

# GNNExplainer: Generating Explanations for Graph Neural Networks

이상용 / 2020-04-03



Computational Data Science LAB



# GNNExplainer: Generating Explanations for Graph Neural Networks

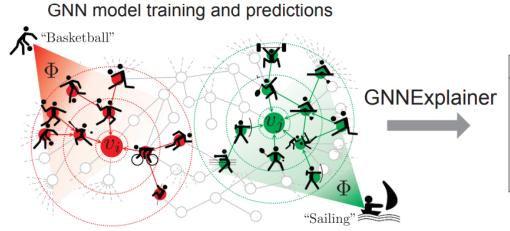
Computational Data Science LAB	
목차	<ol> <li>Introduction</li> <li>Formulating explanations for graph neural networks</li> <li>GNNEXPLAINER</li> <li>Experiments</li> </ol>
논의사항 및 결정사항	
관련문서	Ying, Z., Bourgeois, D., You, J., Zitnik, M., & Leskovec, J. (2019). Gnnexplainer: Generating explanations for graph neural networks.  In Advances in Neural Information Processing Systems (pp. 9240–9251).

# **CONTENTS**

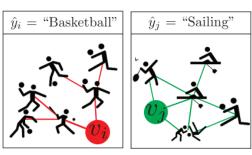
- 1. Introduction
- 2. Formulating explanations for graph neural networks
- 3. GNNEXPLAINER
- 4. Experiments

# 01 | INTRODUCTION

- Graph neural networks (GNN)은 그래프 데이터에 대해 강력한 머신러닝 툴
- GNN은 특정한 노드에 대한 node representation과 그래프의 structural information을 고려하여 학습하는 특성으로 인해, GNN 모델에 대한 해석을 하는 것은 어려움
- 본 논문은 최초의 GNN기반 모델 해석을 위한 model-agnostic 방식의 GNNExplainer을 제안



#### Explaning GNN's predictions



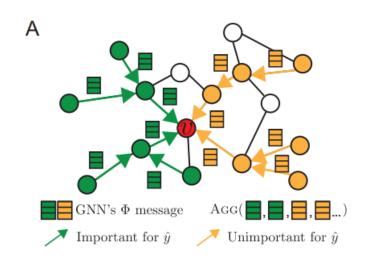
# 02 Formulating explanations for graph neural networks

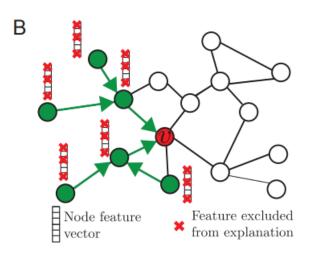
- G: graph, E: edges, V: nodes,  $\mathcal{X} = \{x_1, ..., x_n\}, x_i \in \mathbb{R}^d$
- Φ: optimized GNN model
- Background on graph neural networks
  - ✓ GNN 모델 Φ는 세 가지 중요한 computations 특성을 가짐
  - 1. 모델은 모든 노드 쌍에 대해 message를 계산  $\rightarrow m_{ij}^l = \mathrm{MSG}(\mathbf{h}_i^{l-1}, \mathbf{h}_j^{l-1}, r_{ij})$
  - 2. 노드  $v_i$ 의 이웃노드  $\mathcal{N}_{v_i}$ 의 메시지  $m_{ij}^l$ 를 모두 aggregate하는 특성  $\rightarrow M_i^l = \mathrm{AGG}(\{m_{ij}^l|v_j\in\mathcal{N}_{v_i}\})$
  - 3. l번째 layer의  $v_i$  feature 정보를 구하기 위해 1,2 의 정보를 사용하여 update  $\rightarrow \mathbf{h}_i^l = \text{UPDATE}(M_i^l, \mathbf{h}_i^{l-1})$
  - ✓ GNNExplainer는 MSG, AGG, UPDATE 세 가지의 computations 특성을 GNN에 대해 explanation 가능 (Model-agnostic)

### 03 GNNEXPLAINER

#### **GNNEXPLAINER:** Problem formulation

- $\checkmark$   $G_c$ : graph,  $A_c(v) \in \{0,1\}^{n \times n}$ : adj,  $X_c(v) = \{x_j | v_j \in G_c(v)\}$ : feature set
- ✓ The GNN model learns a conditional distribution  $P_{\Phi}(Y|G_c,X_c)$ ,  $\hat{y} = \Phi(G_c(v),X_c(v))$ : prediction
- ✓ GNNEXPLAINER는  $(G_S, X_S^F)$ 로  $\hat{y}$ 의 해석을 제공함
- $\checkmark$   $G_S$ : small subgraph,  $X_S^F$ : small subset of node feature (i.e.,  $X_S^F = \{x_i^F | v_i \in G_S\}$ )





