# تمرین برنامه نویسی سوم NETWORK ROUTING

سید محمد امین اطیابی (۸۱۰۱۹۸۵۹) مرتضی نوری (۸۱۰۱۹۸۴۸۱)

## نحوه اجرا

با وارد کردن دستور زیر در پوشه اصلی پروژه ، فایل اجرایی در محل فعلی ایجاد میشود .

1. make

با وارد کردن دستور زیر برنامه شروع به کار می کند و می توان دستورات برنامه را وارد نمود .

1. ./main.out

برنامه به صورت کاملا پویا پیاده سازی شده است و محدودیتی برای تعداد لینکها وجود ندارد.

## ساختار

کدهای برنامهها در پوشه Source قرار گرفته است . این پوشه دارای سه کلاس است:

- Network : تمام کارهای شبکه ما در این کلاس صورت می گیرد . هماهنگی میان لینکها و اجرای الگوریتمهای مسیریابی توسط این کلاس انجام می شود
- Node : اطلاعات مورد نیاز گرههای شبکه در این کلاس ذخیره می شوند . اطلاعاتی اعم از مسیر به به نودهای دیگر
- CommandParser : این کلاس وظیفه پردازش دستورات ورودی را دارد . اطلاعات متنی وارد شده در خط فرمان ، به اطلاعات قابل فهم برای دیگر بخشهای برنامه تبدیل شده و به آنها تحویل می شود

# شرح کد و عملکرد آن

## کلاس Node

این کلاس صرفا وظیفه ذخیره دادهها را بر عهده دارد .

- void init(int count): این متد در زمان شروع اجرا الگوریتمهای مسیریابی صدا زده می شود و به تعداد نودهای شبکه ، فضای ذخیره سازی مقدار دهی اولیه می کند .
  - ()void clear : این متد دادهها ذخیره شده را پاک می کند تا برای اجرا بعدی آماده باشند .

#### كلاس CommanParser

این کلاس دستورات ورودی را پردازش می کند .

متد parse با دریافت کل دستور ورودی تشخیص می دهد چه دستوری وارد شده است . پس از تشخیص دستور ، آرگومانهای دستور را به متد مربوط به هر کدام از دستورات می فرستد تا آنها را تجزیه کنند .

### کلاس Network

متدهای modifyLink ، addLink و removeLink توپولوژی شبکهها را تغییر میدهند و لینکی به شبکه ما اضافه یا کم میکنند .

متد show توپولوژی شبکه ما را نمایش میدهد .

متدهای Isrp و dvrp به کمک یکسری متدها کمکی دیگر عملیات مسیریابی را بر عهده دارند .

پياده سازي الگوريتمهاي Dijkstra و Bellman-Ford به صورت پويا (Dynamic) انجام شده است .

### فایل main

در تابع اصلی این فایل پس ورودی از کاربر دریافت شده و به کلاس CommandParser تحویل داده می شود .

# تحليل نتايج

نتیجه اجرا دو الگوریتم مسیریابی گفته شده بر روی توپولوژی داده شده کنار فایلهای ارسال موجود است که حال به بررسی آنها میپردازیم .

زمان اندازه گیری شده بدون در نظر گرفتن زمان عملیات O/ا بوده و بعد از اتمام الگوریتم به ازای هر نود است.

با توجه به اینکه میدانیم الگوریتم Dijkstra عملکرد بهتری از الگوریتم Bellman-Ford دارد ، باید توقع زمان اجرا کمتری برای این الگوریتم داشته باشیم و این در نتایج قابل مشاهده است . البته پروتوکول مسیریابی Link-State میتوانست عملکرد بهتری نیز داشته باشد که در این پیاده سازی از آن صرف نظر شده است . (کدهای روش دیگر موجود است و در صورت نیاز میتوان با روش دیگر آنها را اجرا نمود)

الگوریتم Bellman-Ford امکان تشخیص یال با وزن منفی را نیز دارد و در حالت کلی جامعتر است . برای همین کمی مرتبه زمانی بیشتری از الگوریتم Dijkstra دارد .