## 応用数学

1

iを虚数単位  $(i^2 = -1)$  として, 関数

$$g(t) = \frac{1}{t^2 + 4i}, \quad t \in \mathbb{R},$$

とそのフーリエ変換

$$\widehat{g}(\xi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} g(t)e^{-i\xi t}dt, \quad \xi \in \mathbb{R},$$

を考える. また, 関数 f を g と  $\widehat{g}$  のたたみこみにより

$$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} g(t-s)\,\widehat{g}(s)ds$$

と定める. 以下の問いに答えよ.

- (i) フーリエ変換 $\widehat{g}(\xi)$ を求めよ.
- (ii) f(t) のフーリエ変換  $\widehat{f}(\xi)$  を求めよ.
- (iii)  $\widehat{f}(\xi)$  は限上で  $C^1$  級でないことを示せ.
- (iv) f(t) は $\mathbb{R}$ 上で $C^{\infty}$ 級であることを示せ.

# **Applied Mathematics**

1

Consider

$$g(t) = \frac{1}{t^2 + 4i}, \quad t \in \mathbb{R},$$

and its Fourier transform

$$\widehat{g}(\xi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} g(t)e^{-i\xi t}dt, \quad \xi \in \mathbb{R},$$

where i represents the imaginary unit  $(i^2 = -1)$ . Define a function f as the convolution of g and  $\widehat{g}$ :

$$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} g(t-s) \, \widehat{g}(s) ds.$$

Answer the following questions.

- (i) Obtain the Fourier transform  $\widehat{g}(\xi)$ .
- (ii) Obtain the Fourier transform  $\widehat{f}(\xi)$  of f(t),
- (iii) Show that  $\widehat{f}(\xi)$  is not of class  $C^1$  on  $\mathbb{R}$ .
- (iv) Show that f(t) is of class  $C^{\infty}$  on  $\mathbb{R}$ .

### グラフ理論

2

G=(V,E) を節点集合 V,枝集合 E から成る単純強連結有向グラフ,N=[G,w] を G の各枝  $e\in E$  に実数値の重み w(e) を与えて得られるネットワークとする.節点 u から節点 v への有向枝は (u,v) と書き,その枝重みは w(u,v) とも書く.節点 u から節点 v への距離 dist(u,v) を N における u から v への単純路上の枝重みの和の最小値と定める.枝重み和が負である有向閉路を負閉路と呼ぶ.以下の問いに答えよ.

(i) 次の条件を満たす節点の実数値重み  $p(v), v \in V$  が存在するとき,N に負閉路が存在しないことを証明せよ.

 $w(u, v) + p(u) - p(v) \ge 0, \quad \forall (u, v) \in E.$ 

(ii) 次を満たす節点  $s \in V$  と枝  $(u,v) \in E$  の組が存在するとき,N に負閉路が存在することを証明せよ.

dist(s, u) + w(u, v) < dist(s, v).

(iii) 各枝の重みが非負であると仮定する.ある部分集合  $S\subseteq V$  と節点  $s\in S$  に対して,S から  $V\setminus S$  へ向かう枝  $(u,v)\in E$  の中で  $\mathrm{dist}(s,u)+w(u,v)$  の値を最小とする枝を  $(u^*,v^*)$  とする.このとき, $\mathrm{dist}(s,v^*)=\mathrm{dist}(s,u^*)+w(u^*,v^*)$  が成り立つことを証明せよ.

## Graph Theory

2

Let G = (V, E) denote a simple, strongly connected digraph with a vertex set V and an edge set E, and let N = [G, w] denote a network obtained from G by assigning a real value w(e) to each edge  $e \in E$  as its weight. A directed edge from a vertex u to a vertex v is denoted by (u, v) and its weight is written as w(u, v). Define the distance dist(u, v) from a vertex u to a vertex v to be the minimum summation of weights of edges in a simple path from u to v in N. A directed cycle is called a negative cycle if the sum of edge weights in the cycle is negative. Answer the following questions.

(i) Prove that N has no negative cycle if there is a set of real weights p(v),  $v \in V$  such that

$$w(u, v) + p(u) - p(v) \ge 0, \quad \forall (u, v) \in E.$$

(ii) Prove that N has a negative cycle if there is a pair of a vertex  $s \in V$  and an edge  $(u, v) \in E$  such that

$$dist(s, u) + w(u, v) < dist(s, v).$$

(iii) Assume that the weight of each edge is non-negative. For a subset  $S \subseteq V$  and a vertex  $s \in S$ , let  $(u^*, v^*)$  be an edge that minimizes  $\operatorname{dist}(s, u) + w(u, v)$  among all edges  $(u, v) \in E$  directed from S to  $V \setminus S$ . Prove that  $\operatorname{dist}(s, v^*) = \operatorname{dist}(s, u^*) + w(u^*, v^*)$ .

