



数据结构与算法(九)

张铭 主讲

采用教材:张铭,王腾蛟,赵海燕编写 高等教育出版社,2008.6 ("十一五"国家级规划教材)

http://www.jpk.pku.edu.cn/pkujpk/course/sjjg





第9章 文件管理和外排序

- 9.1 主存储器和外存储器
- 9.2 文件的组织和管理
 - 9.2.1 文件组织
 - 9.2.2 C++ 的流文件
- 9.3 外排序



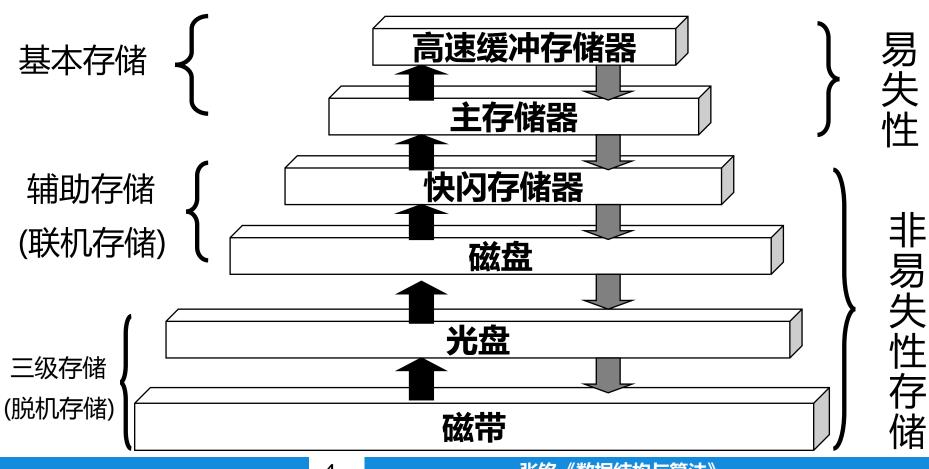
主存储器和外存储器

- 计算机存储器主要有两种:
 - 主存储器 (primary memory 或者 main memory, 简称"内存",或者"主存")
 - 随机访问存储器(Random Access Memory, 即 RAM)
 - 高速缓存(cache)
 - 视频存储器 (video memory)
 - 外存储器 (peripheral storage 或者 secondary storage, 简称"外存")
 - 硬盘 (几百G 几百T , 10¹²B)
 - 磁带 (几个P, 1015B)



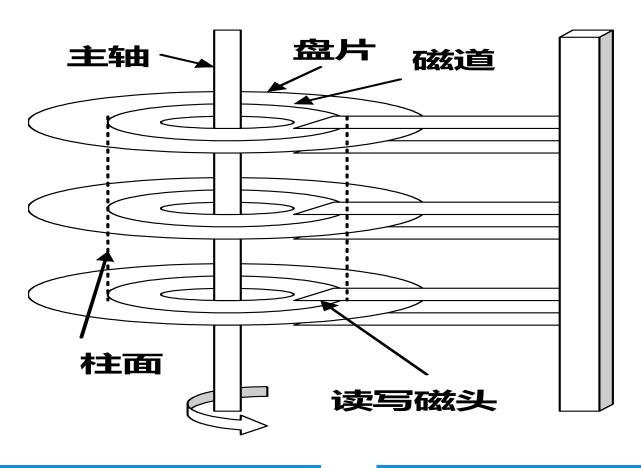


物理存储介质概览





磁盘的物理结构



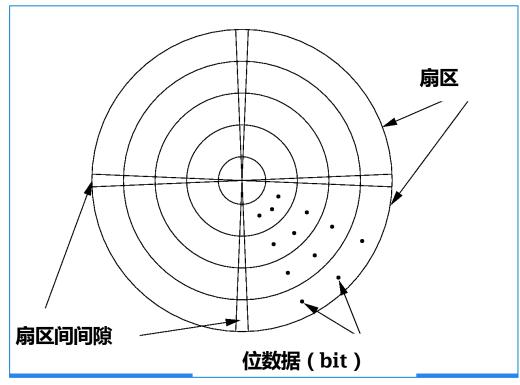
活动臂

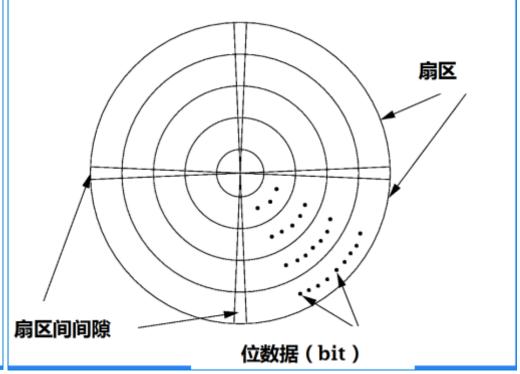
(回转臂)



