

# UNIXシステムプログラミング

## 第10回 クライアント・サーバのための プログラミング(1)

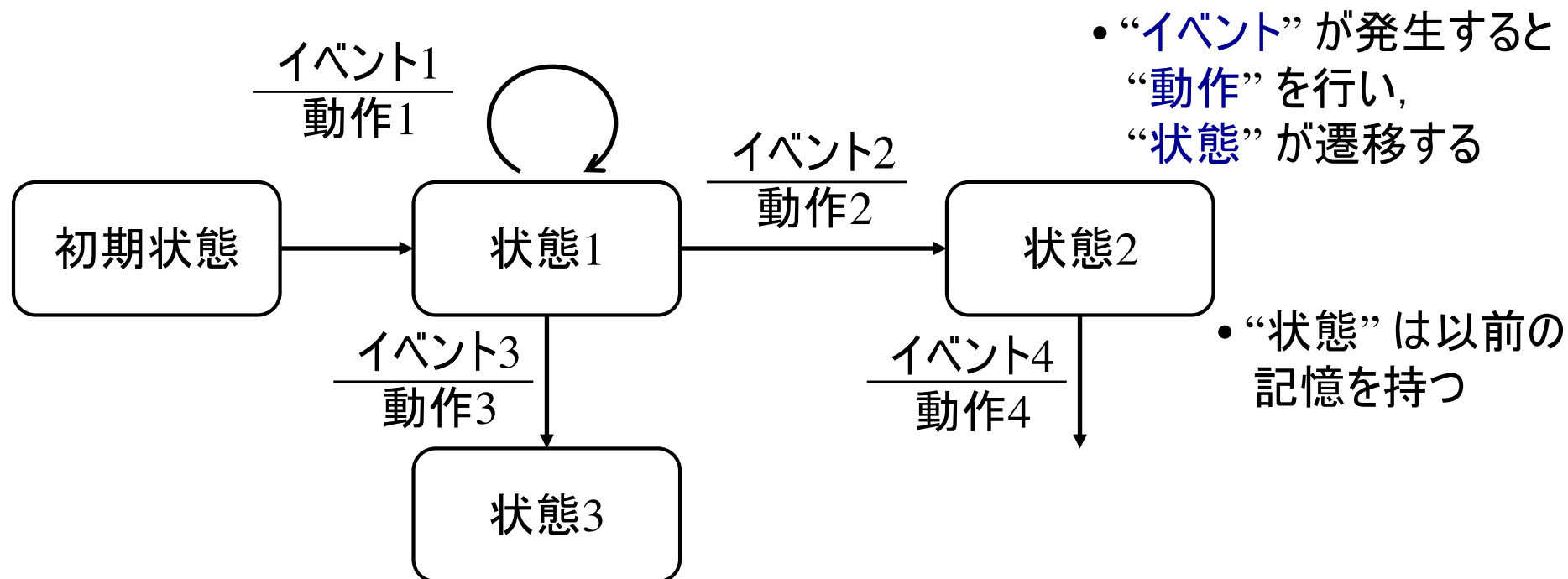
2019年12月13日

情報工学科

寺岡文男

# 有限状態機械

- 有限状態機械 (finite state machine: FSM)
- 有限オートマトン (finite automaton: FA)
  - 有限個の状態, 状態の遷移, 動作の組合せからなるモデル
- クライアント/サーバの動作はFSMで表せることが多い



# FSMをプログラムへ

- “動作” の部分をそれぞれひとかたまりの処理とする
  - e.g., 関数にする
- メインループの処理
  - イベント待ち (e.g., `select()`) で受信待ち, 後述)
  - 現在の状態と発生したイベントから処理関数を決定
  - 処理関数内では “動作” を実行し, 状態を更新
  - イベント待ちへ戻る
- 処理のロジックはFSMを書くときに考える
- 次にFSMを黙々とプログラムに落とす

# FSMをプログラムへ: 例1

```
for (;;) {  
    // イベント待ち (例: 受信待ち)  
    switch (状態) {  
    case 状態1:  
        switch (イベント) {  
        case イベント1:  
            動作1();  
            break;  
        case イベント2:  
            動作2();  
            状態 = 状態2;  
            break;  
        case イベント3:  
            動作3();  
            状態 = 状態3;  
            break;  
        . . .  
    }
```

```
        default:  
            エラー処理;  
            break;  
        } // switch(イベント)  
        break;  
    case 状態2:  
        switch (イベント) {  
        case イベント4:  
            動作4();  
            状態 = ...;  
            ...  
        } // switch(イベント)  
        break;  
    case 状態3:  
        ...  
        } // switch(状態)  
    } // for()
```

