

كاربرد	نام	شماره
حرکت در مسیرهای ناهموار و عبور از موانع	چرخ های جانبی ربات	١
سبک سازی و انعطاف در لحظه فرود ربات	محفظه چرخ های ربات	۲
ایزوله سازی ربات از ورود هر گونه مایعات	بدنه خارجی استوانه ای	٣
حفظ تعادل ربات	دم ربات	۴
روشن کردن محیط های تاریک	LED های ربات	۵
اتصال دم به ربات	پایه دم ربات	۶
اتصال چرخ ها به ربات	فلنج اتصال چرخ	٧
بسته شدن محفظه درونی به بدنه خارجی استوانه ای	درب بالایی ربات	٨
تغذيه ربات	باتری ربات	٩
قابلیت دید در شب	حسگر مادون قرمز	١.
محرک ربات جهت حرکت در مسیرهای ناهموار و عبور از موانع	موتور و یا محرک ربات	11
دریافت و ارسال داده های صدا و تصویر به اپراتور	Raspberry Pi برد	١٢
آگاه سازی اپراتور از صدا و تصویر محیط	دوربین و میکروفون	١٣

