

Методы оптимизации

Лекция №1
От 10.02.2022

Постановка задачи оптимизации

Постановка задачи оптимизации подразумевает:

1. Формулировку цели, ради которой ставится задача.
2. Определение критерия отбора путей достижения цели.
3. Задание множества путей достижения цели: множества допустимых решений (МДР).

Задача оптимизации формулируется следующим образом: найти среди всех путей, ведущих к цели, наилучший, тот, для которого критерий принимает оптимальное значение.

По типу формирования критерия различают:

1. Задачи математического программирования – требуется найти оптимальное значение скалярной функции векторного аргумента.
2. Задачи вариационного исчисления – требуется найти оптимальное значение функционала.

ЧАСТЬ I. ЗАДАЧИ МАТЕМАТИЧЕСКОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ

Основные понятия и определения

Заглавными буквами будем обозначать вектора,
строчными – переменные.

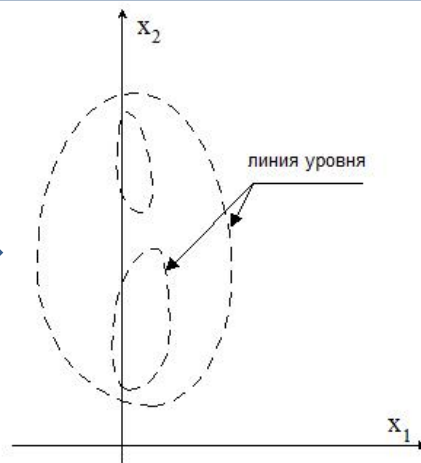
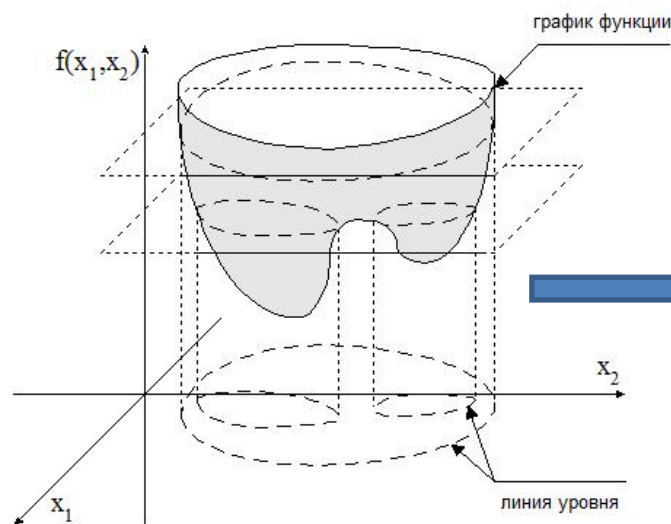
Рассматривается $f(X)$ – функция многих переменных (ФМП), здесь $X = (x_1, \dots, x_n)^T$ – вектор переменных.

Определение 1. Поверхностью уровня функции $f(X)$ называют геометрическое место точек, такое что $f(X) = C - \text{const}$. В случае 2-х переменных поверхность уровня называют линией уровня.

Определение 2. Линия уровня функции $f(x_1, x_2)$ – спроецированное на плоскость переменных x_1, x_2 сечение графика функции плоскостью $f(X) = C - \text{const}$.

Линии уровня позволяют получить представление о поведении функции без построения трехмерного графика.

Примером использования линий уровня являются физические географические карты.



Для построения линии уровня функции $f(X)$ через заданную точку $X^0 = (x_1^0, x_2^0)$ необходимо:

1. Вычислить значение функции в точке $f(X^0) = C_0$.
2. Записать уравнение линии уровня – уравнение плоской кривой в неявном виде $f(X) = C_0$.
3. Построить соответствующий график.

Пример 1. Построить линию уровня функции $f(X) = x_1^2 + x_2^2 - 2x_1 + 4x_2 + 5$, проходящую через точку $X^0 = (4; 2)$.

Решение:

1. Вычислим значение функции в точке $f(X^0) = 4^2 + 2^2 - 8 + 8 + 5 = 25$.

2. Запишем уравнение линии уровня: $x_1^2 + x_2^2 - 2x_1 + 4x_2 + 5 = 25$.