# FSMをプログラムへ: 例2 (1)

```
void f_act1(...), f_act2(...), f_act3(...), ...;

struct proctable {
    int status;
    int event;
    void (*func)(...);
} ptab[ ] = {
    {stat1, event1, f_act1},
    {stat1, event2, f_act2},
    {stat1, event3, f_act3},
    {stat2, event4, f_act4},
    {stat3, event5, f_act5},
    {stat3, event6, f_act6},
    ...,
    {0, 0, NULL}
};

int status;
```

## FSMをプログラムへ: 例2 (2)

```
int main( )
{
    struct proctable *pt;
    int event;

    for (;;) {
        event = wait_event(...);
        for (pt = ptab; pt->status; pt++) {
            if (pt->status == status &&
                pt->event == event) {
                (*pt->func)(...);
                break;
            }
        }
        if (pt->status == 0)
            エラー処理;
    }
}
```

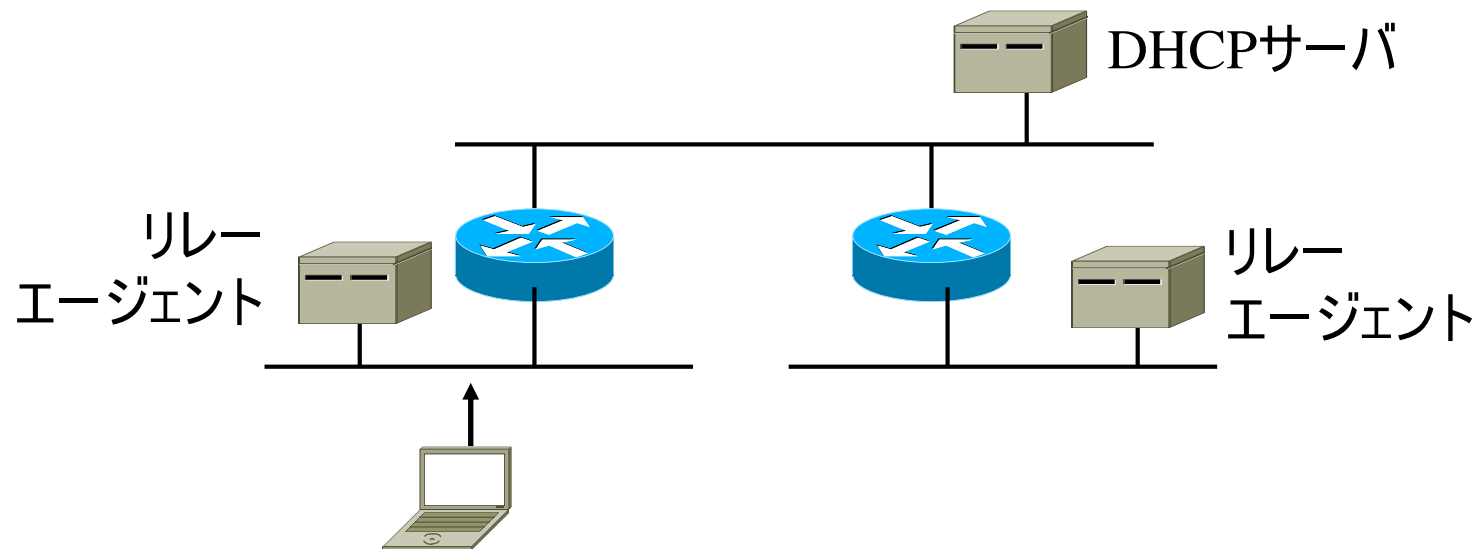
```
void f_act1(...)
{
    ...;
}

void f_act2(...)
{
    ...;
    status = stat2;
}

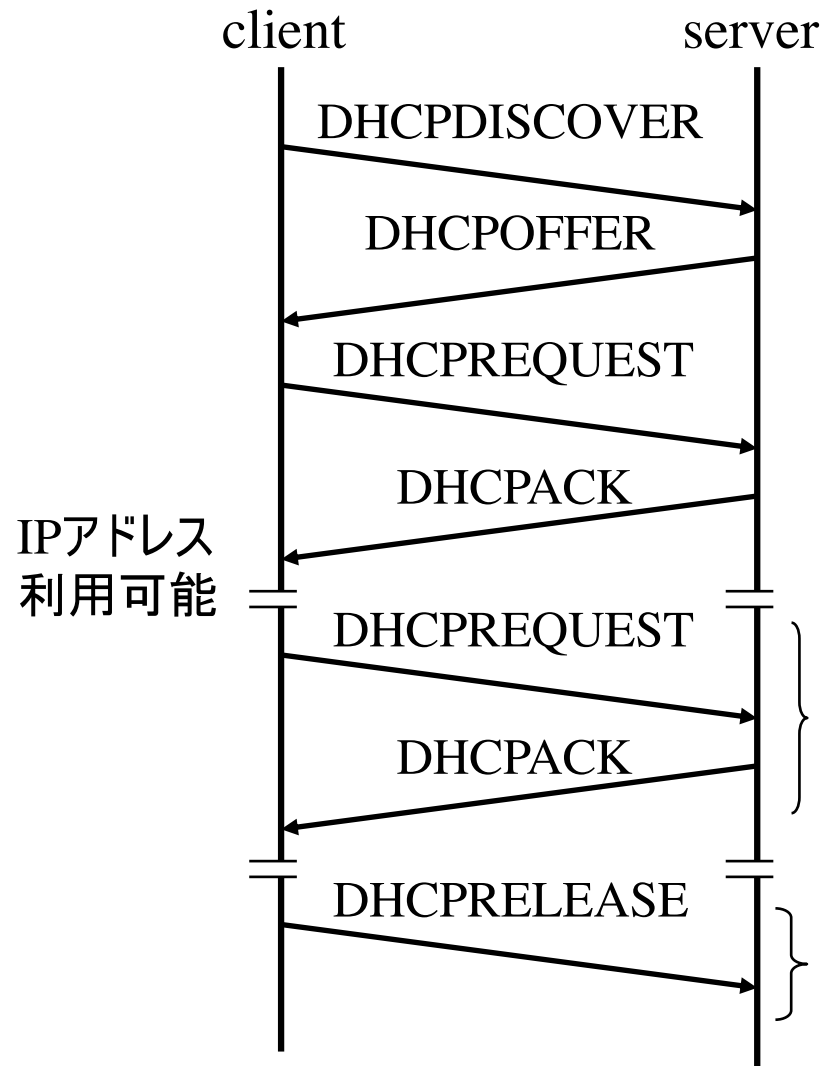
...
```

