

Overview

1. Linear Equations

1. Linear Equations

Matrix Multiplication

$A : m \times p, B : p \times n$

$AB = C : m \times n$

예시

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow AB = \begin{bmatrix} 2 * 1 + 4 * 3 & 2 * 0 + 4 * 1 \\ 2 * 1 + 5 * 3 & 2 * 0 + 5 * 1 \end{bmatrix}$$

주의할 점 : $AB \neq BA$

LU Decomposition

A = LU를 하는 이유 : $Ax=b$ 를 효율적으로 풀기 위하여 A를 L과 U로 분해

L : lower triangular matrix, U : upper triangular matrix

A를 U의 형태로 바꾸기 위해

$E_n \dots E_3 E_2 E_1 A = U$ 형태로 바꿔주어야 함

A = LU를 구하고 나면 $LUx = b$ 를 푸는 것은 쉬움

LU Decomposition

다음 행렬을 LU 분해하라.

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 4 & 6 & 1 \\ -8 & -4 & -2 \end{bmatrix}$$

LU Decomposition

$Ax = b$ 를 만족하는 x 를 구하시오.

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 4 & 6 & 1 \\ -8 & -4 & -2 \end{bmatrix}, b = \begin{bmatrix} 6 \\ 15 \\ -22 \end{bmatrix}$$

Matrix Multiplication

$A : m \times p, B : p \times n$

$AB = C : m \times n$

예시

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow AB = \begin{bmatrix} 2 * 1 + 4 * 3 & 2 * 0 + 4 * 1 \\ 2 * 1 + 5 * 3 & 2 * 0 + 5 * 1 \end{bmatrix}$$

주의할 점 : $AB \neq BA$

Positive Definite Matrix

행렬 A 에 대해 모든 nonzero vector $x \in R^n$ 에 대해 $x^T A x > 0$ 이면 Positive Definite

Test for P.D matrix (하나만 체크하면 됨)

$x^T A x > 0$ 을 직접 확인

모든 eigenvalue에 대해 $\lambda_i > 0$

행렬 A 의 upper left submatrices A_k 의 determinant 들이 모두 0보다 크다

Positive Definite Matrix

$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$ 가 positive definite 임을 보이시오.

Positive Definite Matrix

$A = \begin{bmatrix} a & 2 & 2 \\ 2 & a & 2 \\ 2 & 2 & a \end{bmatrix}$ 가 positive definite 이기 위한 a 의 조건을 구하시오.

Cholesky Factorization

행렬 $A = (a_{ij} \in R^{n \times n})$ 가 symmetric positive definite라면,
 $A = R^T R (r_{ij} > 0)$ 를 만족하는 Upper Triangular R이 존재한다.

$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ 일 때, A를 Cholesky 분해하시오.

Linear Independence

벡터 v_1, \dots, v_k 에 대하여, $c_1v_1 + c_2v_2 + \dots + c_kv_k = 0$ 의 해가 오직 $c_1 = c_2 = \dots = 0$ 이라면, v_1, v_2, \dots, v_k 를 linearly independent 라고 한다.

따라서 벡터들이 서로 linearly independent 하다는 것은 나머지 벡터들의 선형조합으로 자기 자신을 만들어낼 수 없다는 것이다.

Linear Independence

$x_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}, x_2 = \begin{bmatrix} -4 \\ 6 \\ 5 \end{bmatrix}, x_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 의 linear independence를 검증하시오.

Norm

Norm 의 정의

S 가 x 를 원소로 하는 Vector space 라면, real-valued function $\|x\|$ 가 다음 성질을 만족

$$\|x\| \geq 0, \text{ for any } x \in S$$

$$\|x\| = 0, \text{ if and only if } x = 0$$

$$\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|, \alpha \text{는 scalar}$$

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \text{ (triangular inequality)}$$

