

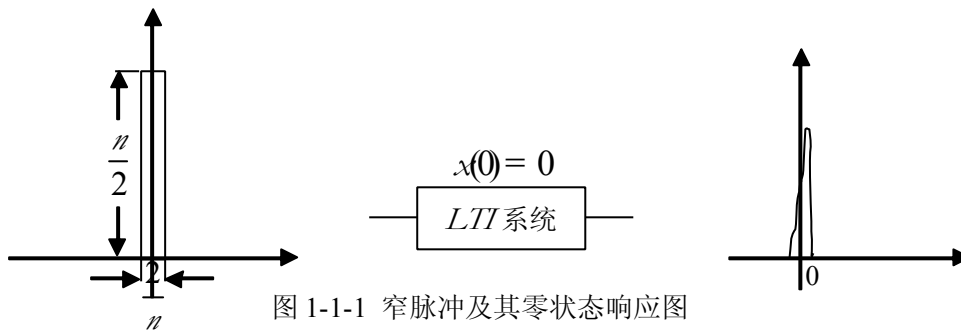
# 目录

第一章 卷积积分与卷积和.....	1
一、卷积积分在信号和系统理论中占有重要地位.....	1
二、卷积积分及其性质.....	2
三、卷积和.....	4
四、 $LTI$ 系统.....	5
五、卷积积分表和卷积和表.....	7
六、有关奇异函数卷积积分及卷积和的证明.....	8
第二章 傅里叶变换.....	11
一、周期函数.....	11
二、傅里叶级数的定义.....	12
三、傅里叶变换.....	14
3.1 周期信号的傅里叶变换.....	14
3.2 非周期信号的傅里叶变换（频谱函数）.....	14
3.3 傅里叶变换的性质.....	15
3.4 典型非周期信号的傅里叶变换.....	17
第三章 拉普拉斯变换.....	18
一、最常用的拉普拉斯变换.....	18
二、拉普拉斯变换的基本性质.....	18
三、拉普拉斯变换的几个重要性质的证明.....	18
四、常见信号的双边拉普拉斯变换.....	19
五、常见函数拉普拉斯变换的证明.....	20
六、常见的单边拉普拉斯逆变换.....	21
第四章 激励与响应的关系.....	23
第五章 $Z$ 变换.....	24
一、双边 $Z$ 变换.....	24
1.1 从拉普拉斯变换到 $Z$ 变换.....	24
1.2 $Z$ 变换.....	25
1.3 收敛域.....	25
二、 $Z$ 变换的主要性质.....	25
三、典型离散时间序列的单边 $Z$ 变换.....	26
附录一 常用傅里叶变换的证明.....	28
附录二 部分分式展开法.....	33
一、特征根为普通单根.....	34
二、特征根为共轭单根.....	34
三、特征根为重根.....	35
附录三 逆 $Z$ 变换的求法.....	36
一、幂级数展开法.....	36
二、部分分式展开法.....	37
2.1 特征根为普通单根.....	37
2.2 特征根为共轭单根.....	38
2.3 特征根为重根.....	38
2.4 特征根为共轭二重根.....	39
三、留数法（反演积分法）.....	39

# 第一章 卷积积分与卷积和

## 一、卷积积分在信号和系统理论中占有重要地位

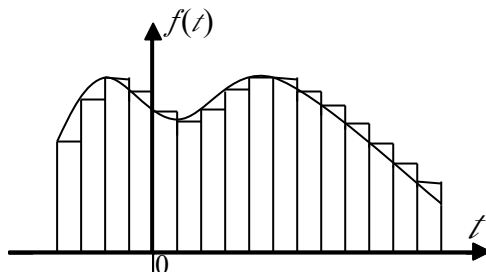
卷积积分：图 1-1-1 定义了强度为 1（即脉冲波形下的面积为 1），宽度极窄的脉冲  $p_n(t)$ 。设当  $p_n(t)$  作用于 LTI 系统时，其零状态响应为  $h_n(t)$ ，如图 1-1-1 所示：



显然由于  $\delta(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} p_n(t)$  (式 1-1-1)

所以对于 LTI 系统，其冲激响应  $h(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} h_n(t)$  (式 1-1-2)

现在考虑任意激励信号  $f(t)$ ，为方便，可令  $\Delta\tau = \frac{2}{n}$ ，把  $f(t)$  分解成为许多宽度为  $\Delta\tau$  的窄脉冲，如图 1-1-2 所示：



其强度（脉冲下的面积）为  $f(k\Delta\tau) \cdot \Delta\tau$

于是可以将  $f(t)$  近似看作由一系列强度不同，接入时刻不同的窄脉冲组成，所有这些窄脉冲的和近似地等于

$f(t)$ ，即：  $f(t) \approx \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(k\Delta\tau) p_n(t - k\Delta\tau) \Delta\tau$ ，式中  $k$  为整数。

如果 LTI 系统在极窄脉冲  $p_n(t)$  作用下的零状态响应为  $h_n(t)$ ，那么根据 LTI 系统的零状态线性和激励与响应的时不变性，

线性：  $T[\partial_1 f_1(\bullet) + \partial_2 f_2(\bullet)] = \partial_1 T[f_1(\bullet)] + \partial_2 T[f_2(\bullet)]$

时不变性：  $T[\{0\}, \partial f(\bullet)] = y_f(\bullet)$

在以上一系列窄脉冲的作用下，系统的零状态响应近似为

$$y_f(\bullet) \approx \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(k\Delta\tau)h_n(t-k\Delta\tau)\Delta\tau$$

在  $\Delta\tau \rightarrow 0$  (即  $n \rightarrow \infty$ ) 的极限情况下，将  $\Delta\tau$  写作  $d\tau$ ，它是时间变量，同时求和符号改积分符号，利用

式 1-1-1 和 1-1-2 可将  $f(t)$  和  $y_f(t)$  写为

$$f(t) = \lim_{\substack{\Delta\tau \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(k\Delta\tau)\delta_n(t-k\Delta\tau)\Delta\tau = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau)\delta(t-\tau)d\tau \quad \text{式 1-1-3}$$

$$y_f(t) = \lim_{\substack{\Delta\tau \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(k\Delta\tau)h_n(t-k\Delta\tau)\Delta\tau = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau)h(t-\tau)d\tau \quad \text{式 1-1-4}$$

它们称为卷积积分。式 1-1-4 表明 LTI 系统的零状态响应  $y_f(t)$  是激励  $f(t)$  与冲激响应  $h(t)$  的卷积积分。

一般而言，如有两个函数  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$ ，积分  $f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau)f_2(t-\tau)d\tau$  称为函数  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  的卷积积分，简称卷积，简记  $f(t) = f_1(t) * f_2(t)$ ，即： $f(t) = f_1(t) * f_2(t) \xLeftrightarrow{\text{def}} \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau)f_2(t-\tau)d\tau$

## 二、卷积积分及其性质

1、定义： $f(t) = e(t) * h(t) \xLeftrightarrow{\text{def}} \int_{-\infty}^{\infty} e(\tau)h(t-\tau)d\tau \xLeftrightarrow{\text{def}} \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e(t-\tau)d\tau$

2、卷积积分的性质： 设已知  $f(t) = f_1(t) * f_2(t) = f_2(t) * f_1(t)$

2.1 代数运算交换律： $f_1(t) * f_2(t) = f_2(t) * f_1(t)$

$$\begin{aligned} \text{证明 } f_1(t) * f_2(t) &= \int_{-\infty}^{+\infty} f_1(\tau)f_2(t-\tau)d\tau \\ &\xLeftrightarrow[\substack{\tau=t-\eta \\ \eta=t-\tau}] \int_{+\infty}^{-\infty} f_1(t-\eta)f_2(\eta)d(-\eta) \quad (\text{常数 } t \text{ 参数变量}) \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f_2(\eta)f_1(t-\eta)d(\eta) = f_2(t) * f_1(t) \end{aligned}$$

2.2 代数运算分配律： $f_1(t) * [f_2(t) + f_3(t)] = f_1(t) * f_2(t) + f_1(t) * f_3(t)$

$$\begin{aligned} \text{证明：由定义导出 } f_1(t) * [f_2(t) + f_3(t)] &= \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau)[f_2(t-\tau) + f_3(t-\tau)]d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau)f_2(t-\tau)d\tau + \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau)f_3(t-\tau)d\tau \\ &= f_1(t) * f_2(t) + f_1(t) * f_3(t) \end{aligned}$$

2.3 代数运算结合律： $[f_1(t) * f_2(t)] * f_3(t) = f_1(t) * [f_2(t) * f_3(t)]$

$$\begin{aligned}
\text{证明: } [f_1(t) * f_2(t)] * f_3(t) &= \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(\eta - \tau) d\tau \right] f_3(t - \eta) d\eta \\
&\quad \text{交换上式积分次序, 并令 } x = \eta - \tau \\
&= \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) \left[ \int_{-\infty}^{\infty} f_2(x) f_3(t - \tau - x) dx \right] d\tau \\
&= \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_{23}(t - \tau) d\tau \\
&= f_1(t) * [f_2(t) * f_3(t)]
\end{aligned}$$

$$\text{式中 } f_{23}(t - \tau) = \int_{-\infty}^{\infty} f_2(x) f_3(t - \tau - x) dx, \text{ 亦即 } f_{23}(t - \tau) = \int_{-\infty}^{\infty} f_2(x) f_3(t - \tau - x) dx = f_2(t) * f_3(t)$$

$$2.4 \text{ 抽样性质: } f(t) * \delta(t) = f(t) \quad \text{式 1-2-1}$$

$$f(t) * \delta(t - t_0) = f(t - t_0) \quad \text{式 1-2-2}$$

$$\text{举一例证明之: } f(t) * \delta(t - t_0) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(\tau - t_0) f(t - \tau) d\tau \xrightarrow[\tau = \eta + t_0]{\eta = \tau - t_0} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(\eta) f(t - t_0 - \eta) d\eta = f(t - t_0)$$

$$\begin{aligned}
\text{另外有: } f_1(t - t_1) * f_2(t - t_2) &= [f_1(t) * \delta(t - t_1)] * [f_2(t) * \delta(t - t_2)] \\
&= f(t) * [\delta(t - t_1) * \delta(t - t_2)] = f(t) * \delta(t - t_1 - t_2) \\
&= f(t - t_1 - t_2)
\end{aligned}$$

[可令式 1-2-2 中  $f(t) = \delta(t - t_2)$ , 立得  $\delta(t - t_1) * \delta(t - t_2) = \delta(t - t_1 - t_2)$ , 注意区分与式:

$f_1(t - t_1) * \delta(t - t_2) = f_1(t - t_1 - t_2)$  的不同意义。]

2.5 微积分性质: 用  $f^{(1)}(t)$   $f^{(-1)}(t)$  分别表达任意可微与可积函数的微分和积分

$$\text{即: } f^{(1)}(t) \xleftrightarrow{\text{def}} \frac{df(t)}{dt} \quad \text{式 1-2-3}$$

$$f^{(-1)}(t) \xleftrightarrow{\text{def}} \int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau \quad \text{式 1-2-4}$$

式 1-2-4 中设  $f^{(-1)}(\infty) = 0$ , 若  $f(t) = f_1(t) * f_2(t) = f_2(t) * f_1(t)$

$$\text{则: } f^{(1)}(t) = f_1^{(1)}(t) * f_2(t) = f_1(t) * f_2^{(1)}(t)$$

$$f^{(-1)}(t) = f_1^{(-1)}(t) * f_2(t) = f_1(t) * f_2^{(-1)}(t)$$

$$\text{证明: 先证明微分 } f^{(1)}(t) = \frac{d}{dt} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(t - \tau) d\tau \right] = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) \left[ \frac{d}{dt} f_2(t - \tau) \right] d\tau = f_1(t) * f_2^{(1)}(t)$$

第一支交换  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  可证。

$$\begin{aligned}
\text{再证明积分 } f^{(-1)}(t) &= \int_{-\infty}^t \left[ \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(x-\tau) d\tau \right] dx \\
&= \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) \left[ \int_{-\infty}^t f_2(x-\tau) dx \right] d\tau \quad \text{交换积分次序} \\
&= \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) \left[ \int_{-\infty}^{t-\tau} f_2(x-\tau) d(x-\tau) \right] d\tau \\
&= f_1(t) * f_2^{(-1)}(t)
\end{aligned}$$

第一支交换  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  可证。

$$\text{归纳为: 微分性 } \frac{df(t)}{dt} = \frac{df_1(t)}{dt} * f_2(t) = f_1(t) * \frac{df_2(t)}{dt}$$

$$\text{积分性 } \int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^t [f_1(\tau) * f_2(\tau)] d\tau = f_1(t) * \left[ \int_{-\infty}^t f_2(\tau) d\tau \right] = f_2(t) * \left[ \int_{-\infty}^t f_1(\tau) d\tau \right]$$

$$\text{微积分 } f_1(t) * f_2(t) = \frac{df_1(t)}{dt} * \left[ \int_{-\infty}^t f_2(\tau) d\tau \right]$$

$$2.6 \text{ 微(分)抽样性: } f(t) * \delta^{(n)}(t) = f^{(n)}(t); f(t) * \delta^{(n)}(t-t_0) = f^{(n)}(t-t_0)$$

$$2.7 \text{ 积累性(与 } u(t) \text{ 的卷积): } f(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau) u(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau$$

归纳为:  $f(t)$  与  $\delta'(t)$  卷积相当于微分,  $f(t)$  与  $\delta(t)$  卷积等于自身,  $f(t)$  与  $u(t)$  卷积相当于积分。

### 三、卷积和

在 LTI 连续时间系统中, 把激励信号分解为一系列冲激函数, 求出各冲激函数单独作用于系统时的冲激响应, 然后将这些响应相加得到系统对于该激励信号的零状态响应, 这个相加的过程表现为求卷积积分。在 LTI 离散时间系统中可采用与上述大致相同的方法进行分析, 由于离散信号本身是一个序列, 因此激励信号分解为单位序列的工作很容易完成。如果系统的单位序列响应已知, 也不难求得每个单位序列单独作用于系统的响应。把这些序列相加就得到系统对于该激励信号的零状态响应, 这个相加的过程表现为求卷积和。

任意离散时间序列  $f(k)$  ( $k = \dots -2 -1 0 1 2 \dots$ ) 可以表示为:

$$f(k) = \dots + f(-2)\delta(k+2) + f(-1)\delta(k+1) + f(0)\delta(k) + f(1)\delta(k-1) + \dots + f(m)\delta(k-m) + \dots$$

$$= \sum_{m=-\infty}^{\infty} f(m)\delta(k-m) \quad \text{式 1-3-1}$$

如果 LTI 系统的单位序列响应为  $h(k)$ , 那么由线性系统的齐次性和时不变系统的移不变性可知, 系统对  $f(m)\delta(k-m)$  的响应为  $f(m)h(k-m)$ 。根据系统的零状态响应线性性质, 由式 1-3-1 的序列  $f(k)$  作用于系统所引起的零状态响应  $y_f(k)$  应为:

$$y_f(k) = \dots + f(-2)h(k+2) + f(-1)h(k+1) + f(0)h(k) + f(1)h(k-1) + \dots + f(m)h(k-m) + \dots$$

$$= \sum_{m=-\infty}^{\infty} f(m)h(k-m) \quad \text{式 1-3-2}$$

式 1-3-2 称为序列  $f(k)$  与  $h(k)$  的卷积和,它表明 LTI 系统对于任意激励  $f(k)$  的零状态响应是激励与系统单位序列响应  $h(k)$  的卷积和。

