

TRƯỜNG ĐẠI HỌC THỦY LỢI KHOA CÔNG NGHỆ THÔNG TIN



KIẾN TRÚC MÁY TÍNH

Giảng viên: TS. Đoàn Thị Quế

Bộ môn: Mạng và an toàn thông tin

Email: dtque@tlu.edu.vn

Chương 2: Sự phát triển của máy tính và hiệu năng

- 1. Sơ lược lịch sử phát triển máy tính
- 2. Các đặc tính thiết kế máy tính
- 3. Chip đa nhân
- 4. Kiến trúc x86
- 5. Hệ thống nhúng và ARM
- 6. Đánh giá hiệu suất máy

Bảng 2.2 Các thế hệ máy tính

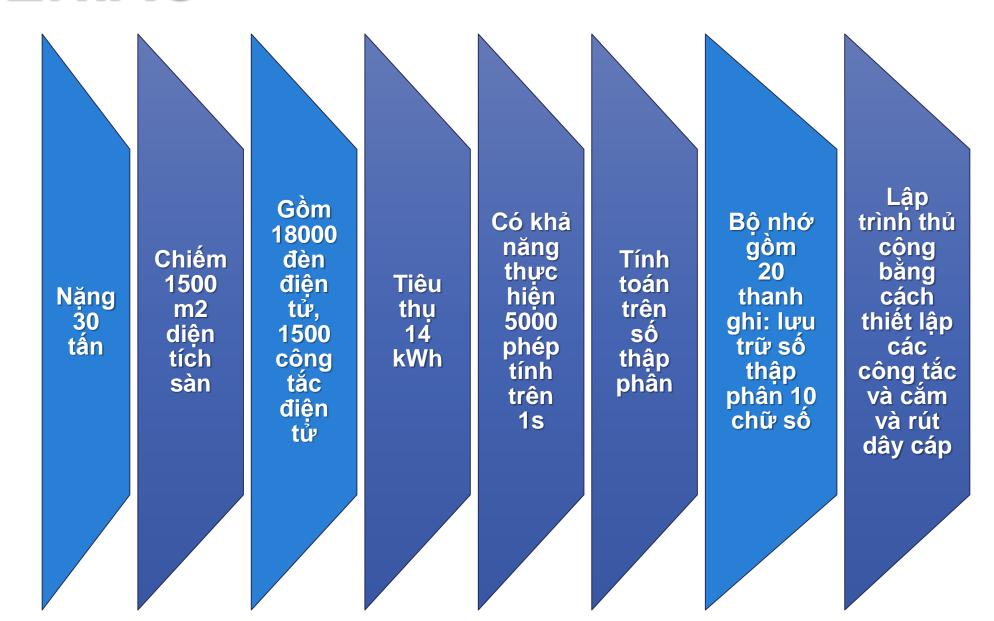
Thế hệ	Thời gian	Công nghệ	Tốc độ điển hình (hành động trên giây)
1	1946–1957	Óng chân không	40,000
2	1958–1964	Transistor	200,000
3	1965–1971	Mạch tích hợp cỡ nhỏ và vừa	1,000,000
4	1972–1977	Mạch tích hợp cỡ lớn	10,000,000
5	1978–1991	Mạch tích hợp cỡ rất lớn	100,000,000
6	1991–	Mạch tích hợp cỡ cực kỳ lớn	1,000,000,000

a. Máy tính thế hệ đầu tiên: Ông chân không

1. ENIAC:

- Electronic Numerical Integrator And Computer
- Được thiết kế và xây dựng tại trường Đại Học Pennsylvania
 - Bắt đầu xây dựng từ năm 1943 hoàn thành vào năm 1946
 - Bởi giáo sư John Mauchly và người học trò John Eckert
- Là máy tính điện tử số đầu tiên trên thế giới
 - Phòng thí nghiệm đạn đạo quân đội (BRL) cần thiết bị có thể cung cấp bảng quỹ đạo chính xác cho một loại vũ khí mới trong khoảng thời gian cho phép.
 - Đã không kịp hoàn thành cho nỗ lực phục vụ chiến tranh. Được tháo rời vào năm 1955

ENIAC



a. Máy tính thế hệ đầu tiên: Ông chân không

2. Các máy Von Neumann:

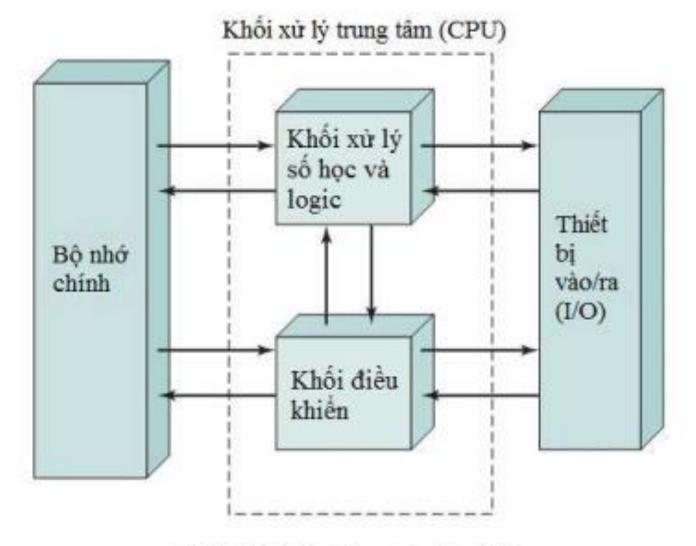
EDVAC (Electronic Discrete Variable Computer)

- Dưới dạng bản thảo: ý tưởng thiết kế được đưa ra vào năm 1945
- Khái niệm chương trình lưu trữ (stored-program)
 - Được đưa ra bởi các nhà thiết kế ENIAC, đặc biệt là nhà toán học John von Neumann
 - Chương trình được biểu diễn dưới dạng thích hợp để lưu vào bộ nhớ cùng với dữ liệu

IAS computer

- Viện nghiên cứu Princeton (Princeton Institute for Advanced Studies)
- Là nền tảng cho các máy tính hiện đại ngày nay.
- Hoàn thiện vào năm 1952