9.1 主存储器和外存储器

磁盘盘片的组织

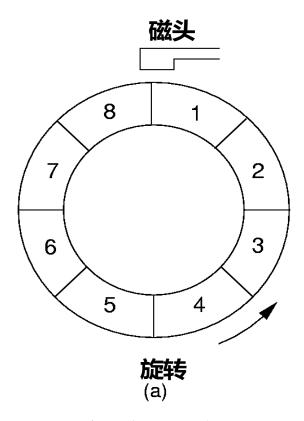


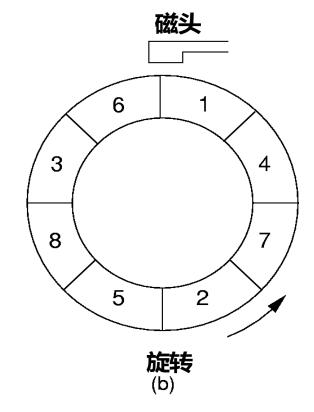




磁盘磁道的组织(交错法)

・毎页 512 字节 或 1024 字节





sjxNote:

设置交错因子取决于 处理一个扇区的时间 最符合 转过几个扇区的时间 就设置几个交错因子

(a)没有扇区交错;

(b)以3为交错因子



9.1 主存储器和外存储器

内存的优缺点

- 优点:访问速度快
- 缺点:造价高,存储容量小,断电丢数据
- CPU 直接与主存沟通,对存储在内存地址的数据进行访问时,所需要的时间可以看作是一个很小的常数





外存的优缺点

- 优点:价格低、信息不易失、便携性
- 缺点:存取速度慢
 - 一般的内存访问存取时间的单位是 **纳秒** $(1 \text{ 纳秒} = 10^{-9} \text{ 秒})$
 - 外存一次访问时间则以 **毫秒** (1 毫秒 = 10⁻³ 秒) 或秒为数量级
- 牵扯到外存的计算机程序应当尽量 减少外存的 访问次数 , 从而减少程序执行的时间





• KB (kilo byte) 10³B (页块)

• MB (mega byte) 10⁶B (高速缓存)

• GB (giga) 10⁹B (内存、硬盘)

• TB (tera) 10¹²B (磁盘阵列)

• PB (peta) 10¹⁵B (磁带库)

• $EB = 10^{18}B$; $ZB = 10^{21}B$; $YB = 10^{24}B$

• Googol 是 10 的 100 次方



文件的逻辑结构

- 文件是记录的汇集
 - 一个文件的各个记录按照某种次序排列起来,各纪录间就自然地形成了一种线性关系
- 因而,文件可看成是一种线性结构





文件的组织和管理

- 逻辑文件(logical file)
 - 对高级程序语言的编程人员而言
 - 连续的字节构成记录,记录构成逻辑文件
- 物理文件(physical file)
 - 成块地分布在整个磁盘中
- 文件管理器
 - 操作系统或数据库系统的一部分
 - 文件的记录无结构,数据库文件是结构型记录
 - 把逻辑位置映射为磁盘中具体的物理位置



9.2 文件的组织和管理

文件组织

- 文件逻辑组织有三种形式:
 - 顺序结构的定长记录
 - 顺序结构的变长记录
 - 按关键码存取的记录
- 常见的物理组织结构:
 - 顺序结构——顺序文件
 - 计算寻址结构——散列文件
 - 带索引的结构——带索引文件
 - 倒排是一种特殊的索引



9.2 文件的组织和管理

文件上的操作

- 检索:在文件中寻找满足一定条件的记录
- 修改:是指对记录中某些数据值进行修改。若对关键码值进行修改,这相当于删除加插入
- 插入: 向文件中增加一个新记录
- 删除:从文件中删去一个记录
- 排序:对指定好的数据项,按其值的大小把文件中的记录排成序列,较常用的是按关键码值的排序



