Sample-机智云接入串口通信协议文档

(生成日期: 2014-11-28)

产品名称: Sample

目录

- 1. 设备通讯信息
 - 1.1 MCU与WIFI模组串口连接要求
- 2. 命令格式
- 3. 约定
- 4. 命令列表
 - 4.1 WiFi模组请求设备信息
 - 4.2 WiFi模组与设备MCU的心跳
 - 4.3 设备MCU通知WiFi模组进入配置模式
 - 4.4 设备MCU重置WiFi模组
 - 4.5 WiFi模组向设备MCU通知WiFi状态的变化
 - 4.6 WiFi模组读取设备的当前状态
 - 4.7 设备MCU向WiFi模组主动上报当前状态
 - 4.8 WiFi模组控制设备
- 1. 设备通讯信息
 - 1.1 MCU与WIFI模组串口连接要求

通讯方式: RS232

波特率: 9600

数据位: 8

奇偶校验: 无

停止位: 1

数据流控: 无

给WIFI模组供电电压: 3.3v, 电流 (max): 150mA

如需MCU升级等高级功能,请和GizWits联系;

2. 命令格式

header(2B)=0xFFFF, len(2B), cmd(1B), sn(1B), flags(2B), params(xB), checksum(1B)

- 3. 约定
 - 1 包头(header)固定为0xFFFF
 - 2 长度(1en)是指从cmd开始到整个数据包结束所占用的字节数
 - 3 多于一个字节的整型数字以大端字节序编码

- 4 消息序号(sn)由发送方给出,接收方响应命令时需把消息序号返回给发送方
- 5 检验和(checksum)的计算方式为把数据包按字节求和得出的结果取出最低字节的内容
- 6 所有发送的命令都带有确认,如在200毫秒内没有收到接收方的响应,发送方应重发,最多重发3次。

4. 命令列表

4.1 WiFi模组请求设备信息

WiFi模组发送:

header (2B)	len(2B)	cmd (1B)	sn(1B)	flags(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0005	0x01	0x##	0x0000	0x##

设备MCU回复:

header (2B)	len (2B)	cmd (1B)	sn (1B)	flags(2B)	protocol_ver(8B)
0xFFFF	0x0047	0x02	0x##	0x0000	0x3030303030303034

p0_ver(8B)	hard_ver(8B)	soft_ver(8B)	product_key(32B)	binable_timeout(2B)	checksum(1B)
0x3030303030303032	硬件版本号	软件版本号	产品标识码	绑定越时(秒)	0x##

注:

1. 绑定超时(binable_timeout)的值为0时,表示设备随在局域网被绑定; 当值大于零时,表示当按下绑定按钮后,用户必须在该时间范围内完成绑定操作。

4.2 WiFi模组与设备MCU的心跳

WiFi模组发送:

header (2B)	len(2B)	cmd (1B)	sn(1B)	flags(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0005	0x07	0x##	0x0000	0x##

设备MCU回复:

header (2B)	len(2B)	cmd (1B)	sn (1B)	flags(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0005	0x08	0x##	0x0000	0x##

注:

- 1. 当设备MCU在180秒内没有收到WiFi模组的心跳请求,应重启WiFi模组。
- 4.3 设备MCU通知WiFi模组进入配置模式

设备MCU发送:

header (2B)	len (2B)	cmd (1B)	sn(1B)	flags(2B)	config_method(1B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0006	0x09	0x##	0x0000	配置方式	0x##

注:

1. 配置方式(config_method)是指使用何种方法配置WiFi模组加入网络,可以选择以下的值:

- 1: SoftAp
- 2: Air Link
- 3: WPS
- 4: NFC
- 5: Apple WAC

其它的值为保留值。

WiFi模组回复:

header(2B)	len(2B)	cmd(1B)	sn(1B)	flags(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0005	0x0A	0x##	0x0000	0x##

4.4 设备MCU重置WiFi模组

设备MCU发送:

header (2B)	1en(2B)	cmd(1B)	sn(1B)	flags(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0005	0x0B	0x##	0x0000	0x##

WiFi模组回复:

header (2B)	len(2B)	cmd(1B)	sn (1B)	flags(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0005	0x0C	0x##	0x0000	0x##

注:

- 1. 被重置后的WiFi模组需要重新配置与绑定。
- 4.5 WiFi模组向设备MCU通知WiFi状态的变化

WiFi模组发送:

header (2B)	len (2B)	cmd (1B)	sn(1B)	flags(2B)	wifi_status(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0007	0x0D	0x##	0x0000	WiFi状态	0x##

注:

1. WiFi状态(wifi_status)用两个字节描述,从右向左依次是第0位,第1位, ... 第15位;

第0位:是否开启SoftAP模式,0:关闭,1:开启;

第1位: 是否开启Station模式, 0: 关闭, 1: 开启;

第2位: 是否开启配置模式, 0: 关闭, 1: 开启;

第3位: 是否开启绑定模式, 0: 关闭, 1: 开启;

第4位: WiFi模组是否成功连接路由器, 0: 未连接, 1: 连接;