# 例: DHCP

- DHCP: Dynamic Host Configuration Protocol
  - ネットワークに接続したコンピュータにIPアドレスを自動的に配布するプロトコル
- クライアント・サーバモデルに基づく
  - リレーエージェントを配置することにより、複数セグメントを1つのサーバで管理可能



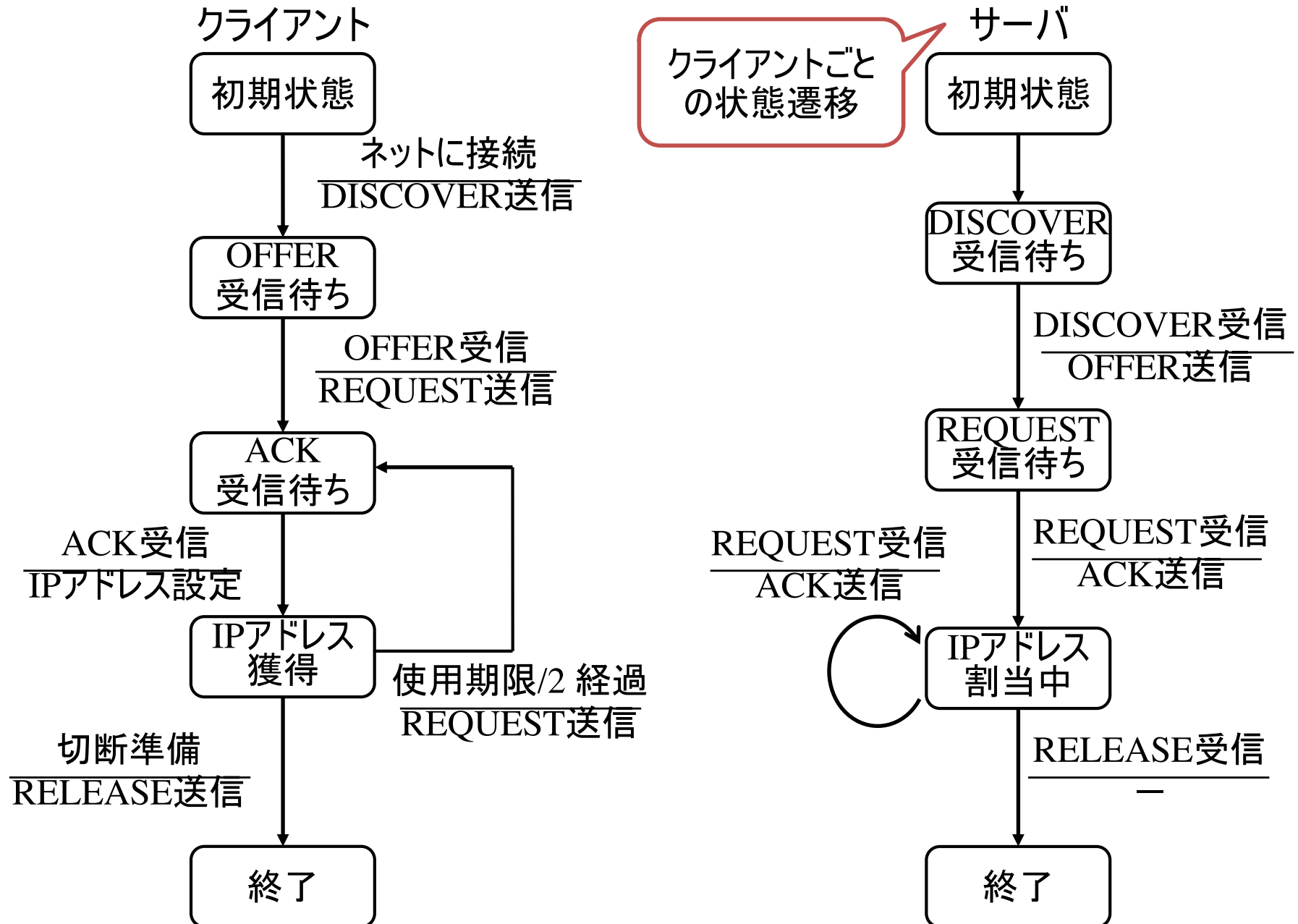
# DHCPの動作



- DHCPDISCOVER (C → S)
  - サーバの発見
- DHCPOFFER (S → C)
  - 利用可能なIPアドレスの通知
- DHCPREQUEST (C → S)
  - IPアドレスの使用要求
- DHCPACK (S → C)
  - 確認応答
- 利用期限が切れそうになると再度要求
- 明示的にIPアドレスを解放してもよいし解放しなくてもよい



# DHCPの状態遷移図 (正常な動作のみ)



# ノンブロッキング受信

- `recvfrom( )`や`recv( )`はパケットを受信するまでリターンしない = ブロッキング受信
- パケットを受信していなくてもすぐに関数やシステムコールからリターンする = ノンブロッキング受信
  - パケット受信を待つ間, 別の処理を行える
- `recvfrom( )`や`recv( )`の場合, `flags`に `MSG_DONTWAIT` を指定すればよい
- やってはいけない例

```
while (recv(s, buf, sizeof buf, MSG_DONTWAIT) == 0) {  
    // パケット未受信のときの処理  
    I/O待ちなどのない処理;  
}
```

# select( ): 複数の受信待ち

```
#include <sys/select.h>