一般而言,若有两个序列  $f_1(k)$  和  $f_2(k)$ , 和式  $f(k) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} f_1(m)f_2(k-m)$  称为序列  $f_1(k)$  和  $f_2(k)$  的卷

积和,也简称卷积,即:  $f(k) = f_1(k) * f_2(k) \xLeftrightarrow{\text{def}} \sum_{m=-\infty}^{\infty} f_1(m)f_2(k-m)$  式 1-3-3

如果序列  $f_1(k)$  是因果序列 (即  $k < 0$  时,  $f_1(k) = 0$ ) 则式 1-3-3 中求和下限可改写为零。即:

$$f_1(k) * f_2(k) = \sum_{m=0}^{\infty} f_1(m)f_2(k-m) \quad \text{当 } k < 0 \quad f_1(k) = 0 \text{ 时}$$

如果序列  $f_1(k)$  不受限制, 而  $f_2(k)$  是因果序列, 则式 1-3-3 中  $k-m < 0$ ,  $m > k$  时有  $f_2(k-m) = 0$ , 求

和上限可改写为  $k$ , 即  $f_1(k) * f_2(k) = \sum_{m=-\infty}^k f_1(m)f_2(k-m)$ , 当  $m > k$   $f_2(k-m) = 0$  时

如果  $f_1(k)$  和  $f_2(k)$  均为因果序列, 即

$$f_1(k) * f_2(k) = \sum_{m=0}^k f_1(m)f_2(k-m), \quad \text{当 } k < 0 \quad f_1(k) = f_2(k) = 0 \text{ 时}$$

卷积和的性质与卷积积分的性质类似。

#### 四、LTI 系统

##### 1、连续时间系统模型

$$e(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e(\tau)\delta(t-\tau)d\tau$$

$$\text{则 } T[e(t)] = r(t) = T\left[\int_{-\infty}^{\infty} e(\tau)\delta(t-\tau)d\tau\right]$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} e(\tau)T[\delta(t-\tau)]d\tau \quad \text{线性}$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} e(\tau)h(t-\tau)d\tau \quad \text{时不变性}$$

$$= e(t) * h(t)$$

## 2、离散时间系统模型

$$x(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)\delta(n-m)$$

$$\text{则 } T[x(n)] = y(n) = T\left[\sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)\delta(n-m)\right]$$

$$= \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)T[\delta(n-m)] \quad \text{线性}$$

$$= \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)h(n-m) \quad \text{时不变性}$$

$$= x(n) * h(n)$$

## 五、卷积积分表和卷积和表

卷积积分表

序号	$f_1(t)$	$f_2(t)$	$f_1(t) * f_2(t)$
1	$f(t)$	$\delta'(t)$	$f'(t)$
2	$f(t)$	$\delta(t)$	$f(t)$
3	$f(t)$	$u(t)$	$\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau$
4	$u(t)$	$u(t)$	$tu(t)$
5	$tu(t)$	$u(t)$	$\frac{1}{2}t^2 u(t)$
6	$e^{-\partial_1 t} u(t)$	$u(t)$	$\frac{1}{\partial} (1 - e^{-\partial_1 t}) u(t)$
7	$e^{-\partial_1 t} u(t)$	$e^{-\partial_2 t} u(t)$	$\frac{1}{\partial_2 - \partial_1} (e^{-\partial_1 t} - e^{-\partial_2 t}) u(t),$ $\partial_1 \neq \partial_2$
8	$e^{-\partial_1 t} u(t)$	$e^{-\partial_1 t} u(t)$	$te^{-\partial_1 t} u(t)$
9	$tu(t)$	$e^{-\partial_1 t} u(t)$	$(\frac{\partial t - 1}{\partial^2} + \frac{1}{\partial^2} e^{-\partial_1 t}) u(t)$
10	$te^{-\partial_1 t} u(t)$	$e^{-\partial_1 t} u(t)$	$\frac{1}{2} t^2 e^{-\partial_1 t} u(t)$
11	$te^{-\partial_1 t} u(t)$	$e^{-\partial_2 t} u(t)$	$[\frac{(\partial_2 - \partial_1)t - 1}{(\partial_2 - \partial_1)^2} e^{-\partial_1 t} + \frac{1}{(\partial_2 - \partial_1)^2} e^{-\partial_2 t}] u(t),$ $\partial_1 \neq \partial_2$

卷积和表

序号	$f_1(k)$	$f_2(k)$	$f_1(k) * f_2(k)$
1	$f(k)$	$\delta(k)$	$f(k)$
2	$f(k)$	$u(k)$	$\sum_{m=-\infty}^k f(m)$
3	$u(k)$	$u(k)$	$(k+1)u(k)$
4	$ku(k)$	$u(k)$	$\frac{1}{2} (k+1)ku(k)$



5	$\partial^k u(k)$	$u(k)$	$\frac{1-\partial^{k+1}}{1-\partial} u(k),$ $\partial \neq 1$
6	$\partial_1^k u(k)$	$\partial_2^k u(k)$	$\frac{\partial_2^{k+1} - \partial_1^{k+1}}{\partial_2 - \partial_1} u(k),$ $\partial_1 \neq \partial_2$
7	$\partial^k u(k)$	$\partial^k u(k)$	$(k+1)\partial^k u(k)$
8	$\partial^k u(k)$	$ku(k)$	$\frac{k}{1-\partial} u(k) + \frac{\partial(\partial^k - 1)}{(1-\partial)^2} u(k)$
9	$ku(k)$	$ku(k)$	$\frac{1}{6}(k+1)k(k-1)u(k)$

## 六、有关奇异函数卷积积分及卷积和的证明

预备知识:

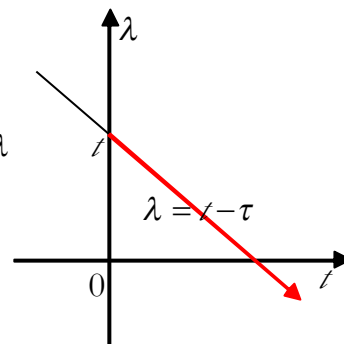
**Dirac 函数**  $\begin{cases} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1 \\ \delta(t) = 0, (t \neq 0 \text{ 时}) \end{cases}$  另外:  $\begin{cases} \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = 1, \text{当 } t > 0 \\ \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = 0, \text{当 } t < 0 \end{cases} \Rightarrow \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = u(t)$

抽样函数  $Sa(t) = \frac{\sin t}{t}$

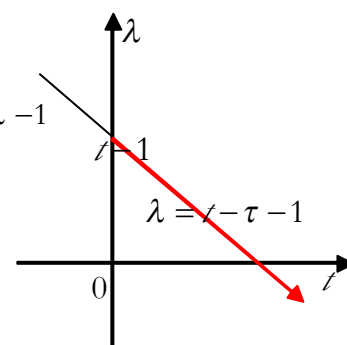
连续时间

6.1  $u(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) u(t-\tau) d\tau = \int_0^t 1 \times 1 d\tau = tu(t)$

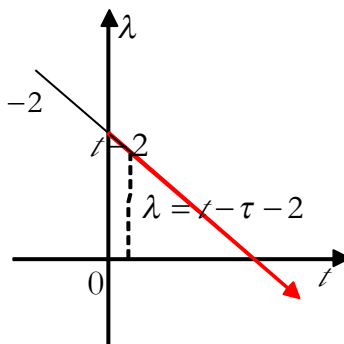
引申:  $u(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) u(t-\tau) d\tau$   
 $= \int_0^t u(t-\tau) d\tau$   $\lambda = t - \tau$  则  $\tau = t - \lambda$   
 $= \int_t^{-\infty} u(\lambda) (-d\lambda)$   
 $= \int_{-\infty}^t u(\lambda) d\lambda$   
 $= tu(t)$



$u(t) * u(t-1) = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) u(t-\tau-1) d\tau$   
 $= \int_0^{\infty} u(t-\tau-1) d\tau$   $\lambda = t - \tau - 1$  则  $\tau = t - \lambda - 1$   
 $= \int_{t-1}^{-\infty} u(\lambda) (-d\lambda)$   
 $= \int_{-\infty}^{t-1} u(\lambda) d\lambda$   
 $= (t-1)u(t-1)$



$$\begin{aligned}
 u(t-1) * u(t-2) &= \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau-1)u(t-\tau-2)d\tau \\
 &= \int_1^{\infty} u(t-\tau-2)d\tau \quad \lambda=t-\tau-2 \text{ 则 } \tau=t-\lambda-2 \\
 &= \int_{t-3}^{-\infty} u(\lambda)(-d\lambda) \\
 &= \int_{-\infty}^{t-3} u(\lambda)d\lambda \\
 &= (t-3)u(t-3)
 \end{aligned}$$



区别于  $u(k) * u(k) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} u(m)u(k-m) = \sum_{m=-\infty}^k u(m) \xrightarrow{\text{equal}} \sum_{m=-\infty}^k 1 = \begin{cases} k+1, & k \geq 0 \\ 0, & k < 0 \end{cases} = (k+1)u(k)$

$$\begin{aligned}
 u(k+2) * u(k-5) &= [u(k) * \delta(k+2)] * [u(k) * \delta(k-5)] = (k+1)u(k) [\delta(k+2) * \delta(k-5)] \\
 &= (k+1)u(k)\delta(k-3) \\
 &= (k-2)u(k-3)
 \end{aligned}$$

$$6.2 \quad u(t) * u(t-t_0) = [u(t) * u(t)] * \delta(t-t_0) = tu(t) * \delta(t-t_0) = (t-t_0)u(t-t_0)$$

$$6.3 \quad u(t-t_1) * u(t-t_2) = [u(t) * u(t)] * [\delta(t-t_1) * \delta(t-t_2)] = tu(t) * \delta(t-t_1-t_2) = (t-t_1-t_2)u(t-t_1-t_2)$$

$$6.4 \quad f(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau)u(t-\tau)d\tau = \int_0^t f(\tau)d\tau$$

$$6.5 \quad f(t) * \delta(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau)f(t-\tau)d\tau = f(t)$$

$$6.6 \quad f(t) * \delta'(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \frac{d\delta(\tau)}{d\tau} f(t-\tau) \right] d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \delta(\tau) \frac{df(t-\tau)}{d(t-\tau)} \right] d\tau = f'(t)$$

$$6.7 \quad \delta(t) * \delta(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau)\delta(t-\tau)d\tau = \delta(t)$$

$$6.8 \quad \delta(t-t_1) * \delta(t-t_2) = \delta(t-t_1-t_2)$$

$$6.9 \quad \int_{-\infty}^t k\delta(\tau)d\tau = k; \quad k\delta(\tau) \text{ 的面积是 } k$$

$$6.10 \quad \delta[f(t)] = \frac{\delta(t-t_0)}{|f'(t_0)|^{-1}}, \text{ 其中 } f(t) \text{ 是 } t \text{ 的单调函数, } f(t_0) = 0, f'(t_0) \neq 0$$

$$\delta[x(\tau)] = \sum_{i=1}^n \frac{1}{|x'(\tau_i)|} \delta(\tau - \tau_i)$$

离散时间

$$6.10 \quad u(k) * \delta(k) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta(m)u(k-m) = u(k)$$

$$6.11 \quad \delta(k-m) * \delta(k-n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta(\tau-m)u(k-\tau-n) \xrightarrow{\tau=m} \delta(k-m-n)$$

$$6.12 \quad \mathcal{U}(\kappa)\delta(\kappa) = 1 \times \delta(\kappa) = \delta(\kappa)$$

$$6.13 \quad \mathcal{U}(\kappa)\mathcal{U}(\kappa) = 1 \times \mathcal{U}(\kappa) = \mathcal{U}(\kappa)$$

$$6.14 \quad \delta(\kappa)\delta(\kappa) = \delta(0) \times \delta(\kappa) = \delta(\kappa)$$

抽样函数

$$6.15 \quad S_d(\kappa\omega)\cos(\kappa\omega) = \frac{\sin(\kappa\omega)}{\kappa\omega}\cos(\kappa\omega) = \frac{\sin(2\kappa\omega)}{2\kappa\omega} = S_d(2\kappa\omega)$$

$$6.16 \quad S_d(0) = \lim_{\iota \rightarrow 0} \frac{\sin \iota}{\iota} = 1$$

等比级数

$$a_0 \quad qa_0 \quad q^2a_0 \quad q^3a_0 \cdots \cdots q^na_0 \quad q^{n+1}a_0 \cdots \cdots$$

$$\text{无穷项和: } S_\infty = \frac{a_0}{1-q} ; \quad \text{前 } n \text{ 项和: } S_n = \frac{a_0(1-q^n)}{1-q} = \frac{a_0 - a^{n+1}}{1-q}$$

## 第二章 傅里叶变换

$$\begin{aligned}\text{预备知识: } \int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} e^{j\Omega\tau} d\tau &= \frac{1}{j\Omega} (e^{j\Omega\frac{\tau}{2}} - e^{-j\Omega\frac{\tau}{2}}) \\ &= \frac{2}{\Omega} \sin(\frac{\Omega\tau}{2}) = \frac{\tau}{\frac{\Omega\tau}{2}} \sin(\frac{\Omega\tau}{2}) = \tau \text{Sa}(\frac{\Omega\tau}{2})\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} e^{-j\Omega\tau} d\tau &= -\frac{1}{j\Omega} (e^{-j\Omega\frac{\tau}{2}} - e^{j\Omega\frac{\tau}{2}}) = \frac{1}{j\Omega} (e^{j\Omega\frac{\tau}{2}} - e^{-j\Omega\frac{\tau}{2}}) \\ &= \tau \text{Sa}(\frac{\Omega\tau}{2}) = \int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} e^{j\Omega\tau} d\tau\end{aligned}$$

$$\int_0^{\infty} e^{j\Omega\tau} d\tau = -\int_0^{\infty} e^{-j\Omega\tau} d\tau \xrightarrow{\text{不予证明}} \frac{1}{j\Omega}$$

$$\int_{\partial}^{\beta} e^{-j\Omega\tau} d\tau = -\frac{1}{j\Omega} (e^{-j\Omega\tau}) \Big|_{\partial}^{\beta} = (\beta - \partial) e^{j\Omega\frac{\beta+\partial}{2}} \text{Sa}(\frac{(\beta-\partial)\Omega}{2}) \quad \text{设 } \tau = \beta - \partial \quad \text{则原式} = \underbrace{e^{j\Omega\frac{\beta+\partial}{2}} \bullet \tau \text{Sa}(\frac{\Omega\tau}{2})}_{\text{中心移动}}$$