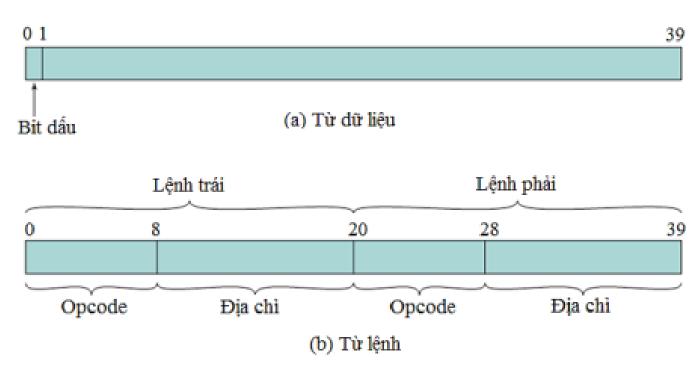
Máy tính IAS Cấu trúc



Hình 2.1 Cấu trúc máy tính IAS

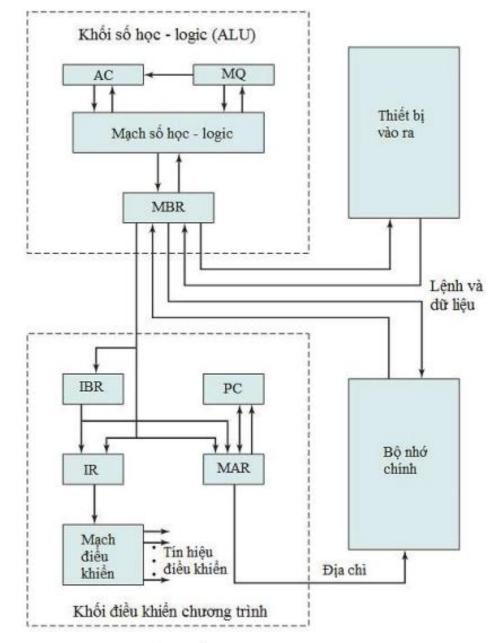
Máy tính IAS (tiếp) Bộ nhớ của máy IAS

- Bộ nhớ của máy IAS gồm 1000 ô nhớ (gọi là các từ (word)). Mỗi ô chứa 40 bit nhị phân.
- Cả dữ liệu và lệnh đều được lưu trữ trong đây
- Chữ số được biểu diễn dưới dạng số nhị phân.
 Mỗi lệnh là một mã nhị phân



Hình 2.2 Định dạng bộ nhớ IAS

Cấu trúc mở rộng của máy tính IAS



Hình 2.3 Cấu trúc mở rộng của máy IAS

Máy tính IAS (tiếp) Các loại thanh ghi

Thanh ghi bộ nhớ đệm (Memory buffer register - MBR)

- Chứa từ (word) sắp lưu vào trong bộ nhớ hoặc sắp được gửi ra các cổng I/O.
- Hoặc được sử dụng để nhận một từ từ trong bộ nhớ hoặc từ các cổng I/O.

Thanh ghi địa chỉ bộ nhớ (Memory address register - MAR)

• Chỉ định địa chỉ bộ nhớ của từ (word) chuẩn bị được đọc hoặc ghi vào MBR.

Thanh ghi tập lệnh (Instruction register - IR)

• Chứa mã tác vụ 8 bit của lệnh đang được thực thi.

Thanh ghi bộ nhớ đệm chứa tập lệnh (Instruction buffer register -IBR)

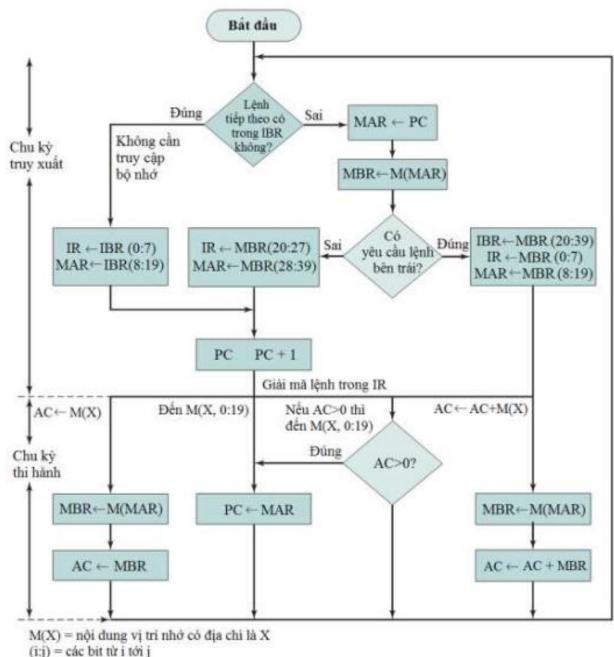
 Được sử dụng để tạm thời lưu trữ lệnh nằm bên tay phải của 1 từ (word) trong bộ nhớ.

Bộ đếm chương trình (Program counter - PC)

Lưu giữ địa chỉ bộ nhớ của cặp lệnh tiếp theo.

Bộ cộng tích luỹ (AC) và bộ Nhân chia (MQ)

 Được sử dụng để tạm thời giữ các toán hạng và kết quả của các phép tính trong ALU.



Hình 2.4 Một phần lưu đồ hoạt động của IAS

Hoạt động IAS

Bảng 2.1 Tập lệnh trong IAS

Kiểu lệnh	Opcode	Biểu diễn ký tự	Mô tả	
	00001010	LOAD MQ	Truyền nội dung thanh ghi MQ tới thanh ghi AC	
	00001001	LOAD MQ,M(X)	Truyền nội dung vị trí nhớ X tới MQ	
Truyền	00100001	STOR M(X)	Truyền nội dung trong AC tới vị trí nhớ X	
dữ liệu	00000001	LOAD M(X)	Truyền M(X) tới thanh ghi AC	
	00000010	LOAD -M(X)	Truyền -M(X) tới thanh ghi AC	
	00000011	LOAD M(X)	Truyền giá trị tuyệt đối của M(X) tới AC	
	00000100	LOAD - M(X)	Truyền - M(X) tới thanh ghi AC	
Nhánh	00001101	JUMP M(X,0:19)	Lấy lệnh tiếp theo từ nửa trái của M(X)	
không điều kiện	00001110	JUMP M(X,20:39)	Lấy lệnh tiếp theo từ nửa phải của M(X)	
Nhánh có	00001111	JUMP +M(X,0:19)	Nếu số trong AC không âm, lấy lệnh tiếp theo từ nửa trái của M(X)	
điều kiện	00010000	JUMP +M(X,20:39)	Nếu số trong AC không âm, lấy lệnh tiếp theo từ nửa phải của M(X)	

Tập lệnh trong IAS

	_		
	00000101	ADD M(X)	Cộng M(X) với AC; kết quả đặt vào AC
	00000111	ADD M(X)	Cộng M(X) với AC; kết quả đặt vào AC
	00000110	SUB M(X)	Lấy AC trừ M(X); kết quả đặt vào AC
	00001000	SUB M(X)	Lấy AC trừ M(X) ; kết quả đặt vào AC
Số học	00001011	MUL M(X)	Nhân M(X) với MQ; các bit quan trọng nhất của kết quả đặt vào AC, các bit ít quan trọng nhất của kết quả đặt vào MQ
	00001100	DIV M(X)	Chia AC cho M(X); thương số đặt vào MQ, phần dư đặt vào AC
	00010100	LSH	Nhân AC với 2; tức là dịch trái một vị trí bit
	00010101	RSH	Chia AC cho 2; tức là dịch phải một vị trí
Sửa đổi	00010010	STOR M(X,8:19)	Thay trường địa chỉ bên trái của M(X) bằng 12 bit ngoài cùng bên phải của AC
địa chi	00010011	STOR M(X,28:39)	Thay trường địa chỉ bên phải của M(X) bằng 12 bit ngoài cùng bên phải của AC