3. Для построения чертежа выделим полные квадраты в левой части уравнения:

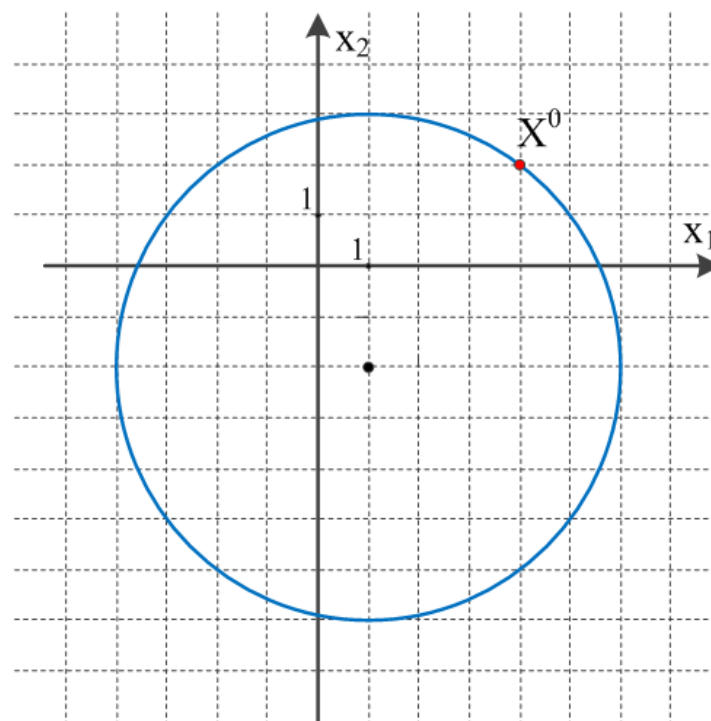
$$\underbrace{x_1^2 - 2x_1 + 1}_{(x_1 - 1)^2} - 1 + \underbrace{x_2^2 + 4x_2 + 4}_{(x_2 + 2)^2} - 4 + 5 = 25$$

$$(x_1 - 1)^2 + (x_2 + 2)^2 = 25$$

Это уравнение окружности с центром в точке $(1; -2)$ и радиусом 5.

Построим чертеж линии уровня.

Важно! Заданная точка должна принадлежать построенной линии уровня.



Определение 3. Градиентом функции многих переменных $f(X)$ называется вектор, составленный из первых частных производных функции по всем переменным:

$$\nabla f(X) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right)^T.$$

Градиент – это вектор-столбец размерности $(n \times 1)$, где n – число переменных функции.

В данном курсе используется символ ∇ для обозначения градиента. Другие обозначения не допускаются.

Свойства градиента:

1. Градиент функции перпендикулярен касательной к линии уровня функции $f(X)$.
2. Направление градиента есть направление наиболее быстрого роста функции.

Для построения градиента функции двух переменных $f(X)$ в заданной точке $X^0 = (x_1^0, x_2^0)$ необходимо:

1. Найти частные производные функции $f(X)$ и записать градиент функции $\nabla f(X) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2} \right)^T$.
2. Вычислить значения частных производных функции в точке X^0 и записать полученный числовой вектор $\nabla f(X^0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \Big|_{X=X^0}, \frac{\partial f}{\partial x_2} \Big|_{X=X^0} \right)^T$.
3. Построить полученный числовой вектор на координатной плоскости из точки $(0, 0)$.
4. Перенести его в заданную точку X^0 , используя параллельный перенос.

Пример 2. Построить линию уровня и градиент функции $f(X) = x_1^2 + 3x_2^2$ в точке $X^0 = (0,5; 0,5)$.