### 一、周期函数

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega_0 t + b_n \sin n\omega_0 t) \quad \text{其中 } \omega_0 = \frac{2\pi}{T_0}$$

$$\text{则 } a_0 = \frac{2}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) dt, \quad a_n = \frac{2}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) \cos n\omega_0 t dt, \quad b_n = \frac{2}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) \sin n\omega_0 t dt$$

三角函数形式转化为复指数形式 (用 Euler 公式):

$$\begin{aligned}f(t) &= \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left( a_n \frac{e^{jn\omega_0 t} + e^{-jn\omega_0 t}}{2} + b_n \frac{e^{jn\omega_0 t} - e^{-jn\omega_0 t}}{2j} \right) \\ &= \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left( \frac{a_n - jb_n}{2} e^{jn\omega_0 t} + \frac{a_n + jb_n}{2j} e^{-jn\omega_0 t} \right)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}c_0 &= \frac{a_0}{2} = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) \cos n\omega_0 t dt, \quad c_n = \frac{a_n - jb_n}{2} = \frac{1}{T_0} \left[ \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) \cos n\omega_0 t dt - j \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) \sin n\omega_0 t dt \right] \\ &= \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) [\cos n\omega_0 t - j \sin n\omega_0 t] dt \\ &= \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt \quad n = \text{正自然数} \\ c_{-n} &= \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) e^{jn\omega_0 t} dt \quad n = \text{正自然数}\end{aligned}$$

$$\text{合为 } c_n = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt \quad n = \text{整数}$$

若令  $\omega_n = n\omega_0$ ,  $n = \text{整数}$ ,

$$\begin{aligned} \text{则: } f(t) &= c_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (c_n e^{j\omega_n t} + c_{-n} e^{-j\omega_n t}) \quad \text{其中 } \omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \\ &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{j\omega_n t} \end{aligned}$$

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{j\omega_n t} = \frac{1}{T_0} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left[ \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(\tau) e^{-jn\omega_0 \tau} d\tau \right] e^{jn\omega_0 t}$$

## 二、傅里叶级数的定义

$$\text{三角形式: } \langle \text{分量} \rangle f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos \omega_n t + b_n \sin \omega_n t) \quad \text{其中 } \omega_n = \frac{2n\pi}{T_0}$$

$$\text{则 } a_0 = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) dt, \quad a_n = \frac{2}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) \cos \omega_n t dt, \quad b_n = \frac{2}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) \sin \omega_n t dt$$

$$\langle \text{总量} \rangle f(t) = c_0 + \sum_{n=1}^{\infty} c_n \cos(\omega_n t + \varphi_n) \quad \text{其中 } c_0 = a_0, \quad c_n = \sqrt{a_n^2 + b_n^2}, \quad \omega_n = \frac{2n\pi}{T_0}$$

$$\varphi_n = -\arctan \frac{b_n}{a_n}$$

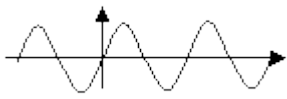
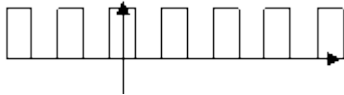
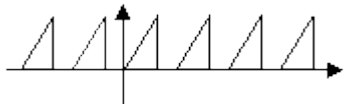
$$\text{指数形式: } f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{j\omega_n t}, \quad c_0 = a_0, \quad c_n = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) e^{-j\omega_n t} dt$$

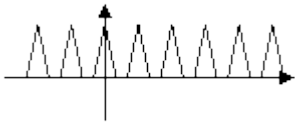

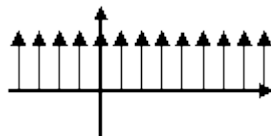
连续时间傅里叶级数的性质

性质	周期性信号	傅里叶级数
	$\left. \begin{aligned} x(t) \\ y(t) \end{aligned} \right\} \begin{aligned} &\text{周期 } T_0 \quad \omega_k = \frac{2k\pi}{T_0} \\ &\text{基波频率 } \omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \end{aligned}$	$\begin{aligned} a_k &= \text{Re}\{a_k\} + j\text{Im}\{a_k\} =  a_k  e^{j\theta_k} \\ b_k &= \text{Re}\{b_k\} + j\text{Im}\{b_k\} =  b_k  e^{j\varphi_k} \end{aligned}$
线性	$Ax(t) + By(t)$	$Aa_k + Bb_k$
时移	$x(t - t_0)$	$a_k e^{-jk\omega_0 t_0}$ (或者 $a_k e^{-j\omega_k t_0}$ )
频移	$e^{jM\omega_0 t} x(t)$	$a_{k-M}$
时间反转	$x(-t)$	$a_{-k}$

尺度变换	$x(at), a > 0$ (周期 $\frac{T_0}{a}$ )	$a_k$
周期卷积	$\int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} x(\tau) y(t-\tau) d\tau$	$T_0 a_k b_k$
时域相乘	$x(t) \bullet y(t)$	$\sum_{m=-\infty}^{\infty} a_m b_{k-m}$ (卷积和)
时域微分	$\frac{dx(t)}{dt}$	$j k \omega_0 a_k$ (或者 $j \omega_k a_k$ )
积分	$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$ (仅当 $a_0 = 0$ 时才有有限值, 为周期的)	$\frac{1}{j k \omega_0} a_k$ (或者 $\frac{1}{j \omega_k} a_k$ )
实信号共轭	$x(t)$ 为实信号	$a_k = a_{-k}^*$ $\text{Re}\{a_k\} = \text{Re}\{a_{-k}\}, \text{Im}\{a_k\} = -\text{Im}\{a_{-k}\}$ $ a_k  =  a_{-k} , \theta_k = -\theta_{-k}$
实偶信号	$x(t)$ 为实偶函数	$a_k$ 为实值且为偶
实奇信号	$x(t)$ 为实奇函数	$a_k$ 为纯虚值且为奇
实信号奇偶分解	$x_e(t) = \varepsilon_p\{x(t)\}$ $x_o(t) = o_d\{x(t)\}$	$\text{Re}\{a_k\}$ $j \text{Im}\{a_k\}$
帕塞瓦尔定理	$\frac{1}{T_0} \int_{T_0}  x(t) ^2 dt = \sum_{k=-\infty}^{\infty}  a_k ^2$	
共轭	$x^*(t)$	$a_{-k}^*$

典型周期信号的傅里叶级数

信号	图形	傅里叶级数
$\cos \omega_0 t$		$\cos \omega_0 t \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}}{2}$
$\sin \omega_0 t$		$\sin \omega_0 t \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{e^{j\omega_0 t} - e^{-j\omega_0 t}}{2j}$
对称周期方波		$\frac{\omega_0 \tau}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} Sa(k\omega_0 T) e^{jk\omega_0 t}$
周期性锯齿波		$\frac{1}{2\pi} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{j}{k} \bullet (-1)^k e^{jk\omega_0 t}$

对称周期三角波		$\frac{1}{2} \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_d^2\left(\frac{k\pi}{2}\right) e^{jk\omega_0 t}$
周期半波余弦		$\frac{1}{\pi} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{\cos\left(\frac{k\pi}{2}\right)}{1-k^2} e^{jk\omega_0 t}$
冲激串 $\delta_T(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT_0)$		$x(t) = \frac{1}{T_0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} e^{jk\omega_0 t}$

### 三、傅里叶变换

#### 3.1 周期信号的 $f(t)$ 的傅里叶变换

$$\mathcal{F}[f(t)] = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n \delta(\omega - n\omega_0) \quad (\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0})$$

$$F_n = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt = \frac{1}{T_0} F_0(\omega) \Big|_{\omega = \frac{2n\pi}{T_0} = n\omega_0} \quad (F_0(\omega) \text{ 为单位脉冲的傅里叶变换})$$

$$\left. \begin{aligned} \mathcal{F}[\cos(\omega_0 t)] &= \pi[\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)] \\ \mathcal{F}[\sin(\omega_0 t)] &= j\pi[\delta(\omega + \omega_0) - \delta(\omega - \omega_0)] \end{aligned} \right\} \xleftrightarrow{\text{equal}} \left\{ \begin{aligned} \mathcal{F}[e^{j\omega_0 t}] &= 2\pi\delta(\omega - \omega_0) \\ \mathcal{F}[e^{-j\omega_0 t}] &= 2\pi\delta(\omega + \omega_0) \end{aligned} \right.$$

令  $f(t)$  的周期为  $T_0$ ，角频率  $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = 2\pi f_0$ 。可将  $f(t)$  展开成傅里叶级数  $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n e^{jn\omega_0 t}$

$$\text{等式两边同取傅里叶变换: } \mathcal{F}[f(t)] = \mathcal{F}\left[\sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n e^{jn\omega_0 t}\right] = \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n \mathcal{F}[e^{jn\omega_0 t}] = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n \delta(\omega - n\omega_0)$$

周期信号频谱离散，由一些冲击函数组成， $F_n = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt$ 。

$$\text{单脉冲信号的 } F_0(\omega): F_0(\omega) = \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(t) e^{-j\omega t} dt, \text{ 比较前两式可得: } \boxed{F_n = \frac{1}{T_0} F_0(\omega) \Big|_{\omega = n\omega_0}}$$

结论：周期脉冲序列的傅里叶级数系数  $F_n$  等于单脉冲  $F_0(\omega)$  在  $n\omega_0$  频率点的值乘以  $\frac{1}{T_0}$ ；利用单脉冲的傅里叶变换可方便地求周期性脉冲的傅里叶变换的系数。

### 3.2 非周期信号的傅里叶变换（频谱函数）

$$F(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$$

傅里叶逆变换：
$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

频谱函数是复函数，写作  $F(j\omega) = |F(j\omega)| e^{j\varphi(\omega)} = R(\omega) + jX(\omega)$

### 3.3 傅里叶变换的性质

非周期傅里叶变换的性质


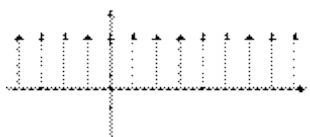

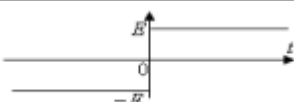
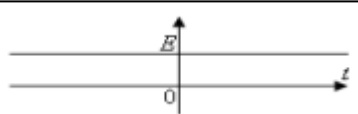
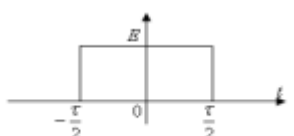
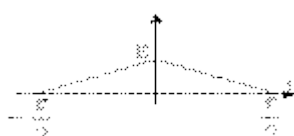
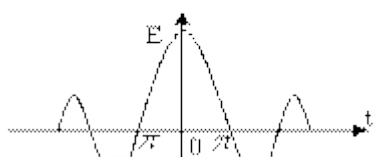
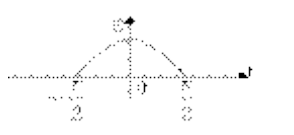
	非周期信号	傅里叶变换
性质	$x(t)$ $y(t)$	$X(j\omega) = \text{Re}\{X(j\omega)\} + j\text{Im}\{X(j\omega)\} =  X(j\omega)  e^{j\theta(\omega)}$ $Y(j\omega) = \text{Re}\{Y(j\omega)\} + j\text{Im}\{Y(j\omega)\} =  Y(j\omega)  e^{j\varphi(\omega)}$
线性	$ax(t) + by(t)$	$aX(j\omega) + bY(j\omega)$
时移	$x(t - t_0)$	$X(j\omega) e^{-j\omega t_0}$
频移	$e^{j\omega_0 t} x(t)$	$X[j(\omega - \omega_0)]$
时间反转	$x(-t)$	$X(-j\omega)$
尺度变换	$x(at)$ or $\frac{1}{ a } x(\frac{t}{a})$	$\frac{1}{ a } X(\frac{j\omega}{a})$ or $X(ja\omega)$
时域卷积	$x(t) * y(t)$	$X(j\omega) Y(j\omega)$
频域卷积 (调制特性)	$x(t) y(t)$	$\frac{1}{2\pi} X(j\omega) * Y(j\omega)$
时域微分	$\frac{dx(t)}{dt}$	$j\omega X(j\omega)$
时域积分	$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$	$\frac{X(j\omega)}{j\omega} + \pi X(0) \delta(\omega)$
频域微分	$t x(t)$	$j \frac{dX(j\omega)}{d\omega}$
频域积分	$\pi f(0) \delta(t) + \frac{1}{(-jt)} f(t)$	$\int_{-\infty}^{\omega} F(j\omega) d\omega, F(-j\infty) = 0$



实信号共轭对称性	$x(t)$ 为实数	$X(j\omega)=X^*(-j\omega)$ $\text{Re}\{X(j\omega)\}=\text{Re}\{X(-j\omega)\}$ $\text{Im}\{X(j\omega)\}=-\text{Im}\{X(-j\omega)\}$ $ X(j\omega) = X(-j\omega) , \quad \theta(\omega)=-\theta(-\omega)$
实偶信号对称性	$x(t)$ 为实偶信号	$X(j\omega)$ 为实偶函数
实奇信号对称性	$x(t)$ 为实奇信号	$X(j\omega)$ 为纯虚函数
实信号的奇偶分解	$x_e(t)=\varepsilon_r\{x(t)\}$ $x_o(t)=o_d\{x(t)\}$	$\text{Re}\{X(j\omega)\}$ $j\text{Im}\{X(j\omega)\}$
对偶性	$f(t)=x(j\omega) _{\omega=t}$	$2\pi X(-j\omega)$
帕塞瓦尔定理	$\int_{-\infty}^{\infty} x(t) ^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) ^2 d\omega$	
共轭	$x^*(t)$	$X^*(-j\omega)$

### 3.4 典型非周期信号的傅里叶变换

典型非周期信号的傅里叶变换

信号	时间函数	波形图	频谱函数
冲激函数	$E\delta(t)$		$E$
冲激序列	$E\delta_T(t) = E \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_0)$		$E[\omega_0 \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\omega_0)], (\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0})$
阶跃函数	$Eu(t)$		$E[\frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)]$
符号函数	$E\text{sgn}(t)$		$E[\frac{2}{j\omega}]$
直流信号	$E$		$E[2\pi\delta(\omega)]$
矩形脉冲	$\begin{cases} E, & ( t  \leq \frac{\tau}{2}) \\ 0, & ( t  > \frac{\tau}{2}) \end{cases}$		$E\tau Sa(\frac{\omega\tau}{2}) = \frac{2E}{\omega} \sin(\frac{\omega\tau}{2})$
三角脉冲	$\begin{cases} E(1 - \frac{2 t }{\tau}), & ( t  \leq \frac{\tau}{2}) \\ 0, & ( t  > \frac{\tau}{2}) \end{cases}$		$\frac{E\tau}{2} Sa^2(\frac{\omega\tau}{4}) = \frac{8E}{\omega^2\tau} \sin^2(\frac{\omega\tau}{4})$
抽样脉冲	$Sa(\omega_c t) = \frac{\sin(\omega_c t)}{\omega_c t}$		$\begin{cases} \frac{\pi}{\omega_c}, & ( \omega  \leq \omega_c) \\ 0, & ( \omega  > \omega_c) \end{cases}$ 简记: $\frac{\pi}{\omega_c} [\mu(\omega + \omega_c) - \mu(\omega - \omega_c)]$
余弦半波脉冲	$\begin{cases} E\cos(\frac{\pi t}{\tau}), & ( t  \leq \frac{\tau}{2}) \\ 0, & ( t  > \frac{\tau}{2}) \end{cases}$		$E[\frac{2\tau}{\pi} \bullet \frac{\cos(\frac{\omega\tau}{2})}{1 - (\frac{\omega\tau}{\pi})^2}]$
复指数序列	$Ee^{j\omega_0 t}$		$E[2\pi\delta(\omega - \omega_0)]$

