Nokton NR4 MAXIM

Przystosowanie nadajnika VHF Nokton NR4 MAXIM do pracy APRS 144.800MHz. Poniżej przedstawiam program dzięki któremu można wykorzystać ten nadajnik do celów amatorskich, program powstał w grupie SSR MANUFAKTURA.



Program Bascom dla Atmega16

' Nadajnik Nokton NR4 MAXIM (TX160n) v5.4

'http://ssr.org.pl

\$regfile = "m16def.dat"

'\$crystal = 14745600

' 14.7456 MHz

\$crystal = 8000000

Dim A1 As Word

Dim A3 As Word

Dim N2 As Word

Dim N3 As Word

Dim Mb ref As Word

Mb sw ref Alias Mb ref.15

Mb_c_ref Alias Mb_ref.0

Dim Mb_swallow As Byte

Mb_c_prog Alias Mb_swallow.0

Dim Mb_prog As Word

Robert Munduć SQ5EKU - http://sq5eku.blogspot.com/2015/04/nokton-nr4-maxim.html

Dim Mb n As Word Dim Mb_n_h As Byte Dim Mb_n_l As Byte Dim Tmp As Bit Declare Sub Lmx tx Declare Sub Le_pulse Config Pina.0 = Input 'ADC VCC-12V nadajnika Config Pina.1 = Input 'wejscie IN2 Config Pina.2 = Input 'wejscie IN3 Config Pina.3 = Input 'wejscie IN4 Config Pina.4 = Input 'wejscie IN5 Config Pina.5 = Input 'wejscie IN6 Config Pina.6 = Input 'wejscie IN7 Config Pina.7 = Input 'wejscie IN8 Config Pinb.0 = Input 'weiscie IN1 ' info o mocy wyjsciowej TX 0=ON, 1=OFF Config Pinb.1 = Input 'LED czerwona (D3) Config Portb.2 = Output Config Pinb.3 = Input 'wejscie IN9 Config Pinb.4 = Input 'wejscie IN10 Config Portb.5 = Output 'CLK LMX1501A Config Portb.6 = Output ' DATA LMX1501A Config Pinb.7 = Input 'wejscie SAB Config Portc.1 = Output '8V VCC 2 x TL064 (modulacja) 0=ON, 1=OFF Config Pinc.2 = Input 'wejscie AC-16V Config Pinc.3 = Input Config Portc.4 = Output 'LED zielona (D4) Config Portc.5 = Output ' "syrena do 100mA" ' do ukladu ladowania AKU Config Portc.7 = Output Config Portd.1 = Output Config Portd.2 = Output ' Zalaczanie drivera TX Config Portd.3 = Output Config Portd.4 = Output Config Portd.5 = Output 'zasilanie VCO 0=ON, 1=OFF Config Pind.6 = Input 'Lock Detect PLL Config Portd.7 = Output 'LE LMX1501A

| Lmx_clk Alias | Portb.5 |
|---------------|---------|
|---------------|---------|

Lmx_data Alias Portb.6

Lmx le Alias Portd.7

Tx_drv Alias Portd.2

Ptt test Alias Pinc.3

Led_red Alias Portb.2

Led_gren Alias Portc.4

Lmx_lock Alias Pind.6

Tx_vco Alias Portd.5

Pwr_0 Alias Portd.4

Pwr_1 Alias Portd.3

8v_mod Alias Portc.1

12v_adc Alias Pina.0

(12V)

Pwr_ctrl Alias Pinb.1

Lmx le = 0

Lmx clk = 0

 $Lmx_data = 0$

Tx drv = 1

 $Tx_vco = 1$

 $Led_red = 1$

 $Led_gren = 1$

 $Ptt_test = 1$

 $Lmx_lock = 1$

 $Pwr_0 = 0$

Pwr 1 = 0

 $8v \mod = 1$

Mb ref = 1040 * 2

 $Mb_prog = 11584$

 $'Mb_prog = 13611$

 $Mb_c_ref = 1$

 $Mb_c_prog = 0$

Config Watchdog = 256

Start Watchdog

'CLK LMX1501A

' DATA LMX1501A

'LE LMX1501A

' Zalaczanie drivera TX

' SW "TEST" na PCB

'LED D3 (czerwona)

'LED D4 (zielona)

' Lock Detect PLL

' Zalaczanie VCO TX

' poziom mocy

' poziom mocy

'zasilanie 8V 2 x TL062

' wejscie pomiarowe napiecia zasilania nadajnika

' obecnosc mocy na wyjsciu nadajnika

| ' | glowna petla |
|----------------------|------------------------------------|
| Do | |
| If Tmp = 0 Then | |
| If Ptt_test = 0 Then | ' jesli PTT wlaczone idz dalej |
| $Tx_vco = 0$ | ' wlacz zasilanie VCO |
| $8v_mod = 0$ | ' wlacz zasilanie 8V 2 x TL062 |
| Gosub Lmx_tx | |
| Waitms 20 | ' odczekaj 20ms na synchro PLL |
| If Lmx_lock = 0 Then | |
| $Tx_drv = 0$ | ' wlacz zasilanie drivera TX |
| $Led_red = 0$ | ' wlacz czerwona LED D3 |
| Tmp = 1 | |
| Else | |
| $Tx_vco = 1$ | |
| Tmp = 1 | |
| End If | |
| End If | |
| End If | |
| If Tmp = 1 Then | |
| If Ptt_test = 1 Then | |
| $Tx_drv = 1$ | ' wylacz zasilanie VCO i PLL |
| $Tx_vco = 1$ | ' wylacz zasilanie wzmaniaczy w.cz |
| Led_red = 1 | ' wylacz czerwona LED D3 |
| 8v_mod = 1 | |
| Tmp = 0 | |
| End If | |
| End If | |
| Reset Watchdog | |
| Loop | |
| End | |
| ' | koniec glownei netli programi |

```
Lmx tx:
N2 = Mb_prog / 64
A1 = Mb_prog Mod 64
N3 = Mb_prog / 128
A3 = Mb_prog Mod 128
 If A3 < N3 Then
Mb_n = N3
Mb_swallow = A3 * 2
Mb_sw_ref = 0
 Else
Mb n = N2
Mb_swallow = A1 * 2
Mb_sw_ref = 1
 End If
Shiftout Lmx_data, Lmx_clk, Mb_ref, 0
Gosub Le_pulse
Mb_n_h = High(mb_n)
Mb_n_l = Low(mb_n)
Shiftout Lmx_data, Lmx_clk, Mb_n_h, 0, 3
Shiftout Lmx_data , Lmx_clk , Mb_n_l , 0
Shiftout Lmx_data, Lmx_clk, Mb_swallow, 0
Gosub Le_pulse
Return
Le_pulse:
nop
Set Lmx_le
nop
Reset Lmx_le
Return
```



PCB tego nadajnika posiada również ładowarkę akumulatora żelowego, co sprawia że nadajnik jest świetną bazą dla urządzeń bezobsługowych.

Poniżej opis gniazda do zaprogramowania procka