Решение:

I. Построим линию уровня функции в точке $X^0 = (0,5; 0,5)$.

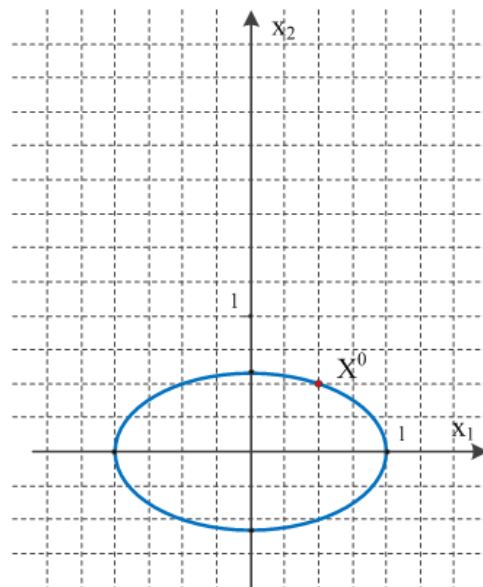
1. Найдем значение функции в заданной точке: $f(X^0) = 0,5^2 + 3 \cdot 0,5^2 = 1$.
2. Запишем уравнение линии уровня: $x_1^2 + 3x_2^2 = 1$ – это уравнение эллипса с центром в точке $(0; 0)$.
3. Для построения линии уровня используем точки пересечения эллипса с главными осями.

Пусть $x_2 = 0$, тогда $x_1^2 = 1 \Rightarrow x_1 = \pm 1$.

Пусть $x_1 = 0$, тогда $3x_2^2 = 1 \Rightarrow x_2 = \pm\sqrt{1/3} \approx \pm 0,5773$.

Также, воспользуемся тем, что точка $X^0 = (0,5; 0,5)$ принадлежит линии уровня.

x_1	x_2
± 1	0
0	$\pm \sqrt{1/3} \approx \pm 0,5773$
0,5	0,5



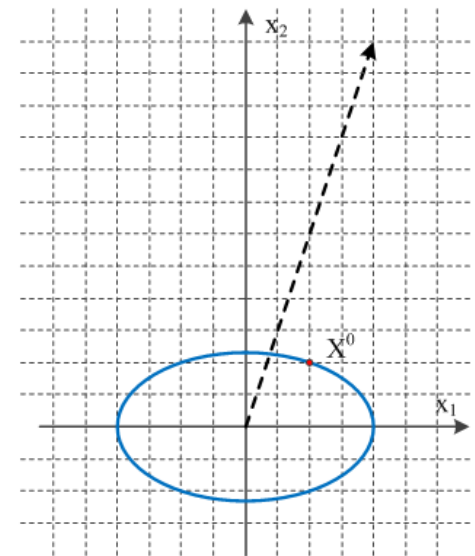
II. Построим градиент функции в точке $X^0 = (0,5; 0,5)$.

1. Найдём частные производные функции 1-го порядка: $\frac{\partial f}{\partial x_1} = 2x_1$; $\frac{\partial f}{\partial x_2} = 6x_2$. Следовательно $\nabla f(X) = (2x_1, 6x_2)^T$.

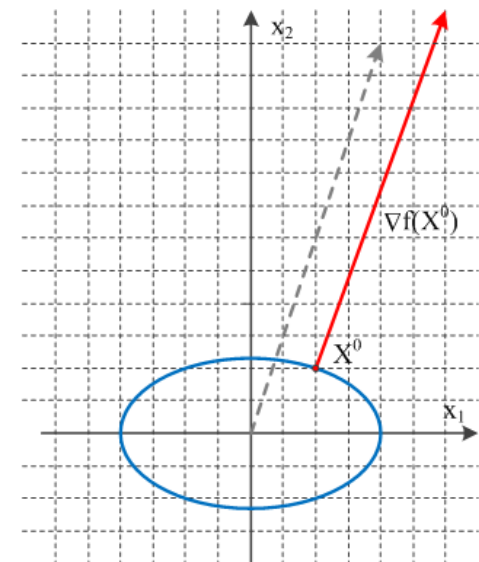
2. Вычислим значения частных производных функции в точке $X^0 = (0,5; 0,5)$: $\left. \frac{\partial f}{\partial x_1} \right|_{X^0} = 2 \cdot 0,5 = 1$, $\left. \frac{\partial f}{\partial x_2} \right|_{X^0} = 6 \cdot 0,5 = 3$.

Следовательно $\nabla f(X^0) = (1; 3)^T$.

3. Построим полученный вектор $\nabla f(X^0) = (1; 3)^T$ на координатной плоскости из точки $(0; 0)$.



4. Перенесем построенный вектор в точку $X^0 = (0,5; 0,5)$, используя параллельный перенос.



Важно!