## 第三章 拉普拉斯变换

### 一、最常用的拉普拉斯变换

$$\left. \begin{aligned} \mathcal{L}[e^{j\omega t} u(t)] &= \frac{1}{s - j\omega} & \mathcal{L}[u(t) \cos \omega t] &= \frac{s}{s^2 + \omega^2} \\ \mathcal{L}[e^{-j\omega t} u(t)] &= \frac{1}{s + j\omega} & \mathcal{L}[u(t) \sin \omega t] &= \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \end{aligned} \right\} \text{Re}\{s\} > 0$$

### 二、拉普拉斯变换的基本性质

1. 线性  $a_1 f_1(t) + a_2 f_2(t) \xrightarrow{\mathcal{L}} a_1 F_1(s) + a_2 F_2(s), \quad \text{Re}[s] > \max(\delta_1, \delta_2)$
2. 延迟  $f(t-t_0)u(t-t_0) \xrightarrow{\mathcal{L}} e^{-s t_0} F(s), \quad t_0 > 0, \text{Re}[s] > \delta_0$
3. 对称性  $f(-t) \xrightarrow{\mathcal{L}} -F(-s), \quad \text{Re}[s] > \delta_0$
4. 尺度变换  $f(at) \xrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{a} F\left(\frac{s}{a}\right), \quad a > 0, \text{Re}[s] > a\delta_0$
5. 频移  $f(t)e^{-s_0 t} \xrightarrow{\mathcal{L}} F(s + s_0), \quad \text{Re}[s] > \delta_0 + \text{Re}[s_0]$
6. 时域微分  $\frac{df(t)}{dt} \xrightarrow{\mathcal{L}} sF(s) - f(0_-), \quad \text{收敛域至少为 } \text{Re}[s] > \delta_0$
7. 时域积分  $\int_{0_-}^t f(\tau) d\tau \xrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{s} F(s), \quad \text{收敛域至少为 } \text{Re}[s] > \delta_0$
8. 时域卷积  $f_1(t) * f_2(t) \xrightarrow{\mathcal{L}} F_1(s) F_2(s), \quad \text{收敛域至少为 } \text{Re}[s] > \max(\delta_1, \delta_2)$
9. 复频域微分  $(-t)^n f(t) \xrightarrow{\mathcal{L}} F^{(n)}(s), \quad \text{Re}[s] > \delta_0$   
 $tf(t) \xrightarrow{\mathcal{L}} -F'(s), \quad \text{Re}[s] > \delta_0$
10. 复频域积分  $\frac{f(t)}{t} \xrightarrow{\mathcal{L}} \int_s^\infty F(\eta) d\eta, \quad \text{Re}[s] > \delta_0$
11. 复频域卷积  $f_1(t)f_2(t) \xrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{2\pi} [F_1(s) * F_2(s)], \quad \text{Re}[s] > \delta_1 + \delta_2$
12. 初值定理  $f(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sF(s), \quad F(s) \text{ 为真分式}$
13. 终值定理  $f(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s), \quad s=0 \text{ 在收敛域内}$

### 三、拉普拉斯变换的几个重要性质的证明

1. 延迟  $f(t-t_0)u(t-t_0) \xrightarrow{\mathcal{L}} e^{-s t_0} F(s), \quad t_0 > 0, \text{Re}[s] > \delta_0$

$$\begin{aligned}
\text{证明: } \mathcal{L}[f(t-t_0)u(t-t_0)] &= \int_0^\infty f(t-t_0)u(t-t_0)e^{-st} dt \\
&= \int_{t_0}^\infty f(t-t_0)e^{-st} dt \quad \text{令 } \tau = t-t_0, \text{ 则 } t = \tau+t_0 \\
\mathcal{L}[f(t-t_0)u(t-t_0)] &= \int_0^\infty f(\tau)e^{-s(\tau+t_0)} d\tau \quad (t|_{t_0}^\infty \xrightarrow{\text{变换到}} \tau|_0^\infty) \\
&= e^{-st_0} \int_0^\infty f(\tau)e^{-s\tau} d\tau = e^{-st_0} F(s)
\end{aligned}$$

表明: 若波形延迟  $t_0$ , 则拉普拉斯变换乘以  $e^{-st_0}$ 。

$$\text{单位阶跃延迟: } \mathcal{L}[u(t-t_0)] = \frac{e^{-st_0}}{s}, \quad t_0 > 0, \operatorname{Re}[s] > \delta_0$$

$$2. \text{ 频移 } f(t)e^{-s_0 t} \xrightarrow{\mathcal{L}} F(s+s_0), \quad \operatorname{Re}[s] > \delta_0 + \operatorname{Re}[s_0]$$

$$\text{证明: } \mathcal{L}[f(t)e^{-s_0 t}] = \int_0^\infty f(t)e^{-(s+s_0)t} dt = F(s+s_0)$$

表明: 时间函数乘以  $e^{-s_0 t}$  相当于变换式在频域内向左平移  $s_0$ 。

$$3. \text{ 尺度变换 } f(at) \xrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{a} F\left(\frac{s}{a}\right), \quad a > 0, \operatorname{Re}[s] > a\delta_0$$

$$\begin{aligned}
\text{证明: } \mathcal{L}[f(at)] &= \int_0^\infty f(at)e^{-st} dt \quad \text{令 } \tau = at \text{ 则} \\
\mathcal{L}[f(at)] &= \int_0^\infty f(\tau)e^{-\frac{s}{a}\tau} d\left(\frac{\tau}{a}\right) \quad (t|_0^\infty \xrightarrow{\text{变换到}} \tau|_0^\infty) \\
&= \frac{1}{a} \int_0^\infty f(\tau)e^{-\left(\frac{s}{a}\right)\tau} d\tau = \frac{1}{a} F\left(\frac{s}{a}\right)
\end{aligned}$$

$$4. \text{ 时域微分 } \mathcal{L}[f^{(n)}(t)] = s^n F(s) - s^{n-1} f'(t) - s^{n-2} f''(t) - \dots - s^2 f^{(n-3)}(t) - s^1 f^{(n-2)}(t) + s^0 f^{(n-1)}(t),$$

$n$  阶有  $n+1$  项

$$\mathcal{L}[f^{(n)}(t)] = s^n F(s) - s^{n-1} f(t) - s^{n-2} f'(t) - \dots - s^2 f^{(n-3)}(t) + s^1 f^{(n-2)}(t) + s^0 f^{(n-1)}(t) \Big|_{t=0_-}$$

$$\text{当 } f(0_-) \neq 0 \text{ 时 } \mathcal{L}\left[\frac{df(t)}{dt}\right] = sF(s) - f(0_-), \quad \mathcal{L}\left[\frac{d^2 f(t)}{dt^2}\right] = s^2 F(s) - sf(0_-) - f'(0_-)$$

当  $f(t)$  在  $t=0$  处不连续,  $\frac{df(t)}{dt}$  在  $t=0$  处有冲激  $\delta(t)$  存在, 按规定积分下限从  $t=0_-$  开始, 则  $f(0)$

应写作  $f(0_-)$ , 即:  $\mathcal{L}\left[\frac{df(t)}{dt}\right] = sF(s) - f(0_-)$  收敛域至少为  $\operatorname{Re}[s] > \delta_0$

#### 四、常见信号的双边拉普拉斯变换

$$1. \mathcal{L}[\delta(t)] = 1 \quad \text{全部 } s$$

$$2. \mathcal{L}[u(t)] = \frac{1}{s} \quad \operatorname{Re}\{s\} > 0; \quad \mathcal{L}[u(t)] = \frac{1}{s^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} > 0; \quad \mathcal{L}[t^2 u(t)] = \frac{2}{s^3} \quad \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

3.  $\mathcal{L}[-u(-t)] = \frac{1}{s} \quad \operatorname{Re}\{s\} < 0$
4.  $\mathcal{L}[e^{-at}u(t)] = \frac{1}{s+a} \quad \operatorname{Re}\{s\} > -a$
5.  $\mathcal{L}[-e^{-at}u(t)] = \frac{1}{s+a} \quad \operatorname{Re}\{s\} < -a$
6.  $\mathcal{L}[tu(t)] = \frac{1}{s^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} > 0$
7.  $\mathcal{L}[-tu(t)] = \frac{1}{s^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} < 0$
8.  $\mathcal{L}[te^{-at}u(t)] = \frac{1}{(s+a)^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} > -a$
9.  $\mathcal{L}[\cos(\omega t)u(t)] = \frac{s}{s^2 + \omega^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} > 0$
10.  $\mathcal{L}[\sin(\omega t)u(t)] = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} > 0$
11.  $\mathcal{L}[e^{-at}\cos(\omega t)u(t)] = \frac{s}{(s+a)^2 + \omega^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} > -a$
12.  $\mathcal{L}[e^{-at}\sin(\omega t)u(t)] = \frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} > -a$
13.  $\mathcal{L}[t\cos(\omega t)u(t)] = \frac{s^2 - \omega^2}{(s^2 + \omega^2)^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} < 0$
14.  $\mathcal{L}[t\sin(\omega t)u(t)] = \frac{2s\omega}{(s^2 + \omega^2)^2} \quad \operatorname{Re}\{s\} > 0$

## 五、常见函数拉普拉斯变换的证明

- 1、 $\mathcal{L}[u(t)] = \int_0^{\infty} e^{-st} dt = \left. \frac{-e^{-st}}{s} \right|_0^{\infty} = \frac{1}{s}$
- 2、 $\mathcal{L}[e^{-at}u(t)] = \int_0^{\infty} e^{-at} e^{-st} dt = \int_0^{\infty} e^{-(a+s)t} dt$   

$$= \left. \frac{-1}{s+a} e^{-(a+s)t} \right|_0^{\infty} = \frac{1}{s+a} \quad \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

$$3、\mathcal{L}[t^n u(t)] = \int_0^\infty t^n e^{-st} dt = \int_0^\infty \left( \frac{-t^n}{s} \right) d e^{-st} = \frac{-t^n}{s} e^{-st} \Big|_0^\infty + \frac{n}{s} \int_0^\infty t^{n-1} e^{-st} dt$$

$$= \frac{n}{s} \int_0^\infty t^{n-1} e^{-st} dt = \frac{n}{s} \mathcal{L}[t^{n-1}]$$

$$\text{则 } \mathcal{L}[t^n u(t)] = \frac{n}{s} \mathcal{L}[t^{n-1}], \quad \text{当 } n=1 \text{ 时, 易得 } \mathcal{L}[tu(t)] = \frac{1}{s^2}$$

$$\Rightarrow n=2 \text{ 时, 得 } \mathcal{L}[t^2(t)] = \frac{1 \times 2}{s^3} \quad \text{类推 } \mathcal{L}[t^n u(t)] = \frac{n!}{s^{n+1}}$$

$$4、\mathcal{L}[\delta(t)] = \int_0^\infty \delta(t) e^{-st} dt = 1 \quad \text{若冲激出现在 } t=t_0 (t_0 > 0) \text{ 时刻}$$

$$\mathcal{L}[\delta(t-t_0)] = \int_0^\infty \delta(t-t_0) e^{-st} dt = e^{-st_0}$$

$$5、\mathcal{L}[u(t) \cos(\omega t)] = \int_0^\infty \frac{1}{2} (e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}) e^{-st} dt \quad \text{代入 } \mathcal{L}[u(t) e^{j\omega t}] = \frac{1}{s-j\omega}, \quad \mathcal{L}[u(t) e^{-j\omega t}] = \frac{1}{s+j\omega}$$

$$\text{则 } \mathcal{L}[u(t) \sin(\omega t)] = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{s-j\omega} - \frac{1}{s+j\omega} \right) = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \quad \text{同理可证 } \mathcal{L}[u(t) \sin(\omega t)] = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

$$6、\mathcal{L}\left[\frac{d^2 f(t)}{dt^2} u(t)\right] = \int_{0-}^\infty e^{-st} \frac{d}{dt} \left( \frac{df(t)}{dt} \right) dt = e^{-st} \frac{df(t)}{dt} \Big|_{0-}^\infty + s \int_{0-}^\infty \frac{df(t)}{dt} e^{-st} dt = -f'(0_-) + s[sF(s) - f(0_-)]$$

$$= s^2 F(s) - sf(0_-) - f'(0_-)$$

$$7 \quad \mathcal{L}[f(t)] = F(s), \text{ 则 } \mathcal{L}\left[\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau\right] = \frac{F(s)}{s} + \frac{f^{(-1)}(0_-)}{s}$$

$f^{(-1)}(0_-)$  是积分式  $\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau$  在  $t=0_-$  处的值, 无跳变可改为  $f^{(-1)}(0)$

$$\text{证明: } \mathcal{L}\left[\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau\right] = \underbrace{\mathcal{L}\left[\int_{-\infty}^{0_-} f(\tau) d\tau\right]}_{f^{(-1)}(0_-)} + \mathcal{L}\left[\int_{0_-}^t f(\tau) d\tau\right] = \frac{f^{(-1)}(0_-)}{s} + \int_{0_-}^\infty \int_{0_-}^t f(\tau) d\tau e^{-st} dt$$

$$= \left[ -\frac{e^{-st}}{s} \int_{0_-}^t f(\tau) d\tau \right] \Big|_{0_-}^\infty + \frac{1}{s} \int_{0_-}^\infty f(t) e^{-st} dt = \frac{F(s)}{s} + \frac{f^{(-1)}(0_-)}{s}$$

$$8 \quad \mathcal{L}[(-t)^n f(t)] = F''(s) \Rightarrow \mathcal{L}[t^n f(t)] = \frac{F''(s)}{(-1)^n} = (-1)^n F''(s)$$

## 六、常见的单边拉普拉斯逆变换

$$6.1 \quad \mathcal{L}^{-1}[s] = \delta'(t)$$

$$6.1 \quad \mathcal{L}^{-1}[1] = \delta(t)$$

$$6.2 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s}\right] = u(t)$$

$$6.3 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s+\partial}\right] = e^{-\partial t}$$

$$6.4 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{n!}{s^{n+1}}\right] = t^n$$

$$6.5 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s^{n+1}}\right] = \frac{t^n}{n!}$$

$$6.6 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{s}{s^2 + \omega^2}\right] = \cos \omega t$$

$$6.7 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}\right] = \sin \omega t$$

$$6.8 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{s + \partial}{(s + \partial)^2 + \omega^2}\right] = e^{-\partial t} \cos \omega t$$

$$6.9 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{\omega}{(s + \partial)^2 + \omega^2}\right] = e^{-\partial t} \sin \omega t$$

$$6.10 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{(s + \partial)^2}\right] = t e^{-\partial t}$$

$$6.11 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{s^2 - \omega^2}{(s^2 + \omega^2)^2}\right] = t \cos \omega t, \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{s}{s^2 - \omega^2}\right] = \cosh \omega t$$

$$6.12 \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{2\omega s}{(s^2 + \omega^2)^2}\right] = t \sin \omega t; \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{\omega}{s^2 - \omega^2}\right] = \sinh \omega t$$

