

データ通信手段が用意できない場合の、 技術教育ゼロ事前準備 & チェック項目 (Windows編)

TOPPERS/EV3RTサイトの開発環境のインストール(Windows+Cygwin編)
(http://dev.toppers.jp/trac_user/ev3pf/wiki/DevEnvWin)も参照してください。

[Step 1]

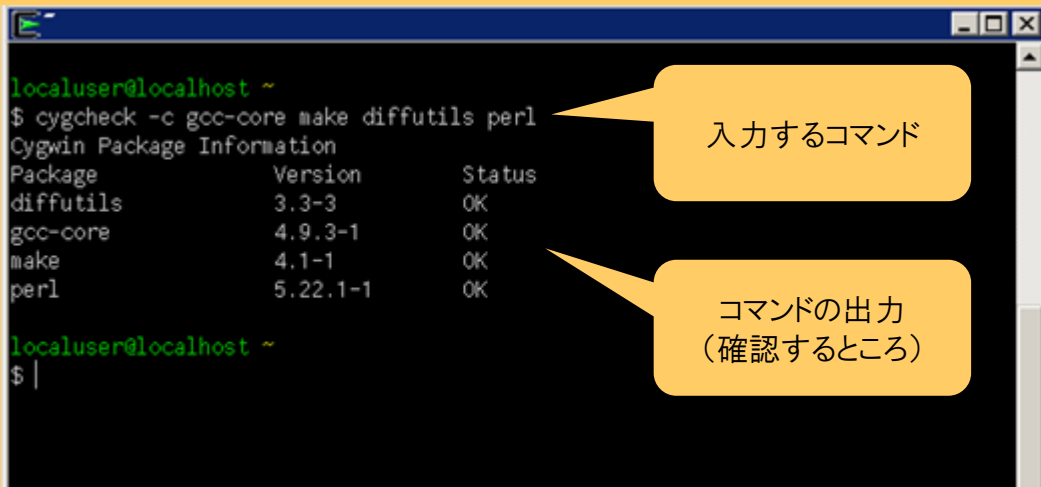
TOPPERS/EV3RTサイトの開発環境のインストール(Windows+Cygwin編)①～⑨の
通りに、Cygwinのインストールを行う

Check !!

Cygwin Terminal(もしくはCygwin64 Terminal)を起動し、以下のコマンドを実行する。

```
cygcheck -c gcc-core make diffutils perl
```

TOPPERS/EV3RTサイトの開発環境のインストール(Windows+Cygwin編) ⑦に書か
れているバージョンより新しいことおよびコマンド出力のいちばん右の欄がOKに
なっている事を確認する。



```
localuser@localhost ~
$ cygcheck -c gcc-core make diffutils perl
Cygwin Package Information
Package      Version      Status
diffutils    3.3-3        OK
gcc-core     4.9.3-1      OK
make         4.1-1        OK
perl         5.22.1-1     OK

localuser@localhost ~
$ |
```

入力するコマンド

コマンドの出力
(確認するところ)

[Step 2]

以下の「ダウンロードファイル置き場」をCygwinインストールフォルダに存在するかを
確認し、存在しない場合は作成する。

32bit版OS : C:¥cygwin¥tmp

64bit版OS : C:¥cygwin64¥tmp

[Step 3]

TOPPERS/EV3RTサイトの開発環境のインストール(Windows+Cygwin編)⑩

GCC ARMインストーラをダウンロードし、以下のファイルを「ダウンロードファイル置き場」に保存する

gcc-arm-none-eabi-6-2017-q1-update-win32.exe

(ダウンロード元 https://developer.arm.com/-/media/Files/downloads/gnu-rm/6_1-2017q1/gcc-arm-none-eabi-6-2017-q1-update-win32.exe)

[Step 4]

TOPPERS/EV3RTサイトの開発環境のインストール(Windows+Cygwin編)⑪

U-Bootのmkimageをダウンロードし、以下のファイルを「ダウンロードファイル置き場」に保存する

Mkimage.tar.gz

(ダウンロード元 <http://www.trimslice.com/download/tools/Mkimage.tar.gz>)

[Step 5]

TOPPERS/EV3RTパッケージをダウンロードし、以下のファイルを「ダウンロードファイル置き場」に保存する

ev3rt-beta7-2-release.zip

(ダウンロード元 http://dev.toppers.jp/trac_user/ev3pf/wiki/Download)

[Step 6]

ETロボコン用EV3サポートサイトからサンプルプログラムを一括ダウンロードし、以下のファイルを「ダウンロードファイル置き場」に保存する

etroboEV3-master.zip

(ダウンロード元 <https://github.com/ETrobocon/etroboEV3/archive/master.zip>)

Check !!

「ダウンロードファイル置き場」をエクスプローラで開き、以下のファイルがある事を確認する。

etroboEV3-master.zip

ev3rt-beta7-2-release.zip

gcc-arm-none-eabi-6-2017-q1-updat...

Mkimage.tar.gz

