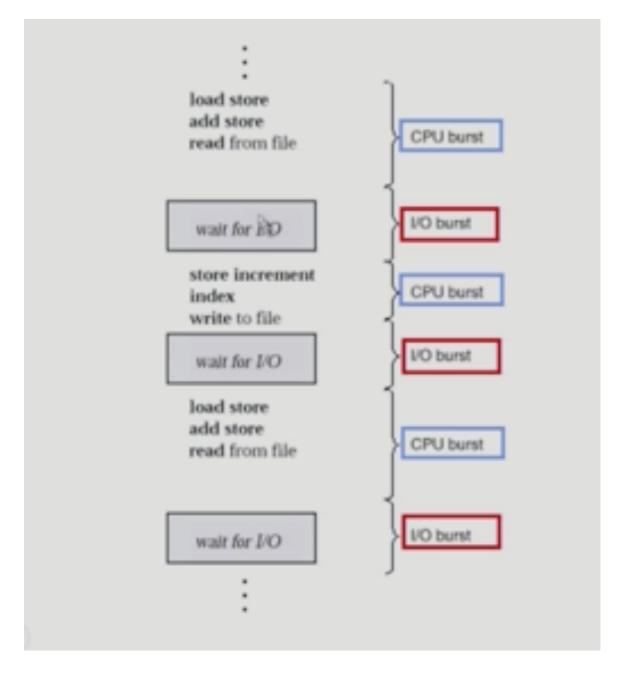
2주차_CPU스케쥴링

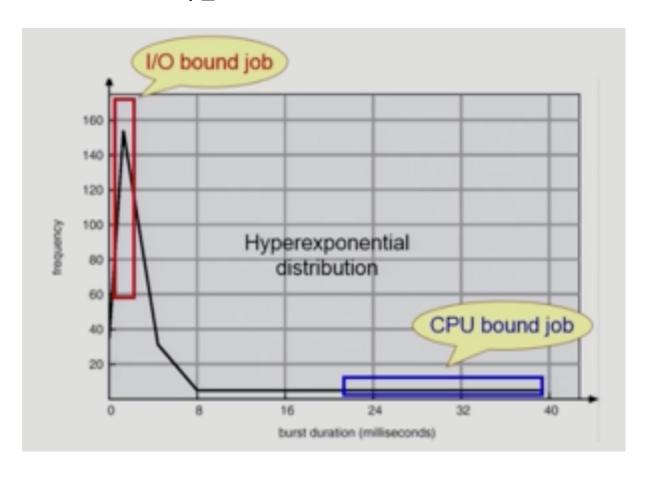
를 상태	진행 중
7 강의	<u> CS 스터디</u>
■ 작성일	@2024년 2월 11일

CPU and I/O Bursts in Program Execution



• cpu와 IO를 번갈아가면서 사용

CPU-Burst Time의 분포



- ** 여러 종류의 job(=process)이 섞여 있기 때문에 CPU스케줄링이 필요하다
 - Interactive job에게 적절한 response 제공 요망
 - CPU와 I/O 장치 등 시스템 자원을 골고루 효율적으로 사용
 - CPU bound job : CPU를 길게 쓰는 프로그램
 - I/O bound job : CPU를 짧게 끊어 쓰는 프로그램. I/O 가 중간중간 많이 끼어있다는 뜻.

주로 사람하고 interaction을 많이 하는 프로그램들

** 둘중 누구애게 CPU 스케줄링을 빨리 하는게 좋은가? I/O bound job

프로세스의 특성 분류

- 프로세스는 그 특성에 따라 다음 두가지로 나눔
 - I/O-bound process

- CPU를 답고 계산하는 시간보다 I/O에 많은 시가닝 필요한 job
- (many short CPU bursts)
- CPU-bound process
 - 계산 위주의 iob
 - (few very long CPU bursts.)