## 第四章 激励与响应的关系

连续时间函数	
激励函数	响应形式
$e(t) = E(\text{常数})$	$r(t) = B(\text{常数})$
$e(t) = t^p$	$r(t) = B_1 t^p + B_2 t^{p-1} + B_3 t^{p-2} + \cdots + B_p t + B_{p+1}$
$e(t) = \cos \omega t$	$r(t) = B_1 \cos \omega t + B_2 \sin \omega t$
$e(t) = \sin \omega t$	
$e(t) = t^p e^{-\sigma t} \cos \omega t$	$r(t) = (B_1 t^p + B_2 t^{p-1} + B_3 t^{p-2} + \cdots + B_p t + B_{p+1}) e^{-\sigma t} \cos \omega t + (D_1 t^p + D_2 t^{p-1} + D_3 t^{p-2} + \cdots + D_p t + D_{p+1}) e^{-\sigma t} \sin \omega t$
$e(t) = t^p e^{-\sigma t} \sin \omega t$	
离散时间函数	
激励函数	响应形式
$x(n) = E(\text{常数})$	$y(n) = A(\text{常数})$
$x(n) = n^k$	$y(n) = A_k n^k + A_{k-1} n^{k-1} + A_{k-2} n^{k-2} + \cdots + A_1 n + A_0$
$x(n) = \cos \omega n$	$y(n) = \cos(\omega n + \theta)$
$x(n) = \sin \omega n$	$y(n) = \sin(\omega n + \theta)$
$x(n) = e^{-\sigma n}$	$y(n) = A e^{-\sigma n}$
$x(n) = e^{-j \omega n}$	$y(n) = A e^{-j \omega n}$
$x(n) = \lambda^n$	$\begin{cases} y(n) = A \lambda^n & (\text{无重根}) \\ y(n) = (n A_1 + A_2) \lambda^n & (\lambda \text{与特征根重合}) \end{cases}$



## 第五章 Z变换

### 一、双边Z变换

$$\begin{aligned}\int_0^{\infty} x(t) e^{-st} dt &= \int_0^{\infty} \left\{ \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] \delta(t - kT_s) \right\} e^{-st} dt \\&= \int_0^{\infty} \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] [\delta(t - kT_s) e^{-st}] dt \\&= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] z^{-k} \quad (z = e^{-sT_s})\end{aligned}$$

### 1.1 从拉普拉斯变换到Z变换

对连续时间信号进行均匀冲激抽样后就得到离散时间信号。

设有连续时间信号  $f(t)$ ，每间隔时间  $T$  抽样一次，这相当于连续时间信号  $f(t)$  乘以冲激序列  $\delta_T(t)$ 。考

虑冲激函数的抽样性质，抽样信号  $f_s(t)$  可写为：

$$f_s(t) = f(t) \delta_T(t) = f(t) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(kT) \delta(t - kT), \text{ 取拉普拉斯变换,}$$

由  $\mathcal{L}[\delta(t - kT)] = e^{-kTs}$ ，令  $z = e^{sT}$ ，上式变为  $z$  的函数：

$$F[z] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(kT) e^{-kTs} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(kT) z^{-k}$$

上式称为序列  $f(kT)$  的双边  $Z$  变换。

可见当令  $z = e^{sT}$  时，序列  $f(kT)$  的双边  $Z$  变换就等于抽样信号  $f_s(t)$  的拉普拉斯变换，即：

$$F[z] \Big|_{z=e^{sT}} = F(s)$$

复变量  $z$  与  $s$  的关系是： $z = e^{sT}$ ， $s = \frac{1}{T} \ln z$ 。

为了方便，序列仍用  $f(k)$  表示，如果序列是由连续信号  $f(t)$  经抽样得到的，那么

$$f(k) = f(kT) = f(t) \Big|_{t=kT} \quad \text{式中 } T \text{ 为取样周期或称间隔。}$$

## 1.2 Z 变换

如有离散序列  $f(k)$ , ( $k=0, \pm 1, \pm 2, \dots$ ),  $Z$  为复变量, 则函数

$$F(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(k) z^{-k}$$

称为序列  $f(k)$  的双边  $Z$  变换。上式求和是在正、负  $k$  域 (或称序域) 上进行的。如果求和只在  $k$  的非负值域进行 (无论  $k < 0$  时  $f(k)$  是否等于零), 即

$$F[z] = \sum_{k=0}^{\infty} f(k) z^{-k} \quad \text{式 6-1-1}$$

称为序列  $f(k)$  的单边  $Z$  变换。易见上式也即  $f(k)u(k)$  的双边  $Z$  变换, 故  $f(k)$  的单边  $Z$  变换也可

以写作  $F[z] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(k)u(k) z^{-k}$ 。根据以上定义, 如果  $f(k)$  是因果序列, 则单双边  $Z$  变换相等, 否则

不相等。在不致引起混淆的情况下, 可统称  $Z$  变换。

### 1.3 收敛域

按式 6-1-1 定义的  $Z$  变换为  $Z$  的幂级数, 必然要求幂级数收敛, 即:

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |f(k) z^{-k}| < \infty$$

这样序列  $f(k)$  的  $Z$  变换才有意义。上式称为绝对可和条件, 它是序列  $f(k)$  的  $Z$  变换存在的充要条件。

## 二、Z 变换的主要性质

$Z$  变换的主要性质

信号	$Z$ 变换	收敛域
$x(n)$	$X(z)$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$h(n)$	$H(z)$	$R_{h_1} <  z  < R_{h_2}$
$ax(n) + bh(n)$	$aX(z) + bH(z)$	$\max(R_{x_1}, R_{h_1}) <  z  < \min(R_{x_2}, R_{h_2})$
$\text{Re}\{x(n)\}$	$\frac{1}{2}[X(z) + X^*(z^*)]$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$\text{Im}\{x(n)\}$	$\frac{1}{2j}[X(z) - X^*(z^*)]$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$

$x^*(n)$	$X^*(z^*)$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$x(-n)$	$X(z^{-1})$	$R_{x_1} <  z^{-1}  < R_{x_2}$
$a^n x(n)$	$X(a^{-1}z)$	$ a  R_{x_1} <  z  <  a  R_{x_2}$
$(-1)^n x(n)$	$X(-z)$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$nx(n)$	$-z \frac{dX(z)}{dz}$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$x(n-m)$	$Z^{-m} X(z)$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$x(n+m)$	$Z^m X(z)$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$x(-n+m)$	$Z^{-m} X(z^{-1})$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$x(-n-m)$	$Z^m X(z^{-1})$	$R_{x_1} <  z  < R_{x_2}$
$x(n) * h(n)$	$X(z)H(z)$	$\max(R_{x_1}, R_{h_1}) <  z  < \min(R_{x_2}, R_{h_2})$
$x(n)h(n)$	$\frac{1}{2\pi j} \oint_{\Gamma} X(v)H\left(\frac{z}{v}\right) \frac{dv}{v}$	$R_{x_1} \bullet R_{h_1} <  z  < R_{x_2} \bullet R_{h_2}$
$\sum_{k=0}^n x(k)$	$\frac{z}{z-1} X(z) = Z[x(n)u(n)]$	
$\frac{1}{n+a} x(n)$	$-z^a \int_0^z \frac{X(v)}{v^{a+1}} dv$	
$\frac{1}{n} x(n)$	$-\int_0^z X(v) v^{-1} dv$	

### 三、典型离散时间序列的单边 Z 变换

典型离散时间序列的单边 Z 变换

序列	单边 Z 变换	收敛域
$\delta(n) = u(n) - u(n-1)$	1	$ z  \geq 0$
$u(n)$	$\frac{z}{z-1}$	$ z  > 1$
$n$	$\frac{z}{(z-1)^2}$	$ z  > 1$

$n^2$	$\frac{z(z+1)}{(z-1)^3}$	$ z  > 1$
$a^n$	$\frac{z}{z-a}$	$ z  >  a $
$na^n$	$\frac{az}{(z-a)^2}$	$ z  >  a $
$\frac{(n+1)(n+2)\dots(n+m)}{m!} a^n, m \geq 1$	$\frac{z^{m+1}}{(z-a)^{m+1}}$	$ z  >  a $
$e^{an}$	$\frac{z}{z-e^a}$	$ z  >  e^a $
$e^{jn\omega_0}$	$\frac{z}{z-e^{j\omega_0}}$	$ z  > 1$
$\cos n\omega_0$	$\frac{z(z-\cos\omega_0)}{z^2-2z\cos\omega_0+1}$	$ z  > 1$
$\sin n\omega_0$	$\frac{z\sin\omega_0}{z^2-2z\cos\omega_0+1}$	$ z  > 1$
$\beta^n \cos n\omega_0$	$\frac{z(z-\beta\cos\omega_0)}{z^2-2\beta z\cos\omega_0+\beta^2}$	$ z  > \beta$
$\beta^n \sin n\omega_0$	$\frac{z\beta\sin\omega_0}{z^2-2\beta z\cos\omega_0+\beta^2}$	$ z  > \beta$

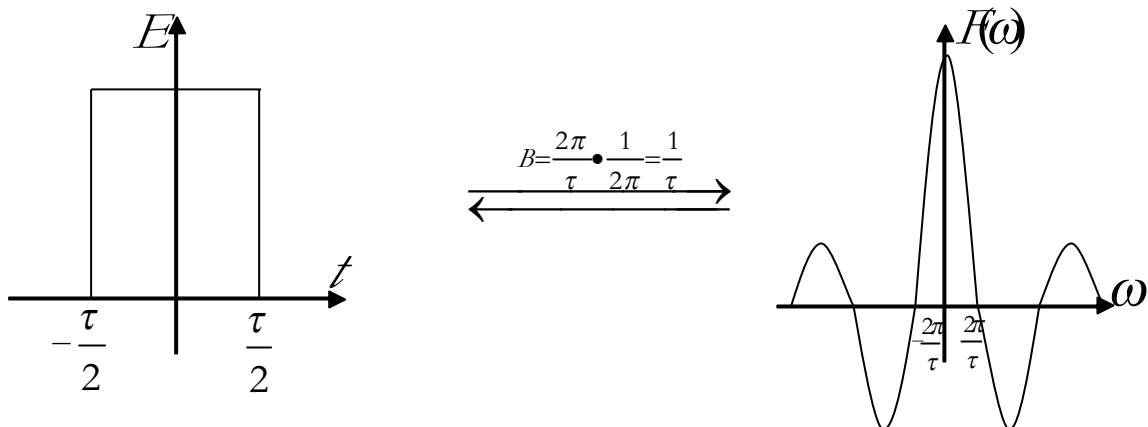
## 附录一 常用傅里叶变换的证明

### 1、冲激串

$$E\delta_T(t) = E \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_0)$$

$$\begin{aligned}\mathcal{F}[E\delta_T(t)] &= 2E\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\omega_0) \\ &= 2E\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1}{T_0} \delta(\omega - n\omega_0) \\ &= E[\omega_0 \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\omega_0)]\end{aligned}$$

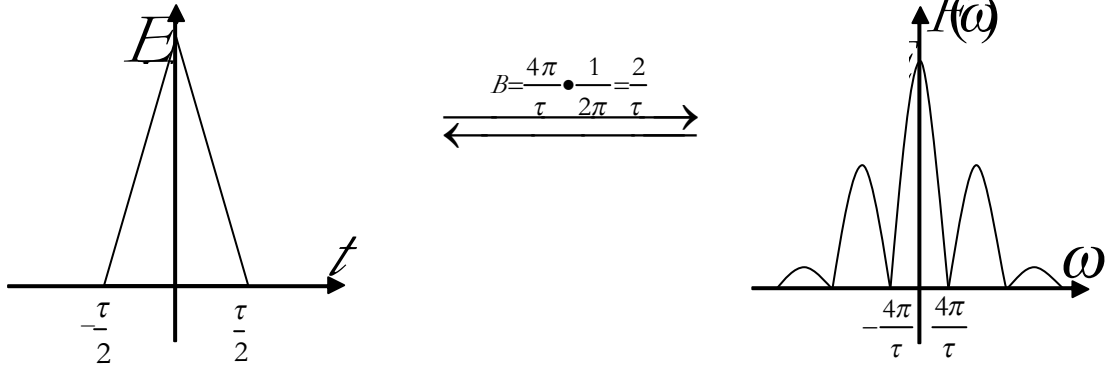
### 2、矩形脉冲



$$f(t) = \begin{cases} E, & (|t| \leq \frac{\tau}{2}) \\ 0, & (|t| > \frac{\tau}{2}) \end{cases} \xrightarrow{\mathcal{F}} F(\omega) = E\tau \text{Sa}(\frac{\omega\tau}{2})$$

$$\begin{aligned}\text{证明: } F(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt = E \int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} e^{-j\omega t} dt \\ &= E \bullet \frac{-1}{j\omega} (e^{-j\omega \frac{\tau}{2}} - e^{j\omega \frac{\tau}{2}}) = E \bullet \frac{1}{j\omega} 2j \sin(\frac{\omega\tau}{2}) \\ &= \frac{2E}{\omega} \sin(\frac{\omega\tau}{2}) = E\tau \frac{1}{\frac{\omega\tau}{2}} \sin(\frac{\omega\tau}{2}) \\ &= E\tau \text{Sa}(\frac{\omega\tau}{2})\end{aligned}$$