C++ 的标准输入输出流类

• 标准输入输出流类

- istream 是通用输入流和其它输入流的基类,支持输入
- ostream 是通用输出流和其它输出流的基类,支持输出
- iostream 是通用输入输出流和其它输入输出流的基类,支持输入输出

• 3个用于文件操作的文件类

- ifstream 类,从 istream 类派生,支持从磁盘文件的输入
- ofstream 类,从 ostream 类派生,支持向磁盘文件的输出
- fstream 类,从 iostream 类派生,支持对磁盘文件的输入 和输出



fstream类的主要成员函数

文件指针 定位;在当前文件指针位置 读取;向当前文件指针位置 写入

```
#include <fstream.h>
                                 // fstream = ifstream + ofstream
void fstream::open(char*name, openmode mode);
                                 // 打开文件
fstream::read(char*ptr, int numbytes); // 从文件当前位置读入字节
fstream::write(char*ptr, int numbtyes); // 向文件当前位置写入字节
                    // seekg和seekp:在文件中移动当前位置
                   // 以便在文件中的任何位置读出或写入字节
                                 // 输入时用于设置读取位置
fstream::seekg(int pos);
fstream::seekg(int pos, ios::curr);
fstream::seekp(int pos);
                                 // 设置输出时的写入位置
fstream::seekp(int pos, ios::end);
void fstream::close();
                                 // 处理结束后关闭文件
```





缓冲区和缓冲池

- 目的:减少磁盘访问次数的
- 方法:缓冲(buffering)或缓存 (caching)
 - 在内存中保留尽可能多的块
 - 可以增加待访问的块已经在内存中的机会
- 存储在一个缓冲区中的信息经常称为一页 (page), 往往是一次 I/O 的量
- · 缓冲区合起来称为缓冲池(buffer pool)



替换缓冲区块的策略

- · 新的页块申请缓冲区时,把最近最不可能被再次引用的缓冲区释放来存放新页
 - "先进先出" (FIFO)
 - "最不频繁使用" (LFU)
 - "最近最少使用"(LRU)



思考

- 1. 查询内存、硬盘、磁带、高速缓存等设备每字节的价格
- 2. 查询当前主流硬盘的性能指标
 - 容量 (G)
 - 磁盘旋转速度(rpm)
 - 交错因子
 - 寻道时间
 - 旋转延迟时间





数据结构与算法(九)

张铭 主讲

采用教材:张铭,王腾蛟,赵海燕编写 高等教育出版社,2008.6 ("十一五"国家级规划教材)

http://www.jpk.pku.edu.cn/pkujpk/course/sjjg





第9章 文件管理和外排序

- 9.1 主存储器和外存储器
- 9.2 文件的组织和管理
- 9.3 外排序
 - 9.3.1 置换选择排序
 - 9.3.2 二路外排序
 - 9.3.3 多路归并——选择树



磁盘文件的排序

- 对外存设备上(文件)的排序技术
- 通常由两个相对独立的阶段组成:
 - 文件形成尽可能长的初始顺串(run)
 - 处理顺串,最后形成对整个数据文件的 排列文件