Tập lệnh trong IAS (tiếp)

a. Máy tính thế hệ đầu tiên: Ông chân không

3. Máy tính thương mại:

- 1947 Eckert and Mauchly thành lập Công ty máy tính Eckert-Mauchly để sản xuất máy tính thương mại
- UNIVAC I (Universal Automatic Computer)
 - Là máy tính thương mại thành công đầu tiên
 - Được dùng cho cả các ứng dụng khoa học và thương mại
 - Uỷ quyền bởi Cục điều tra dân số Mỹ để tính toán vào năm 1950
- UNIVAC II hoàn thành vào cuối những năm 1950
 - Có dung lượng bộ nhớ lớn hơn và hiệu suất cao hơn
- Tương thích ngược: các chương trình viết cho các máy cũ có thể được thực hiện trên máy mới

a. Máy tính thế hệ đầu tiên: Ông chân không

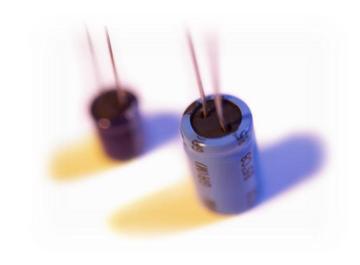
3. Máy tính thương mại (tiếp):

IBM

- Từng là hãng sản xuất thiết bị đục lỗ thẻ.
- Chế tạo máy tính điện tử lưu trữ chương trình đầu tiên (701) vào năm 1953: chủ yếu dành cho các ứng dụng khoa học
- Dòng sản phẩm 702 được giới thiệu vào năm 1955: tính năng phần cứng làm nó phù hợp với các ứng dụng kinh doanh
- Loạt máy tính thế hệ 700/7000 đã giúp IBM là nhà sản xuất máy tính thống trị áp đảo

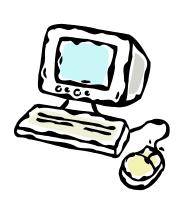
b. Máy tính thế hệ thứ hai: transistor

- Sự ra đời của transistor (linh kiện bán dẫn): là một thiết bị rắn làm từ silicon
- Được phát minh bởi Bell Labs vào năm 1947
- Đặc điểm:
 - Nhỏ gọn
 - Giá thành rẻ
 - Tản nhiệt ít hơn ống chân không
- Mãi đến cuối những năm 1950, máy tính bán dẫn hoàn toàn mới chính thức đưa vào thị trường thương mại



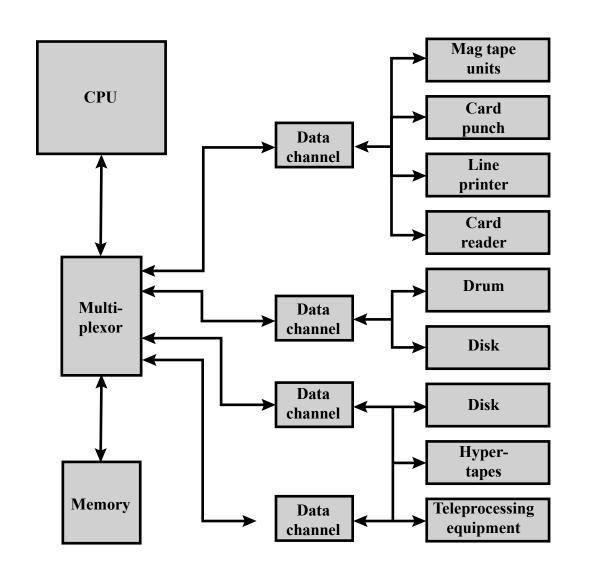
Đặc điểm máy tính thế hệ thứ hai

- Sử dụng transistor:
 - Hiệu năng xử lý tốt hơn, dung lượng bộ nhớ lớn hơn, kích thước nhỏ hơn
- Một số thay đổi khác:
 - CU và ALU phức tạp hơn
 - Sử dụng các ngôn ngữ lập trình bậc cao
 - Xuất hiện các phần mềm hệ thống (giống như các hệ điều hành hiện đại như Window hay Linux) cho phép:
 - Tải chương trình
 - Di chuyển dữ liệu tới các thiết bị ngoại vi và thư viện
 - Thực hiện các tính toán thông thường
- Giai đoạn này cũng đánh dấu sự xuất hiện của công ty DEC (Digital Equipment Corporation) vào năm 1957.
 - PDP-1 là máy tính đầu tiên của DEC: máy tính mini đầu tiên dòng máy thống trị ở máy tính thế hệ thứ ba.
- Máy tính nổi bật ở thế hệ này là dòng máy IBM 7000 của hãng IBM (slide sau)



Bảng 2.3 Một số thông số của các dòng máy tính IBM 700/7000 Series

Model Number	First Delivery	CPU Tech- nology	Memory Technology	Cycle Time (μs)	Memory Size (K)	Number of Opcodes	Number of Index Registers	Hardwired Floating- Point	I/O Overlap (Channels)	Instruction Fetch Overlap	Speed (relative to 701)
701	1952	Vacuum tubes	Electrostatic tubes	30	2–4	24	0	no	no	no	1
704	1955	Vacuum tubes	Core	12	4–32	80	3	yes	no	no	2.5
709	1958	Vacuum tubes	Core	12	32	140	3	yes	yes	no	4
7090	1960	Transistor	Core	2.18	32	169	3	yes	yes	no	25
7094 I	1962	Transistor	Core	2	32	185	7	yes (double precision)	yes	yes	30
7094 II	1964	Transistor	Core	1.4	32	185	7	yes (double precision)	yes	yes	50



