南京航空航天大学

第1页 (共4页)

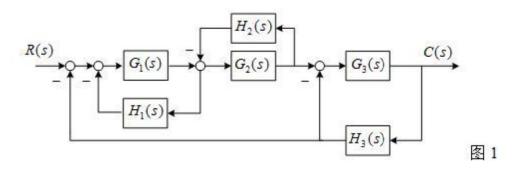
二〇一七~二〇一八学年第11学期《自动控制原理》考试试题

考试日期: 2018年6月24日 试卷类型: A 试卷代号:

		到	生号	学号	}	姓名					
题号	-	=	三	四	五	六	七	八	九	+	总分
得分											

本题分数	16
得 分	

-、已知某系统结构如图 1 所示,求 C(s) 的表达式。



本题分数	16
得 分	

二、已知单位反馈系统开环传递函数为 $G(s) = \frac{K}{(s+2)^2}$,

输入信号r(t)=1(t)时,峰值时间 $t_p=\frac{\pi}{\sqrt{12}}$,试求系统的

超调量 σ %,调节时间 t_s 及输出的最大值 c_{max} 。

本题分	汝	18
得	分	

三、某单位负反馈系统的开环传递函数为

$$G(s) = \frac{6s + K^*}{s(s+1)(s+6)}$$

- 1. 概略绘制系统的根轨迹 (0 < K^* <∞);
- 2. 求系统所有闭环极点均为负实根时的 K^* 值范围。
- 3. 若使系统含有瞬态分量 $e^{-at} \sin(at + \beta)$, 其中 a > 0, 确定此时的 a 值;

四、已知某单位反馈三阶系统,当输入信号r(t) = 2 + 0.5t

时,稳态误差 ess为 0.5, 系统开环幅相曲线如图 2 所示,

试分析:

- 1. 求系统临界稳定时的开环增益 K。;
- 2. 若穿越频率 $\omega_x = 1$,求系统的相角裕度 γ 。

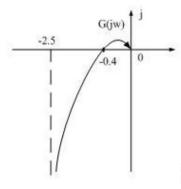


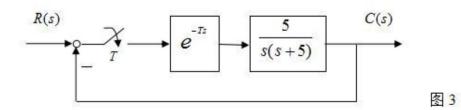
图 2

本题分数	16
得 分	

五、已知离散系统的结构图如图 3 所示, 试分析:

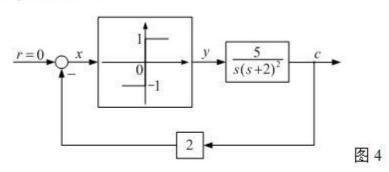
- 1. 判断系统稳定性,并分析采样周期T对系统稳定性的影响;
- 2. 若采样周期T = 0.4,输入信号为单位阶跃函数时,求c(3T)。

附 Z 变换表:
$$Z\left[\frac{1}{s+a}\right] = \frac{z}{z-e^{-aT}}$$
, $Z\left[\frac{1}{s}\right] = \frac{z}{z-1}$.



本题分数 18 得 分 六、试用描述函数法求出如图 4 所示系统(非线性部分描述函数为 $\frac{4M}{\pi A}$, M=1)的输出信号 c 的自振振幅和频率,

并画出信号x、y、c的波形。



$$-, \quad C(s) = \frac{G_1 G_3 G_2 G_4 R + G_4 (1 + G_1 G_2 H_2 + G_2 G_3 H_1) N}{1 + G_1 G_2 H_2 + G_2 G_3 H_1 + G_3 G_4 H_3 + G_1 G_2 G_3 G_4 H_2 H_3}$$

$$\Phi(s) = \frac{12}{s^2 + 4s + 16}, \quad \omega_n = 4, \quad \xi \omega_n = 2, \quad \xi = 0.2,$$

$$\sigma\% = 16.3\%, \quad t_s = 1.75s, \quad c_{max} = (1 + \sigma\%)c(\infty) = 0.87225.$$

三、(1) 图略; (2) 分离点 d=1.13, 对应的 $K^*=6.06$,所求范围为 $0< K^*<=6.06$;(3) a=1。

四、(1). I 型系统,由r(t) = 0.5t 时 e(t) = 0.5,得 K = 1,幅值裕度 h = 1/0.4 = 2.5,所以当 $K_c = 2.5$ 时,系统临界稳定。

(2).设三阶系统为 $G(s) = \frac{1}{s(T_1s+1)(T_2s+1)}$,由穿越频率 $\omega_x = \sqrt{T_1T_2} = 1$,低频渐近线与实轴交点 $K(T_1+T_2) = 2.5$,解得 $T_1 = 2$, $T_2 = 0.5$ 。 $\omega_c = \sqrt{1*0.5} = 0.707$, $\gamma = 180 - 90 - \operatorname{arctg}(0.5*0.707) - \operatorname{arctg}(2*0.707) = 15.8°$ 。

五、系统临界稳定。且T不影响该临界稳定特性。c(3T)=1.847。

 \uparrow , $A_c = A/2 = 0.398$ $\omega = 2$