9.3 外排序

置换选择排序







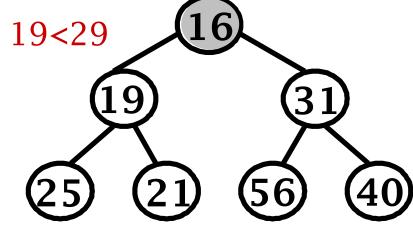
置换选择示例

输進辦種外雄9

>16

输入

存储



21<25<29

输出

12

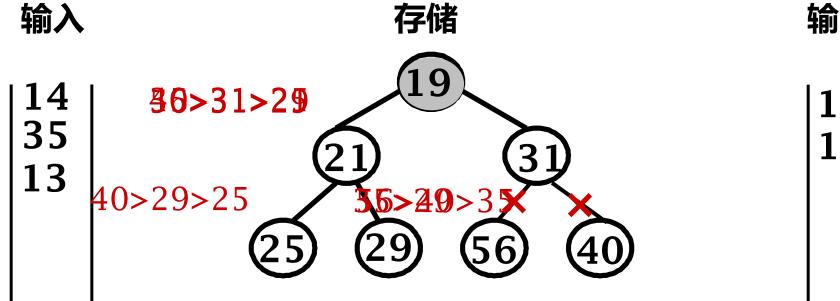
24

9.3 外排序



置换选择示例

辅声知神经地野4



输出

16 12





置换选择算法的实现

```
// 模板参数 Elem 代表数组中每一个元素的类型
// A 是从外存读入 n 个元素后所存放的数组
// in 和 out 分别是输入和输出文件名
template <class Elem>
void replacementSelection(Elem * A, int n, const char * in, const char * out) {
Elem mval;
                              // 存放最小值堆的最小值
                              // 存放从输入缓冲区中读入的元素
Elem r;
                              // 输入、输出文件句柄
FILE * inputFile;
FILE * outputFile;
                              // 输入、输出buffer
Buffer<Elem> input;
Buffer<Elem> output;
                              // 初始化输入输出文件
initFiles(inputFile, outputFile, in, out);
initMinHeapArry(inputFile, n, A);  // 建堆
MinHeap<Elem> H(A, n, n);
initInputBuffer(input, inputFile);
```





```
for(int last = (n-1); last >= 0;){
  mval = H.heapArray[0];
                                       // 最小值
  sendToOutputBuffer(input, output,
  inputFile, outputFile, mval);
  input.read(r);
                                       // 从输入缓冲区读入一个记录
  if (!less(r, mval))
    H.heapArray[0] = r;
                                        // r放到根结点
                                        // last记录代替根结点,r放到last位置
  else {
    H.heapArray[0] = H.heapArray[last];
    H.heapArray[last] = r;
    H.setSize(last--);
                                        // 调整根结点
  H.SiftDown(0);
                                        // for
endUp(output, inputFile, outputFile);
```

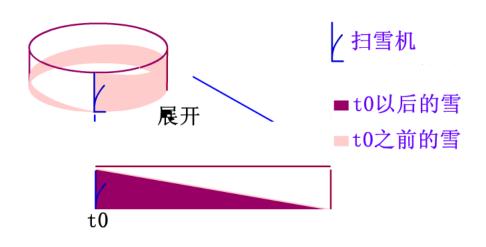


置换选择算法的效果

- 置换选择排序算法得到的顺串长度并不相等。 如果堆的大小是 M
- 一个顺串的最小长度就是 M 个记录
 - 至少原来在堆中的那些记录将成为顺串的一部分
- 最好的情况下,例如输入为正序,有可能一次 就把整个文件生成为一个顺串
- 平均情况下,置换选择排序算法可以形成长度为 2M 的顺串

9.3 外排序

扫雪机模型



click me



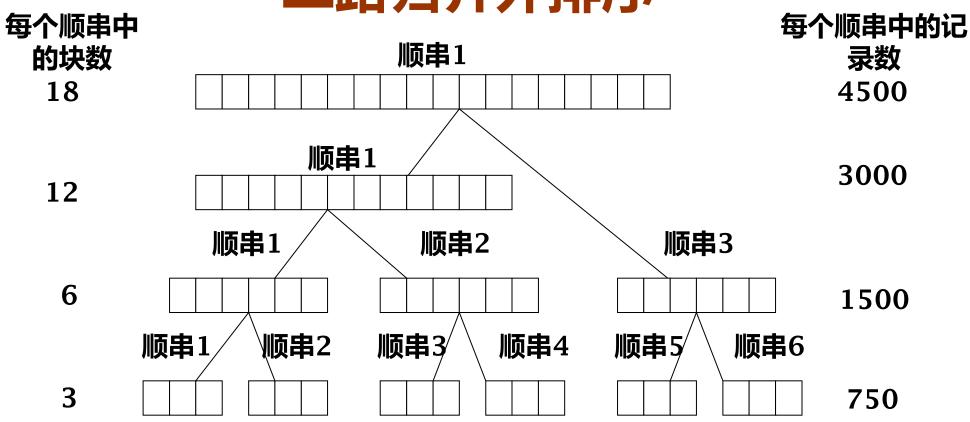
二路外排序

- · 归并原理:把第一阶段所生成的顺串加以合并(例如通过若干次二路合并),直至变为一个顺串为止,即形成一个已排序的文件
- · 为一个待排文件创建尽可能大的初始顺串,可以大大减少扫描遍数和外存读写次数
- · 归并顺序的安排也能影响读写次数,把初始顺串长度作 为权,其实质就是 Huffman 树最优化问题