Cấu hình IBM 7094

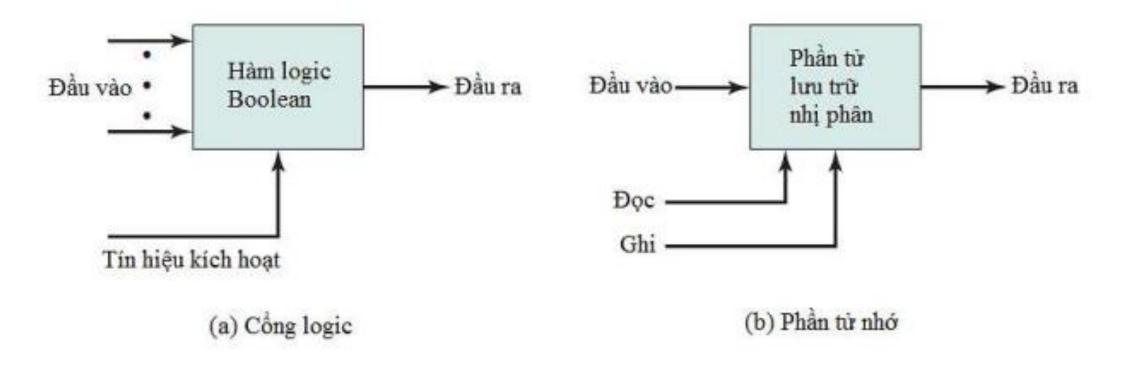
Figure 2.5 An IBM 7094 Configuration

- c. Máy tính thế hệ thứ ba: Vi mạch Mạch tích hợp (Intergated Circuit IC)
- Từ năm 1950 đến 1960, máy tính được chế tạo từ các linh kiện rời (transistor, điện trở, tụ điện)
 - · Các linh kiện sản xuất đơn lẻ, độc lập, đóng gói riêng.
 - Sau đó được hàn lại hoặc nối với nhau lên trên một bảng mạch masonite.
 - Quá trình sản xuất tốn kém và cồng kềnh.
 - Các máy tính thế hệ thứ hai gồm khoảng 10000 transistor, sau đó con số này lên tới hàng trăm nghìn
- 1958 phát minh ra mạch tích hợp → công nghệ nền tảng cho máy tính thế hệ thứ 3
- Hai thành viên quan trọng nhất của thế hệ máy tính thứ ba là IBM System/360 và DEC PDP-8

Khái niệm mạch tích hợp (IC)

- Các thành phần cơ bản của máy tính số được chia thành 2 loại: gate (cổng logic) và memory cell (ô nhớ)
- Các thành phần này thực hiện bốn chức năng cơ bản của máy tính:
 lưu trữ, truyền dữ liệu, xử lý dữ liệu và điều khiển.
- Trong đó:
 - Gate: là thiết bị thực hiện các hàm logic đơn giản
 - Memory cell: là thiết bị lưu trữ một giá trị 0 hoặc 1
- Máy tính gồm các gate, memory cell và sự liên kết giữa chúng
 - Lưu trữ dữ liệu: sử dụng các memory cell
 - Xử lý dữ liệu: sử dụng các gate
 - Truyền dữ liệu: Di chuyển dữ liệu Dữ liệu được di chuyển vào và ra bộ nhớ trên các đường dẫn giữa các bộ phận của máy tính và thông qua các gate.
 - Điều khiển: các tín hiệu điểu khiển hoạt động của gate và memory cell

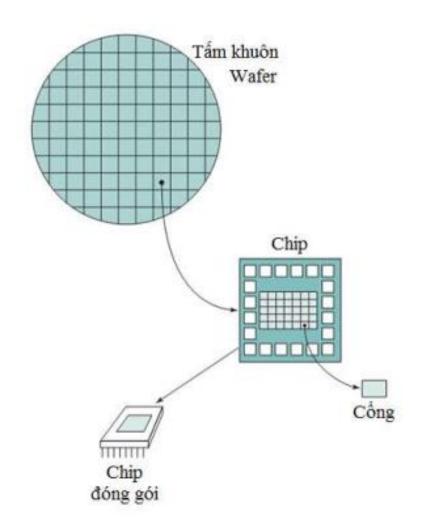
Khái niệm mạch tích hợp (IC) Sơ đồ gate và memory cell



Hình 2.5 Các linh kiện máy tính cơ bản

Khái niệm mạch tích hợp (IC)

- Mạch tích hợp: một tấm wafer silicon mỏng, chia thành ma trận các vùng nhỏ, mỗi vùng chứa một mạch giống hệt nhau được gọi là chip.
- Một chip chứa nhiều gate hoặc memory cell
- Chip được đóng gói (packaged)
- Ban đầu, số lượng gate/memory cell trong một chip còn ít → công nghệ này được gọi là SSI – small scale integration: mạch tích hợp kích thước nhỏ
- Về sau, số lượng G/C trong một chip ngày càng nhiều



Sự phát triển của Chip

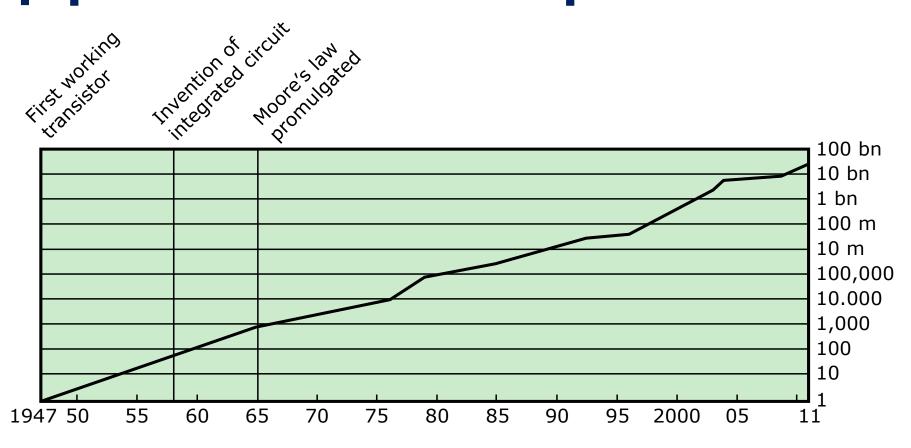


Figure 2.8 Growth in Transistor Count on Integrated Circuits (DRAM memory)

Moore's Law

1965; Gordon Moore – đồng sáng lập Intel

Số lượng transistor trên mỗi chip sẽ tăng lên gấp đội sau mỗi năm với giá thành không đối

Tốc đô sau đó châm lai thành gấp đôi sau mỗi 18 tháng vào những năm 1970 và duy trì cho đến ngày nay

Hệ quả của quy luật Moore:

Giá thành của mạch bộ nhớ và logic máy tính đã giảm rất manh

Chiều dài đường dẫn điện được rút ngắn, tốc độ hoạt động tăng

Máy tính trở nên Giảm nhỏ gọn tiêu thụ hơn và thuận tiện năng và cho sử yêu câu dung ở bộ làm các môi trường khác nhau

