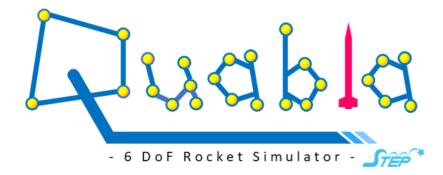
# Quabla

6-DoF Rocket Simulator for STEP coding UTF-8



### Libraries

Jsonファイルを読み込むために、以下のライブラリが必要。 Jacksonで読み込んでいる。

- jacson-core
- jackson-annotations
- jackson-databind

ダウンロードはこちらのサイトを参照のこと。

#### Reference

- 戸川隼人, 石黒登美子; スピンを伴うロケットの運動を計算するプログラム, 航空宇宙技術研究所資料 NAL TM-145, 1968
- 嶋田有三, 佐々修一; 飛行力学, 森北出版, 2017

### Useage

- 1. 実行時のコマンドラインで機体の諸元を入力したjsonファイルを指定。 パスの指定方法は相対パスでも絶対パスでもどちらでもよい。 例えば、あらかじめ入っている sample\_rocket.jsonを相対パスで指定する場合、 コマンドライン引数はsample\_rocket.jsonとなる。
  - C:\hogeにあるrocket\_config.jsonを絶対パスで指定する場合、 コマンドライン引数は C:\hoge\rocket\_config.jsonとなる。
- 2. QUABLA. javaを実行。

# **Rocket Configurations**

#### Caution

- jsonの文法にの取って記入すること。 例えば,
  - o 負の値を入力している(特に減衰モーメント係数。プログラム内で自動で修正してくれる)

- コロンが無い, 逆にコロンが必要ない などの文法ミスに注意。
- jsonファイルをUTF-8で編集しているか必ず確認
- 長さなどの定義に注意。長さの基準が異なっている可能性がある。

#### Solver

ソルバーに関する設定。

項目	備考
Name	プロジェクト名や機体名など
Result Filepath	結果の出力先。
Simulation Mode	'single'か'multi'を指定。
Time Step	シミュレーションの時間刻み。

'single' 'multi'の各モードについては以下の通り。

#### 項目 説明

'single' 単一条件での計算。位置や姿勢角の時間履歴などを見たい場合はこのモードを選択。

| 複数条件での計算。落下分散を計算したい場合に選択。singleモードと異なり位置などの時間履歴は出力されず、落下地点や最高高度などの表のみ出力。

#### Multi Solver

複数条件のシミュレーション時の設定。

項目	単位	備考
Minimum Wind Speed	m/s	計算する風速の最小値。
Step Wind Speed	m/s	
Number of Wind Speed	-	計算する風速の数。
Number of Wind Azimuth	-	ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー

#### Launch

ランチャなどの打上げ条件に関する設定。

項目	単 位	備考
Date	N/A	打上げ日時。現状このパラメータは使用していない。
Site	N/A	射点のLLH系における位置座標。 <mark>[緯度,経度,高度]</mark> の順で入力すること。現 状,使用していない。

項目	単 位	備考
Launch Azimuth	deg	打上げ方位角。磁北から時計回りを正。
Launch Elevation	deg	打上げ仰角。
Launcher Rail Length	m	ランチャ有効レール長。
Tip-Off Calculation Exist	N/A	チップオフを考慮するかどうか。ガントリー式の場合,falseにする。
Input Magnetic Azimuth	deg	磁気偏角。磁北と真北のずれ。

### Structure

構造に関するパラメータ。

項目	単位	備考
Length	m	機体全長。ノーズコーン先端から機体後端まで。ボートテイルを有する場合 はボートテイル後端まで。ノズルカバーは含めない。
Diameter	m	機体代表直径。
Dry Mass	kg	乾燥時(酸化剤を除いた)の機体重量。
Dry Length-C.G. from Nosetip	m	乾燥時の機体重心とノーズコーン先端の距離。
Dry Moment of Inertia Roll-Axis	kg*m^2	乾燥時のロール軸回りの慣性モーメント。
Dry Moment of Inertia Pitch-Axis	kg*m^2	乾燥時のピッチ軸回りの慣性モーメント。
Upper Launch Lug	m	1本目のランチラグとノーズコーン先端の距離。ランチラグが3本以上の場合,機体後端から2本目のランチラグとの距離にすること。
Lower Launch Lug	m	機体後端から最も近いランチラグとノーズコーン先端との距離。

