目录

1	静电	学	2	
	1.1	静电场	2	
	1.2	静电系统	3	
	1.3	自由电荷激发电场	3	
	1.4	常见带电体模型	4	
	1.5	电场力做功	6	
	1.6	电偶极子	6	
2	静电感应			
	2.1	导体的静电感应	7	
	2.2	电介质的极化	8	
	2.3	电容器	8	
	2.4	电势能	9	
3	电流		9	
	3.1	电荷层面的电流模型	6	
	3.2	磁场	10	
	3.3	磁通量	11	
	3 4	堂见由流模刑 1	1 1	

1 静电学

1.1 静电场

定义 1.1.1 电荷 (Electric Charge)

定义电荷为 I·T, 记作 Q; 单位 Coulomb 为 A·s, 记作 C.

定义 1.1.2 电势 (Electric Potential)

定义电势为 $\mathbf{E} \cdot \mathbf{Q}^{-1}$, 记作 \mathbf{V} ; 单位 \mathbf{Volt} 为 $\mathbf{N} \cdot \mathbf{m} \cdot \mathbf{C}^{-1}$, 记作 \mathbf{V} .

结构 1.1.3 电场 (Electric Field)

定义电场类型派生自场,包含以下信息:

- 1. 电势函数 $V_E: \mathsf{L}_3 \to \mathsf{V}$:
- 2. 光滑性: $V_E \in C^{\infty}(\mathsf{L}_3)$.

定义 1.1.4 等势线

定义 1.1.5 电场线

定义 1.1.6 电势差 / 电压 (Voltage)

设 E 是电场, $a,b: L_3$, 定义电势差为: $V_E(a) - V_E(b)$, 记作 V_{ab} .

定义 1.1.7 电场强度 (Electric Field Intensity)

设 E 是电场, $x: L_3$, 定义 E 在 x 处的电场强度为: $-\nabla V_E(x)$, 记作 $E_E(x)$.

定义 E 的电场强度函数为 $x \mapsto E_E(x)$, 记作 E_E .

性质 1.1.7.1 电场强度场是保守场

性质 1.1.7.2 电势差为电场强度的路径积分

设 E 是电场, $a,b: L_3$, C 是 a 到 b 的路径, 则:

$$V_{ab} = -\int_C {m E}_E({m r}) \cdot {
m d}{m r}$$

定义 1.1.8 电通量 (Electric Flux)

设 E 是电场, S 是 L_3 上的 2 维流形, 定义 E 通过 S 的电通量为:

$$\int_{S} \boldsymbol{E}_{E}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{S}(\boldsymbol{r}) \, \mathrm{d}\boldsymbol{r}$$

记作 $\Phi_E(S)$.

1.2 静电系统

结构 1.2.1 电场源 (Electric Field Source)

定义电场源类型是物体的派生类型.

定义 1.2.2 电场源激发电场

设·是电场源, 定义·的激发电场, 记作 E..

结构 1.2.3 静电系统 (Electrostatic System)

定义静电系统包含以下信息:

- 1. 电场源集;
- 2. 外电场集.

定义 1.2.4 合电场

1.3 自由电荷激发电场

定义 1.3.1 真空介电常数 (Vacuum Permittivity)

定义**真空介电常数**为 $8.8541 \times 10^{-12} (\mathbf{N} \cdot \mathbf{m}^2 \cdot \mathbf{C}^{-2})$, 记作 ϵ_0 .

定义 1.3.2 静电力常数 / Coulomb 常数 (Coulomb's Constant)

定义**静电力常数**为 $\frac{1}{4\pi\varepsilon_0}$, 记作 k_e .

性质 1.3.2.1 静电力常数估值

$$k_e \approx 8.9875 \times 10^9 (\text{N} \cdot \text{m}^2 \cdot \text{C}^{-2})$$

结构 1.3.3 带电体 / 自由电荷 (Charged Object / Free Charge)

定义带电体类型派生自物体, 承载以下信息:

- 1. 维度 n:[3];
- 2. n 维光滑流形 M_O ;
- 3. 电荷分布 $\rho_Q: M_Q \to \mathbb{Q} \cdot \mathbb{L}_{-n}$;

定义 1.3.4 带电体的总电荷量

设 Q 是带电体, 定义 Q 的总电荷量为:

$$\int_{M}
ho_Q(m{r}) \mathrm{d}m{r}$$

公理 1.1 带电体激发的电场

设 Q 是带电体,则由 Q 激发的电场为:

1. 电势函数:

$$V_Q = oldsymbol{x} \mapsto k_e \int_{M_O} rac{
ho_Q(oldsymbol{r})}{\|oldsymbol{x} - oldsymbol{r}\|} \mathrm{d}oldsymbol{r}$$