1. При параллельном переносе сохраняется длина вектора.
2. Построенный градиент должен быть перпендикулярен касательной к линии уровня в заданной точке.

Определение 4. Матрицей Гессе называется квадратная матрица, составленная из вторых частных производных функции $f(X)$ по всем переменным:

$$H(X) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 x_2} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 x_n} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 x_1} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 x_n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n x_1} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n x_2} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} \end{pmatrix}.$$

Людвиг Отто Гессе — немецкий математик, член Баварской АН, профессор Политехнической школы в Мюнхене. Основные работы относятся к геометрии, линейной алгебре, вариационному исчислению; ввёл понятие гессиана.

Матрица Гессе — это квадратная матрица размерности $(n \times n)$, где n — число переменных функции, симметричная относительно главной диагонали.

Определение 5. Собственные значения (числа) матрицы A — это корни характеристического уравнения вида $\det(A - \lambda E) = 0$.

Определение 6.

Матрица A называется	<u>положительно определенной</u> $A > 0$	если ее собственные числа	положительны $\lambda_j > 0$;
	<u>отрицательно определенной</u> $A < 0$		отрицательны $\lambda_j < 0$;
	<u>положительно полуопределенной</u> $A \geq 0$		неотрицательны $\lambda_j \geq 0$;
	<u>отрицательно полуопределенной</u> $A \leq 0$		неположительны $\lambda_j \leq 0$;
	<u>знаконеопределенной</u> $A \nlessgtr 0$		разного знака.

Критерий Сильвестра (критерий знакоопределенности матрицы)

Матрица $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$ является положительно определенной, если все ее угловые миноры положительны.

Матрица $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$ является отрицательно определенной, если ее угловые миноры чередуют знак, начиная со знака минус.

Угловые миноры матрицы $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$ имеют вид: $\Delta_1 = a_{11}$ $\Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$... $\Delta_n = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$.

Пример 3. Найти матрицу Гессе для функции $f(X) = x_1^2 - x_1x_2 + 2x_2^2$.

Исследовать знакоопределенность матрицы по критерию Сильвестра и на основании информации о собственных значениях.

Решение:

1. Найдём сначала частные производные функции 1-го порядка:

$$\frac{\partial f}{\partial x_1} = 2x_1 - x_2;$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_2} = -x_1 + 4x_2.$$

Теперь найдем частные производные функции 2-го порядка:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} = 2; \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} = -1;$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} = -1; \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} = 4.$$

Следовательно, матрица Гессе имеет вид: $H(X) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}$. Она является **постоянной**.

2. Исследуем знакоопределенность матрицы по критерию Сильвестра:

$$\Delta_1 = 2 > 0$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 4 \end{vmatrix} = 2 \cdot 4 - (-1) \cdot (-1) = 7 > 0$$

Т.к. все угловые миноры положительны, то матрица положительно определена $H(X) > 0$ в любой точке.

3. Исследуем знакоопределенность матрицы на основании информации о собственных значениях.

Для этого составим характеристическое уравнение:

$$\det(H - \lambda E) = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & -1 \\ -1 & 4 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda) \cdot (4 - \lambda) - (-1) \cdot (-1) = 0$$

$$\lambda^2 - 6\lambda + 7 = 0$$

$$\lambda_1 = \frac{6 + \sqrt{8}}{2} > 0; \quad \lambda_2 = \frac{6 - \sqrt{8}}{2} > 0.$$

Т.к. все собственные значения положительны, то матрица положительно определена $H(X) > 0$ в любой точке.

Квадратичная функция двух переменных

Квадратичная функция 2-х переменных имеет вид:

$$f(X) = a_1x_1^2 + a_2x_1x_2 + a_3x_2^2 + a_4x_1 + a_5x_2 + a_6.$$

Уравнение линии уровня квадратичной функции имеет вид:

$$a_1x_1^2 + a_2x_1x_2 + a_3x_2^2 + a_4x_1 + a_5x_2 + a_6 = C.$$

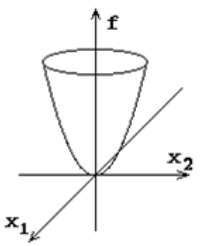
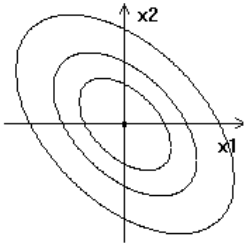
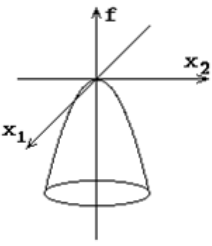
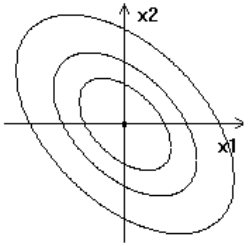
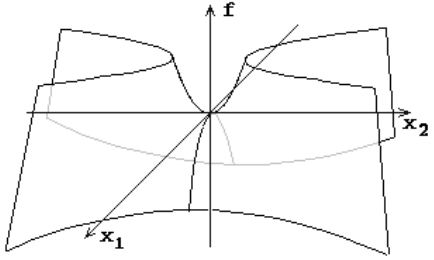
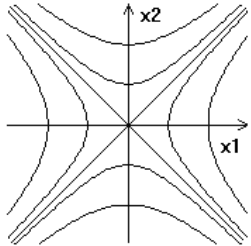
Инварианты для определения типа линии уровня квадратичной функции:

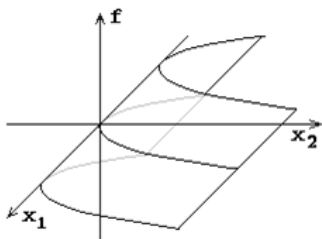
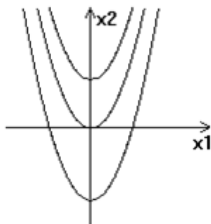
$$I = a_1 + a_3.$$

$$D = \det \begin{pmatrix} a_1 & \frac{a_2}{2} \\ \frac{a_2}{2} & a_3 \end{pmatrix} - \text{определяющий.}$$

$$A = \det \begin{pmatrix} a_1 & \frac{a_2}{2} & \frac{a_4}{2} \\ \frac{a_2}{2} & a_3 & \frac{a_5}{2} \\ \frac{a_4}{2} & \frac{a_5}{2} & a_6 - C \end{pmatrix}.$$

Инвариант – термин, обозначающий нечто неизменяемое. В данном случае инварианты являются характеристиками линии уровня.

Инвариант	Функция	Линии уровня	Уравнение линии уровня
$D > 0$ $\frac{A}{I} < 0$ $I > 0$	<p><i>минимум</i></p> 	 <p><i>Эллипс (окружность)</i></p>	<p><i>Эллипс (окружность)</i></p> $A^2(x_1 - a)^2 + B^2(x_2 - b)^2 = R^2$ <p>или</p> $\frac{(x_1 - a)^2}{\alpha^2} + \frac{(x_2 - b)^2}{\beta^2} = 1$ <p>(если $A = B$ или $\alpha = \beta$, то линия уровня окружность, в противном случае эллипс)</p>
$D > 0$ $\frac{A}{I} < 0$ $I < 0$	<p><i>максимум</i></p> 	 <p><i>Эллипс (окружность)</i></p>	<p><i>Эллипс (окружность)</i></p> $A^2(x_1 - a)^2 + B^2(x_2 - b)^2 = R^2$ <p>или</p> $\frac{(x_1 - a)^2}{\alpha^2} + \frac{(x_2 - b)^2}{\beta^2} = 1$ <p>(если $A = B$ или $\alpha = \beta$, то линия уровня окружность, в противном случае эллипс)</p>
$D < 0$ $A \neq 0$	<p><i>седло,</i> нет ни минимума, ни максимума</p> 	 <p><i>Гипербола</i></p>	<p><i>Гипербола</i></p> $-A^2(x_1 - a)^2 + B^2(x_2 - b)^2 = R^2$ <p>или</p> $A^2(x_1 - a)^2 - B^2(x_2 - b)^2 = R^2$

$D = 0$ $A \neq 0$	<p>нет ни минимума, ни максимума</p> 	 <p><i>Парабола</i></p>	<p><i>Парабола</i></p> $x_2 = Ax_1^2 + Bx_1 + C$ <p>или</p> $x_1 = Ax_2^2 + Bx_2 + C$
-----------------------	--	--	---