二路归并外排序

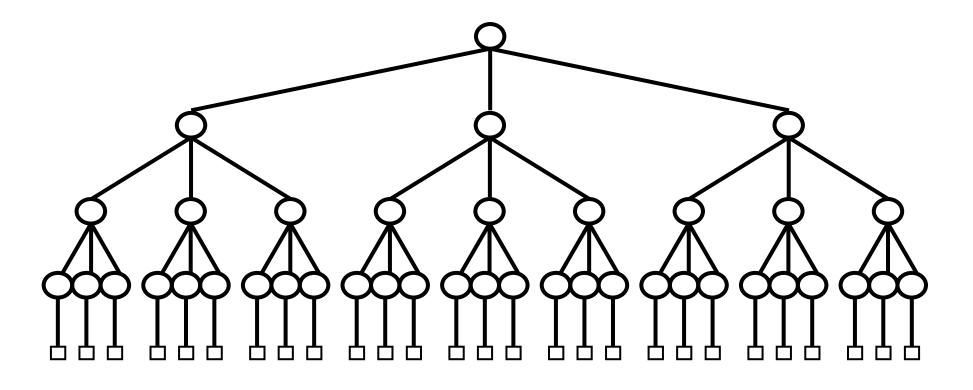


读写各:3*6 + 6*2 + (12 +6) = 48 次

9.3 外排序



多路归并



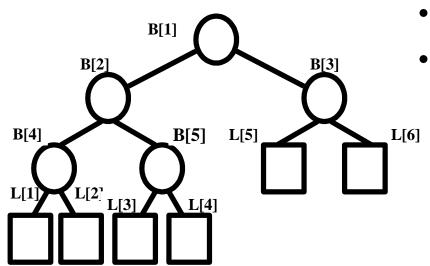




多路归并——选择树

- k 路归并是每次将 k 个顺串合并成一个排好序的顺串
- 在 k 路归并中,最直接的方法就是作 k-1 次比较来找出所要的记录,但这样做花的代价较大
- 我们采用选择树的方法来实现 k 路归并
 - 选择树是完全二叉树,有两种类型:赢者树和败方 树
- 一般情况下,对 m 个初始顺串进行 k 路归并时归并趟数为 log_km。增加每次归并的顺串数量 k 可以减少归并趟数

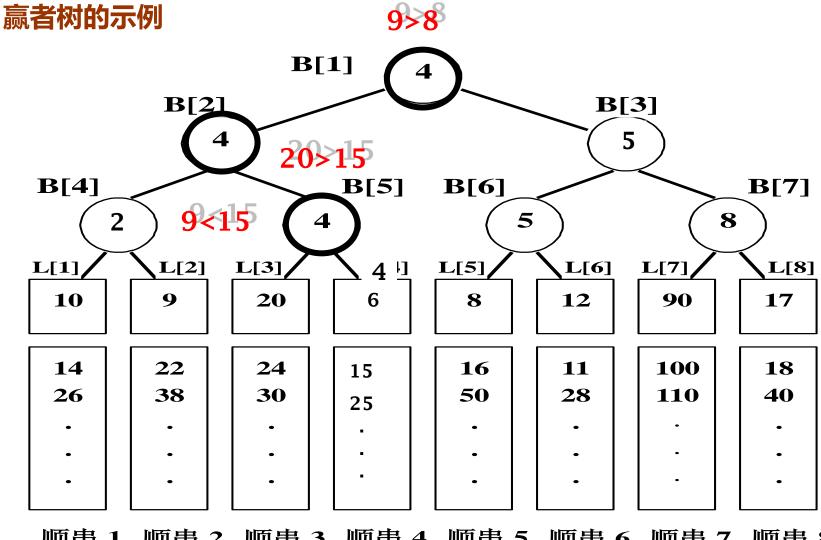
赢者树与数组的对应关系



- n=6, LowExt=4, Offset=7
- LowExt + Offset = 2n-1

外部结点的数目为 n, LowExt 代表最底层的外部结点数目 ; offset 代表最底层外部结点之上(内部+LowExt之外的外部)所有结点数目。每一个外部结点L[i]所对应的内部结点B[p],i和p之间存在如下的关系:

$$(i + offset)/2 \qquad i \leq LowExt \\ (i - LowExt + n - 1)/2 \qquad i > LowExt$$

