Lab4 实验文档

1. 读者写者问题

读者与写者问题(reader-writer problem) (Courtois, 1971)也是一个经典的并发程序设计问题。有两组并发进程:

读者和写者, 共享一个文件F, 要求:

- (1)允许多个读者可同时对文件执行读操作
- (2)只允许一个写者往文件中写信息
- (3)任意写者在完成写操作之前不允许其他读者或写者工作
- (4)写者执行写操作前,应让已有的写者和读者全部退出 使用PV操作求解该问题

2. 实验要求

- 添加一个系统调用,其功能是接受一个 int 型参数 milli_seconds ,调用此系统调用的进程会在数milli_seconds 毫秒内不被分配时间片。
- 添加一个系统调用, 其功能是接受一个 char * 型参数 str , 打印出 str 。
- 添加两个系统调用执行信号量PV操作,在此基础上模拟读者写者问题。**普通进程**A **每个时间**片**输出每个读者写者的状态**,格式为: [序号] [B] [C] [D] [E] [F] ,如 1 O O O X X ,每个状态用对应的

符号加上对应的颜色表示。为了方便检查,只输出20次(序号从1~20)。

- 同时读的数量 n 要求 n=1,2,3均要实现,要求能够现场修改;读(写)完后休息的时间 $t(t \ge 0)$ 可自定,每个进程休息时间可不同,要求能够现场修改。
- 请分别实现读者优先和写者优先策略,要求能够现场修改。
- 请想办法解决此问题中部分情况下的进程饿死问题(不能通过调整读写后的休息时长来解决,即即便
 - t=0 时也要想办法解决)。

3. 实现

代码在第六章 r 节代码的基础上修改而来。

3.1 添加系统调用

```
// 系统调用处理函数

void sys_sleep(int milli_seconds);

void sys_print(char* str);

void sys_P(void* semaphore);

void sys_V(void* semaphore);

// 封装的系统调用

void sleep(int milli_second);

void print(char* str);

void P(void* semaphore);

void V(void* semaphore);
```

3.1.1 休眠系统调用处理函数的实现

```
void sys_sleep(int milli_seconds) {
    // 需要先给 process 结构体添加一个 wake 属性
    p_proc_ready->wake = get_ticks() + (milli_seconds / (1000 / HZ));
    schedule();
}
```

3.1.2 打印系统调用处理函数的实现

```
void sys_print(char* str) {
    if (str[0] == 'X') {
        disp_c
    } else if (str[0] == '0') {
        disp_color_str(str, BRIGHT | GREEN);
    } else if (str[0] == 'Z') {
        disp_color_str(str, BRIGHT | BLUE);
    } else {
        disp_str(str);
    }
}
```

3.1.3 信号量 PV 操作系统调用处理函数的实现

```
void sys_P(void* semaphore) {
    disable_irq(CLOCK_IRQ); // 关中断保证原语
    SEMAPHORE *s = (SEMAPHORE *)sem;
    s->value--;
    if (s->value < 0) {
        // 将进程加入等待队列尾
        p_proc_ready->status = 0;
        p_proc_ready->is_blocked = TRUE;
        s->queue[s->tail] = p_proc_ready;
```

```
s->tail = (s->tail + 1) % NR_TASKS;
       schedule();
    }
   enable_irq(CLOCK_IRQ);
}
void sys_V(void* semaphore) {
   disable_irq(CLOCK_IRQ); // 关中断保证原语
   SEMAPHORE *s = (SEMAPHORE *)sem;
   s->value++;
   if (s->value <= 0) {
       // 释放等待队列头的进程
       PROCESS *proc = s->queue[s->head];
        proc->status = 0;
       proc->is_blocked = FALSE;
       s->head = (s->head + 1) % NR_TASKS;
   enable_irq(CLOCK_IRQ);
}
```

3.2 读者优先策略实现

```
void reader_rf(int work_time) {
   P(&m_reader_count);
   if (reader_count == 0)
       P(&writer_block); // 有读者,则禁止写
   reader_count++;
   V(&m_reader_count);
   P(&reader_limit);
   p_proc_ready->status = 1; // 状态设置为正在读, 0 表示等待, 2 表示休息
   milli_delay(work_time * TIME_SLICE);
   P(&m_reader_count);
   reader_count --;
   if (reader_count == 0)
       V(&writer_block); // 无读者, 可写
   V(&m_reader_count);
   V(&reader_limit);
}
```

```
void writer_rf(int work_time) {
    P(&writer_block);

p_proc_ready->status = 1; // 状态设置为正在写
    milli_delay(work_time * TIME_SLICE);

V(&writeBlock);
}
```