### オペレーションズ・リサーチ

3

関数  $h: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  を凸関数とする. さらに、関数  $g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  と  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  を以下のように定義する.

$$g(t) = 2^t$$
,  $f(x) = g(h(x))$ 

ベクトル  $b^i \in \mathbb{R}^n$   $(i=1,\ldots,m)$  が与えられたとき、集合  $\Delta \subseteq \mathbb{R}^n$ 、 $\Gamma \subseteq \mathbb{R}^m$ 、 $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  を以下のように定義する.

$$\Delta = \left\{ b^{1}, b^{2}, \dots, b^{m} \right\}$$

$$\Gamma = \left\{ \alpha \in \mathbb{R}^{m} \middle| \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} = 1, \ \alpha_{i} \geq 0 \ (i = 1, \dots, m) \right\}$$

$$\Omega = \left\{ x \in \mathbb{R}^{n} \middle| x = \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} b^{i}, \ \alpha \in \Gamma \right\}$$

次の非線形計画問題 (P) を考える.

(P) Maximize 
$$f(x)$$
 subject to  $x \in \Omega$ 

以下の問いに答えよ.

(i) 任意の $\alpha \in \Gamma$ に対して、次の不等式が成り立つことを示せ、

$$h\left(\sum_{i=1}^{m} \alpha_i b^i\right) \leq \sum_{i=1}^{m} \alpha_i h(b^i)$$

- (ii) 関数  $g \ge f$  が凸関数であることを示せ.
- (iii) 次の線形計画問題のカルーシュ・キューン・タッカー (Karush-Kuhn-Tucker) 条件を書け.

Maximize 
$$\sum_{i=1}^{m} f(b^{i})\alpha_{i}$$
subject to 
$$\sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} = 1$$

$$\alpha_{i} \ge 0 \quad (i = 1, \dots, m)$$

ただし、決定変数は $\alpha_i$  ( $i=1,\ldots,m$ ) である.

(iv) 問題 (P) の最適解の集合を  $X^*$  とする. このとき,  $X^* \cap \Delta \neq \emptyset$  となることを示せ.

### Operations Research

3

Let  $h: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  be a convex function. Moreover, let  $g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  and  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  be defined as  $g(t) = 2^t$  and f(x) = g(h(x)), respectively.

For given vectors  $\mathbf{b}^i \in \mathbb{R}^n$  (i = 1, ..., m), let sets  $\Delta \subseteq \mathbb{R}^n$ ,  $\Gamma \subseteq \mathbb{R}^m$ , and  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  be defined as

$$\Delta = \left\{ b^{1}, b^{2}, \dots, b^{m} \right\},$$

$$\Gamma = \left\{ \alpha \in \mathbb{R}^{m} \middle| \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} = 1, \ \alpha_{i} \geq 0 \ (i = 1, \dots, m) \right\},$$

$$\Omega = \left\{ x \in \mathbb{R}^{n} \middle| x = \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} b^{i}, \ \alpha \in \Gamma \right\},$$

respectively.

Consider the following nonlinear programming problem:

(P) Maximize 
$$f(x)$$
 subject to  $x \in \Omega$ .

Answer the following questions.

(i) Show that the following inequality holds for all  $\alpha \in \Gamma$ .

$$h\left(\sum_{i=1}^m \alpha_i b^i\right) \leq \sum_{i=1}^m \alpha_i h(b^i).$$

- (ii) Show that functions g and f are convex.
- (iii) Write out Karush-Kuhn-Tucker conditions of the following linear programming problem.

Maximize 
$$\sum_{\substack{i=1\\m}}^{m} f(b^i)\alpha_i$$
 subject to 
$$\sum_{\substack{i=1\\\alpha_i \geq 0}}^{m} \alpha_i = 1$$

where the decision variables are  $\alpha_i$  (i = 1, ..., m).

(iv) Let  $X^*$  be the set of optimal solutions of problem (P). Show that  $X^* \cap \Delta \neq \emptyset$ .