```

```
int
```

```
select(int nfd, fd_set *readfds, fd_set *writefds,  
       fd_set *exceptfds, struct timeval *timeout);
```

```
FD_SET(fd, &fdset);
```

```
FD_CLR(fd, &fdset);
```

```
FD_ISSET(fd, &fdset);
```

```
FD_ZERO(&fdset);
```

- 引数

- nfd: 記述子集合の中で調べる記述子の数
- readfds: 入力できる状態かを調べる記述子集合
- writefds: 出力できる状態かを調べる記述子集合
- exceptfds: 例外処理がペンディング状態かを調べる記述子集合
- timeout: タイムアウト

# select( ): 複数の受信待ち

- nfds の設定の仕方
  - 記述子集合のなかで0番目から  $\text{nfds} - 1$  番目までの記述子が調べられる
- 入力
  - 記述子集合の調べたい記述子をセットする (FD\_SET( )を使用する)
- 出力結果
  - 記述子集合の中で、処理が可能な記述子がセットされている
  - select( )自体は処理が可能な記述子の総数を返す
- 記述子集合を扱うためのマクロが用意されている
  - FD\_SET(fd, &fdset);          fdsetにfdをセットする
  - FD\_CLR(fd, &fdset);          fdsetでfdをリセットする
  - FD\_ISSET(fd, &fdset);      fdsetにfdがセットされているかの確認
  - FD\_ZERO(&fdset);          fdsetをゼロクリアする