3.3 写者优先策略的实现

```
void reader_wf(int work_time) {
   P(&reader_limit);
   P(&readr_block);
   P(&m_reader_count);
   if (reader_count == 0)
       P(&writer_block); // 有读者,则禁止写
   reader_count ++;
   V(&m_reader_count);
   V(&readr_block);
   // 进行读, 对写操作加锁
   p_proc_ready->status = 1; // 1 表示正在读, 0 表示等待, 2 表示休息
   milli_delay(work_time * TIME_SLICE);
   // 完成读
   P(&m_reader_count);
   reader_count --;
   if (reader_count == 0)
       V(&writer_block); // 无读者, 可写
   V(&m_reader_count);
   V(&reader_limit);
}
```

```
void writer_wf(int work_time) {
    P(&m_writer_count);
    writer_count++;
    if (writer_count == 1)
        P(&reader_block); // 有写者,则禁止读
    V(&m_writer_count);

// 开始写
    P(&writer_block);
```

```
p_proc_ready->status = 1; // 1 表示正在写, 0 表示等待, 2 表示休息
milli_delay(work_time * TIME_SLICE);

// 完成写
P(&m_writer_count);
writer_count --;
if (writer_count == 0)
    V(&reader_block); // 无写者, 可读
V(&m_writer_count);

V(&write_block);
}
```

3.4 读写公平策略的实现

```
void reader_fair(int work_time) {
    // 开始读
   P(&S);
    P(&reader_limit);
    P(&m_reader_count);
    if (reader_count == 0)
        P(&writer_block);
   V(&S);
    reader_count ++;
   V(&m_reader_count);
    // 进行读, 对写操作加锁
    p_proc_ready->status = 1;
   milli_delay(work_time * TIME_SLICE);
   // 完成读
    P(&m_reader_count);
    reader_count --;
    if (reader_count == 0)
        V(&writer_block);
   V(&m_reader_count);
   V(&reader_limit);
}
```

```
void writer_wf(int work_time) {
   P(&S);
   P(&writer_block);
   V(&S);

   // 开始写
   p_proc_ready->status = 1;
   milli_delay(work_time * TIME_SLICE);

   // 完成写
   V(&writer_block);
}
```

3.5 输出进程的实现

```
void PrinterA() {
    int print_index = 1;
    while (TRUE) {
        if (print_index <= 20) {</pre>
            char * index_str;
            if (print_index < 10) {</pre>
                 char tmp[2] = {'0' + print_index, '\0'};
                 index_str = tmp;
            } else {
                 char tmp[3] = {'0' + print_index / 10, '0' + print_index %
10, '\0'};
                 index_str = tmp;
            }
            print(index_str);
            print(" ");
            for (int i = 1; i < NR_TASKS; i ++) {</pre>
                 int status = proc_table[i].status;
                 switch(status) {
                     case 0:
                         print("X ");
                         break;
                     case 1:
                         print("0 ");
                         break;
                     case 2:
                         print("Z ");
                         break;
                     default:
                         break;
                }
            }
```

```
print("\n");

    print_index ++;
}
}
```

4. 结果分析

4.1 读者优先

4.1.1 读并发量1

读并发量为1,因此总是会有读者在等待,在读者优先的情况下写者总是无法开始写,出现写者饿死的情况。

4.1.2 读并发量2

```
ľ
    234567
    0
       0
          0
    0
          0
          0
          0
8
          0
9
          0
10
       0
11
       0
          0
12
          0
13
          0
14
15
       0
          0
16
       0
          0
17
          0
18
    0
       0
19
       0
          0
20
       0
          0
```

并发量小于读者数量,因此同样总是会有读者进程在等待,也会出现写者进程饿死的现象。

4.1.3 读并发量3

```
0
       0
         0
2
    0
       0
         0
3
       0
         0
    0
    0
       0
         0
       0
         0
            XXO
       0
    0
         0
8
    0
9
10
            0
11
            0
               0
12
13
               0
14
               0
15
               0
16
       0
         0
    0
17
       0
         0
    0
18
       0
          0
            0
19
            0
20
```

由于并发量 = 读者进程数量,因此不会存在总是有读者进程在等待的情况,不会出现写者进程饿死的情况。

4.2 写者优先

```
0
    0
       0
              0
              0
                 0
8
                 0
9
                 0
10
                 0
11
              0
12
              0
13
              0
14
                 0
15
                 0
16
                 0
17
                 0
              0
18
19
              0
20
              0
```

写者优先,读并发量为2的情况,只要一直有写者在等待,就会饿死读者进程,这是因为写者进程数量大于写并发量1.

4.3 读写公平

读写公平的情况下,尽管读并发量为2,也没有产生读者或者写者进程饿死的情况。