### 現代制御論

4

状態方程式

$$\frac{d}{dt}x(t) = Ax(t) + C^{\mathsf{T}}u(t), \ y(t) = Cx(t)$$

により与えられる線形システムを考える。ただし, $A\in\mathbb{R}^{n\times n}$ , $C\in\mathbb{R}^{1\times n}$ , $x(t)\in\mathbb{R}^n$  は状態, $u(t)\in\mathbb{R}$  は制御入力, $y(t)\in\mathbb{R}$  は観測出力であり, T は転置をあらわす。以下の問いに答えよ.

- (i) システムの可観測性の定義を述べよ.
- (ii) システムが可観測かつ A のすべての固有値の実部が負ならば

$$PA + A^{\mathsf{T}}P + C^{\mathsf{T}}C = 0$$

を満たす正定値行列  $P \in \mathbb{R}^{n \times n}$  が存在することを証明せよ.

(iii) k はある正の整数とし、n=2k+1 とする。また、A の (i,j)-要素  $(A)_{ij}$  および C の i 番目の要素  $(C)_i$  は

$$(A)_{ij} = \begin{cases} 1, & |i-j| = 1, \\ 0, & |i-j| \neq 1, \end{cases} (C)_i = \begin{cases} 1, & i = k+1, \\ 0, & i \neq k+1, \end{cases} i, j = 1, 2, \dots, n,$$

で与えられるとする.このとき、システムの可観測性を判定せよ. さらに、システムの最小実現の次元数を求めよ.

#### 数理工学専攻H31年度入試問題

### An English Translation:

#### Modern Control Theory

4

Consider a linear dynamical system given by the state equation

$$\frac{d}{dt}x(t) = Ax(t) + C^{\mathsf{T}}u(t), \ y(t) = Cx(t),$$

where  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $C \in \mathbb{R}^{1 \times n}$ ,  $x(t) \in \mathbb{R}^n$  is a state vector,  $u(t) \in \mathbb{R}$  is a control input,  $y(t) \in \mathbb{R}$  is an output, and  $\top$  denotes transposition. Answer the following questions.

- (i) Describe the definition of the observability of the system.
- (ii) Show that if the system is observable and the real parts of all the eigenvalues of A are negative, then there exists a positive definite matrix  $P \in \mathbb{R}^{n \times n}$  that satisfies

$$PA + A^{\mathsf{T}}P + C^{\mathsf{T}}C = 0.$$

(iii) Let k be a positive integer, and n = 2k + 1. The (i, j)-entry  $(A)_{ij}$  of A, and the i-th entry  $(C)_i$  of C are given by

$$(A)_{ij} = \begin{cases} 1, & |i-j| = 1, \\ 0, & |i-j| \neq 1, \end{cases} (C)_i = \begin{cases} 1, & i = k+1, \\ 0, & i \neq k+1, \end{cases} i, j = 1, 2, \dots, n.$$

Then, determine the observability of the system. Furthermore, find the dimension of a minimal realization of the system.

### 物理統計学

5

X を尺度 け数  $\gamma(>0)$  の コーシー分布に従う無限区間  $(-\infty,\infty)$  上の実数値確率変数とし、その確率密度 関数は  $\rho_{\gamma}(X)=\frac{\gamma}{\pi(X^2+\gamma^2)}$  で 与えられるものとする.  $X\neq 0$  で変換 F(X) を  $F(X)=\alpha X-\frac{\beta}{X}, 0<\alpha<1, \beta>0$  と定義する. 以下の問いに答えよ.

- (i) 変換  $Y=\alpha\frac{1}{X}, \alpha>0$  で定義される確率変数 Y は、尺度  $\varphi$  が  $Y=\alpha\frac{1}{\gamma}$  のコーシー分布  $\rho_{\gamma'}(Y)$  に従うことを示せ.
- (ii) 変換 Z = F(X) で定義される確率変数 Z は、尺度母数  $\gamma'' = \alpha \gamma + \frac{\beta}{\gamma}$  のコーシー分布  $\rho_{\gamma''}(Z)$  に従うことを示せ.

(iii) 
$$p(X|Z) = \frac{\rho_{\gamma}(X)}{\rho_{\gamma''}(Z) \left| \frac{dF(X)}{dX} \right|}$$
 と定義する時, 関係式

$$\sum_{X \in F^{-1}(\{Z\})} p(X|Z) = 1,$$

$$0 \le p(X|Z) \le 1$$
 for  $X \in F^{-1}(\{Z\})$ .

を満足することを示せ.