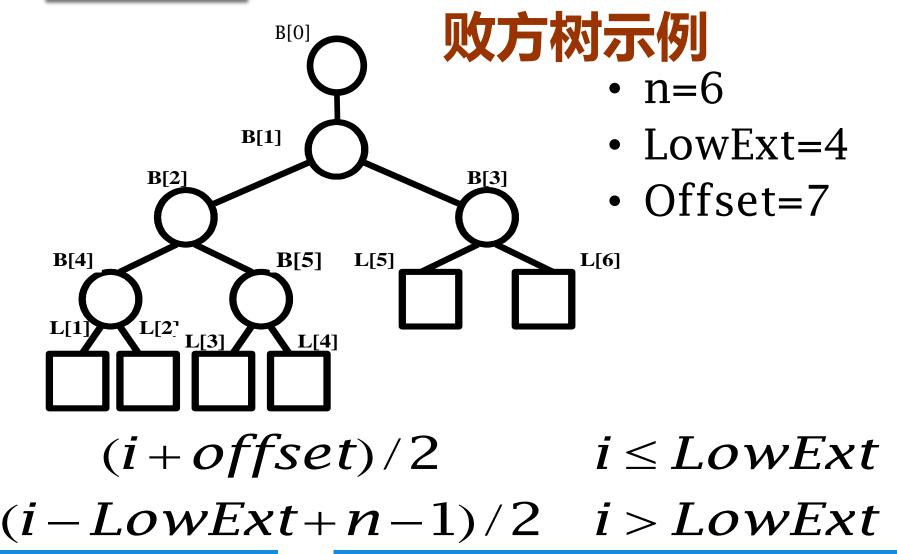


顺串 5 顺串 2 顺串 3 顺串 4 顺串 6 顺串 7 顺串8

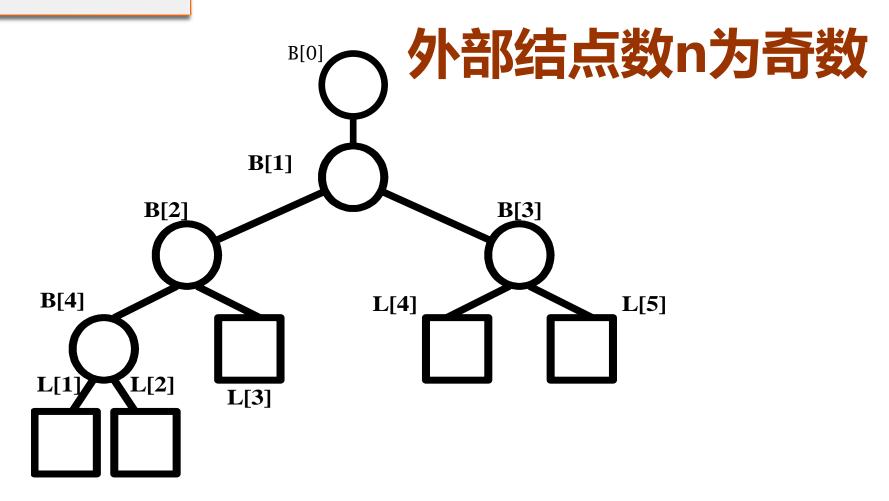
这棵树,只须沿着从结点 L[4] 到根结点的路径重新进行比赛。

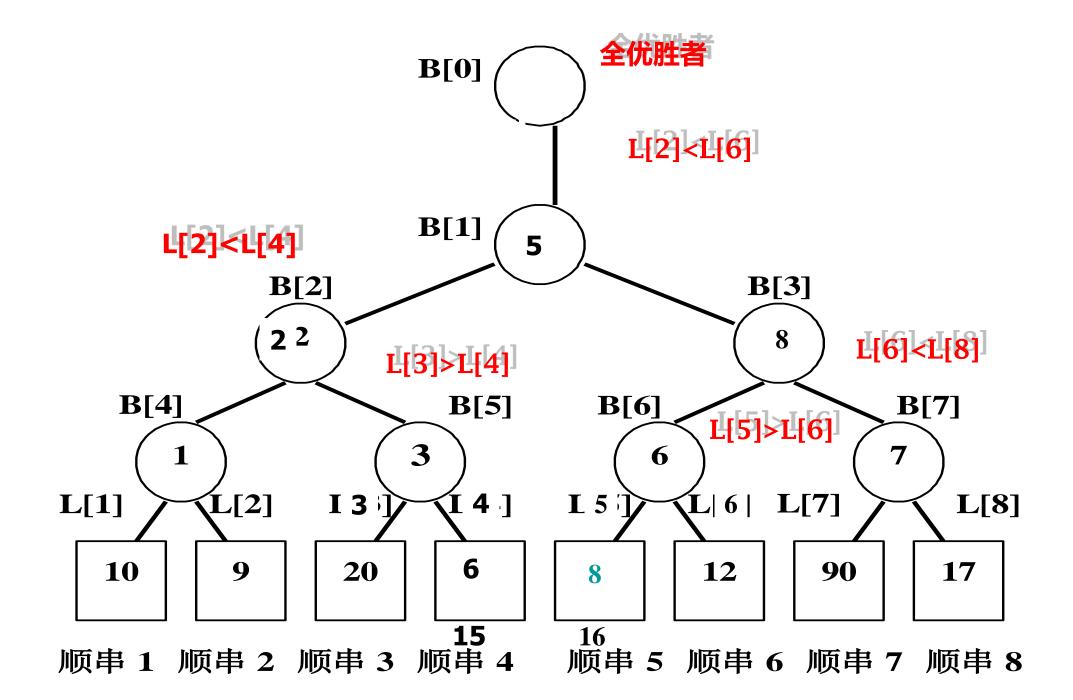














败方树 ADT

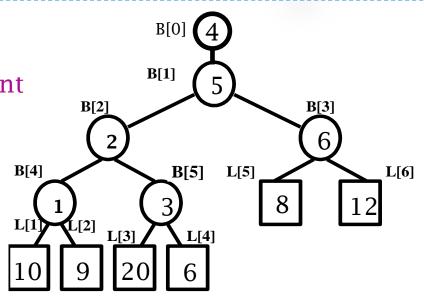


败方树ADT (续)

```
public:
LoserTree(int Treesize = MAX);
~LoserTree(){delete [] B;}
void Initialize(T A[], int size,int (*winner)(T A[], int b, int c),
int(*loser)(T A[], int b, int c));   // 初始化败方树
                                  //返回最终胜者索引
int Winner();
void RePlay(int i, int(*winner)(T A[], int b, int c), int (*loser)(T A[], int
                                  // 位置 i 的选手改变后重构败方树
b, int c));
// 成员函数Winner , 返回最终胜者 B[0] 的索引
template<class T>
int LoserTree<T>::Winner(){
      return (n)?B[0]:0;
```



```
template<class T>
                                       // 初始化败方树
void LoserTree<T>::Initialize(T A[], int size, int(*winner)(T A[], int
b, int c), int(*loser)(T A[], int b, int c)) {
  if (size > MaxSize || size < 2) {</pre>
     cout<<"Bad Input!"<<endl< return; }</pre>
  n = size; L = A;
                                       // 初始化成员变量
                                       // 计算s=2^log(n-1)
  int i,s;
  for (s = 1; 2*s \le n-1; s+=s);
  LowExt = 2*(n-s); offset = 2*s-1;
                                      // 底层外部
  for (i = 2; i <= LowExt; i+=2)
    Play((offset+i)/2, i-1, i, winner, loser);
                                       // n奇数 , 内部和外部比赛
  if (n%2) {
    Play(n/2,B[(n-1)/2],LowExt+1,winner,loser); i = LowExt+3;
  } else i = LowExt+2;
  for (; i<=n; i+=2)
                                       // 剩余外部结点的比赛
       Play((i-LowExt+n-1)/2, i-1, i, winner, loser);
```