第5位: WiFi模组是否成功连接云端, 0: 未连接, 1: 连接;

第6, 7, 8位: 仅当WiFi模组已成功连接路由器(请看上第4位)时值才有效,

三个位合起来表示一个整型值,值范围为0 $^{\sim}$ 7,表示WiFi模组当前连接AP的信号强度(RSSI),0为最低,7为最高;第9 - 15位: 预留。

2. WiFi模组在当状态发生了变化后立刻通知设备MCU,同时每隔10分钟也会定期向设备MCU发送状态。

设备MCU回复:

header(2B)	len(2B)	cmd(1B)	sn (1B)	flags(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0005	0x0E	0x##	0x0000	0x##

4.6 WiFi模组读取设备的当前状态

WiFi模组发送:

header (2B)	len (2B)	cmd (1B)	sn(1B)	flags(2B)	action(1B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0006	0x03	0x##	0x0000	0x02	0x##

设备MCU回复:

header (2B)	len(2B)	cmd(1B)	sn(1B)	flags(2B)	action(1B)	dev_status(31B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0025	0x04	0x##	0x0000	0x03	设备状态	0x##

注:

1. 设备状态(dev_status)使用一个或多个字节表示,其格式为:

byte0 ~ byte3 (4B), uint32: 时,最小值0,最大值23,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte4 ~ byte7 (4B), uint32: 分,最小值0,最大值59,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte8 ~ byte11 (4B), uint32: 秒,最小值0,最大值59,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte12,bit0,bool: 系统状态
byte13 ~ byte14 (2B), uint16: PM2.5浓度,最小值0,最大值9999,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte15 ~ byte18 (4B), uint32: 甲醛浓度,最小值0,最大值9999,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte19 ~ byte22 (4B), uint32: 温度,最小值0,最大值1099,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(-100.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte23 ~ byte26 (4B), uint32: 湿度,最小值0,最大值100,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte27 ~ byte30 (4B), uint32: 电池容量,最小值0,最大值100,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)

4.7 设备MCU向WiFi模组主动上报当前状态

设备MCU发送:

header (2B)	len(2B)	cmd(1B)	sn(1B)	flags(2B)	action(1B)	dev_status(31B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0025	0x05	0x##	0x0000	0x04	设备状态	0x##

注:

1. 设备状态(dev_status)使用一个或多个字节表示,其格式为:

byte0 ~ byte3 (4B), uint32: 时,最小值0,最大值23, 实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.00000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte4 ~ byte7 (4B), uint32: 分,最小值0,最大值59, 实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.00000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte8 ~ byte11 (4B), uint32: 秒,最小值0,最大值59, 实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.00000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte12, bit0, bool: 系统状态
byte13 ~ byte14 (2B), uint16: PM2.5浓度,最小值0,最大值9999,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.00000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte15 ~ byte18 (4B), uint32: 甲醛浓度,最小值0,最大值9999,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.00000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte19 ~ byte22 (4B), uint32: 温度,最小值0,最大值1099,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(-100.00000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte23 ~ byte26 (4B), uint32: 湿度,最小值0,最大值100,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)
byte27 ~ byte30 (4B), uint32: 电池容量,最小值0,最大值100,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)

- 2. 关于发送频率,当设备MCU收到WiFi模组控制产生的状态变化,设备MCU应立刻主动上报当前状态,发送频率不受限制。但如设备的状态的变化是由于用户触发或环境变化所产生的,其发送的频率不能快于2秒每次。
 - 3. 设备MCU需要每隔10分钟定期主动上报当前状态。

WiFi模组回复:

header (2B)	1en(2B)	cmd(1B)	sn(1B)	flags(2B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0005	0x06	0x##	0x0000	0x##

4.8 WiFi模组控制设备

WiFi模组发送:

header (2B)	len(2B)	cmd(1B)	sn (1B)	flags (2B)	action(1B)	attr_flags(1B)	attr_vals(12B)	checksum(1B)
0xFFFF	0x0013	0x03	0x##	0x0000	0x01	是否设置标志位	设置数据值	0x##

注:

1. 是否设置标志位(attr_flags)表示相关的数据值是否为有效值,为1表示值有效,为0表示值无效,从石到左的标志位依次为:

bit0: 设置时

bit1: 设置分

bit2: 设置秒

2. 设置数据值(attr_vals)存放数据值,只有相关的设置标志位为1时,数据值才有效:

byte0 $^{\sim}$ byte3 (4B), uint32: 时,最小值0,最大值23,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)

byte4 ~ byte7 (4B), uint32: 分,最小值0,最大值59,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)

byte8 ~ byte11 (4B), uint32: 秒,最小值0,最大值59,实际值的计算公式为: y=1.000000*x+(0.000000) (x为本字段的值, y为要表示的值)

设备MCU回复:

header (2B)	len(2B)	cmd (1B)	cmd (1B) sn (1B)		checksum(1B)	
0xFFFF	0x0005	0x04	0x##	0x0000	0x##	