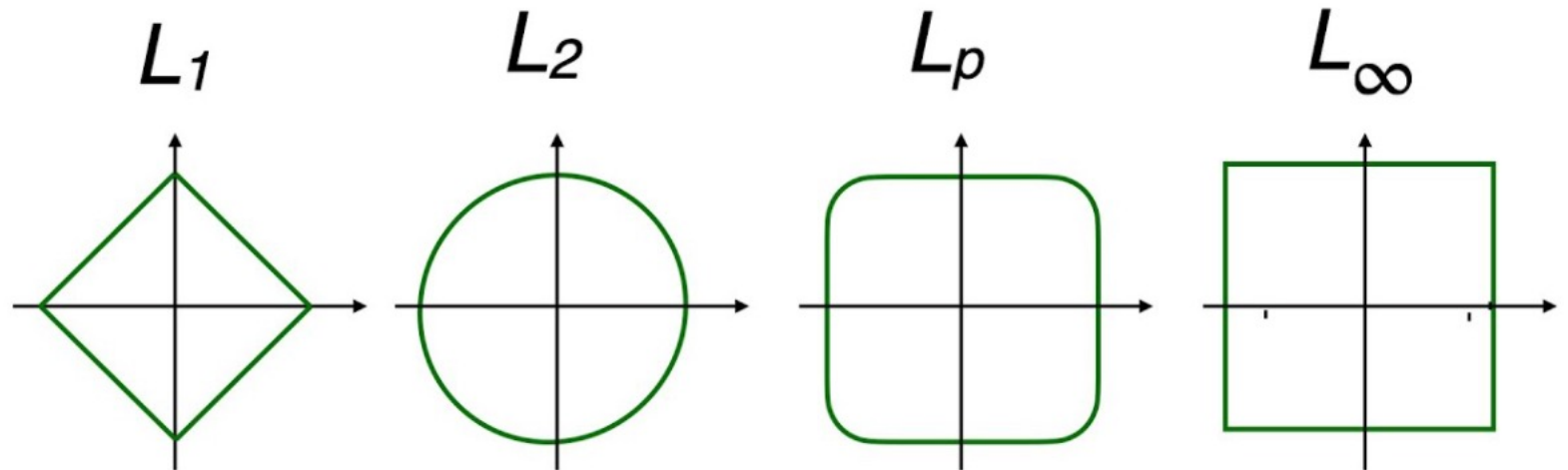
Norm

Vector p-Norm

$$\|x\|_p = (\sum_{i=1}^n |x_i|^p)^{1/p}$$

$$\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$$

$$\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$$



Norm

$x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$, $y = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ 일 때, $\|x\|_1, \|x\|_2, \|x\|_\infty, \|x + y\|_2$ 를 구하시오.

