# موج اول (بدون تاخیر)

سیگنال ورودی عینا در خروجی قرار می گیرد.

# موج دوم (تاخیر پیشفرض)

اگر نوع تاخیر مشخص نشده باشد به صورت پیشفرض از نوع inertial استفاده می شود که در ادامه توضیح داده خواهد شد.

# موج سوم (تاخیر Inertial)

مقدار سیگنال ورودی با تاخیر یک نانو ثانیه به سیگنال خروجی اختصاص داده می شود. با این وجود تمام تغییرات سیگنال ورودی منتقل نمی شوند، اگر عرض یک پالس کوتاهتر از یک نانو ثانیه باشد تغییرات آن منتقل نخواهند شد.

# موج چهارم (تاخیر Transport)

مقدار سیگنال ورودی با تأخیر یک نانو ثانیه به سیگنال خروجی اختصاص داده می شود. فاصله بین تغییرات بعدی ورودی مهم نیست، همه تغییرات با تأخیر مشخص شده به خروجی منتقل می شوند.

# موج پنجم (تاخیر Reject-Inertial)

مقدار سیگنال ورودی با تاخیر یک نانو ثانیه به سیگنال خروجی اختصاص داده می شود. اگرچه تمام تغییرات سیگنال ورودی منتقل نمی شوند، اگر عرض یک پالس کوتاهتر از 500 پیکو ثانیه (که توسط دستور reject مشخص شده) باشد تغییرات آن منتقل نخواهند شد.