CPU Scheduler & Dispatcher

- CPU Scheduler
 - Ready 상태의 프로세스 중에서 이번에 CPU를 줄 프로세스를 고릉다.
- Dispatcher
 - CPU의 제어권을 CPU scheduler에 의해 선책된 프로세스에게 남긴다.
 - ∘ 이 과정을 context switch(문맥 교환)라고 한다.
- CPU스케줄링이 필요한 경우는 프로세스에게 다음과 같은 상태 변화가 있는 경우이다.
 - 1. Running → Blocked(예 : I/O 요청하는 시스템 콜)
 - 2. Running → Ready(예: 할당시간 만료로 timer interrupt)
 - 3. BLocked → Ready(예: I/O완료 후 인터럽트)
 - 4. Terminate
- ** 1, 4에서의 스케줄링은 nonpreemptive(=강제로 빼앗지 않고자진 반납)
- ** All other scheduling is preemptivr(=강제로 뺴앗음)

Scheduling Criteria

performance Index(=Performance Measure, 성능 척도)

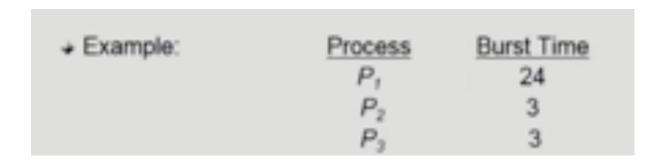
- CPU utilization(이용률) 높을수록 좋지
 - keep the CPU as busy as possible
- Throughput(처리량)
 - # of process that complete their execution per time unit
- Turnaround time(소요시간, 반환시간) CPU 사용한 시간과 기다린 시간의 합
 - amount of time to exectue a particular process

- Waiting time(대기 시간) 단무지 먹고 자장면 적기 전까지 기다린 시간
 - amount of a time process has been waiting the ready queue
- Responce time(응답 시간)
 - amount of time it takes from when a request was submitted until the first response is produced. **not** output (for time-sharing enviornment)

Scheduling Algorithms

- FCFS (First-Come First-Served)
- SJF (Shortest-Job-First)
- SRTF (Shortest-Remaining-Time-First)
- · Priority Scheduling
- RR (Round Robin)
- Multilevel Queue
- Multilevel Feedback Queue

FCFS (First-Come First-Served)



- 프로세스의 도착 순서 P1, P2, P3
- 스케줄 순서를 Gantt Chart로 나타내면 다음과 같다.



- Waiting time for P1 = 0, P2 = 24, P3 = 27
- Average waiting time: (0 + 24 + 27)/3 = 17

프로세스의 도착순서가 다음과 같다고 하자

P2, P3, P1

· the Gantt Chart for the schedule is:



- Waiting time for P1 = 6, P2 = 0, P3 = 3
- Average waiting time: (6 + 0 + 3)/3 = 3
- Much better than previous case.
- **Convoy effect(호위 효과):** short process behind long process (long process 가 먼저 도착해서 쓰는 바람에 short process가 시작을 못하는 효과)

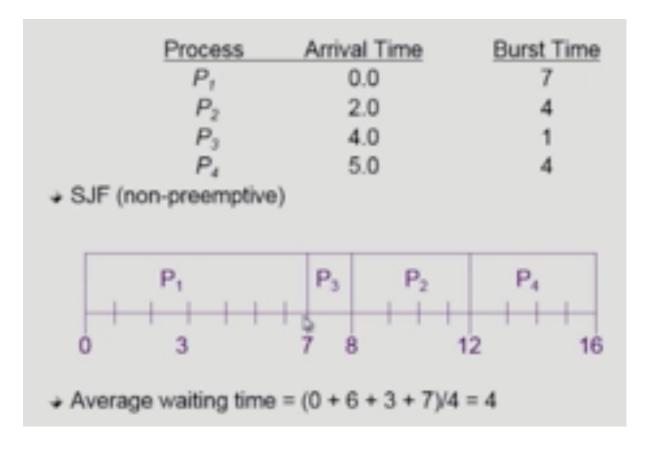
SJF (Shortest-Job-First)

- 각 프로세스의 다음번 CPU burst time을 가지고 스케줄링에 활용
- CPU burst time이 가장 짧은 프로세스를 제일 먼저 스케줄
- Two schemes:
 - Nonpreemptive
 - 일단 CPU를 잡으면 이번 CPU burst가 완료될 때까지 PCU를 선점 (preemption)) 당하지 않음