Projection Matrix

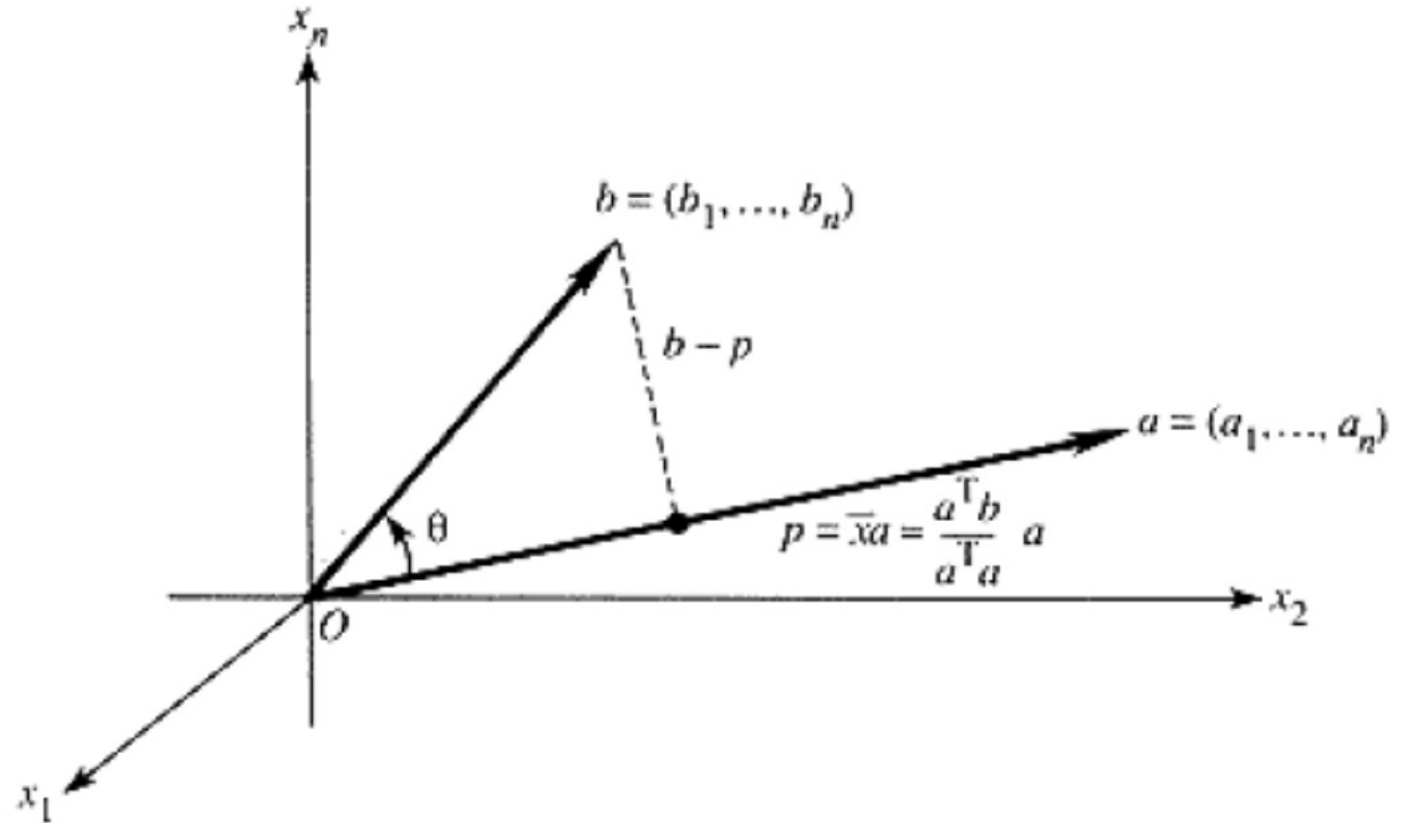
b를 a에 projection 시킨 vector p

p는 a와 같은 방향

b-p는 a와 수직

$$p = \frac{aa^T}{a^T a} b$$

Projection matrix : $P_a = \frac{aa^T}{a^T a}$



Norm

$a_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, a_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ 일 때, a_2 를 a_1 에 projection시킨 벡터 p 와 이 때의 projection matrix P_{a_1} 을 구하시오.

Projection Matrix

Projection Matrix의 정의

행렬 P 가 $P^2 = P$ 을 만족하면 projection matrix다.

Projection의 성질 ($P : n \times n$)

P 가 projection이고, $P = P^T$ 이면, P 를 orthogonal projection matrix 라고 한다.

P 가 projection이면, $I - P$ 도 projection이다.

P 가 orthogonal projection이라면, $I - P$ 도 orthogonal projection이다.

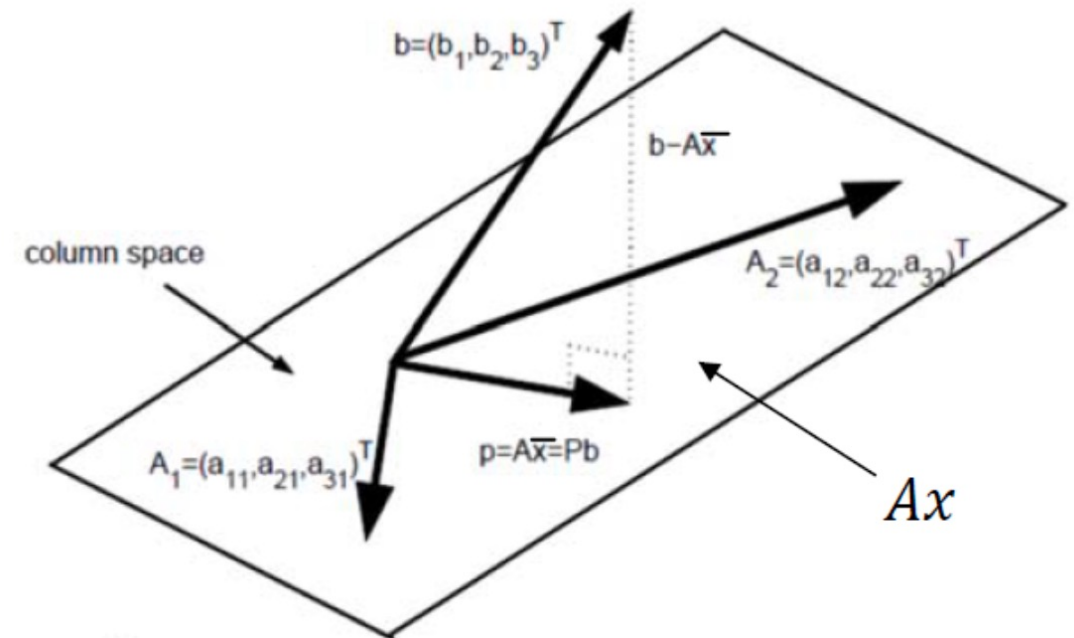
Least Squares Problem

$Ax = b$ 의 해가 존재하지 않는 경우가 있다.

⇔ A 의 column vector들로 b 를 만들어낼 수 없다.

⇔ b 가 A 의 column space에 존재하지 않는다.

$$P = A(A^T A)^{-1} A^T$$



Norm

$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix}$ 일 때, $Ax=b$ 의 해가 있는지 조사하고 없으면 $\min \|Ax - b\|$ 의 해 x 와 orthogonal projection matrix P 를 구하시오.

Orthogonal Matrix

Orthogonal Matrix의 정의

행렬 Q 가 square matrix이며 모든 column과 row가 서로 orthogonal한 unit vector들이라면 Q 는 orthogonal matrix라고 한다.

$$Q^T Q = Q Q^T = I$$

길이, 내적, 각도 보존

$\begin{bmatrix} 1/3 & 2/3 & -2/3 \\ -2/3 & 2/3 & 1/3 \\ 2/3 & 1/3 & 2/3 \end{bmatrix}$ 가 orthogonal matrix임을 보이시오.

