

### 课时六: GPS技术实验

武昌理工学院 XXX

时间: 2019/5/10



## 实验目标

实验

了解GPS技术的原理

验

了解常用的GPS的技术应用

村标

了解GPS在物流系统中的使用

# 实验准备

实验准备

物流信息实验箱一台

#### 物流信息实验箱简介



# 实验理论

实验原

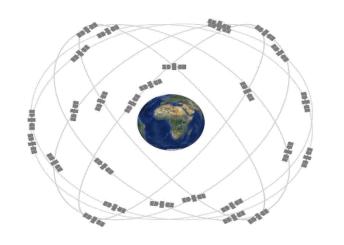
GPS通讯原理

物流信息技术

理

#### 1. GPS技术的定义

GPS(Global Positioning System)即全球定位系统,是由美国国防部研制建立的一种具有全方位、全天候、全时段、高精度的卫星导航系统,能为全球用户提供低成本、高精度的三维位置、速度和精确定时等导航信息,方便用户在全球范围内实时进行定位、导航



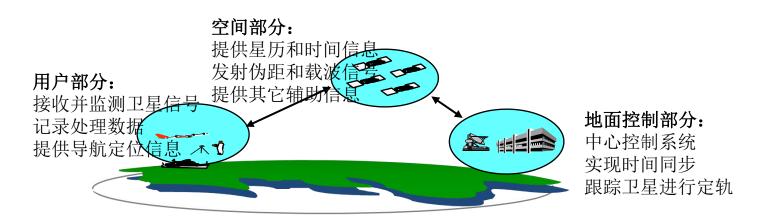
GPS起始于1958年美国军方的一个项目,到1994年,全面建成21颗工作星和3颗备用星工作在互成60度的6条轨道上的布局。

### 2.GPS的特点

定位精度高	GPS相对定位精度在50公里以内可达10-6m,100-500公里可达10-7m,1000公里可达10-9m。						
观测时间短	20公里以内相对静态定位,仅需15-20分钟;实时动态定位和测速工作,仅需1至数秒即可完成。						
测站间无需 通视	GPS测量只要求测站上空开阔,不要求测站之间互相通视,因而可大大减少测量工作的经费和时间;同时也使选点工作变得非常灵活,也可省去经典测量中的传算点、过渡点的测量工作。						
全球统一的 三维坐标	GPS可同时精确测定观测站平面位置和大地高程,并且GPS定位是在全球统一的坐标系统中计算的,因此全球不同地点的测量坐标都是统一的。						
操作简便	GPS测量的自动化程度很高,趋于"傻瓜化"操作。在观测中,测量员只需安置仪器,连接电缆线,量取天线高,监视仪器的工作状态,而其它观测工作,如卫星的捕获,跟踪观测和记录等均由仪器自动完成。						
全球、全天 候作业	GPS卫星的数目较多,且分布均匀,保证了地球上任何地方任何时间至少可以同时观测到4颗GPS卫星,确保实现全球全天候连续的导航定位服务。						
功能多、应用广	GPS应用广泛,利用其测量、导航、测速、测时等功能,可以在陆地应用、海洋应用、航空航天方面发挥巨大作用,例如车辆导航、地球物理资源勘探、远洋船最佳航程航线测定、船只实时调度与导航、海洋探宝、飞机导航、航空遥感姿态控制等。						

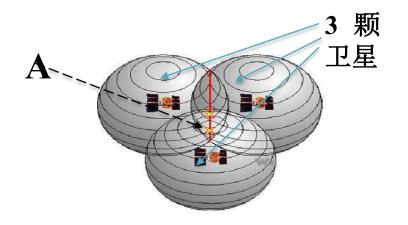
### 项目 GPS技术概述

#### 3.GPS的组成



GPS系统包括三大部分:空间部分——GPS卫星星座、地面控制部分——地面监控系统和用户设备部——GPS信号接收机。

#### 4. GPS定位和导航原理



首先假定卫星的位置为已知,而又能准确测定某 地点A至卫星之间的距离,那么A点一定是位于以 卫星为中心,所测得距离为半径的圆球面上。进 一步,又测得点A至另一卫星的距离,则A点一定 处在前后两个圆球面相交的圆环上。另外,还可 测得与第三个卫星的距离,通过3个定位球面就 可以确定A点在地球上的空间位置,如图5-5。解 决时间差的问题,就要通过第4颗卫星。

### 四大导航系统

名称	隶属国 家或地 区	卫星 个数	定位精度	使用对象	建成时间
GPS	美国	24	精度约为10米	军民两用	1994年
COMPAS S	中国	35	"北斗一号"精确度 在10米之内; "北斗 二号"可以精确到 "厘米"之内	军民两用	2012年
GLONAS S	俄罗斯	24	精度在10米左右	军民两用	2012年
GNSS	欧盟	30	定位误差不超过1米	民用	2015年

### 四大导航系统

名称	隶属国 家或地 区	卫星 个数	定位精度	使用对象	建成时间
GPS	美国	24	精度约为10米	军民两用	1994年
COMPAS S	中国	35	"北斗一号"精确度 在10米之内; "北斗 二号"可以精确到 "厘米"之内	军民两用	2012年
GLONAS S	俄罗斯	24	精度在10米左右	军民两用	2012年
GNSS	欧盟	30	定位误差不超过1米	民用	2015年

步骤一:实验箱上电,





步骤二:将实验箱的GPS模块插到对应的

转接板上,如图所示:



步骤三:将模块拿到窗外,查看APP上读到经纬度信息



步骤四:打开如下网站: http://www.gpsspg.com/maps.htm 输入界面的经纬度

查看实时位置

