|  |
| --- |
|  |
|  |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **شماره** | **نام** | **کاربرد** |
|  | چرخ های جانبی ربات | حرکت در مسیرهای ناهموار و عبور از موانع |
|  | محفظه چرخ های ربات | سبک سازی و انعطاف در لحظه فرود ربات |
|  | بدنه خارجی استوانه ای | ایزوله سازی ربات از ورود هرگونه مایعات |
|  | دم ربات | حفظ تعادل ربات |
|  | LED های ربات | روشن کردن محیط های تاریک |
|  | پایه دم ربات | اتصال دم به ربات |
|  | فلنج اتصال چرخ | اتصال چرخ ها به ربات |
|  | درب بالایی ربات | بسته شدن محفظه درونی به بدنه خارجی استوانه ای |
|  | باتری ربات | تغذیه ربات |
|  | حسگر مادون قرمز | قابلیت دید در شب |
|  | موتور و یا محرک ربات | محرک ربات جهت حرکت در مسیرهای ناهموار و عبور از موانع |
|  | برد Raspberry Pi | دریافت و ارسال داده های صدا و تصویر به اپراتور |
|  | دوربین و میکروفون | آگاه سازی اپراتور از صدا و تصویر محیط |
|  | | |
|  | نرم افزار کنترلی | قابلیت فعال و غیرفعال سازی دوربین، میکروفون، تغذیه، YOLO و ... |