定理 1.3.5 带电体激发电场的电场强度分布

设Q是带电体,x则:

$$oldsymbol{E}_Q(oldsymbol{x}) = k_e \int_{M_Q} rac{
ho_Q(oldsymbol{r})}{\|oldsymbol{x} - oldsymbol{r}\|^2} (\widehat{oldsymbol{x} - oldsymbol{r}}) \mathrm{d}oldsymbol{r}$$

定理 1.3.6 Gauss 定理 (Gauss's Theorem)

设 Q 是带电体, M 是 L_3 上的 3 维流形, ∂M 是 Gauss 面, 则:

$$\Phi_E(\partial M) = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_M \rho(\boldsymbol{r}) \mathrm{d}\boldsymbol{r}$$

证明:

是 Stokes 定理的特例.

定义 1.3.7 电势能 (Electric Potential Energy)

设 E 是电场, Q 是带电体, 定义 Q 在 E 中的电势能为:

定义 1.3.8 电场力 / Coulomb 力 / 静电力 (Coulomb Force)

设 E 是电场, Q 是带电体, 定义 E 作用在 Q 上的电场力.

1.4 常见带电体模型

结构 1.4.1 点电荷 (Electric Point Charge)

定义点电荷类型是带电体的子类型,维数为 0. 包含以下信息:

- 1. 带电量 q:Q
- 2. 位置 r: L₃

性质 1.4.1.1 点电荷的电势分布

设 (q, r) 是点电荷, $x: L_3$, 则 (q, r) 激发电场在 x 处的电势为:

$$\frac{\pmb{k_e}q}{\|\pmb{x}-\pmb{r}\|}(\widehat{\pmb{x}-\pmb{r}})$$

例 1.4.2 电子的点电荷模型

定义电子为点电荷类型的子类型.

$$q_e \approx -1.602 \times 10^{-19}$$
C

电子电荷量记作 e.

定理 1.4.3 Coulomb 定律 (Coulomb's Law)

设 $(q_1, \boldsymbol{r}_1), (q_2, \boldsymbol{r}_2)$ 是点电荷, $r := \|\boldsymbol{r}_1 - \boldsymbol{r}_2\|, \ \boldsymbol{e}_r := \frac{\boldsymbol{r}_1 - \boldsymbol{r}_2}{\|\boldsymbol{r}_1 - \boldsymbol{r}_2\|}, \ \mathbb{M}$:

$$oldsymbol{f} = oldsymbol{k}_e \cdot rac{q_1 q_2}{r^2} oldsymbol{e}_r$$

结构 1.4.4 离散带电体

性质 1.4.4.1

结构 1.4.5 线带电体

定义**线带电体**为带电体类型的子类型, 维数为 1. 包含以下信息:

- 1. 1 维光滑流形 M;
- 2. 线密度函数 $\lambda: M \to \mathbb{Q} \cdot \mathbb{L}^{-1}$.

例 1.4.6 无限长带电直线的电场

设 $L := (\{(x,0,0)|x:L\}, \cdot \mapsto \lambda)$ 是线带电体, 则:

1.

$$\boldsymbol{E}_L(d\cos\theta, d\sin\theta, \cdot) = \frac{2k_e\lambda}{d}(\cos\theta, \sin\theta, 0)$$

2.

$$\Phi_L(d\cos\theta, d\sin\theta, \cdot) = 2k_e\lambda \ln d + C$$

证明:

$$\|\boldsymbol{E}_{L}(d\cos\theta, d\sin\theta, z)\| = \|\boldsymbol{E}_{L}(d, 0, 0)\|$$

$$= k_{e}\lambda \left\| \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{(d, 0, -z)}{(\sqrt{d^{2} + z^{2}})^{3}} dz \right\|$$

$$= k_{e}\lambda d \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{(\sqrt{d^{2} + z^{2}})^{3}} dz$$

$$= \frac{2k_{e}\lambda}{d}$$

例 1.4.7 圆环带电体的电场

结构 1.4.8 面带电体

定义面带电体为带电体类型的子类型, 维数为 2. 包含以下信息:

- 1. 2 维光滑流形 M;
- 2. 面密度函数 $\sigma: M \to \mathbb{Q} \cdot \mathbb{L}^{-2}$.