# select( ): タイムアウトの指定

- timeout にはタイムアウトになる時間を設定
  - struct timeval は以下を参照
- null pointer を指定すると処理可能な記述子が現れるまで待つ

```
struct timeval {  
    long tv_sec;           // 秒  
    long tv_usec;         // マイクロ秒  
};
```

# select( )の使用例

```
int s;  
struct sockaddr_in myskt;  
fd_set rdfs;  
  
if ((s = socket(...)) < 0) {  
    // エラー処理  
}  
// mysktの設定  
if (bind(s, ...) < 0) {  
    // エラー処理  
}  
  
FD_ZERO(&rdfs);  
FD_SET(0, &rdfs);  
FD_SET(s, &rdfs);
```

```
if (select(s+1, &rdfs, NULL,  
          NULL, NULL) < 0) {  
    // エラー処理  
}  
if (FD_ISSET(0, &rdfs)) {  
    // 標準入力から入力  
}  
if (FD_ISSET(s, &rdfs)) {  
    // パケット受信  
}
```

# select( )におけるタイムアウトの指定

- 第5引数の `struct timeval *timeout` でタイムアウトを指定
  - 入力, 出力, 例外処理で処理可能なものが無い場合は, 指定した時間が経過すると `select( )` は0を返す.

# gettimeofday( ): 現在時刻の取得

```
#include <sys/time.h>

int
gettimeofday(struct timeval *tp, struct timezone *tzp);

struct timeval {
    long tv_sec;        // 1970年1月1日からの秒
    long tv_usec;       // マイクロ秒
};
```

- 引数

- struct timeval \*tp: 現在時刻が設定される
- struct timezone \*tzp: 現在は使用されていない. NULLを指定すればよい.



# ctime( ): 時刻表示の文字列への変換

```
#include <time.h>

char *ctime(time_t *clock);

struct tm *localtime(time_t *clock);
```

- 引数

- time\_t \*clock: gettimeofday( )の第一引数 struct timeval のメンバーである tv\_secへのポインタとする.  
((time\_t \*) へのキャストを忘れないように)

- 返回值

- “Fri Dec 10 08:09:35 2010¥n¥0” のような26文字固定長の文字列が格納されている領域へのポインタ

# time( ): epochからの経過時間

```
#include <time.h>
```

```
time_t time(time_t *tloc);
```

- 機能
  - 1970年1月1日0時0分 (UTC)からの経過時間(秒)を得る
- 引数
  - non nullの場合, 上記の結果が格納される
- 返り値
  - 上記の値

# 課題4： 擬似DHCPクライアント/サーバ

- テキストの7.5節に示した擬似DHCPクライアント (mydhcpc) と擬似DHCPサーバ (mydhcps)を作成しなさい.
- 両方のプログラムとも状態遷移図を描きなさい.
  - エラー処理なども含めなさい.
- 状態遷移図はPDFファイルに変換してプログラムのソースファイルと一緒に提出しなさい.

# 課題4： 擬似DHCPクライアント/サーバ

- 提出方法

- 締切: 2020年1月9日(木) 20:00JST
- 課題用のディレクトリを作成 (e.g., “mydhcp”)
- “mydhcp” ディレクトリに必要なすべてのファイルを保存
  - ソースファイル, Makefile, 状態遷移図(PDF), コンフィグファイル
  - 余分なファイルは消すように. (\*.o やバックアップファイルなど)
- memo.txt というファイルに学籍番号, 氏名, どの程度できているか, などを記入すること.
- “mydhcp” ディレクトリの1つ上のディレクトリで tar を実行
  - 例: tar czf mydhcp.tgz mydhcp
- keio.jp に \*.tgz をアップロード

# ヒント: パケットフォーマットの定義

- 疑似DCHPヘッダ

0	8	16	31
Type	Code	Time to Live	
IP address			
Netmask			

```
struct dhcph {  
    uint8_t    type;  
    uint8_t    code;  
    uint16_t   ttl;  
    in_addr_t  address;  
    in_addr_t  netmask;  
};
```

# 練習問題

- テキスト7章の練習問題1
  - キーボードとネットワークの両方からの入力待ち
  - キーボードからの入力を画面に表示
  - 受信したデータを表示
  - キーボードからの入力が“FIN” だったら実行終了
  - 受信データが“FIN” だったら実行終了