điện

mát

Kết nối giữa các chip it hơn

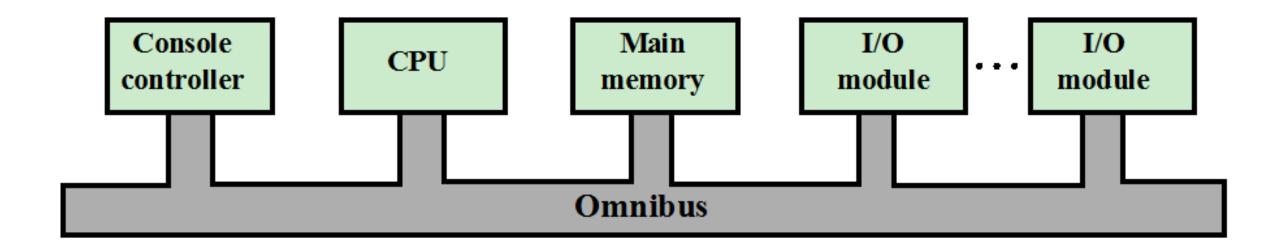
Đặc tính của dòng máy System/360

Đặc điểm	Mẫu 30	Mẫu 40	Mẫu 50	Mẫu 65	Mẫu 75
Kích thước bộ nhớ tối đa (byte)	64K	256K	256K	512K	512K
Tốc độ dữ liệu từ bộ nhớ (Mbyte/s)	0.5	0.8	2.0	8.0	16.0
Chu kỳ xử lý (µs)	1.0	0.625	0.5	0.25	0.2
Tốc độ tương đối	1	3.5	10	21	50
Số kênh dữ liệu tối đa	3	3	4	6	6
Tốc độ dữ liệu tối đa trên một kênh (Kbyte/s)	250	400	800	1250	1250

Sự phát triển của dòng máy PDP-8

Model	First Shipped	Cost of Processor + 4K 12-bit Words of Memory (\$1000s)	Data Rate from Memory (words/µsec)	Volume (cubic feet)	Innovations and Improvements
PDP-8	4/65	16.2	1.26	8.0	Automatic wire- wrapping production
PDP-8/5	9/66	8.79	0.08	3.2	Serial instruction implementation
PDP-8/1	4/68	11.6	1.34	8.0	Medium scale integrated circuits
PDP-8/L	11/68	7.0	1.26	2.0	Smaller cabinet
PDP-8/E	3/71	4.99	1.52	2.2	Omnibus
PDP-8/M	6/72	3.69	1.52	1.8	Half-size cabinet with fewer slots than 8/E
PDP-8/A	1/75	2.6	1.34	1.2	Semiconductor memory; floating-point processor

Cấu trúc bus của DEC - PDP-8





d. Các thế hệ tiếp theo

LSI
Large
Scale
Integration

VLSI
Very Large
Scale
Integration



Bộ nhớ bán dẫn Bộ vi xử lý ULSI
Ultra Large
Scale
Integration

d. Các thế hệ tiếp theo

- Các thế hệ sau dựa trên sự phát triển của các công nghệ mạch tích hợp:
 - Large-scale integration (LSI) mạch tích hợp cỡ lớn: hơn 1000 thiết bị tích hợp trong một chip
 - Very-large-scale integration (VLSI): 10000 thiết bị/chip
 - Hiện nay, Ultra-large-scale integration (ULSI): hơn 1 tỉ thành phần/chip
- Các công nghệ này là nền tảng cho sự phát triển của các thế hệ máy tính và là công nghệ cơ bản cho việc sản xuất và chế tạo các linh kiện cơ bản:
 - Bộ nhớ bán dẫn: mạch tích hợp ban đầu được sử dụng để chế tạo Bộ xử lý, tuy nhiên, sau này người ta cũng sử dụng công nghệ đó để chế tạo bộ nhớ máy tính
 - Vi xử lý: các bộ xử lý có kích thước nhỏ

Bộ nhớ bán dẫn

- Vào năm 1970 Fairchild giới thiệu bộ nhớ bán dẫn dung lượng tương đối lớn đầu tiên
 - Chip đơn nhân
 - Có thể chứa 256 bits bộ nhớ
 - Không xoá được
 - Tốc độ nhanh hơn lõi nhiều
- Vào năm 1974, giá thành trên 1 bit của bộ nhớ bán dẫn thấp hơn giá thành của bộ nhớ lõi
 - Giá thành bộ nhớ tiếp tục giảm mạnh cùng với sự tăng nhanh của mật độ bộ nhớ vật lý
 - Sự phát triển công nghệ bộ nhớ và xử lý đã làm thay đổi bản chất của máy tính trong suốt cả thập kỉ
- Kể từ năm 1970 bộ nhớ bán dẫn đã trả qua 13 thế hệ phát triển
 - Mỗi thế hệ sau lại tăng mật độ bộ nhớ lên gấp 4 lần so với thế hệ trước cùng với giảm giá thành và thời gian truy câp.

Vi xử lý

- Mật độ các thành phần trên chip xử lý tiếp tục tăng
 - Ngày càng nhiều thành phần đặt trên chip dẫn đến càng ít chip cần thiết để xây dựng một bộ xử lý máy tính
- 1971 Intel phát triển dòng 4004
 - Chip đầu tiên chứa được tất cả các thành phần của CPU trên một chip đơn
 - Sự ra đời của bộ vi xử lý
- 1972 Intel phát triển dòng 8008
 - Vi xử lý 8 bit đầu tiên
- 1974 Intel phát triển dòng 8080
 - Vi xử lý đa năng đầu tiên
 - Nhanh hơn, có một tập lệnh phong phú hơn, có khả năng định vị mạnh hơn



Quá trình phát triển của vi xử lý Intel

	4004	8008	8080	8086	8088		
Introduced	1971	1972	1974	1978	1979		
Clock speeds	108 kHz	108 kHz	2 MHz	5 MHz, 8 MHz, 10 MHz	5 MHz, 8 MHz		
Bus width	4 bits	8 bits	8 bits	16 bits	8 bits		
Number of transistors	2,300	3,500	6,000	29,000	29,000		
Feature size (μ m)	10		6	3	6		
Addressable memory	640 Bytes	16 KB	64 KB	1 MB	1 MB		

a. 1970s Processors

	80286	386TM DX	386TM SX	486TM DX CPU
Introduced	1982	1985	1988	1989
Clock speeds	6 MHz - 12.5 MHz	16 MHz - 33 MHz	16 MHz - 33 MHz	25 MHz - 50 MHz
Bus width	16 bits	32 bits	16 bits	32 bits
Number of transistors	134,000	275,000	275,000	1.2 million
Feature size (μ m)	1.5	1	1	0.8 - 1
Addressabl e memory	16 MB	4 GB	16 MB	4 GB
Virtual memory	1 GB	64 TB	64 TB	64 TB
Cache	_	_		8 kB