### 3、三角形脉冲

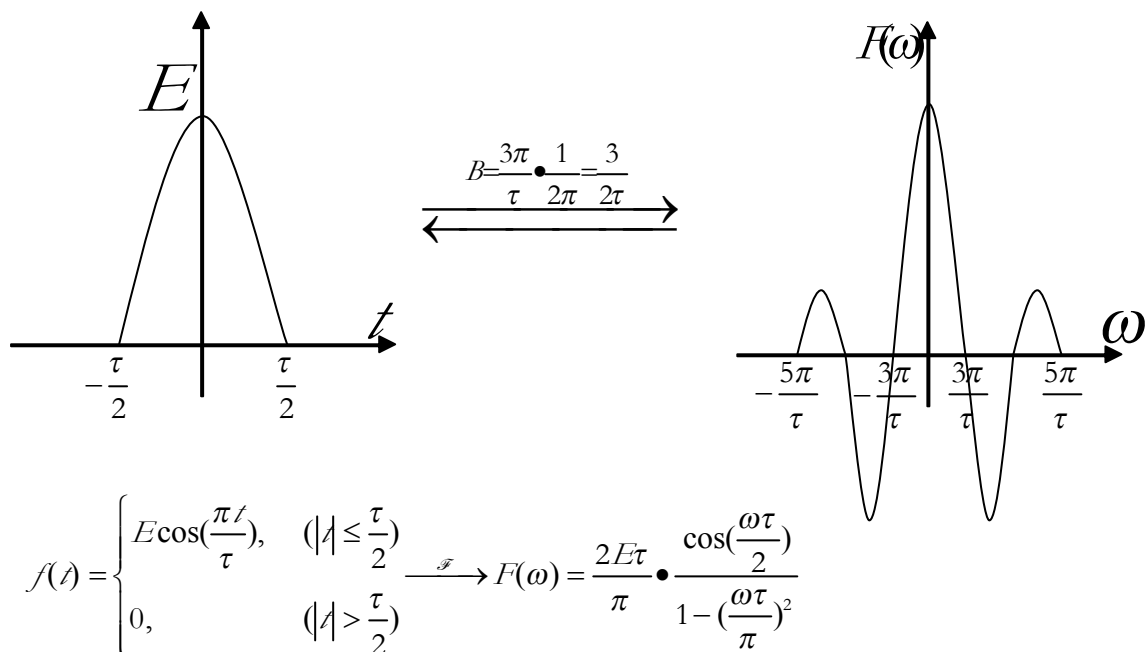


$$f(t) = \begin{cases} E(1 - \frac{2|t|}{\tau}), & (|t| \leq \frac{\tau}{2}) \\ 0, & (|t| > \frac{\tau}{2}) \end{cases} \xrightarrow{\mathcal{F}} F(\omega) = \frac{E\tau}{2} Sa^2\left(\frac{\omega\tau}{4}\right)$$

$$\begin{aligned} \text{证明: } F(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt = E \int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} (1 - \frac{2|t|}{\tau}) e^{-j\omega t} dt = E \left( \int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} e^{-j\omega t} dt + \int_{-\frac{\tau}{2}}^0 \frac{2t}{\tau} e^{-j\omega t} dt - \int_0^{\frac{\tau}{2}} \frac{2t}{\tau} e^{-j\omega t} dt \right) \\ &= E \left\{ \frac{1}{j\omega} (e^{j\omega \frac{\tau}{2}} - e^{-j\omega \frac{\tau}{2}}) + \frac{2}{\tau} \left[ \int_{-\frac{\tau}{2}}^0 t e^{-j\omega t} dt - \int_0^{\frac{\tau}{2}} t e^{-j\omega t} dt \right] \right\} \\ &= \frac{E}{j\omega} (e^{j\omega \frac{\tau}{2}} - e^{-j\omega \frac{\tau}{2}}) + \frac{2E}{\tau} \left\{ \left[ \frac{1}{\omega^2} - \left( \frac{1}{\omega^2} + \frac{\tau}{2j\omega} \right) e^{j\omega \frac{\tau}{2}} \right] - \left[ \left( \frac{1}{\omega^2} - \frac{\tau}{2j\omega} \right) e^{-j\omega \frac{\tau}{2}} - \frac{1}{\omega^2} \right] \right\} \\ &= \frac{E}{j\omega} (e^{j\omega \frac{\tau}{2}} - e^{-j\omega \frac{\tau}{2}}) + \frac{2E}{\tau} \left[ \frac{2}{\omega^2} - \left( \frac{1}{\omega^2} + \frac{\tau}{2j\omega} \right) e^{j\omega \frac{\tau}{2}} - \left( \frac{1}{\omega^2} - \frac{\tau}{2j\omega} \right) e^{-j\omega \frac{\tau}{2}} \right] \\ &= \frac{E}{j\omega} (e^{j\omega \frac{\tau}{2}} - e^{-j\omega \frac{\tau}{2}}) + \frac{2E}{\tau\omega^2} - E \left( \frac{2}{\tau\omega^2} + \frac{1}{j\omega} \right) e^{j\omega \frac{\tau}{2}} - E \left( \frac{2}{\tau\omega^2} - \frac{1}{j\omega} \right) e^{-j\omega \frac{\tau}{2}} \\ &= E \left( \frac{4}{\tau\omega^2} - \frac{2}{\tau\omega^2} e^{j\omega \frac{\tau}{2}} - \frac{2}{\tau\omega^2} e^{-j\omega \frac{\tau}{2}} \right) \\ &= -\frac{2E}{\tau\omega^2} (e^{j\omega \frac{\tau}{4}} - e^{-j\omega \frac{\tau}{4}})^2 = -\frac{2E}{\tau\omega^2} (2j \sin \frac{\omega\tau}{4})^2 \\ &= \frac{8E}{\tau\omega^2} \sin^2 \left( \frac{\omega\tau}{4} \right) = \frac{E\tau}{2} \cdot \frac{16}{\tau^2\omega^2} \cdot \sin^2 \left( \frac{\omega\tau}{4} \right) \\ &= \frac{E\tau}{2} Sa^2 \left( \frac{\omega\tau}{4} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{另证明: } F(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt = E \mathcal{F} \left\{ \frac{2}{\tau} \bullet [g_{\frac{\tau}{2}}(t) * g_{\frac{\tau}{2}}(t)] \right\} = E \bullet \frac{2}{\tau} \left[ \frac{\tau}{2} Sa \left( \frac{\omega \bullet \frac{\tau}{2}}{2} \right) \right]^2 \\ &= \frac{E\tau}{2} Sa^2 \left( \frac{\omega\tau}{4} \right) \end{aligned}$$

#### 4、余弦半波脉冲



证明：  $F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt = E \int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} \cos(\frac{\pi t}{\tau}) e^{-j\omega t} dt = \frac{E}{2} \int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} (e^{j\frac{\pi t}{\tau}} + e^{-j\frac{\pi t}{\tau}}) e^{-j\omega t} dt$

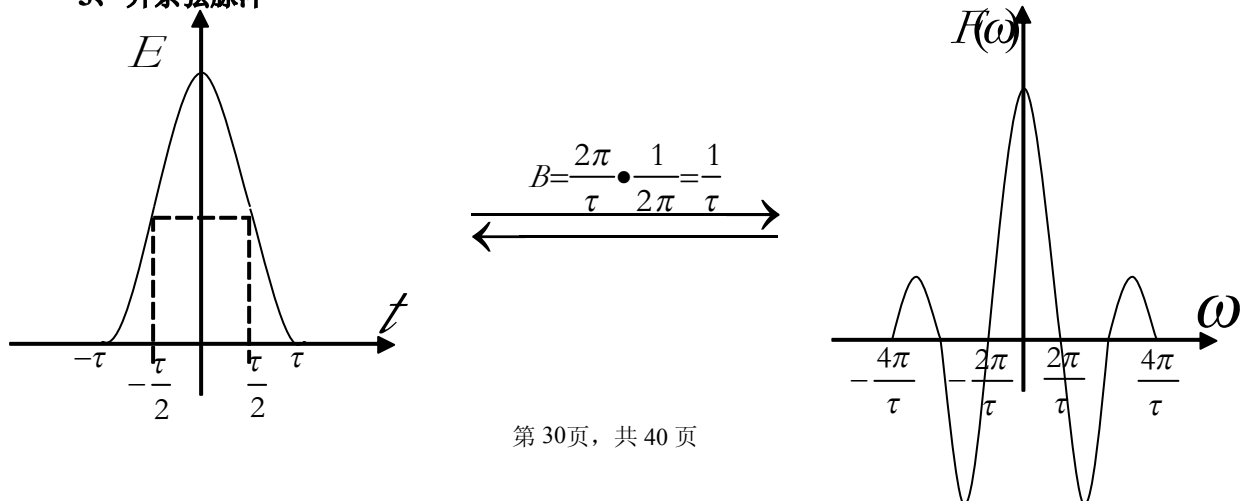
$$= \frac{E}{2} \int_{-\frac{\tau}{2}}^{\frac{\tau}{2}} (e^{j\frac{\pi}{\tau}(\frac{\pi}{\tau} - \omega)} + e^{-j\frac{\pi}{\tau}(\frac{\pi}{\tau} + \omega)}) dt = \frac{E\tau}{2} [Sa(\frac{\pi}{\tau} - \omega) \cdot \frac{\tau}{2} + Sa(\frac{\pi}{\tau} + \omega) \cdot \frac{\tau}{2}]$$

$$= \frac{E\tau}{2} [\frac{\sin(\frac{\pi}{2} - \frac{\omega\tau}{2})}{\frac{\pi - \omega\tau}{2}} + \frac{\sin(\frac{\pi}{2} + \frac{\omega\tau}{2})}{\frac{\pi + \omega\tau}{2}}] = E\tau \cos(\frac{\omega\tau}{2}) \cdot (\frac{1}{\pi - \omega\tau} + \frac{1}{\pi + \omega\tau})$$

$$= E\tau \cos(\frac{\omega\tau}{2}) \cdot (\frac{2\pi}{\pi^2 - \omega^2\tau^2}) = \frac{E\tau}{\pi} \cdot 2\cos(\frac{\omega\tau}{2}) \cdot (\frac{\pi^2}{\pi^2 - \omega^2\tau^2})$$

$$= \frac{2E\tau}{\pi} \cdot \frac{\cos(\frac{\omega\tau}{2})}{1 - (\frac{\omega\tau}{\pi})^2}$$

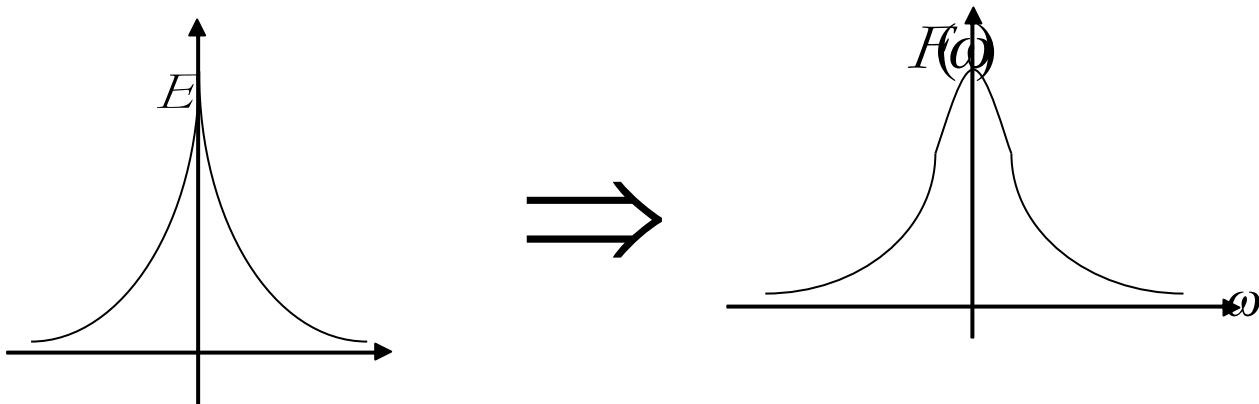
#### 5、升余弦脉冲



$$f(t) = \begin{cases} \frac{E}{2} [1 + \cos(\frac{\pi t}{\tau})], & (|t| \leq \tau) \\ 0, & (|t| > \tau) \end{cases} \xrightarrow{\mathcal{F}} F(\omega) = E\tau \bullet \frac{Sa(\omega\tau)}{1 - (\frac{\omega\tau}{\pi})^2}$$

$$\begin{aligned} \text{证明: } F(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt = \frac{E}{2} \int_{-\tau}^{\tau} (1 + \cos \frac{\pi t}{\tau}) e^{-j\omega t} dt = \frac{E}{2} \int_{-\tau}^{\tau} e^{-j\omega t} dt + \frac{E}{2} \int_{-\tau}^{\tau} \cos(\frac{\pi t}{\tau}) e^{-j\omega t} dt \\ &= E\tau Sa\omega\tau + \frac{E}{4} \int_{-\tau}^{\tau} (e^{j\frac{\pi t}{\tau}} + e^{-j\frac{\pi t}{\tau}}) e^{-j\omega t} dt = E\tau Sa\omega\tau + \frac{E\tau}{2} [Sa(\frac{\pi}{\tau} - \omega)\tau + Sa(\frac{\pi}{\tau} + \omega)\tau] \\ &= E\tau [Sa\omega\tau + \frac{1}{2} Sa(\pi - \omega\tau) + \frac{1}{2} Sa(\pi + \omega\tau)] = E\tau \sin \omega\tau [\frac{1}{\omega\tau} + \frac{1}{2(\pi - \omega\tau)} + \frac{1}{2(\pi + \omega\tau)}] \\ &= E\tau \frac{\pi^2 \sin \omega\tau}{\omega\tau(\pi^2 - \omega^2\tau^2)} = E\tau \frac{Sa(\omega\tau)}{1 - (\frac{\omega\tau}{\pi})^2} \end{aligned}$$

## 6、双边指数



$$f(t) = e^{-a|t|} (-\infty < t < \infty) \xrightarrow{\mathcal{F}} F(\omega) = \frac{2a}{a^2 + \omega^2}$$

$$\begin{aligned} \text{证明: } F(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-a|t|} e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^0 e^{(a-j\omega)t} dt + \int_0^{\infty} e^{-(a+j\omega)t} dt \\ &= \frac{1}{a-j\omega} - \frac{1}{a+j\omega} = \frac{2a}{a^2 + \omega^2} \end{aligned}$$

7、若  $F(\omega) = \mathcal{F}[f(t)]$ , 则  $\mathcal{F}[F(t)] = 2\pi f(-\omega)$

$$\text{证明: } f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{j\omega t} d\omega \Rightarrow f(-t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{-j\omega t} d\omega$$

将变量  $t$  与  $\omega$  互换, 可得:

$$2\pi f(-\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} F(t) e^{j\omega t} dt, \text{ 即: } \mathcal{F}[F(t)] = 2\pi f(-\omega)$$



8、若  $\mathcal{F}[f(t)] = F(\omega)$ , 则  $\mathcal{F}[f(at)] = \frac{1}{|a|} F\left(\frac{\omega}{a}\right)$   $a$  为非零常数

证明:  $\mathcal{F}[f(at)] = \int_{-\infty}^{\infty} f(at) e^{-j\omega t} dt$  令  $x = at$

当  $a > 0$  时,  $\mathcal{F}[f(at)] = \frac{1}{a} \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-j\omega \frac{x}{a}} dx = \frac{1}{a} F\left(\frac{\omega}{a}\right)$

当  $a < 0$  时,  $\mathcal{F}[f(at)] = \frac{1}{a} \int_{+\infty}^{-\infty} f(x) e^{-j\omega \frac{x}{a}} dx = \frac{-1}{a} \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-j\omega \frac{x}{a}} dx = \frac{-1}{a} F\left(\frac{\omega}{a}\right)$

综上所述:  $\mathcal{F}[f(at)] = \frac{1}{|a|} F\left(\frac{\omega}{a}\right)$

特别地  $a = -1$ , 则  $\mathcal{F}[f(-t)] = F(-\omega)$

9、若  $\mathcal{F}[f(t)] = F(\omega)$ , 则  $\mathcal{F}[f(t)e^{j\omega_0 t}] = F(\omega - \omega_0)$  频谱搬移技术