例 1.4.9 无限大均匀带电平面

设 $P := (\{(x, y, 0) | x, y : L\}, \cdot \mapsto \sigma)$ 是面带电体, 则 P 激发的电场在 $r : L^3$ 处的电场强度为:

$$\boldsymbol{E}_P(\boldsymbol{r}) = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}$$

例 1.4.10 均匀带电球壳的电场

设 $R: L, B:=(\{r: L^3| ||r||=R\}, \cdot \mapsto \sigma)$ 是连续带电体, 则:

例 1.4.11 无限长均匀带电柱壳的电场

设 $R: L, C:=(\{(R\cos\theta, R\sin\theta, z)|z: L\}, \cdot \mapsto \sigma)$ 是面带电体, 则:

$$m{E}_C(m{r}) = egin{cases} 0, & \|m{r}\| < R \ rac{\sigma R}{arepsilon_0 \|m{r}\|} \hat{m{r}}, & \|m{r}\| \ge R \end{cases}$$

结构 1.4.12 体带电体

定义体带电体为带电体类型的子类型,维数为 3. 包含以下信息:

- 1. 3 维光滑流形 M;
- 2. 体密度函数 $\rho: M \to \mathbb{Q} \cdot \mathbb{L}^{-3}$.

例 1.4.13 均匀带电球体的电场

1.5 电场力做功

1.6 电偶极子

结构 1.6.1 电偶极子 (Electric Dipole)

定义电偶极子类型承载以下信息:

- 1. 电偶极矩 **p**: L³·Ⅰ·T, 简称电矩:
- 2. 位置 $r: L^3$

2 静电感应 7

性质 1.6.1.1 电偶极子受合电场力为零

性质 1.6.1.2 电偶极子受电场力力矩

设 D = (p, r) 是电偶极子, E 是电场, E 是 E 的电场强度函数, 则 D 在电场 E 受力矩为:

$$M_D = p \times E(r)$$

性质 1.6.1.3 电偶极子在电场中的电势能

设 D = (p, r) 是电偶极子, E 是电场, E 是 E 的电场强度函数, 则 D 在电场 E 中的电势能为:

$$E = \nabla (\boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{E})$$

设 E 是匀强电场, 则 D 在电场 E 中的电势能为:

$$E = -\boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{E}$$

2 静电感应

2.1 导体的静电感应

定义 2.1.1 带电体 (Charged Object)

定义带电体类型是带电体集合类型.

定义 2.1.2 导体 (Conductor)

定义导体是带电体类型的子类型,包含以下信息:

- 1. 内部带电体 ρ_C
- 2. 边界带电体 σ_C

定义 2.1.3 静电平衡 (Static Electric Equilibrium)

设 E 是电场, C 是导体, 定义 C 在 E 中达到静电平衡当且仅当:

1. 导体内部总场强为零:

$$\forall r \in \text{int } C, E(r) + E_C(r) = 0$$

2. 导体边界总场强与边界流形正交:

$$\forall r \in \partial C, (E(r) + E_C(r)) \perp T_r \partial C$$

性质 2.1.3.1 导体静电平衡时内部无电荷

设 E 是电场, C 是连续带电导体, C 在 E 中达到静电平衡, 则:

$$\forall r \in \text{int } C, \rho_C(r) = 0$$

2 静电感应 8

性质 2.1.3.2 导体表面电场强度

设 E 是电场, C 是连续带电导体, C 在 E 中达到静电平衡, 则:

$$\forall m{r} \in \partial C, m{E}(m{r}) = rac{\sigma}{arepsilon_0} m{e_r}$$

2.2 电介质的极化

结构 2.2.1 电介质 (Dielectric)

定义电介质类型包含以下信息:

1. 极化率 χ_e ;

定义 2.2.2 相对介电常数 (Relative Permittivity)

设 X 是电介质, 定义 X 的相对介电常数为: $1 + \chi_e$, 记作 ε_r .

定义 2.2.3 介电常数 (Permittivity)

设 X 是电介质, 定义 X 的介电常数为: $\varepsilon_0\varepsilon_r$, 记作 ε .

定义 2.2.4 极化强度 (Polarize)

设 X 是电介质, X 的极化率为 χ_e , E 是电场, 定义 X 在 E 下的极化强度为: $\chi_e \varepsilon_0 E$, 记作 P.