Quá trình phát triển của vi xử lý Intel

	486TM SX	Pentium	Pentium Pro	Pentium II
Introduced	1991	1993	1995	1997
Clock speeds	16 MHz - 33 MHz	60 MHz - 166 MHz,	150 MHz - 200 MHz	200 MHz - 300 MHz
Bus width	32 bits	32 bits	64 bits	64 bits
Number of	1.185 million	3.1 million	5.5 million	7.5 million
transistors	1.105 111111011	3.1 million	3.5 mmon	7.5 111111011
Feature size	1	0.8	0.6	0.35
(µm)	1	0.0	0.0	0.55
Addressable	4 GB	4 GB	64 GB	64 GB
memory	1 OD	4 GB	01 GB	01 GB
Virtual	64 TB	64 TB	64 TB	64 TB
memory	0+ 1 D	0 i 1 D	0 + 1 D	O+ IB
Cache	8 kB	8 kB	512 kB L1 and 1 MB L2	512 kB L2

c. 1990s Processors

	Pentium III	Pentium 4	Core 2 Duo	Core i7 EE 990
Introduced	1999	2000	2006	2011
Clock speeds	450 - 660 MHz	1.3 - 1.8 GHz	1.06 - 1.2 GHz	3.5 GHz
Bus width	64 bits	64 bits	64 bits	64 bits
Number of transistors	9.5 million	42 million	167 million	1170 million
Feature size (nm)	250	180	65	32
Addressable memory	64 GB	64 GB	64 GB	64 GB
Virtual memory	64 TB	64 TB	64 TB	64 TB
Cache	512 kB L2	256 kB L2	2 MB L2	1.5 MB L2/12 MB L3

d. Recent Processors

Các thuật ngữ chính

- accumulator (AC) (bộ cộng tích lũy): thanh ghi AC
- arithmetic and logic unit (ALU): khối tính toán số học và logic
- Chip
- clock cycle: chu kỳ đồng hồ
- clock rate: tốc độ đồng hồ
- embedded system: hệ thống nhúng
- execute cycle: chu kỳ thực thi
- fetch cycle: chu kỳ truy xuất
- instruction buffer register (IBR): thanh ghi đệm lệnh

Câu hỏi

- 1. Khái niệm chương trình lưu trữ là gì?
- 2. Bốn thành phần chính của các máy tính IAS
- 3. Trình bày luật Moore.
- 4. Nêu các đặc điểm chính của máy IAS.
- 5. Với công nghệ mạch tích hợp, các hệ thống máy tính có đặc điểm gì?
- 6. Mạch tích hợp được xây dựng dựa trên các thành phần nào?

- 1. Sơ lược lịch sử phát triển máy tính
- 2. Các đặc tính thiết kế máy tính
- 3. Chip đa nhân
- 4. Kiến trúc x86
- 5. Hệ thống nhúng và ARM
- 6. Đánh giá hiệu suất máy

2. Các đặc tính thiết kế máy tính

- a. Tốc độ vi xử lý
- b. Cân bằng hiệu năng
- c. Cải tiến kiến trúc và tổ chức Chip

a. Tốc độ vi xử lý

Kĩ thuật xây dựng bộ vi xử lý hiện đại bao gồm:

Kỹ thuật đường ống (Pipelining)

Bộ xử lý thi hành cùng một lúc nhiều công đoạn khác nhau của nhiều lệnh.

Dự đoán rẽ nhánh

 Bộ xử lý tra mã lệnh được truy cập từ bộ nhớ và dự đoán các nhánh và nhóm lệnh được xử lý tiếp theo.

Phân tích dòng dữ liệu

 Bộ xử lý phân tích lệnh nào phụ thuộc vào kết quả hoặc dữ liệu của lệnh khác để tạo ra lịch trình xử lý lệnh tối ưu nhất.

Thi hành lệnh theo suy đoán

 Sử dụng dự đoán nhánh và phân tích dòng dữ liệu, một số bộ xử lý thi hành lệnh trước khi nó xuất hiện, giữ kết quả trong một vùng tạm thời, giữ cho bộ máy hoạt động luôn hoạt động với hiệu suất tối đa.

b. Cân bằng giữa các đặc tính

- Điều chỉnh kiến trúc và cách thức tổ chức để bù đắp cho phù hợp giữa các khả năng khác nhau của các thành phần.
- Ví dụ về kiến trúc bao gồm:
 - Tăng số lượng bit được lấy ra cùng một lúc bằng cách làm cho DRAMs "rộng hơn" thay vì "sâu hơn" và bằng cách sử dụng đường bus dữ liệu rộng.
 - Thay đổi giao diện DRAM để làm cho nó hiệu quả hơn bằng cách thêm vào bộ nhớ cache hoặc một kĩ thuật đệm trên chip DRAM.
 - Giảm tần suất truy cập bộ nhớ bằng cách kết hợp các cấu trúc bộ nhớ cache phức tạp và hiệu quả hơn giữa bộ xử ý và bộ nhớ chính.
 - Tăng băng thông kết nối giữa bộ xử lý và bộ nhớ bằng cách sử dụng các bus tốc độ cao và phân cấp bus cho bộ nhớ đệm và cơ cấu dòng dữ liệu.

c. Cải tiến kiến trúc và tổ chức Chip

- Tăng tốc độ phần cứng của bộ vi xử lý
 - Cơ bản là do thu hẹp kích thước các cổng logic
 - Nhiều cổng hơn, đóng gói chặt chẽ hơn, tăng tốc độ đồng hồ → Thời gian truyền tín hiệu giảm
- Tăng kích thước và tốc độ bộ nhớ đệm (cache)
 - Dành một phần của chip vi xử lý cho bộ nhớ đệm
 - Thời gian truy cập cache giảm đáng kể
- Thay đổi cấu trúc và tổ chức bộ vi xử lý
 - Mục đích: Tốc độ thực hiện lệnh tăng mạnh
 - Liên quan đến xử lý song song

Vấn đề liên quan với tốc độ đồng hồ và mật độ cổng logic

- Tiêu thụ điện năng
 - Tăng khi mật độ cổng logic và tốc độ đồng hồ tăng
 - Khó khăn trong vấn đề tản nhiệt
- Trễ RC (Resistance điện trở và Capacitance điện dung)
 - Tốc độ của dòng electron bị giới hạn bởi điện dung và điện trở (RC) của vật liệu chế tạo đường dây kết nối chúng
 - Trễ tăng khi RC tăng
 - Dây kết nối mỏng hơn sẽ tăng thêm điện trở
 - Dây đặt gần nhau hơn thì làm tăng điện dung
- Trễ bộ nhớ
 - Tốc độ bộ nhớ thường chậm hơn tốc độ bộ xử lý

- 1. Sơ lược lịch sử phát triển máy tính
- 2. Các đặc tính thiết kế máy tính
- 3. Chip đa nhân
- 4. Kiến trúc x86
- 5. Hệ thống nhúng và ARM
- 6. Đánh giá hiệu suất máy

3. Chip đa nhân

- Việc sử dụng nhiều bộ xử lý trên một chip (đa nhân) cho phép tăng hiệu suất cho máy mà không cần tăng tốc độ đồng hồ.
- Xu hướng: sử dụng nhiều nhân và nhiều cache hơn trên một chip.
- Bộ nhớ cache lớn hơn sẽ cần phải chia làm hai hoặc ba cấp cache trên một chip.