证明:  $\mathcal{F}[f(t)e^{-j\omega_0 t}] = \int_{-\infty}^{\infty} [f(t)e^{-j\omega_0 t}] e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j(\omega_0 + \omega)t} dt = F(\omega_0 + \omega)$

所以  $\mathcal{F}[f(t)e^{-j\omega_0 t}] = F(\omega + \omega_0)$

同理  $\mathcal{F}[f(t)e^{+j\omega_0 t}] = F(\omega - \omega_0)$

10、若  $\mathcal{F}[f_1(t)] = F_1(\omega)$ ,  $\mathcal{F}[f_2(t)] = F_2(\omega)$  则  $\mathcal{F}[f_1(t) * f_2(t)] = F_1(\omega) \bullet F_2(\omega)$

证明:  $\Rightarrow$  由  $f_1(t) * f_2(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(t - \tau) d\tau$

$$\begin{aligned} \text{故 } \mathcal{F}[f_1(t) * f_2(t)] &= \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(t - \tau) d\tau \right] e^{-j\omega t} dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) \left[ \int_{-\infty}^{\infty} f_2(t - \tau) e^{-j\omega t} dt \right] d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) F_2(\omega) e^{-j\omega \tau} d\tau = F_2(\omega) \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) e^{-j\omega \tau} d\tau \\ &= F_1(\omega) \bullet F_2(\omega) \end{aligned}$$

11、若  $\mathcal{F}[f_1(t)] = F_1(\omega)$ ,  $\mathcal{F}[f_2(t)] = F_2(\omega)$  则  $\mathcal{F}[f_1(t) \bullet f_2(t)] = \frac{1}{2\pi} [F_1(\omega) * F_2(\omega)]$

证明:  $\Leftarrow F_1(\omega) * F_2(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} F_1(u) F_2(\omega - u) du$

$$\begin{aligned} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{2\pi} [F_1(\omega) * F_2(\omega)] \right\} &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{2\pi} F_1(u) F_2(\omega - u) du \right] e^{j\omega t} d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F_1(u) e^{ju t} du \bullet \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F_2(\omega - u) e^{j(\omega - u)t} d(\omega - u) \\ &= f_1(t) \bullet f_2(t) \end{aligned}$$

即  $\mathcal{F}[f_1(t) \bullet f_2(t)] = \frac{1}{2\pi} [F_1(\omega) * F_2(\omega)]$

12、预备知识:

$$\begin{cases} S(f) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-j2\pi ft} dt \\ s(t) = \int_{-\infty}^{\infty} S(f) e^{j2\pi ft} df \end{cases} \quad \begin{cases} S(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-j\omega t} dt \\ s(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(\omega) e^{j\omega t} d\omega \end{cases}$$

若  $\mathcal{F}[g_1(t)] = G_1(f)$ ,  $\mathcal{F}[g_2(t)] = G_2(f)$  则  $\mathcal{F}[g_1(t) \bullet g_2(t)] = G_1(f) * G_2(f)$

$$\begin{aligned} \text{证明: } \Leftarrow \mathcal{F}^{-1}\{G_1(f) * G_2(f)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} G_1(u) G_2(f-u) du \right] e^{j2\pi ft} df \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} G_1(u) e^{j2\pi ut} du \bullet \int_{-\infty}^{\infty} G_2(f-u) e^{j2\pi(f-u)t} d(f-u) \\ &= g_1(t) \bullet g_2(t) \end{aligned}$$

$$\text{即 } \mathcal{F}[g_1(t) \bullet g_2(t)] = G_1(f) * G_2(f)$$

13、 $\delta(\omega) = \delta(2\pi f) = \frac{1}{2\pi} \delta(f)$

$$\text{首先证明 } \delta(kt) = ? \quad \text{由 } \int_{-\infty}^{\infty} \delta(kt) dt = \frac{1}{k} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(k t) d(kt) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\delta(t)}{k} dt$$

$$\text{即 } \delta(kt) = \frac{\delta(t)}{k} = \frac{1}{k} \delta(t)$$

$$\text{易证明: } \delta(\omega) = \delta(2\pi f) = \frac{1}{2\pi} \delta(f)$$

14、 $\int_{-\infty}^{\infty} h(\partial) e^{-j\omega\partial} d\partial = H(\omega) \quad \int_{-\infty}^{\infty} h(\partial) e^{j\omega\partial} d\partial = H^*(\omega) \quad \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) d\tau = H(0)$

$$\int_{-\infty}^{\infty} h(\partial) e^{-j2\pi f\partial} d\partial = H(f) \quad \int_{-\infty}^{\infty} h(\partial) e^{j2\pi f\partial} d\partial = H^*(f)$$

15、 $P = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} s^2(t) dt \xleftrightarrow{\text{有周期 } T_0} \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} s^2(t) dt \quad c_n = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} s(t) e^{-j2\pi n f_0 t} dt = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} s(t) e^{-j n \omega_0 t} dt$

$$\text{周期函数的帕塞瓦尔定理} \quad P = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} s^2(t) dt = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |c_n|^2$$

$$\text{用连续谱表示此离散谱} \quad P = \int_{-\infty}^{\infty} |c(f)|^2 \delta(f - n f_0) df$$

$$\text{被积因子即功率谱密度} \quad P(f) = |c(f)|^2 \delta(f - n f_0)$$

## 附录二 部分分式展开法

如果  $F(s)$  是  $s$  的实系数有理真分式: 
$$F(s) = \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{b_m s^m + b_{m-1} s^{m-1} + \dots + b_1 s^1 + b_0}{a_n s^n + a_{n-1} s^{n-1} + \dots + a_1 s^1 + a_0}, \quad m \leq n$$

式中  $A(s)$  称为系统的特征多项式, 方程  $A(s)=0$  称特征方程, 它的根称为特征根, 也称系统的固有频率或自然频率。

为将  $F(s)$  展开为部分分式, 要求出特征方程的  $n$  个特征根  $s_i$  ( $i=1, 2, 3, \dots, n$ ),  $s_i$  亦称极点。特征根可能是实根 (含零根) 或复根 (含虚根); 可能是单根, 也可能是重根, 根据特征根的数目和性质分为三种情况讨论。

### 一、特征根为普通单根 ( $F(s)$ 有单极点)

如果方程  $A(s)=0$  的根都是单根, 其  $n$  个特征根  $s_i$  ( $i=1, 2, 3, \dots, n$ ) 都互不相等, 那么据代数理论,

$F(s)$  可以展开为如下部分分式:

$$F(s) = \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{K_1}{s-s_1} + \frac{K_2}{s-s_2} + \dots + \frac{K_i}{s-s_i} + \dots + \frac{K_n}{s-s_n} = \sum_{i=1}^n \frac{K_i}{s-s_i}$$

待定系数可以用如下方法求得:

$$(s-s_i)F(s) = \frac{(s-s_i)B(s)}{A(s)} = \frac{(s-s_i)K_1}{s-s_1} + \frac{(s-s_i)K_2}{s-s_2} + \dots + K_i + \frac{(s-s_i)K_n}{s-s_n}$$

当  $s \rightarrow s_i$  时, 由于各根均不相等, 故右端除  $K_i$  一项外均趋于零, 于是得:

$$K_i = (s-s_i)F(s) \Big|_{s=s_i} = \lim_{s \rightarrow s_i} [(s-s_i) \frac{B(s)}{A(s)}]$$

系数  $K_i$  还可以用另一方法确定。由于  $s_i$  是  $A(s)=0$  的根, 故  $A(s_i)=0$ , 上式改写为:

$$K_i = \lim_{s \rightarrow s_i} \left[ \frac{B(s)}{\frac{A(s)-A(s_i)}{s-s_i}} \right] = \frac{B(s_i)}{A'(s_i)} \quad \text{由 } \mathcal{L}\left[\frac{1}{s-s_i}\right] = e^{s_i t}, \text{ 利用线性性质, 得原函数}$$

$$f(t) = \mathcal{L}^{-1}[F(s)] = \sum_{i=1}^n K_i e^{s_i t} u(t)$$

### 二、特征根为共轭单根 ( $F(s)$ 有共轭单极点)

如果方程  $A(s)=0$  有复数根, 那么据代数理论它们必定共轭成对, 否则  $A(s)$  的系数中必有一部分为复数或虚数, 而不可能全为实数。  $A(s)=0$  有共轭复根计算较复杂, 下面导出实用关系式。

设  $A(s)=0$  的一对共轭单根  $s_{1,2} = -\sigma \pm j\beta$ , 将  $F(s)$  的展开式分为两个部分:

$$F(s) = \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{B(s)}{(s+\sigma-j\beta)(s+\sigma+j\beta)A_2(s)} = \frac{K_1}{s+\sigma-j\beta} + \frac{K_2}{s+\sigma+j\beta} + \frac{B_2(s)}{A_2(s)} = F_1(s) + F_2(s)$$

$$\text{式中 } F_1(s) = \frac{K_1}{s+\sigma-j\beta} + \frac{K_2}{s+\sigma+j\beta} \quad F_2(s) = \frac{B_2(s)}{A_2(s)} \quad F_2(s) \text{ 的展开式由 } A_2(s)=0 \text{ 的根 } s_3, s_4, \dots, s_n$$

的具体情况确定。

$$\text{应用 } K_i = \frac{B(s_i)}{A'(s_i)} \text{ 可求得 } K_1 = \frac{B(s_1)}{A'(s_1)} = \frac{B(-\partial + j\beta)}{A(-\partial + j\beta)},$$

$$K_2 = \frac{B(s_1)}{A'(s_1)} = \frac{B(-\partial - j\beta)}{A(-\partial - j\beta)} = \frac{B(s_1^*)}{A'(s_1^*)}$$

由于  $B(s)$  和  $A(s)$  都是  $s$  的实系数多项式, 故  $B(s_1^*) = B^*(s_1)$ ,  $A'(s_1^*) = A'^*(s_1)$ , 因而上述系数  $K_1$  和  $K_2$

互为共轭复数, 即  $K_2 = K_1^*$ , 令:

$$\left. \begin{aligned} K_1 &= \frac{B(s_1)}{A'(s_1)} = |K_1| e^{j\theta} \\ K_2 &= \frac{B(s_2)}{A'(s_2)} = |K_1| e^{-j\theta} \end{aligned} \right\} \text{式中 } s_1 = -\partial + j\beta, s_2 = s_1^* \Rightarrow F_1(s) = \frac{|K_1| e^{j\theta}}{s + \partial - j\beta} + \frac{|K_1| e^{-j\theta}}{s + \partial + j\beta}$$

取拉普拉斯逆变换, 得

$$\begin{aligned} f_1(t) &= [|K_1| e^{j\theta} \bullet e^{(-\partial + j\beta)t} + |K_1| e^{-j\theta} e^{(-\partial - j\beta)t}] u(t) \\ &= |K_1| e^{-\partial t} [e^{j(\beta t + \theta)} + e^{-j(\beta t + \theta)}] u(t) \quad \left( \theta \neq \arctan \frac{\beta}{\partial} \right) \\ &= 2 |K_1| e^{-\partial t} \cos(\beta t + \theta) u(t) \quad \text{这样只需要求得一个系数 } |K_1| \text{ 就可以按式写出结果。} \end{aligned}$$

### 三、特征根为重根 ( $F(s)$ 有重极点)

如果方程  $A(s)=0$  在  $s=s_1$  处有  $r$  重根, 即  $s_1=s_2=s_3=\dots=s_r$ , 而其余的  $(n-r)$  个根都不等于  $s_1$ ,

$$\begin{aligned} \text{则 } F(s) &= \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{K_{11}}{(s-s_1)^r} + \frac{K_{12}}{(s-s_1)^{r-1}} + \dots + \frac{K_{1(r-1)}}{(s-s_1)^2} + \frac{K_{1r}}{s-s_1} + \frac{B_2(s)}{A_2(s)} \\ &= \sum_{i=1}^r \frac{K_{1i}}{(s-s_1)^{r-i+1}} + \frac{B_2(s)}{A_2(s)} \end{aligned}$$

$$= F_1(s) + F_2(s) \quad \text{式中 } F_2(s) = \frac{B_2(s)}{A_2(s)} \text{ 是除重根以外的项, 当 } s=s_1 \text{ 时, } A_2(s_1) \neq 0 \text{。各系数}$$

$K_{1i} (i=1, 2, 3, \dots, r)$  可这样求得:

$$(s-s_1)^r F(s) = K_{11} + (s-s_1)K_{12} + \dots + (s-s_1)^{r-1}K_{1r} + \dots + (s-s_1)^{r-1}K_{1r} + (s-s_1)^r \frac{B_2(s)}{A_2(s)}$$

令  $s=s_1$ , 得

$$K_{11} = (s-s_1)^r F(s) \Big|_{s=s_1}$$

$$\frac{d}{ds} [(s-s_1)^r F(s)] = K_{12} + \dots + (i-1)(s-s_1)^{i-2} K_{1i} + \dots + (r-1)(s-s_1)^{r-2} K_{1r} + \frac{d}{ds} [(s-s_1)^r \frac{B_2(s)}{A_2(s)}]$$

令  $s=s_1$ ，得

$$K_{12} = \frac{d}{ds} [(s-s_1)^r F(s)] \Big|_{s=s_1}$$

以此类推，可得：

$$K_{1i} = \frac{1}{(i-1)!} \frac{d^{i-1}}{ds^{i-1}} [(s-s_1)^r F(s)] \Big|_{s=s_1} \quad \text{由式 } \mathcal{L}[t^n u(t)] = \frac{n!}{s^{n+1}}, \text{ 利用复频移特性，得到}$$

$$\mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{1}{(s-s_1)^{r+1}} \right] = \frac{1}{n!} t^n e^{s_1 t} u(t) \quad \text{于是重根部分象函数 } F_1(s) \text{ 的原函数是：}$$

$$f_1(t) = \mathcal{L}^{-1} \left[ \sum_{i=1}^r \frac{K_{1i}}{(s-s_1)^{r-i+1}} \right] = \left[ \sum_{i=1}^r \frac{K_{1i}}{(r-i)!} t^{r-i} \right] e^{s_1 t} u(t)$$

### 附录三 逆Z变换的求法

求逆 Z 变换的方法有：幂级数展开法、部分分式展开法和留数法（反演积分法）。

一般而言，双边序列  $f(k)$  可以分为因果序列  $f_1(k)$  和反因果序列  $f_2(k)$  两个部分，即：

$$f(k) = f_1(k) + f_2(k) = f(k) u(-k-1) + f(k) u(k)$$

相应地，其 Z 变换也分为两部分：

$$F(z) = F_1(z) + F_2(z), \quad \partial < |z| < \beta \quad \text{其中} \begin{cases} F_1(z) = \mathcal{Z}[f(k) u(k)] = \sum_{k=0}^{\infty} f(k) z^{-k}, & |z| > \partial \\ F_2(z) = \mathcal{Z}[f(k) u(-k-1)] = \sum_{k=-\infty}^{-1} f(k) z^{-k}, & |z| < \beta \end{cases}$$

