|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **سعید بازرگان** | | |
| 09196794790 | شماره تماس |
| Bazargan0241@hotmail.com | ایمیل |

|  |  |
| --- | --- |
|  | **تحصیلات** |
|  |
| کارشناسی ارشد مهندسی برق - الکترونیک دیجیتال  دانشگاه آزاد اسلامی واحد قزوین | 1404 |
| کارشناسی مهندسی برق – الکترونیک  دانشگاه آزاد اسلامی واحد قزوین | 1399 |
|  | **پروژه های انجام شده** |
|  |
| * **طراحی و توسعه** Bootloader **جهت راه اندازی سیستم امنیتی با استفاده از میکروکنترلر** MH1902 **مبتنی بر** Cortex-M3 **که جهت افزایش امنیت از الگوریتم های رمزنگاری 256-**SHA **استفاده شده است.** |  |
| * **پیکربندی سنسورهای** IMU **با نام های** BNO055 **و** MPU9250 **با رابط** SPI **در بستر** FreeRTOS**، که در میکروکنترلر** STM32F405 **و** HAL **توسعه داده شده و داده های پردازش و بهینه سازی شده از طریق مبدل** USB **به** UART **انتقال یافته اند.** |  |
| * **مسلط به ماژول های مختلف در فناوری های** 4G **و** 2G **همانند** Quectel EC200 |  |
| * **ماهر در تکنیک های تطبیق آمپدانس برای اطمینان از سلامت و عملکرد بهینه سیگنال در مدارهای فرکانسی.** |  |
| * **کنترل رله های خانه هوشمند توسط میکروکنترلر** AVR **و ماژول های** GSM **که از طریق** UART **انجام شد.** |  |
| * **طراحی نسخه جدید و بهینه مدار** USB2Dynamixel **که برای ارتباط و اتصال همزمان موتور های** TTL **و** RS485 **کاربرد دارد** |  |
| * **برنامه نویسی و طراحی مدار کنترلی ربات مریخ نورد با استفاده از میکروکنترلر** Atmega128 **و کنترل موتورهای** DC **با توان و گشتاور بالا برای انجام وظایفی همانند حفاری** |  |
| * **برنامه نویسی تحت** C#.Net **جهت تشخیص اشیا در ربات های چرخ دار تمام جهته** Festo Mobile Robot **و اطمینان از قرارگیری دقیق اشیاء** |  |
| * **طراحی و برنامه نویسی مدار ربات دانش آموزی امدادگر، با استفاده از قابلیت های ناوبری موانع در چارچوب ربات مسیریاب** |  |
|  | مهارت ها |
|  |
| * C Programming Language, Python, C#.NET, LaTeX, OpenCV |  |
| * Altium Designer, Circuit Maker, Keil (ARM), STM32CubeIDE, CodeVision (AVR), FreeRTOS, Git |  |
| * ARM, AVR, ESP32, SPI, I2C, UART, RS485, RS232, GSM, GPS, Wi-Fi |  |
| * Easily Get into Teams, Time Management, Problem Solving, Self‑learning. |  |
|  | **افتخارات و جوایز** |
|  |
| * **مقام اول رقابت اصلی در مسابقات جهانی ربوکاپ، لیگ انسان نما، سایز نوجوان** MRL-HSL**، ربوکاپ 2019 - سیدنی، استرالیا** | **RoboCup** |
| * **مقام دوم رقابت فنی در مسابقات جهانی ربوکاپ، لیگ انسان نما، سایز نوجوان**MRL-HSL **، ربوکاپ 2019 - سیدنی، استرالیا** |  |
| * **مقام سوم بهترین ربات در مسابقات جهانی ربوکاپ، لیگ انسان نما، سایز نوجوان**MRL-HSL **، ربوکاپ 2019 - سیدنی، استرالیا** |  |
| * **مقام دوم رقابت اصلی در مسابقات جهانی ربوکاپ، لیگ انسان نما، سایز نوجوان** MRL-HSL**، ربوکاپ 2018 - مونترال، کانادا** |  |
| * **مقام دوم رقابت اصلی در مسابقات جهانی ربوکاپ، لیگ انسان نما، سایز کودک** MRL-HSL**، ربوکاپ 2018 - مونترال، کانادا** |  |
| * **مقام اول رقابت اصلی در مسابقات آسیایی ربوکاپ، لیگ انسان نما، سایز کودک** MRL-HSL**، ربوکاپ آسیایی 2018 - کیش، ایران** |  |
| * **مقام اول رقابت اصلی در مسابقات آسیایی ربوکاپ، لیگ انسان نما، سایز کودک** MRL-HSL**، ربوکاپ آسیایی 2017 - بانکوک، تایلند** |  |
|  |  |
| * **مقام اول در مسابقات بین المللی، لیگ انسان نما، سایز کودک**MRL-HSL **، ربوکاپ ایران اپن 2023 - تهران، ایران** | **IranOpen** |
| * **مقام اول در مسابقات بین المللی، لیگ انسان نما، سایز کودک**MRL-HSL **، ربوکاپ ایران اپن 2018 - تهران، ایران** |  |
| * **مقام اول در مسابقات بین المللی، لیگ انسان نما، سایز کودک**MRL-HSL **، ربوکاپ ایران اپن 2017 - تهران، ایران** |  |
| * **مقام دوم در مسابقات بین المللی، لیگ انسان نما، سایز کودک**MRL-HSL **، ربوکاپ ایران اپن 2016 - تهران، ایران** |  |
|  | انتشارات |
|  |
| Mahmudi, H., Gholami, A., Delavaran, M.H., Khatibi, S., **Bazargan, S.**, Moradi, M., Alaee, B., Rahmani, A., Firouzmandi Bandpey, K., Fallahzadeh, P., Teimouri, M. (2019). **MRL Champion Team Paper in Humanoid TeenSize League of RoboCup 2019.** In: Chalup S., Niemueller T., Suthakorn J., Williams MA. (eds) RoboCup 2019: **Robot World Cup XXIII. RoboCup 2019. Lecture Notes in Computer Science, vol 11531. Springer, Cham** |  |