Đa nhân tích hợp (MIC) Đơn vị xử lý đồ hoạ (GPU)

Đa lõi tích hợp (MIC-many integrated core)

Bước nhảy vọt về hiệu suất đặt ra thử thách để phát triển những phần mềm để khai thác hết các tính năng của lõi xử lý đa nhân.

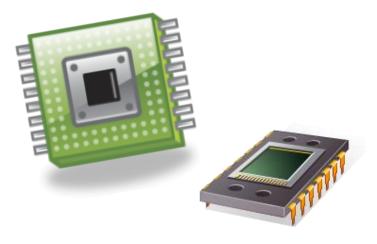
Đơn vị xử lý đồ hoạ (GPUgraphics processing unit)

- Lõi được thiết kế để thi hành các thao tác song song trên dữ liệu đồ họa.
- Thông thường GPU nằm trên card màn hình rời, nó được sử dụng để mã hoá và giải mã đồ hoạ 2D và 3D cũng như xử lý video

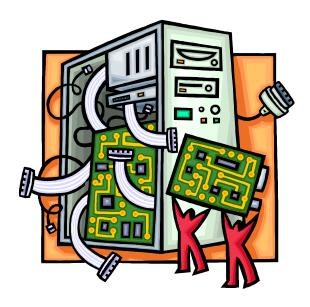
- 1. Sơ lược lịch sử phát triển máy tính
- 2. Các đặc tính thiết kế máy tính
- 3. Chip đa nhân
- 4. Kiến trúc x86
- 5. Hệ thống nhúng
- 6. Đánh giá hiệu suất máy

4. Kiến trúc x86

- Kiến trúc x86 là kiến trúc phổ biến, được phát triển trong nhiều năm
 - x86 được xây dựng dựa trên kiến trúc máy tính tập lệnh phức tạp (Complex instruction set computers CISCs)
 - Được sản xuất và đưa ra thị trường bởi hãng Intel (hãng đứng thứ nhất về sản xuất VXL)



Tiến trình phát triển của dòng x86



8080

- Là vi xử lý đa năng đầu tiên
- 8-bit máy cùng 8-bit đường dữ liệu tới bộ nhớ
- Được sử dụng trên máy tính cá nhân đầu tiên (Altair)

8086

- 16-bit máy
- Sử dụng cache cho lệnh, hoặc hàng đợi
- Xuất hiện lần đầu trên kiến trúc dòng x86

8808

Sử dụng cho máy tính cá nhân IBM thế hệ đầu tiên

80286

Mở rộng của 8086, cho phép định địa chỉ 16 MB bộ nhớ thay vì chỉ 1MB

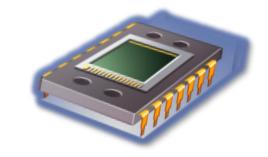
80386

- Máy 32 bit đầu tiên của Intel
- Bộ xử lý Intel đầu tiên hỗ trợ xử lý đa nhiệm (thực hiện nhiều chương trình tại một thời điểm)

80486

- Kĩ thuật bộ nhớ cache phức tạp hơn và cấu trúc lệnh pipelining
- Tích hợp sẵn bộ đồng xử lý toán học

Phát triển của dòng x86 - Pentium



Pentium

- Siêu vô hướng
 - Nhiều lệnh được xử lý song song

Pentium Pro

- Siêu vô hướng
- Dự đoán rẽ nhánh
- Phân tích dòng dữ liệu
- Thi hành lệnh theo suy đoán

Pentium II

Thiết kế
 đặc biết để
 xử lý
 video, âm
 thanh và
 dữ liệu đồ
 hoa

Pentium III

 Thêm vào các lệnh về dấu chấm động để hỗ trỡ các phần mềm đồ hoa 3D

Pentium 4

 Thêm các lệnh dấu chấm động và những cải tiến khác cho đa phương tiện

Phát triển của dòng x86 (tiếp)

Cấu trúc tập lệnh tương thích với cả các phiên bản trước

> Cấu trúc x86 tiếp tục thống lĩnh thị trường sản xuất bộ vi xử lý (trừ các hệ thống nhúng)

- Core
 - Vi xử lý Intel x86 đầu tiên có hai nhân– mở ra cách thực hiện lệnh trên hai bộ xử lý trên một chip đơn.
- Core 2
 - Mở rộng kiến trúc lên 64 bit
- Core2 Quad: 4 nhân
- Gần đây kĩ thuật có thể xây dựng tới
 10 bộ xử lý trên 1 chip

- 1. Sơ lược lịch sử phát triển máy tính
- 2. Các đặc tính thiết kế máy tính
- 3. Chip đa nhân
- 4. Kiến trúc x86
- 5.Hệ thống nhúng và ARM
- 6. Đánh giá hiệu suất máy

Hệ thống nhúng

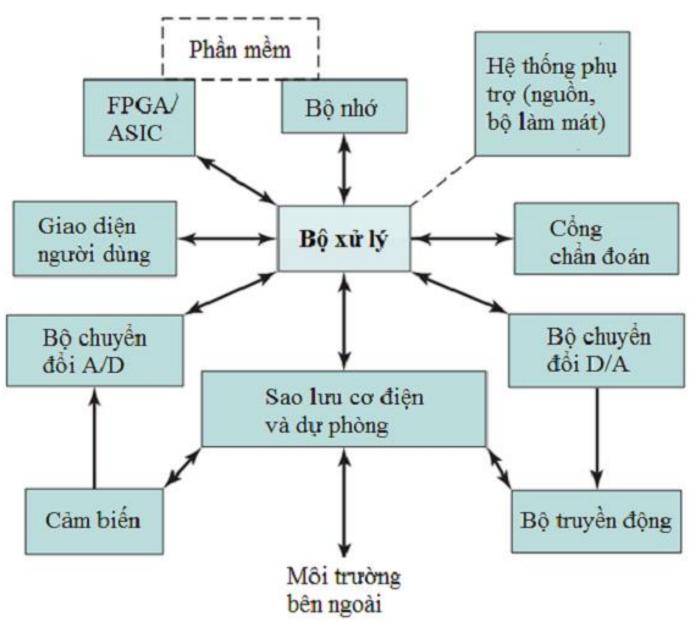
Khái niệm chung:

"Là sự kết hợp của cả phần cứng và phần mềm máy tính, có thể kèm thêm một số kĩ thuật hoặc các phần khác, thiết kế để thi hành **một số chức năng chuyên dụng**. Trong nhiều trường hợp, hệ thống nhúng là một phần của một hệ thống lớn hơn, ví dụ như một hệ thống chống bó cứng phanh trong ôtô."