(iv) 
$$\gamma=\sqrt{\dfrac{\beta}{1-\alpha}}$$
 である時、エントロピー  $S(Z)=-\sum_{X\in F^{-1}(\{Z\})}p(X|Z)\ln p(X|Z)$  の平均 
$$h=\int_{-\infty}^{\infty}S(Z)\rho_{\gamma''}(Z)dZ\,\hbar^{\sharp},$$
次式

$$h = \int_{-\infty}^{\infty} \ln \left| \frac{dF(X)}{dX} \right| \rho_{\gamma}(X) dX$$

を満足することを示せ、但し、変換 F(X) があるコーシー分布の不変測度に関してエルゴード性を持つことは既知として良い。

### **Physical Statistics**

5

Let X be a real-valued random variable over the infinite interval  $(-\infty, \infty)$  obeying the Cauchy distribution with a scale parameter  $\gamma(>0)$  whose density function is given by  $\rho_{\gamma}(X) = \frac{\gamma}{\pi(X^2 + \gamma^2)}$ . Define  $F(X) = \alpha X - \frac{\beta}{X}, 0 < \alpha < 1, \beta > 0$  for  $X \neq 0$ . Answer the following questions.

- (i) Show that a random variable Y given by the transformation  $Y = \alpha \frac{1}{X}$ ,  $\alpha > 0$  obeys the Cauchy distribution  $\rho_{\gamma'}(Y)$  with the scale parameter  $\gamma' = \alpha \frac{1}{\gamma}$ .
- (ii) Show that a random variable Z given by the transformation Z = F(X) obeys the Cauchy distribution  $\rho_{\gamma''}(Z)$  with the scale parameter  $\gamma'' = \alpha \gamma + \frac{\beta}{\gamma}$ .
- (iii) Define  $p(X|Z) = \frac{\rho_{\gamma}(X)}{\rho_{\gamma''}(Z) \left| \frac{dF(X)}{dX} \right|}$ . Show that p(X|Z) satisfies the relations

$$\sum_{X \in F^{-1}(\{Z\})} p(X|Z) = 1,$$

$$0 \le p(X|Z) \le 1$$
 for  $X \in F^{-1}(\{Z\})$ .

(iv) Show that when  $\gamma = \sqrt{\frac{\beta}{1-\alpha}}$ , the average of entropy given by  $h = \int_{-\infty}^{\infty} S(Z) \rho_{\gamma''}(Z) dZ$  where  $S(Z) = -\sum_{X \in F^{-1}(\{Z\})} p(X|Z) \ln p(X|Z)$  satisfies the relation

$$h = \int_{-\infty}^{\infty} \ln \left| \frac{dF(X)}{dX} \right| \rho_{\gamma}(X) dX.$$

Here, one can use the fact that the transformation F(X) is ergodic with respect to a certain invariant measure given by a Cauchy distribution.

### 力学系数学

6

 $a,b,c,d \in \mathbb{R}$  を定数として次の微分方程式を考える.

$$t^2 \frac{dx}{dt} + (at+b)x = ct+d \tag{1}$$

以下の問いに答えよ.ただし, $b \neq 0$ とし,自然数nに対して最高次の次数がnのtの多項式で表される解をn次多項式解と呼ぶ.

- (i) 式 (1) が 1 次多項式解をもつための必要十分条件を a,b,c,d を用いて表わせ.
- (ii) 自然数n>1に対して、式(1)がn次多項式解をもつための必要十分条件をa,b,c,d,nを用いて表わせ、
- (iii) どんな自然数nに対しても式(1)がn次多項式解をもたないための必要十分条件をa,b,c,dを用いて表わせ.

## Mathematics for Dynamical Systems

6

Let  $a, b, c, d \in \mathbb{R}$  be constants and consider the differential equation

$$t^2 \frac{dx}{dt} + (at+b)x = ct+d, (1)$$

where  $b \neq 0$ . For a positive integer n, a solution is called an nth-order polynomial solution if it is an nth-order polynomial of t containing a nonzero nth-order term. Answer the following questions.

- (i) Obtain a necessary and sufficient condition for equation (1) to have a first-order polynomial solution, and express the condition with a, b, c and d.
- (ii) Let n > 1 be an integer. Obtain a necessary and sufficient condition for equation (1) to have an *n*th-order polynomial solution, and express the condition with a, b, c, d and n.
- (iii) Obtain a necessary and sufficient condition for equation (1) to have no nth-order polynomial solution for any positive integer n, and express the condition with a, b, c and d.