# 03 GNNEXPLAINER

- $\checkmark$  노드 v가 주어졌을 때, GNN의 예측  $\hat{y}$ 에 중요한 영향을 준 서브그래프  $G_S \subset G_c$ 와 features  $X_S^F = \{x_j^F | v_j \in G_S\}$ 를 찾는 것이 목적
- ✓ 본 논문은 importance의 개념을 mutual information M/로 공식화 하고, GNNEXPLAINER를 optimization framework로 공식화 함

전체 그래프 서브 그래프 
$$MU(Y,(G_S,X_S))=H(Y)-H(Y|G=G_S,X=X_S).$$
  $P_{east}=0.99 
ightarrow H(east)$ : 높음  $P_{west}=0.01 
ightarrow H(west)$ : 낮음

- $\checkmark$  Mi는 서브그래프  $G_S$ 와 서브피쳐  $X_S^F$ 로 제한되었을 때  $\hat{y}$ 의 확률의 변화를 정량화
- $\checkmark$   $G_c$ 에서  $v_i$ 의  $\hat{y}$ 을 예측하는데 어떤 노드  $v_i$ 를 지웠을 때 확률이 강하게 감소한다면,  $v_i$ 는  $v_i$ 의 예측에 대한 좋은 설명
- ✓ 엔트로피 term H(Y)는  $\phi$ 가 고정 되어 있기 때문에 상수
- ✓ 즉, 위 식을 maximization 하는 것은  $H(Y|G = G_S, X = X_S)$ 를 minimize 하는 것과 같음

### 03 GNNEXPLAINER

GNNEXPLAINER's optimization framework

$$H(Y|G=G_S,X=X_S)=-\mathbb{E}_{Y|G_S,X_S}\left[\log P_\Phi(Y|G=G_S,X=X_S)
ight].$$

- ✓ Compact explanation을 위해  $G_S$ 의 사이즈를 제한할 수 있음 :  $|G_S| \leq K_M$
- $\checkmark$  위 목적함수를 바로 최적화 하는 것은 어려움  $\to$   $G_c$ 에 대한 모든 가능한  $G_S$  후보군을 고려해야 하기 때문
- ✓ Computationally efficient version of GNNEXPLAINER's objective, which we optimize using gradient descent, is as follows:

$$\min_{M} - \sum_{c=1}^{C} \mathbb{1}[y=c] \log P_{\Phi}(Y=y|G=A_S \odot \sigma(M), X=X_S),$$

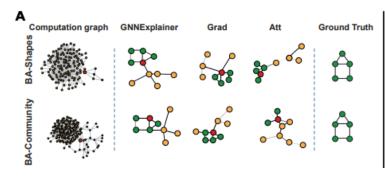
Fractional adjacency matrix

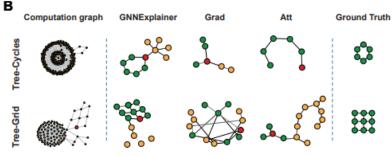
- $\checkmark$   $M \in \mathbb{R}^{n \times n}$ : 학습해야하는 mask,  $\sigma : mask$ 를  $[0,1]^{n \times n}$ 으로 매핑하는 sigmoid 함수
- ✓ 어떤 변수가 결과에 중요한 영향을 미쳤는지 파악할 때에도 위와 같은 방식으로 진행
- ✓ Binary feature selector  $F \in \{0,1\}^d$ 사용  $\to X_S^F$  as  $X_S$  ⊙ F



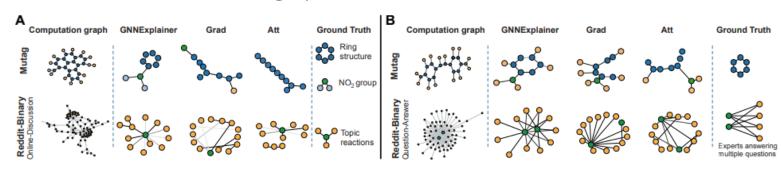
### 04 | EXPERIMENTS

• 인조데이터 - 중요한 subgraphs structure

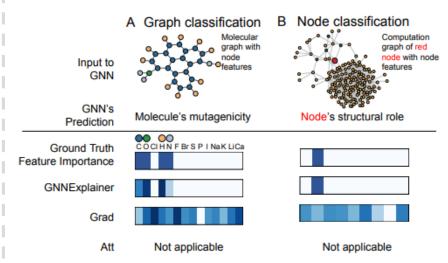




• 실제데이터 - 중요한 subgraphs structure



• 중요변수



Q&A

감사합니다.