的反傅里叶变换得到时间时间差,计算待测电缆的时间差。测量电容时,NE555产生方波信号输入到接入负载的电缆中,然后单片机通过片上 ADC 得到信息后,再通过谐振法,计算待测电容的 C 值。

## 二、理论分析计算

## 2.1 实际电容的等效电路分析

实际电容可以看成电容、电阻、电感三者的串联,影响电容性质的参数主要有等效 串联电阻 (ESR) 和等效串联电感 (ESL)。由于通常实际电容的 ESL 较小,且只在高频的情况影响电容性质,所以在测量中可以忽略。

实际电容的复阻抗为:

$$Z = ESR + jX_C \tag{1}$$

其中  $X_C = -\frac{1}{\square C}$ ,为容抗,电容值为:

$$C = \frac{1}{\omega |X_C|} \tag{2}$$

耗散角正切为:

$$D = \frac{ESR}{|X_C|} \tag{3}$$

## 2.2 实际电感的等效电路分析

实际电感可以看成电感并联分布电容  $(C_p)$  和等效串联电阻 (ESR)。在高频测量情况下,分布电容可以忽略。实际电感的复阻抗为:

$$Z = ESR + jX_L \tag{4}$$

电感值 L 为:

$$L = \frac{X_L}{\omega} \tag{5}$$

品质因数为:

$$Q = \frac{|X_C|}{ESR} \tag{6}$$

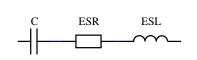


图 2 实际电容的等效模型

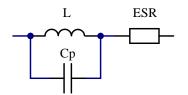


图 3 实际电感的等效模型

## 2.3 自平衡电桥原理

在自平衡电桥实现调零时, 电路输入信号  $U_{in}$  与输出信号  $U_{out}$  满足运放"虚短""虚断"条件, 有:

$$\frac{U_{in}}{\mathbf{Z_x}} = -\frac{U_{out}}{R_f} \tag{7}$$

读取到输入输出信号的相位差  $\Delta \varphi$  与幅度比  $A_V$ ,进而可以计算待测电容的 C 值和 D 值。

$$R_{x} = |\mathbf{Z}_{x}'| \sin \Delta \varphi - R_{s} \tag{8}$$

$$X_c = |\mathbf{Z}_{\mathbf{x}}'| \cos \Delta \varphi \tag{9}$$

$$C_{x} = \frac{1}{2\pi f X_{C}} \tag{10}$$

$$D = 2\pi R_x C_x \tag{11}$$

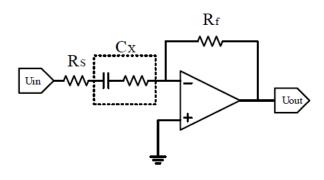


图 4 自平衡电桥

# 三、电路与程序设计

## 3.1 电路设计

### 3.1.1 自平衡电桥设计

自平衡电桥电路如图 5所示,分为两级电路。第一级为电桥电路,电阻  $R_S$  和  $R_F$  的值根据待测电容的容值大小进行分档取值,如表 1所示。第二级为反向放大电路,将前后信号的相位差控制在 AD8302 的工作范围内。

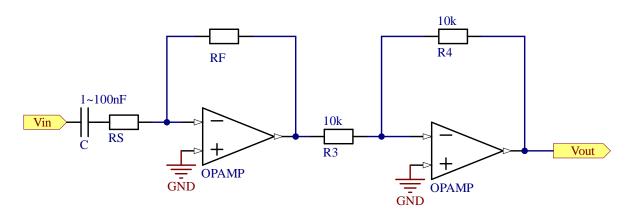


图 5 自平衡电桥电路

表 1 RF和RS的取值

待测电容容值	$R_{\mathrm{F}}$	$R_{S}$	挡位
1 ~8nF	9ΚΩ	4ΚΩ	
8 ~30nF	1ΚΩ	$470\Omega$	
30 ~100nF	180Ω	60Ω	$\equiv$

#### 3.1.2 RLC 谐振电路设计

RLC 谐振电路如图 6所示, RSL 的取值根据待测电感的 L 值和 Q 值确定,通过计算 L/Q 估计待测电感等效串联电阻的大小并据此选择合适的 RSL 挡位,如表 2所示。

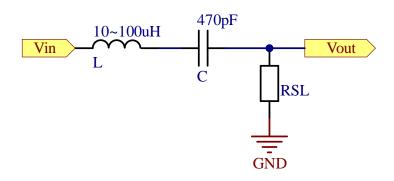


图 6 谐振电路设计

 待测电感 L/Q
 RSL
 挡位

 0.05 ~10 μH
 10Ω
 —

 10 ~30 μH
 50Ω
 二

 30 ~100 μH
 402Ω
 三

表 2 RSL 的取值

## 3.2 程序设计

本设计由 STM32H7 为主控制器,实现 DDS 模块的驱动、AD8302 输出信号的采集、串联及反馈电阻的自动分档调节、串口屏的人机交互。上电时,MCU 发出指令对整个系统进行初始化,ADC 进行自校准,根据串口屏发出的测量指令进入电容测量模式或者电感测量模式。