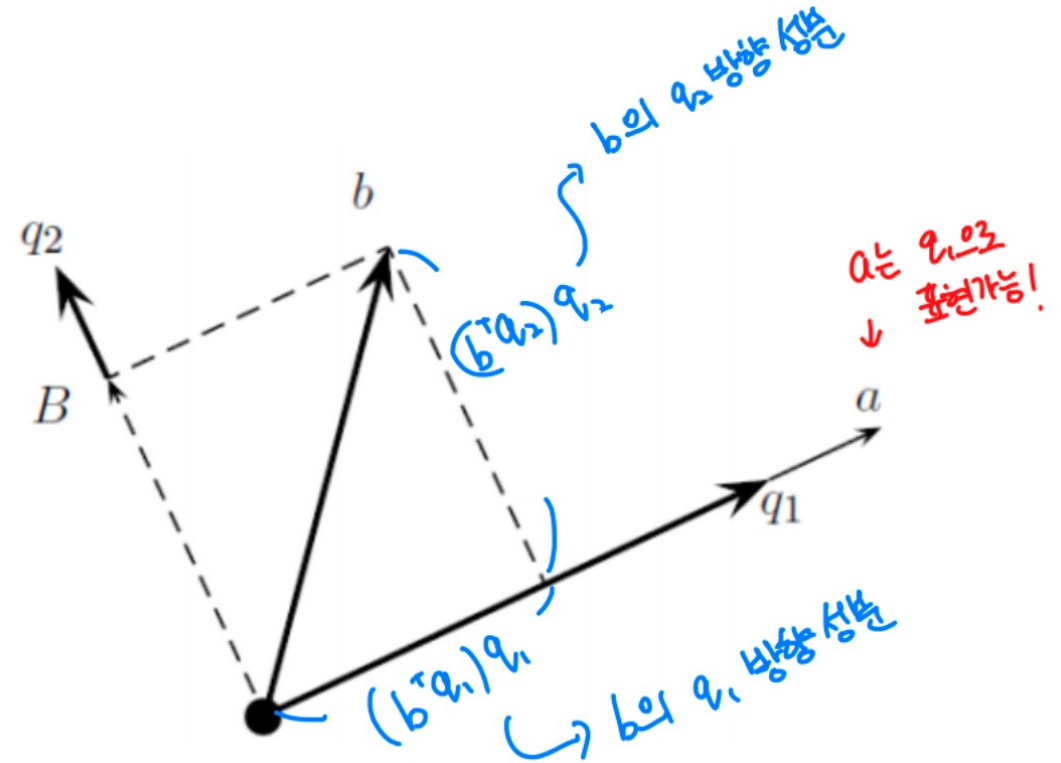
Gram-Schmidt

n개의 independent한 벡터를 서로 수직이고
길이가 1인 n개의 벡터로 바꾸는 과정

QR 분해에 사용

Q는 orthogonal, R은 upper triangular matrix

$$A = QR = \begin{bmatrix} | & & | \\ q_1 & \cdots & q_n \\ | & & | \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \|a_1\| & q_1^T a_2 & \cdots & q_1^T a_n \\ \|a'_2\| & \cdots & q_2^T a_n \\ \vdots & & \\ \|a'_n\| \end{bmatrix}$$



QR Factorization

$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ 를 QR 분해하시오.

Eigenvalue

$(A \in R^{n \times n}, x \neq 0) Ax = \lambda x$ 에서 x, λ 를 각각 eigenvector, eigenvalue라고 함

$A = S\Lambda S^{-1}$ (S는 eigenvector로 이루어졌고, Λ 는 eigenvalue로 이루어진 행렬)

Spectral Theorem

A가 대칭행렬 $\Rightarrow A = V\Lambda V^T$ 로 분해 가능

V : orthogonal matrix, Λ : eigenvalue로 이루어진 대각행렬

특성 방정식

$$\det(A - \lambda I) = 0$$

Eigenvalue

$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ 에 대한 고유값과 고유벡터를 구하시오.

고유값과 고유벡터를 활용해 A^5 를 구하시오.

SVD Decomposition

임의의 $m \times n$ 행렬 A 는 다음과 같이 분해될 수 있다.

$$A = U\Sigma V^T$$

U, V 는 orthogonal matrix, Σ 는 diagonal matrix

Σ 의 대각 성분을 singular value 라고 함

AA^T or $A^T A$ 의 고유값 분해를 했을 때 AA^T 의 $\sqrt{\lambda_i}$ 가 Σ 가 된다.

Eigenvalue

$A = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$ 의 특이값과 특이벡터 (left, right)를 구하시오.