当已知象函数  $F(z)$  时，根据给定的收敛域由  $F(z)$  不难求得  $F_1(z)$  和  $F_2(z)$ ，并分别求得它们所对应的原序列  $f_1(k)$  和  $f_2(k)$ ，然后按照线性性质，将二者相加就得到  $F(z)$  所对应的原序列  $f(k)$ 。此处讨论的逆 Z 变换均为单边逆 Z 变换。

#### 一、幂级数展开法

预备知识：

$$\textcircled{1} \frac{1}{1-z} = 1 + z + z^2 + \cdots + z^n + \cdots = \sum_{n=0}^{\infty} z^n \quad |z| < 1$$

$$\textcircled{2} e^z = 1 + \frac{z}{1!} + \frac{z^2}{2!} + \cdots + \frac{z^n}{n!} + \cdots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!} \quad |z| \in C$$

$$\textcircled{3} \cos z = 1 - \frac{z^2}{2!} + \frac{z^4}{4!} + \cdots + (-1)^n \frac{z^{2n}}{(2n)!} + \cdots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^{2n}}{(2n)!} \quad |z| \in C$$

$$\textcircled{4} \sin z = z - \frac{z^3}{3!} + \frac{z^5}{5!} + \cdots + (-1)^n \frac{z^{2n+1}}{(2n+1)!} + \cdots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^{2n+1}}{(2n+1)!} \quad |z| \in C$$

$$\textcircled{5} \ln(1+z) = z - \frac{z^2}{2} + \frac{z^3}{3} + \cdots + (-1)^n \frac{z^{n+1}}{n+1} + \cdots = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{z^{n+1}}{n+1} \quad |z| < 1$$

$$\textcircled{6} (1+z)^\partial = 1 + C_\partial^1 z + C_\partial^2 z^2 + \cdots + C_\partial^n z^n + \cdots = \sum_{n=0}^{\infty} C_\partial^n z^n \quad |z| < 1, \quad C_\partial^n = \frac{1}{n!} \partial(\partial-1)(\partial-2) \cdots (\partial-n+1)$$

根据 Z 变换的定义，因果序列  $f_1(k)$  和反因果序列  $f_2(k)$  的象函数是  $z^{-1}$  和  $z$  的幂级数。因此，根据给定的收敛域可以将  $F_1(z)$  和  $F_2(z)$  展开为幂级数，它们的系数即相应序列的值，这种方法不适合写闭合式。

$f(k)$  为因果序列时，用长除法将  $F(z)$ （其分子、分母均按  $z$  的降幂排列）展开为  $z^{-1}$  的幂级数。

$f(k)$  为反因果序列，则长除法将  $F(z)$ （其分子、分母均按  $z$  的升幂排列）展开为  $z$  的幂级数。

## 二、部分分式展开法

在离散系统分析中，常见的象函数是含  $z$  的有理分式，可表示为：

$$F(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{b_m z^m + b_{m-1} z^{m-1} + \cdots + b_1 z + b_0}{z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \cdots + a_1 z + a_0}, \quad (m < n, \text{根据代数学，只有真分式才能展开为部分分式})$$

当  $m = n$  时，不能将  $F(z)$  直接展开，通常可以先将  $\frac{F(z)}{z}$  展开再乘以  $z$ ；或先从  $F(z)$  中分出常数项，再将剩下的真分式展开成部分分式。如果象函数有以上的形式，则：

$$\frac{F(z)}{z} = \frac{B(z)}{z A(z)} = \frac{B(z)}{z(z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \cdots + a_1 z + a_0)} \quad \text{式中 } B(z) \text{ 的最高次幂 } m < n+1。$$

$F(z)$  的分母多项式为  $A(z)$ ，特征方程  $A(z) = 0$  有  $n$  个根  $z_1, z_2, z_3, \cdots, z_n$ ，它们称为  $F(z)$  的极点。据  $F(z)$  的极点的类型， $\frac{F(z)}{z}$  的展开式有以下三种情况。

### 2.1 $F(z)$ 有普通单极点

如果  $F(z)$  的极点  $z_1, z_2, z_3, \cdots, z_n$  互不相同，且不等于 0，则  $\frac{F(z)}{z}$  可展开为：

$$\frac{F(z)}{z} = \frac{K_0}{z} + \frac{K_1}{z-z_1} + \cdots + \frac{K_n}{z-z_n} = \sum_{i=0}^n \frac{K_i}{z-z_i} \quad \text{式中 } z_0 = 0, \text{ 各系数}$$

$$K_i = (z-z_i) \frac{F(z)}{z} \Big|_{z=z_i} = \frac{(z-z_i)}{z} F(z) \Big|_{z=z_i} \quad \text{将求得的各系数 } K_i \text{ 代入上式后，等号两端同乘以 } z, \text{ 得}$$

$$F(z) = K_0 + \sum_{i=1}^n \frac{K_i z}{z - z_i} \quad \text{根据给定的收敛域, 将上式划为 } F_1(z) (|z| > \partial) \text{ 和 } F_2(z) (|z| < \beta) \text{ 两部分, 据}$$

已知的变换对:

$$\begin{cases} \delta(k) \xrightarrow{Z} 1 \\ a^k \mathcal{A}(k) \xrightarrow{Z} \frac{Z}{Z-a}, |z| > a \\ -a^k \mathcal{A}(-k-1) \xrightarrow{Z} \frac{Z}{Z-a}, |z| < a \end{cases} \quad \text{易求得原函数。}$$

## 2.2 $F(z)$ 有共轭单极点

如果  $F(z)$  有一对共轭单极点  $z_{1,2} = c \pm j d$ , 则可将  $\frac{F(z)}{z}$  展开为

$$\frac{F(z)}{z} = \frac{F_a(z) + F_b(z)}{z} = \frac{K_1}{z - z_1} + \frac{K_2}{z - z_2} + \frac{F_b(z)}{z} \quad \text{式中 } \frac{F_b(z)}{z} \text{ 是出去共轭单极点所形成分式外的其余部}$$

分, 而  $\frac{F_a(z)}{z} = \frac{K_1}{z - c - j d} + \frac{K_2}{z - c + j d}$  可以证明若  $\mathcal{A}(z)$  是实系数多项式, 则  $K_2 = K_1^*$ 。

将  $F(z)$  的极点  $z_1$  和  $z_2$  写成指数形式, 即  $z_{1,2} = c \pm j d = \partial e^{\pm j \beta}$

式中  $\partial = \sqrt{c^2 + d^2}$ ,  $\beta = \arctan(\frac{d}{c})$

令  $K_1 = |K_1| e^{j\theta}$  则  $K_2 = |K_2| e^{-j\theta}$  式  $\frac{F_a(z)}{z}$  可改写为:  $\frac{F_a(z)}{z} = \frac{|K_1| e^{j\theta}}{z - \partial e^{j\beta}} + \frac{|K_2| e^{-j\theta}}{z - \partial e^{-j\beta}}$

取上式逆  $Z$  变换, 得:

$$\begin{cases} \text{若 } |z| > \partial, \text{ 则 } f_a(k) = 2|K_1| a^k \cos(\beta k + \theta) \bullet \mathcal{A}(k) \\ \text{若 } |z| < \partial, \text{ 则 } f_a(k) = -2|K_1| a^k \cos(\beta k + \theta) \bullet \mathcal{A}(-k-1) \end{cases}$$

## 2.3 $F(z)$ 有重极点

如果方程  $F(z)$  在  $z = z_1 = a$  处有  $r$  重极点, 则  $\frac{F(z)}{z}$  可以展开为:

$$\frac{F(z)}{z} = \frac{F_a(z) + F_b(z)}{z} = \frac{K_{11}}{(z-a)^r} + \frac{K_{12}}{(z-a)^{r-1}} + \dots + \frac{K_{1r}}{z-a} + \frac{F_b(z)}{z} \quad \text{式中 } \frac{F_b(z)}{z} \text{ 是除重极点}$$

$z = a$  以外的项, 在  $z = a$  处  $F_b(z) \neq \infty$ 。各系数  $K_{1r}$  可用下式求得:

$$K_{1r} = \frac{1}{(j-1)!} \frac{d^{j-1}}{dz^{j-1}} [(z-a)^r \frac{F(z)}{z}] \Big|_{z=a}$$

得到的系数  $K_{1r}$  代入  $\frac{F(z)}{z}$  后, 两端同乘以  $z$  得

$$F(z) = \frac{K_{11} z}{(z-a)^r} + \frac{K_{12} z}{(z-a)^{r-1}} + \cdots + \frac{K_{1r} z}{z-a} + F_b(z) \quad \text{根据给定的收敛域, 易得其逆 } Z \text{ 变换。}$$

## 2.4 $F(z)$ 有共轭二重极点

如果  $F(z)$  有共轭二重极点  $z_{1,2} = a \pm j\beta = ae^{\pm j\beta}$  利用式  $K_{1i} = \frac{1}{(i-1)!} \frac{d^{i-1}}{dz^{i-1}} [(z-a)^r \frac{F(z)}{z}] \Big|_{z=a}$  求得

系数  $K_{11}$  和  $K_{12}$  后, 可以根据给定的收敛域按下式求得其逆变换:

$$\begin{aligned} \text{当 } |z| > a, \text{ 则 } \quad Z^{-1} \left[ \frac{z|K_{11}|e^{j\theta_{11}}}{(z-z_1)^2} + \frac{z|K_{11}|e^{-j\theta_{11}}}{(z-z_2)^2} \right] &= 2|K_{11}|a^{\ell-1} \cos[(\ell-1)\beta + \theta_{11}]u(\ell) \\ Z^{-1} \left[ \frac{z|K_{12}|e^{j\theta_{12}}}{z-z_1} + \frac{z|K_{12}|e^{-j\theta_{12}}}{z-z_2} \right] &= 2|K_{12}|a^{\ell} \cos[\ell\beta + \theta_{12}]u(\ell) \\ \text{当 } |z| < a, \text{ 则 } \quad Z^{-1} \left[ \frac{z|K_{11}|e^{j\theta_{11}}}{(z-z_1)^2} + \frac{z|K_{11}|e^{-j\theta_{11}}}{(z-z_2)^2} \right] &= -2|K_{11}|a^{\ell-1} \cos[(\ell-1)\beta + \theta_{11}]u(-\ell-1) \\ Z^{-1} \left[ \frac{z|K_{12}|e^{j\theta_{12}}}{z-z_1} + \frac{z|K_{12}|e^{-j\theta_{12}}}{z-z_2} \right] &= -2|K_{12}|a^{\ell} \cos[\ell\beta + \theta_{12}]u(-\ell-1) \end{aligned}$$

## 三、留数法（反演积分法）

复变函数中的柯西积分公式为:

$$\oint_{\epsilon} z^m dz = \begin{cases} 2\pi j, & m = -1 \\ 0, & m \neq -1 \end{cases}$$

其中积分路径  $\epsilon$  是绕原点逆时针方向的围线。双边序列  $F(z)$  的双边  $Z$  变换为:  $F(z) = \sum_{\ell=-\infty}^{\infty} f(\ell) z^{-\ell}$  将此

式两端同乘以  $z^{n-1}$ , 并对它在收敛域内进行围线积分:

$$\oint_{\epsilon} F(z) z^{n-1} dz = \oint_{\epsilon} \sum_{\ell=-\infty}^{\infty} f(\ell) z^{-\ell+n-1} dz = \sum_{\ell=-\infty}^{\infty} f(\ell) \oint_{\epsilon} z^{-\ell+n-1} dz$$

据此可知, 仅当  $-\ell+n-1 = -1$ , 即  $n = \ell$  时, 上式等号右端的积分是  $2\pi j$ , 其他  $n \neq \ell$  时积分为零。于是得

$$\oint_{\epsilon} F(z) z^{n-1} dz = 2\pi j f(n) \quad \text{式中 } n \text{ 代换为 } \ell \text{ 即得 } F(z) \text{ 的逆 } Z \text{ 变换式:}$$

$$f(\ell) = \frac{1}{2\pi j} \oint_{\epsilon} F(z) z^{\ell-1} dz \quad \partial < |z| < \beta$$

式中  $\epsilon$  为  $F(z)$  的收敛域内绕原点逆时针方向的闭合路径。上式称为  $F(z)$  逆变换或反演积分。

为方便, 将象函数  $F(z)$  分为  $F_1(z)$  和  $F_2(z)$  两个部分:  $F(z) = F_1(z) + F_2(z) \quad \partial < |z| < \beta$



其中  $F_1(z)$  的收敛域为  $|z| > \partial$ ，它对应于因果序列  $f_1(k)$ ； $F_2(z)$  的收敛域为  $|z| < \beta$ ，它对应于反因果序列  $f_2(k)$ 。

对于  $F_1(z)$  而言，它的极点均在收敛圆  $|z| = \partial$  内部，根据留数定理：

$$f_1(k) = \frac{1}{2\pi j} \oint_{\Gamma} F_1(z) z^{k-1} dz = \begin{cases} 0, & k < 0 \\ \sum_{\text{内极点}} \text{Res}[F(z) z^{k-1}], & k \geq 0 \end{cases}$$

对于  $F_2(z)$  而言，它的极点均在收敛圆  $|z| = \beta$  外部，把  $|z| = \beta$  看作其外部区域的边界，根据留数定理该围线积分的值等于  $\Gamma$  包围的极点的留数之和，但是对于  $\Gamma$  的外部区域来说，积分路径的方向相反，故：

$$f_2(k) = \frac{1}{2\pi j} \oint_{\Gamma} F_2(z) z^{k-1} dz = \begin{cases} - \sum_{\text{内极点}} \text{Res}[F(z) z^{k-1}], & k < 0 \\ 0, & k \geq 0 \end{cases}$$

归纳以上结果，得

$$f(k) = \begin{cases} - \sum_{\text{内极点}} \text{Res}[F(z) z^{k-1}], & k < 0 \\ \sum_{\text{内极点}} \text{Res}[F(z) z^{k-1}], & k \geq 0 \end{cases}$$

如果  $F(z) z^{k-1}$  在  $z = z_i$  处有一阶极点，则该极点的留数

$$\text{Res}_{z=z_i} [F(z) z^{k-1}] = (z - z_i) F(z) z^{k-1} \Big|_{z=z_i}$$

如果  $F(z) z^{k-1}$  在  $z = z_i$  处有  $r$  阶极点，则该极点的留数

$$\text{Res}_{z=z_i} [F(z) z^{k-1}] = \frac{1}{(r-1)!} \cdot \frac{d^{r-1}}{dz^{r-1}} [(z - z_i)^r F(z) z^{k-1}] \Big|_{z=z_i}$$

说明：鉴于信号与系统课程公式多，难证明，本人于 2011 年 7 月特写作了本手册并完成了校对，其中错误在所难免，希望各位读者指出，并在作者博客：

“风静雪冷” <http://blog.sina.com.cn/19891204f> 留言

更多问题可与作者邮箱：fengou601323135@vip.qq.com 联系。