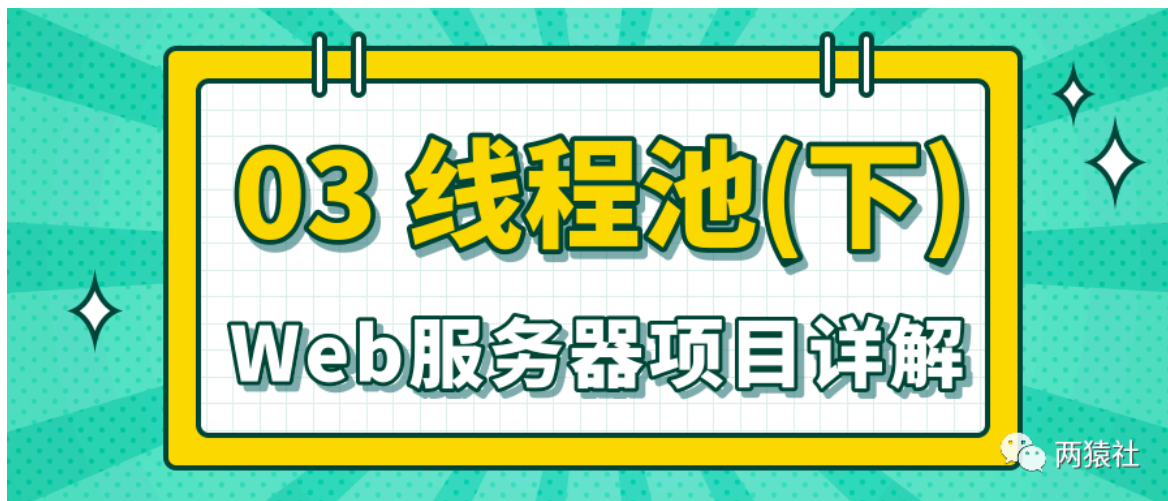


最新版Web服务器项目详解 - 03 半同步半反应堆线程池（下）

原创 互联网猿 两猿社 2020-04-21 14:30

点击关注上方 "两猿社"
设为 "置顶或星标", 干货第一时间送达。



互联网猿 | 两猿社

基础知识

静态成员变量

将类成员变量声明为static，则为静态成员变量，与一般的成员变量不同，无论建立多少对象，都只有一个静态成员变量的拷贝，静态成员变量属于一个类，所有对象共享。

静态变量在编译阶段就分配了空间，对象还没创建时就已经分配了空间，放到全局静态区。

- 静态成员变量
 - 最好是类内声明，类外初始化（以免类名访问静态成员访问不到）。
 - 无论公有，私有，静态成员都可以在类外定义，但私有成员仍有访问权限。
 - 非静态成员类外不能初始化。
 - 静态成员数据是共享的。

静态成员函数

将类成员函数声明为static，则为静态成员函数。

- 静态成员函数
 - 静态成员函数可以直接访问静态成员变量，不能直接访问普通成员变量，但可以通过参数传递的方式访问。
 - 普通成员函数可以访问普通成员变量，也可以访问静态成员变量。

- 静态成员函数没有this指针。非静态数据成员为对象单独维护，但静态成员函数为共享函数，无法区分是哪个对象，因此不能直接访问普通变量成员，也没有this指针。

pthread_create陷阱

首先看一下该函数的函数原型。

```
1  #include <pthread.h>
2  int pthread_create (pthread_t *thread_tid,           //返回新生成的线程的id
3                      const pthread_attr_t *attr,      //指向线程属性的指针,通常设置.
4                      void * (*start_routine) (void *), //处理线程函数的地址
5                      void *arg);                     //start_routine()中的参数
```

函数原型中的第三个参数，为函数指针，指向处理线程函数的地址。该函数，要求为静态函数。如果处理线程函数为类成员函数时，需要将其设置为**静态成员函数**。

this指针的锅

pthread_create的函数原型中第三个参数的类型为函数指针，指向的线程处理函数参数类型为 (void *) ,若线程函数为类成员函数，则this指针会作为默认的参数被传进函数中，从而和线程函数参数 (void*) 不能匹配，不能通过编译。

静态成员函数就没有这个问题，里面没有this指针。

线程池分析

线程池的设计模式为半同步/半反应堆，其中反应堆具体为Proactor事件处理模式。

具体的，主线程为异步线程，负责监听文件描述符，接收socket新连接，若当前监听的socket发生了读写事件，然后将任务插入到请求队列。工作线程从请求队列中取出任务，完成读写数据的处理。