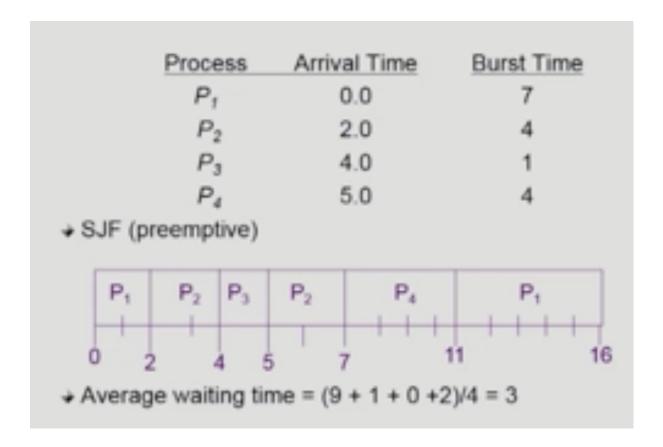
Preemptive

- 현재 수행중인 프로세스의 남은 burst time보다 더 짧은 CPU burst time을 가지는 새로운 프로세스가 도착하면 PCU를 빼앗김
- 이 방법을 Shortest-Remaining-Time-First(SRTF)이라고도 부른다.
- SJF is optimal
 - 주어진 프로세스들에 대해 minimum average waiting time을 보장
 - 그러면 왜 이것만 쓰지 다른 방법들도 존재?
 약점 1. SJF는 Starvation이 발생 할 수 있음
 약점 2. 다음 CPU Burst time을 미리 예측할 수 없음

Example of Non-Preemptive SJF



Example of Preemptive SJF



다음 CPU Burst Time의 예측

• 다음번 CPU burst time을 어떻게 알 수 있는가?

(input data, branch, user ...)

- 추정(estimate)만이 가능하다.
- 과거의 CPU burst time을 이용해서 추정 (exponential averaging)
 - 1. $t_n = \text{actual lenght of } n^{th} CPU \text{ burst}$
 - 2. r_{n+1} = predicted value for the next CPU burst
 - 3. α , $0 \le \alpha \le 1$
 - 4. Define: $r_{m+1} = \alpha t_m + (1-\alpha)r_m$

$$\mathbf{r}_{\underline{n},+|\underline{1}} = \alpha t_{\underline{n}} + (1-\alpha)\mathbf{r}_{\underline{n}}.$$

Exponential Averaging

- a = 0
 - rn-1 = t n
 - Recent history does not count
- a = 1
 - r n+1 = tn
 - Only the actual last CPU burst counts
- 식을 풀면 다음과 같다.

$$\tau_{n+1} = \alpha t_n + (1 - \alpha) \alpha t_{n-1} + ...$$

 $+(1 - \alpha) \alpha t_{n-j} + ...$
 $+(1 - \alpha)^{n+1} \tau_0$

• a와 (1-a)가 둘다 1 이하이므로 후속 term은 선행 term보다 적은 가중치 값을 가진다.

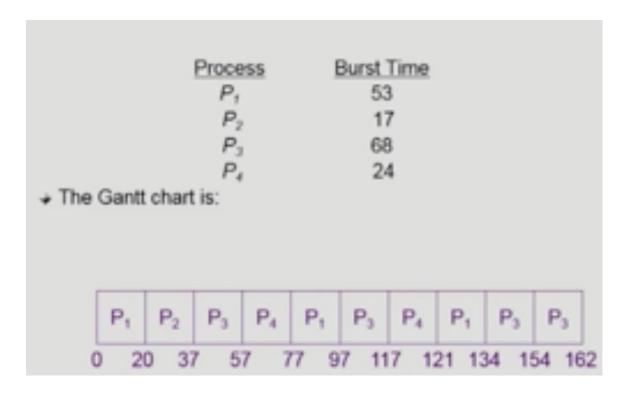
Priority Scheduling

- A priority number (integer) is associated with each process
- highest priority를 가진 프로세스레게 CPU 할당 (smallest integer = highest priority)
 - Preemptive
 - nonpreemptive
- SJF는 일종의 Priority scheduling이다.
 - priority = predected next CPU burst time
- Problem
 - Starvation: low priority process may never execute
- Solution
 - Aging: as time progresses increase the priority of the process.