## Engine

エンジンに関するパラメータ。

項目	単位	備考
Thrust Curve	-	推力履歴のcsvファイルのパス。
Nozzle Throat Diameter	mm	ノズルスロートの直径

項目	単位	備考
Nozzle Expansion Ratio	-	ノズル開口比。ノズルの出口面積とスロートの面積比とすること。
Burn Time	sec	燃焼時間。作動時間とは異なる。
lsp	sec	平均比推力。現状,比推力はシミュレーションに用いていない。
Tank Volume	СС	酸化剤タンクの容量。
Oxidizer Density	kg/m^3	酸化剤密度。
Length Fuel-C.G. from End	m	機体後端から燃料(グレイン,固形燃料)重心までの距離。インジェクター ベルは燃料重心に含めない。
Length Tank-End from End	m	機体後端から酸化剤タンク口金までの距離。
Fuel Mass Before	kg	燃焼前燃料重量。
Fuel Mass After	kg	燃焼後燃料重量
Fuel Outside Diameter	mm	燃料外径。
Fuel Inside Diamter	mm	燃焼前の燃料内径。
Tank Diameter	mm	タンク外径。
Fuel Length	m	燃料長さ。インジェクターベル含めず。
Tank Length	m	タンク長さ。

### Aero

空力微係数関連のパラメータ。

項目	単位	備考
Cd File	N/A	抗力係数(軸力係数)カーブのファイルのパス。
Cd File Exist	N/A	抗力係数カーブを使用する(抗力係数のマッハ数依存性を考慮する。)か どうか
Constant Cd	-	一定抗力係数。
Length-C.P. File	N/A	圧力中心カーブのファイルのパス。
Length-C.P. File Exist	N/A	圧力中心カーブを使用するかどうか。
Constant Length-C.P. from Nosetip	m	一定圧力中心。ノーズコーン先端からの距離。
CNa File	N/A	法線力係数傾斜(法線力傾斜。OpenRocketでいうところの法線力係 数。)カーブ。

項目 	単位	備考
CNa File Exist	N/A	法線力係数傾斜カーブを使用するかどうか。
Constant CNa	1/rad	一定法線力係数傾斜。
Roll Dumping Moment Coefficient Clp	1/rad	ロール減衰モーメント係数。本来,負の値だがJsonの文法エラーになるので,入力時は正の値で入力すること。
Pitch Dumping Moment Coefficient Cmq	1/rad	ピッチ・ヨー減衰モーメント係数。本来,負の値だがJsonの文法エラー になるので,入力時は正の値で入力すること。

## Parachute

パラシュート、ドローグシュートについてのパラメータ。

項目 	単位	備考
1st Parachute CdS	m^2	1段目のパラシュート(単段分離ならメインシュート, 2段分離ならドローグシュート)の抗力係数とパラシュート面積の積。
2nd Parachute Exist	N/A	2段分離を行うかどうか。
2nd Parachute CdS	m2	2段目パラシュートのCdS
2nd Parachute Opening Altitude	m	2段目開傘の高度。

### Wind

風についての設定。

項目	単 位	備考
Wind File Exist	N/A	上空風データ(csvファイル)を用いてシミュレーションを行うかどうか。
Wind File	N/A	上空風データのパス。
Wind Model	N/A	風モデルの指定。Wind File Existがfalseの場合,有効となる。'law','constant'の中から選択。モデルの指定に誤りがあるか,指定なしの場合'constant'になる。
Wind Power Law Coefficient	-	高度分布係数。陸打ちは4.5,海打ちは6.0とする。運営から指定がある場合,そちらに 従う。
Wind Speed	m/s	基準高度(風速計設置高度)での基準風速。Simulation Modeがsingleの場合の み有効。
Wind Azimuth	deg	風向。北を0 deg,時計回り正。

項目	単 位	備考
Wind Reference	m	基準高度。風向風速計の設置高度とする。
Altitude		

Wind Modelについては以下の通り。

	項目	説明
,	'law'	べき法則で風速を計算。風向は高度分布をもたない。
	'constant'	

## **Future Works**

- 変数が発散したときの例外処理
- gui化 → 現状, CUIを検討
- マルチスレッド化(現状のコードでも速度自体は十分。今後計算条件が増えるなら実装の必要あり)