线程池类定义

具体定义可以看代码。需要注意，线程处理函数和运行函数设置为私有属性。

```

1  template<typename T>
2  class threadpool{
3      public:
4          //thread_number是线程池中线程的数量
5          //max_requests是请求队列中最多允许的、等待处理的请求的数量
6          //connPool是数据库连接池指针
7          threadpool(connection_pool *connPool, int thread_number = 8, int max_reque
8          ~threadpool();
9
10         //像请求队列中插入任务请求
11         bool append(T* request);
12
13     private:
14         //工作线程运行的函数
15         //它不断从工作队列中取出任务并执行之
16         static void *worker(void *arg);
17
18         void run();
19
20     private:
21         //线程池中的线程数
22         int m_thread_number;
23
24         //请求队列中允许的最大请求数
25         int m_max_requests;
26
27         //描述线程池的数组，其大小为m_thread_number
28         pthread_t *m_threads;
29
30         //请求队列
31         std::list<T *>m_workqueue;
32
33         //保护请求队列的互斥锁
34         locker m_queuelocker;
35
36         //是否有任务需要处理
37         sem m_queuestat;
38
39         //是否结束线程
40         bool m_stop;
41
42         //数据库连接池
43         connection_pool *m_connPool;
44     };

```

线程池创建与回收

构造函数中创建线程池, pthread_create函数中将类的对象作为参数传递给静态函数(worker), 在静态函数中引用这个对象, 并调用其动态方法(run)。

具体的，类对象传递时用this指针，传递给静态函数后，将其转换为线程池类，并调用私有成员函数run。

```

1  template<typename T>
2  threadpool<T>::threadpool( connection_pool *connPool, int thread_number, int max_r
3
4      if(thread_number<=0||max_requests<=0)
5          throw std::exception();
6
7      //线程id初始化
8      m_threads=new pthread_t[m_thread_number];
9      if(!m_threads)
10         throw std::exception();
11     for(int i=0;i<thread_number;++i)
12     {
13         //循环创建线程，并将工作线程按要求进行运行
14         if(pthread_create(m_threads+i,NULL,worker,this)!=0){
15             delete [] m_threads;
16             throw std::exception();
17         }
18
19         //将线程进行分离后，不用单独对工作线程进行回收
20         if(pthread_detach(m_threads[i])){
21             delete[] m_threads;
22             throw std::exception();
23         }
24     }
25 }

```

向请求队列中添加任务

通过list容器创建请求队列，向队列中添加时，通过互斥锁保证线程安全，添加完成后通过信号量提醒有任务要处理，最后注意线程同步。

```

1  template<typename T>
2  bool threadpool<T>::append(T* request)
3  {
4      m_queuelocker.lock();
5
6      //根据硬件，预先设置请求队列的最大值
7      if(m_workqueue.size()>m_max_requests)
8      {
9          m_queuelocker.unlock();
10         return false;
11     }
12
13     //添加任务
14     m_workqueue.push_back(request);
15     m_queuelocker.unlock();
16
17     //信号量提醒有任务要处理
18     m_queuestat.post();
19     return true;
20 }

```

线程处理函数

内部访问私有成员函数run，完成线程处理要求。

```

1  template<typename T>
2  void* threadpool<T>::worker(void* arg){
3

```

```

4      //将参数强转为线程池类，调用成员方法
5      threadpool* pool=(threadpool*)arg;
6      pool->run();
7      return pool;
8  }

```

run执行任务

主要实现，工作线程从请求队列中取出某个任务进行处理，注意线程同步。

```

1  template<typename T>
2  void threadpool<T>::run()
3  {
4      while(!m_stop)
5      {
6          //信号量等待
7          m_queuestat.wait();
8
9          //被唤醒后先加互斥锁
10         m_queuelocker.lock();
11         if(m_workqueue.empty())
12         {
13             m_queuelocker.unlock();
14             continue;
15         }
16
17         //从请求队列中取出第一个任务
18         //将任务从请求队列删除
19         T* request=m_workqueue.front();
20         m_workqueue.pop_front();
21         m_queuelocker.unlock();
22         if(!request)
23             continue;
24
25         //从连接池中取出一个数据库连接
26         request->mysql = m_connPool->GetConnection();
27
28         //process(模板类中的方法,这里是http类)进行处理
29         request->process();
30
31         //将数据库连接放回连接池
32         m_connPool->ReleaseConnection(request->mysql);
33     }
34 }

```

如果本文对你有帮助， [阅读原文](#) star一下服务器项目，我们需要你的星星^_^.

完。



[Web服务器-原始版本 13](#)

[Web服务器-原始版本 · 目录](#)

[上一篇](#)

[最新版Web服务器项目详解 - 02 半同步半反应堆线程池（上）](#)

[下一篇](#)

[最新版Web服务器项目详解 - 04 http连接处理（上）](#)

[阅读原文](#)