Rond Robin(RR)

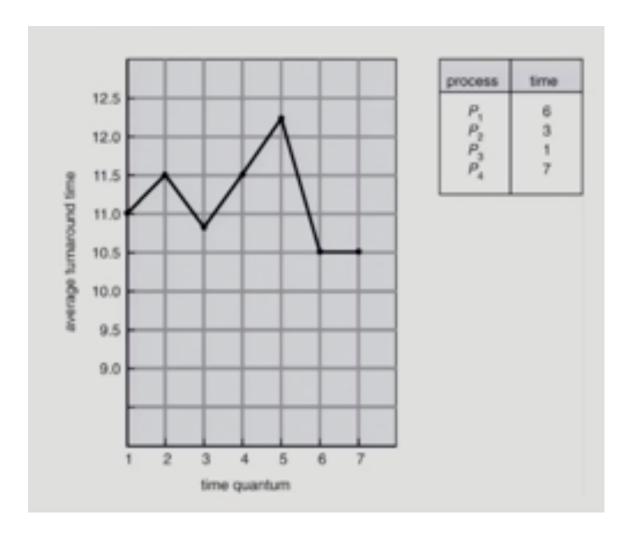
- 각 프로세스는 동일한 크기의 할당 시간(time quantum)을 가짐 (일반적으로 10-100 milliseconds).
- 할당시간이 지나면 프로세스는 선점(preempted)당하고 ready queue의 제일 뒤에 가서 다시 줄을 선다.
 - o n개의 프로세스가 ready queue에 있고 할당 시간이 q time unit인 경우 각 프로 세스는 최대 q time unit 단위고 CPU시간의 1/n을 얻는다.
 - ⇒ 어떤 프로세스도 (n-1) q tume unit 이상 기다리지 않는다.
- Performance
 - q large ⇒ FCFS
 - ∘ q small ⇒ context switch 오버헤드가 커진다.

Example: RR with Time Quantum = 20



- 일반적으로 SJF보다 average turnaround time이 길지만 response time은 더 짧다.
- homogeneous한 job들에서는 별로 좋지 않아.

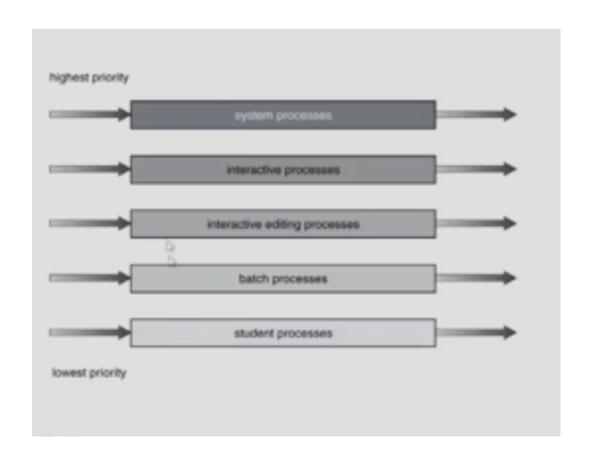
Turnaraound Time Varies with Time Quantum



Multilevel Queue

- Ready queue를 여러 개로 분할
 - foreground (interactice)
 - background(batch no human interaction)
- 각 큐는 독립적인 스케줄링 알고리즘을 가짐
 - foreground RR
 - background FCFS
- 큐에 대한 스케줄링이 필요
 - Fixed priority scheduling
 - serve all from foreground the from background