测量电容时,首先 MCU 控制 DDS 输出 20kHz 的正弦信号,待电路稳定后,先将选择电阻挡位为二档,测量 AD8302 输出信号计算电容容值并据此进行判断并据此选择合适的电阻挡位,之后重新测量计算待测电容的 C 值和 D 值。

测量电感时,首先 MCU 选择电阻挡位为二档,控制 DDS 输出 20kHz  $\square 3MHz$  之间的五等分点频率  $f_{00}$ ,  $f_{10}$ ,  $f_{20}$ ,  $f_{30}$ ,  $f_{40}$ , 在这 5 个频率点之间找出对应输出电压最大的频率  $f_{p0}$  以及它的前后距离最近的频率点  $f_{pf0}$ , $f_{pb0}$ 。之后先控制 DDS 输出  $f_{pf0} \sim f_{pb0}$  之间的五等分点频率  $f_{00}$ ,  $f_{10}$ ,  $f_{20}$ ,  $f_{30}$ ,  $f_{40}$ , 重复之前的操作。当  $f_{pbn}$  -  $f_{pfn}$  < 1kHz 时,停止扫频操作,取  $f_{max} = \frac{f_{pbn} + f_{pfn}}{2}$ ,作为测得谐振电路的谐振频率。在这个频率下,计算待测电感的 L 值和 Q 值并据此进行判断选择合适的电阻档位,之后重新进行扫频和计算待测电感的 L 值和 Q 值。

主程序的流程图如图 7所示:

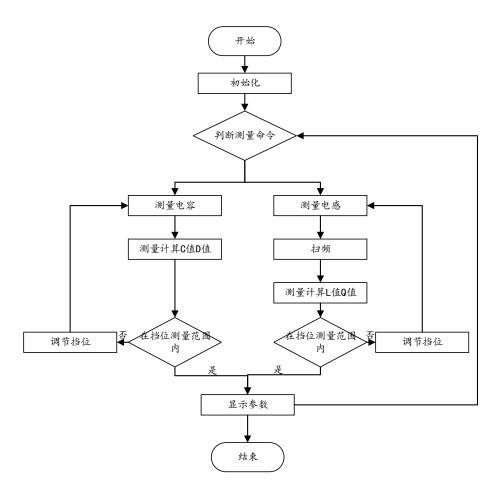


图 7 程序流程图

## 四、测试方案与测试结果

### 4.1 测试环境

设备	品牌	型号		
示波器	GWINSTEK	MDO-2204ES 型数字示波器		
信号发生器	RIGOL DG1062 型信号发生器			
电源	RIGOL	DP832 型稳压源		
LCR 测试仪	GWINSTEK	LCR-6300 型 LCR 测试仪		
Q表	爱仪	QBG-3E 型全数显高频 Q 表		

### 4.2 测试结果

#### 4.2.1 电容量 C 及其损耗角正切 D 的测量测试

系统开机,接入 C 值在 1 到 100nF, D 值在 0.005 到 1 的样品电容,系统输出 20kHz 的正弦信号进行电容测量。记录系统测量的电容值 C、损耗角正切 D 和测量时间,与 LCR 测试仪测量的标准值对比,计算误差,测量结果如表 3 所示。

序号 C标准值 C测量值 相对误差 D标准值 D测量值 相对误差 测量时间 1 8.97nF 9.29nF 3.6% 0.619 0.645 4.1% 0.9s2 4.88nF 4.79nF -1.8% 0.207 0.206 -0.4% 0.7s3 29.74nF 30.48nF 2.4% 0.710 0.736 3.6% 0.8s4 86.65nF 86.55nF -2.1% 0.172 0.175 1.9% 0.8s

表 3 电容量 C 及其损耗角正切 D 的测试结果记录表

## 4.2.2 电感量 L 及其品质因数 Q 的测量测试

系统开机,接入 L 值在 10 到  $100\mu H$ ,Q 值在 1 到 200 的样品电感,系统启动扫频模式进行电感测量。记录系统测量的电感值 L、品质因数 Q 和测量时间,与 LCR 测试仪测量的标准值对比,计算误差,测量结果如表 4 所示。

表 4 电容量 L 及其品质因数 Q 的测试结果记录表

序号	L 标准值	L 测量值	相对误差	Q标准值	Q测量值	相对误差	测量时间
1	15.26μΗ	14.89μΗ	-2.4%	139.00	135.76	-2.3%	2.1s
2	25.23μΗ	24.71μΗ	-2.1%	127.30	129.93	2.1%	1.8s
3	36.07μΗ	35.96μΗ	-3.1%	159.60	153.90	-3.6%	2.2s
4	73.80μΗ	73.90μΗ	0.1%	156.10	155.12	-0.6%	2.0s

# 参考文献

- [1] 罗杰. 谢自美. 电子线路. 设计·实验·测试 (第五版),2015, 电子工业出版社.
- [2] 康华光. 电子技术基础 (模拟部分)(第六版).2013, 高等教育出版社.
- [3] [美]Bruce Carter. 运算放大器权威指南 (第四版)2014, 人民邮电出版社.
- [4] 全国大学生电子设计竞赛组委会. 第十一届全国大学生电子设计竞赛获奖作品选编, 北京理工大学出版社.