软件设计：

1. 俄罗斯套娃奖品
2. 布雷程序
3. 俄罗斯套娃奖品

使用动态规划方法。动态规划方程为：

value[I,j] =max{value[i+1][j] +1 ,value[i-1][j] +1 ,value[i][j+1] + 1 ,value[i][j-1]+1}

value[I,j]表示从出发点到坐标[I,j]的路径长度。

先对输入元素进行排序，从最大的元素开始进行搜索，搜索方法为动态规划方程以及题目中的套娃条件，即重量大小限制。

输出从<0,0>开始输出。

1. 布雷程序

使用一个12\*12大小的二维数组。为了避免边界讨论使用12行和12列的设计。

数组元素中-1代表雷，其它字代表附件8个格子的雷德数量。

作10次迭代。每次迭代里面随机取2个数作为行号和列号，如果这个坐标上已经有雷则继续取2个随机数，直到取到的坐标上没有雷。

对于取到的坐标的周围8个格子，如果不是雷，则加1。