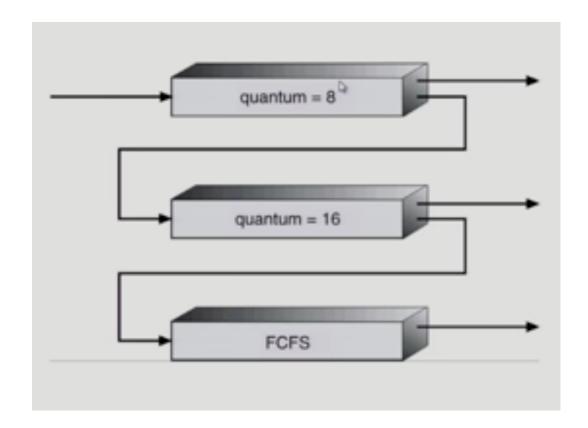
- Possibility of starvation
- Time slice
 - 각 큐에 CPU time을 적절한 비율료 할당
 - Eg. 80% to foreground in RR, 20% to background in FCFS



Multilevel Feedback Queue

- 프로세스가 다른 큐로 이동 가능
- 에이징(aging)을 이와 같은 방식으로 구현할 수 있다.
- Multilevel-feedback-queue scheduler를 정의하는 파라미터들
 - o Queue의 수
 - 각 큐의 scheduling algorithm
 - Process를 상위 큐로 보내는 기준
 - Process를 하위 큐로 내쫓는 기준

• 프로세스가 CPU 서비스를 받으려 할 때 들어갈 큐를 결정하는 기준



Example of Multilevel Feedback Queue

- Three queues:
 - Q1 time quantum 8 milliseconds
 - Q2- time quantum 16 milliseconds
 - Q3-FCFS
- Scheduling
 - o new job이 queue Q0로 들어감
 - 。 CPU를 잡아서 할당 시간 8 milliseconds 동안 수행됨
 - ∘ 8 milliseconds동안 다 끝내지 못했으면 queue Q1으로 내려감
 - 。 Q1에 줄서서 기다렸다가 CPU를 잡아서 16ms 동안 수행됨
 - 16ms에 끝내지 못한 경우 queue Q2로 쫓겨남

Multiple-Processor Scheduling

- CPU가 여러개인 경우 스케줄링은 더욱 복잡해짐
- Homogeneous processor인 경우
 - 。 Queue에 한줄로 세워서 각 프로세서가 알아서 꺼내가게 할 . 수있다.
 - 반드시 특정 프로세서에서 수행되어야 하는 프로세스가 있는 경우에는 문제가 더 복잡해짐
- Load Sharing
 - 。 일부 프로세서에 job이 몰리지 않도록 부하를 적저절히 공유하는 메커니즘 필요
 - 。 별개의 큐를 두는 방법 vs. 공동 큐를 사용하는 방법
- Symmetric Multiprocessing(SMP)
 - 。 각 프로세서가 각자 알아서 스케줄링 결정
- Asymmetric multiprocessing
 - 하나의 프로세서가 시스템 데이터의 접근과 공유를 책임지고 나머지 프로세서는 거기에 따름

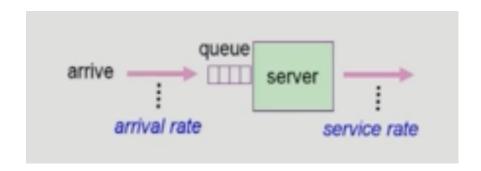
Real-Time Scheduling

- Hard real-time systems
 - Hard real-time task는 정해진 시간 안에 반드시 끝내도록 스케줄링해야 함
- Soft real-time computing
 - soft real-time task는 일반 프로세스에 비해 높은 priority를 갖도록 해야 함
 - 。 ex) 동영상 재생

Thread Scheduling

- Local Scheduling
 - User level thread의 경우 사요앚 수준의 thread library에 의해 어떤 thread를 스케줄할지 결정
- Global Scheduling
- Kernel level thread의 경우 일반 프로세스와 마찬가지로 커널의 단기 스케줄러가 어 껀 thread를 스케줄할지 결정

Algorithm Evaluation



- Queueing models
 - 확률 분포로 주어지는 arrival rate와 service rate등을 통해 각종 performance index 값을 계산
- Implementation(구형) & Measurement(성능 측정)
 - 실제 시스템에 알고리즘을 구현하여 실제 작업(workload)에 대해서 성능을 측정 비교
- Simulation (모의 실험)
 - 알고리즘을 모의 프로그램으로 작성 수 trace를 입력으로 하여 결과 비교