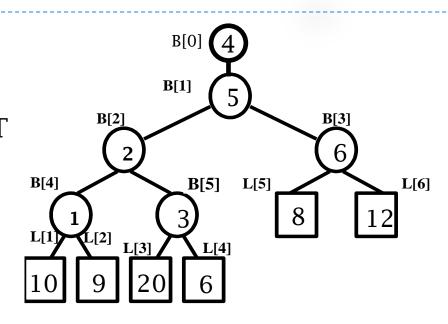






Play 比赛

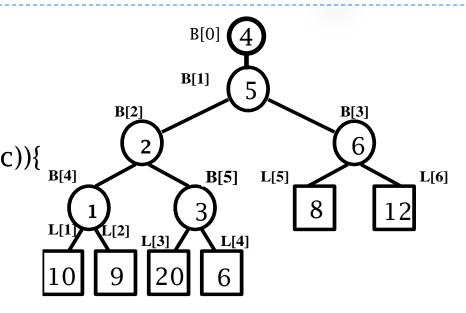
```
template<class T>
void LoserTree<T>::Play(int p, int lc, int rc, int(* winner)(T
A[], int b, int c), int(* loser)(T A[], int b, int c)){
  B[p] = loser(L, lc, rc);  // 败者索引放在B[p]
   int temp1, temp2;
   temp1 = winner(L, lc, rc); // p处的胜者索引
  while(p>1 && p%2) { // 内部右,要沿路向上比赛
      temp2 = winner(L, temp1, B[p/2]);
      B[p/2] = loser(L, temp1, B[p/2]);
      temp1 = temp2;
      p/=2;
   } // B[p]是左孩子,或者B[1]
   B[p/2] = temp1;
```





RePlay重构

```
template < class T > void LoserTree < T > :: RePlay(int i, int
(*winner)(T A[], int b, int c), int (*loser)(T A[], int b, int c)){_{B[4]}
   if (i \le 0 || i > n)
       cout<<"Out of Bounds!"<<endl; return; }</pre>
   if (i <= LowExt) // 确定父结点的位置
       int p = (i+offset)/2;
    else p = (i-LowExt+n-1)/2;
  B[0] = winner(L, i, B[p]); B[p] = loser(L, i, B[p]);
  for(; (p/2)>=1; p/=2) { // 沿路径向上比赛
    int temp = winner(L,B[p/2], B[0]);
    B[p/2] = loser(L,B[p/2], B[0]);
    B[0] = temp;
```





外排序效率考虑

- 对同一个文件而言,进行外排序所需读写外存的次数与归并趟数有关系
- 假设有 m 个初始顺串,每次对 k 个顺串进行 归并,归并趟数为「 $\log_k m$]
- 为了减少归并趟数,可以从两个方面着手:
 - 减少初始顺串的个数 m
 - 增加归并的顺串数量 k



假设对 k 个顺串进行归并, 归并后长 n

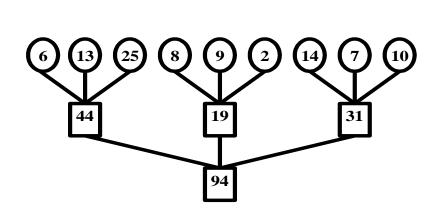
- 原始方法Θ (k·n), 找到每一个最小值的 时间是Θ(k)
- 败方树方法总时间为 Θ (k+n·log k)
 - 初始化包含k个选手的败方树需要 $\Theta(k)$ 的时间
 - 读入一个新值并重构败方树的时间为
 - Θ (log k)

文件管理和外排序

9.3 外排序

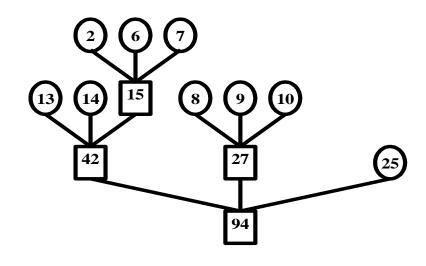


最佳归并树



(a)一棵普通的归并树

读写总次数次376



(b)最佳归并树

读写总次数次356



mmap/munmap

void *mmap(void *start,size_t length,int
prot,int flags,int fd,off_t offsize);

- · 1、将一个普通文件映射到内存中,通常在需要对文件进行频繁读写时使用,这样用内存读写取代I/O读写,以获得较高的性能
- · 2、将特殊文件进行匿名内存映射,可以为关 联进程提供共享内存空间
- · 3、为无关联的进程提供共享内存空间,一般也是将一个普通文件映射到内存中



思考

是否可以用赢者树或败方树形成 初始顺串?

• 是否可以用堆进行多路归并?





数据结构与算法

谢谢聆听

国家精品课"数据结构与算法" http://www.jpk.pku.edu.cn/pkujpk/course/sjjg/

> 张铭,王腾蛟,赵海燕 高等教育出版社,2008. 6。"十一五"国家级规划教材