定义 2.2.5 极化电荷密度 (Polarization Intensity)

设 X 是电介质, E 是电场, 定义 X 在 E 下的**极化电荷密度**为:

$$P(x) \cdot \hat{n}(x)$$

性质 2.2.5.1 电位移矢量 (Electric Displacement)

$$D = \frac{\varepsilon_0}{\varepsilon_r} E$$

2.3 电容器

结构 2.3.1 电容器 (Capacitor)

定义电容器类型包含以下信息:

- 1. 极板: A, B;
- 2. 电介质 D;

例 2.3.2 平行板电容器

设 A, B 是带电平面, A, B 面积为 S, A, B 距离为 d, D 是电介质, D 的介电常数为 ε, D 充满 A, B

3 电流 9

之间,则定义 (A,B,D) 为平行板电容器.

$$C = \frac{\varepsilon S}{d}$$

例 2.3.3 柱形电容器

例 2.3.4 球形电容器

定义 2.3.5 电容器的串联与并联 设 C_1, C_2 是电容器,则:

性质 **2.3.5.1** 串联电容器的等效电容 设 C_1, C_2 是电容器,

$$\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}$$

性质 2.3.5.2 并联电容器的等效电容

$$C = C_1 + C_2$$

2.4 电势能

- 3 电流
- 3.1 电荷层面的电流模型

定义 3.1.1 电源 (Power Supply)

1. 非静电力场强函数 $E_k: L_3 \rightarrow$;

定义 3.1.2 电动势

设 X 是电源, 定义 X 的电动势为

$$\int^+ m{E}_k \cdot \mathrm{d}m{l}$$

记作 €.

定义 3.1.3 电导率

设 C 是导体, n 是载流子数密度, τ 是平均自由时间, 定义 C 的电导率为:

$$\frac{ne^2\tau}{2m}$$

3 电流 10

记作 σ .

定理 3.1.4 Ohm 定律 (Ohm's Law)

设 I 是电流, U 是电压, R 是电阻, 则有:

U = IR

定义 3.1.5 电流强度 (Electric-Current-Intensity)

设 C 是导体, S 是 C 上的截面, 定义通过截面 S 的电流强度为:

 $\frac{\mathrm{d}q}{\mathrm{d}t}$

定义 3.1.6 电流密度 (Electric Current Density)

设 C 是导体, \mathcal{I} 是 C 上的电流, 定义 \mathcal{I} 的电流密度函数为:

 $x: C \mapsto$

记作 J_{τ} .

定义 3.1.7 稳恒电流 (Steady Electric Current)

设 C 是导体, \mathcal{I} 是 C 上的电流, 定义 \mathcal{I} 稳恒, 当且仅当:

$$\nabla \cdot \mathbf{J}_{\mathcal{I}}(\mathbf{x}) = \cdot \mapsto \mathbf{0}$$

例 3.1.8 导线

3.2 磁场

定义 3.2.1 磁力常数 (Magnetic Constant)

定义磁力常数为:

$$1 \times 10^{-7} (\mathbf{N}^{-1} \cdot \mathbf{A}^2)$$

记作 k_m .

定义 3.2.2 真空磁导率 (Vacuum Magnetic Permeability)

定义真空磁导率为:

 $4\pi k_m$

记作 μ_0 .

定义 3.2.3 磁感应强度 (Magnetic-Induction-Intensity)

定义磁感应强度为 $N \cdot m^{-1} \cdot A^{-1}$, 记作 B.

定义磁感应强度的单位 Tesla 为 $N \cdot m^{-1} \cdot A^{-1}$, 记作 T.

3 电流 11

结构 3.2.4 磁场 (Magnetic Field)

定义磁场是场,包含以下信息:

1. 磁感应强度函数 $\mathbf{B}: \mathsf{L}_3 \to \mathsf{B}$;

定义 3.2.5 电流激发磁场

性质 3.2.5.1 Biot-Savart 定律 (Biot-Savart Law)

设 C 是导线, \mathcal{I} 是 C 上的电流, 则:

$$oldsymbol{B} = oldsymbol{r}: \mathsf{L}_3 \mapsto k_{oldsymbol{m}} \int_C rac{I_{\mathcal{I}}(oldsymbol{l}) \mathrm{d} oldsymbol{l} imes oldsymbol{r}}{\|oldsymbol{l} - oldsymbol{r}\|^3}$$

定义 3.2.6 Lorentz 力 / 磁场力

设 B 是磁场, Q 是带电体, Q 的带电量为 q, v 是 Q 的速度, 定义 B 作用在 Q 上的 Lorentz 力 / 磁场力为:

$$\boldsymbol{F} = q\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B}$$

结构 3.2.7 带电质点

3.3 磁通量

定义 3.3.1 磁通量 (Magnetic Flux)

3.4 常见电流模型

例 3.4.1 匀速旋转均匀带电圆盘

例 3.4.2 无限长直导线

设 $L = (\{(0,0,z)|z:L\},I)$ 是导线,则 I 在距 L 为 d 处激发的磁场为:

$$\frac{\mu_0 I}{2\pi d}$$

例 3.4.3 通电圆环

例 3.4.4 无限长通电螺线管