Ví dụ về các hệ thống nhúng

Thị trường	Thiết bị nhúng
Công nghiệp ô tô	Hệ thống đánh lửa Điều khiển động cơ Hệ thống phanh
Điện tử tiêu dùng	Tivi kỹ thuật số và tương tự Set-top box (DVD, VCR, hộp cáp) Thiết bị số hỗ trợ cá nhân (PDA) Thiết bị nhà bếp (tủ lạnh, lò nướng, lò vi sóng) Ôtô Đồ chơi/trò chơi Điện thoại/điện thoại di động/máy nhắn tin Máy ảnh Hệ thống định vị toàn cầu
Điều khiển công nghiệp	Robot và hệ thống điều khiển cho sản xuất Cảm biến
Y học	Bơm tiêm truyền Máy chạy thận Thiết bị bộ phận giả Màn hình theo dõi nhịp tim
Tự động hoá văn phòng	Máy fax Máy photocopy Máy in Màn hình Máy scan

Tổ chức tổng quát của một hệ thống nhúng



Kiến trúc ARM (Acorn RISC Machine)

- Kiến trúc ARM được sử dụng rộng rãi trong các hệ thống nhúng.
- Dựa trên kiến trúc máy tính tập lệnh rút gọn (RISC-Reduced instruction set computer).
- Tốc độ chip nhanh, nhỏ gọn và tiết kiệm điện.

- Được sử dụng rộng rãi cho PDA (Personal Digital Assistant) và các thiết bị cầm tay khác.
- Chip ARM là bộ xử lý trong iPod và điện thoại iPhone.

Thông số của họ ARM

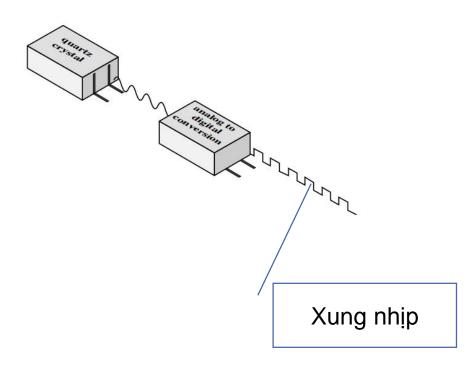
MIPS - millions of instructions per second

Нọ	Đặc điểm chính	Cache	MIPS @ MHz	
ARM1	RISC 32 bit	Không		
ARM2	Nhân bản và tráo đổi lệnh; Khối quản lý bộ nhớ tích hợp, bộ xử lý đồ họa và vào/ra	Không	7 MIPS @ 12 MHz	
ARM3	Họ đầu tiên sử dụng cache bộ xử lý	4 kB thống nhất	12 MIPS @ 25 MHz	
ARM6	Họ đầu tiên hỗ trợ địa chỉ 32 bit; dấu chấm động	4 kB thống nhất	28 MIPS @ 33 MHz	
ARM7	SoC tích hợp	8 kB thống nhất	60 MIPS @ 60 MHz	
ARM8	Pipeline 5 giai đoạn; dự đoán rẽ nhánh tĩnh	8 kB thống nhất	84 MIPS @ 72 MHz	
ARM9		16 kB/16 kB	300 MIPS @ 300 MHz	
ARM9E	Lệnh DSP nâng cao	16 kB/16 kB	220 MIPS @ 200 MHz	
ARM10E	Pipeline 6 giai đoạn	32 kB/32 kB		
ARM11	Pipeline 9 giai đoạn	Biến đổi	740 MIPS @ 665 MHz	
Cortex	Pipeline siêu vô hướng 13 giai đoạn	Biến đổi	2000 MIPS @ 1 GHz	
XScale	Bộ xử lý ứng dụng; Pipeline 7 giai đoạn	32 kB/32 kB L1 512 kB L2	1000 MIPS @ 1.25 GHz	

- 1. Sơ lược lịch sử phát triển máy tính
- 2. Các đặc tính thiết kế máy tính
- 3. Chip đa nhân
- 4. Kiến trúc x86
- 5. Hệ thống nhúng và ARM
- 6. Đánh giá hiệu suất máy

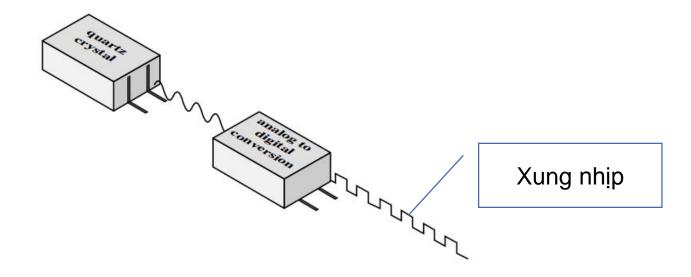
6. Đánh giá hiệu suất máy

- Tốc độ của bộ xử lý
 - Số lệnh được thực hiện trong 1 giây (MIPS)
 - Million of Instructions per Second)
 - Khó đánh giá chính xác
- Bộ xử lý hoạt động theo một xung nhịp (Clock) được tạo ra từ đồng hồ hệ thống.
 - Tốc độ của bộ xử lý được đánh giá gián tiếp thông qua tần số của xung nhịp



Đồng hồ hệ thống

- Tốc độ đồng hồ (clock speed/clock rate): số dao động/s, kí hiệu là: f
- Chu kỳ xung nhịp (cycle time): τ



Các yếu tố hiệu suất máy và thuộc tính hệ thống (tiếp)

	I_c	р	m	k	τ
Instruction set architecture	X	X			
Compiler technology	X	X	X		
Processor implementation		X			X
Cache and memory hierarchy				X	X

Dấu X trong ô biểu thị thuộc tính hệ thống ảnh hưởng đến hệ số hiệu suất.

Tổng kết chương

- Máy tính thế hệ thứ nhất
 - Óng chân không
- Máy tính thế hệ thứ hai
 - Óng bán dẫn Transistors
- Máy tính thế hệ thứ ba trở đi
 - Mạch tích hợp
- Thiết kế hiệu suất
 - Tốc độ vi xử lý
 - Cân bằng hiệu năng
 - Kiến trúc và tổ chức chip

- Đa nhân
- MICs
- GPUs
- Intel x86
- Hệ thống nhúng và ARM
- Đánh giá hiệu suất máy
 - Xung đồng hồ và số lệnh trên giây