



پردازش تكاملي

مسائل رعایت قیود Constraint handling

دانشگاه صنعتی مالک اشتر

مجتمع دانشگاهی فن آوری اطلاعات و امنیت

زمستان ۱۳۹۲





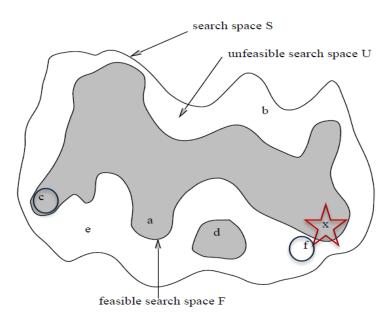
معرفی سر فصل ها

- معرفی مسئله
- ۰ بررسی انواع روش های موجود
- دیدگاه اول: استفاده از جریمه برای افراد متخلف
- دیدگاه دوم: حفظ جمعیت هر نسل در فضای قابل قبول
 - ۰ بررسی نتایج
 - ارائه یک مثال کاربردی
 - نتیجه گیری



تعریف مسائل بهینه سازی مقید

- محدود شدن متغیر های مسئله به مجموعه ای از قیود
- (S-F) تقسیم فضای جستجو به فضای جستجوی قابل قبول (F) و غیر قابل قبول \blacksquare
- به ترتیب مربوط به فضای قابل قبول و غیر قابل قبول و بازند $eval_u$ و $eval_u$ و غیر قابل قبول $eval_u$ در نظر کرفتن دو تابع برازند ٔ



شکل ۱)فضای جستجو و فضای جستجوی قابل قبول





• مدل کردن مسائل بهینه سازی مقید با یک مسئله برنامه ریزی غیر خطی



$$\begin{split} optimize \ f\left(\overline{X}\right), \overline{X} &= (x_1, \dots, x_n) \in R^n \\ \mathrm{h_i}\left(\overline{X}\right) &= 0, for \ j = q+1, \dots, m. \\ \mathrm{g_i}\left(\overline{X}\right) &\leq 0, for \ j = 1, \dots, q \end{split}$$



تبدیل تمامی قیود به حالت معادلات مساوی

$$G_i(\overline{X}) = \begin{cases} \max\{0, g_i(\overline{X})\}, & \text{if } 1 \le i \le q \\ \max\{|h_i(\overline{X})| - \delta, 0\} & \text{if } q + 1 \le i \le m \end{cases}$$



$$G_i(\overline{X}) = \begin{cases} 0 & \text{if } g_i(\overline{X}) \le 0 & \text{if } 1 \le i \le q \\ 0 & \text{if } -\delta \le h_i(\overline{X}) \le \delta & \text{if } q+1 \le i \le m \end{cases}$$

نکته: کاهش درجه آزادی با پیشرفت الگوریتم



المزيمون "

مقدمه

محاسبه میزان تخلف کلی برای هر فرد از جامعه

$$V(\overline{X}) = \left(\sum_{i=1}^{m} w_{i}(G_{i}(\overline{X}))\right) / \sum_{i=1}^{m} w_{i}$$

$$w_{i} = 1 / G_{maxi}$$

مقدار بیشترین تخلف به ازای قید آام در جمعیت فعلی



کنترل درجه آزادي در طی گذشت نسل هاي متوالی

$$\delta(0) = v(X_{\theta})$$

$$\delta(k) = \begin{cases} \delta(0)(1 - \frac{k}{T_c})^{cp} & 0 < k < T_c \\ 0 & k \ge T_c \end{cases}$$

پارامترهای مورد نیاز:

 $X_{ heta}$ متخلف ترین فرد در میان درصدي از افراد جامعه:

 $T_c \in [0.1T_{max}, 0.8T_{max}]$ $cp \in [2,10]$ تعیین سرعت نزول:









استفاده از تابع جریمه

🗖 ایده استفاده از تابع جریمه

- مجازات متخلفان بوسیله :
- اضافه کردن مقدار جریمه یا
- عدم اعطای پاداش به فرد متخلف
- تبدیل یک مسئله بهینه سازی مقید به یک مسئله بهینه سازی بدون قید و شرط
 - افزودن جریمه به مقدار تابع هزینه
 - ارزیابی افراد جامعه بر اساس تابع مرکب از تابع هزینه و تابع جریمه





كزته موزش اكتروية

روش های مختلف مواجهه با قیود

استفاده از تابع جریمه

جريمه ثابت

روش های مبتنی بر پاداش (۱):

- نزول تابع هزینه متناسب با تعداد قیود رعایت شده

 $eval(X) = f(X) + K - \sum_{i=1}^{s} \left(\frac{K}{m}\right)$

معایب :

- عدم توجه به میزان تخلفات و در نظر گرفتن مجازات یکسان برای همه ی متخلفان
 - نداشتن مکانیزمی برای تشویق افراد متخلف به رعایت قیود



كزآموزش اكتروي

روش های مختلف مواجهه با قیود

استفاده از تابع جریمه

جريمه ثابت

روش های مبتنی بر پاداش (۲):

- نزول تابع هزینه متناسب با تعداد قیود رعایت شده

$$eval(\vec{X}) = f(\vec{X}) - \sqrt{\sum_{i=0}^{m} H(-g_i(\vec{X}))g_i(\vec{X})^2}$$

$$H(x) = \begin{cases} 0 & \text{if } x < 0 \\ 1 & \text{if } x > 0 \end{cases}$$

معایب:

- عدم توجه به میزان تخلفات
- تشویق افراد جامعه به دور شدن از مرزها و دریافت پاداش بیشر به جای توجه به پاسخ بهینه



استفاده از تابع جريمه

جريمه ثابت

- تعریف L سطح تخلف به ازای هر قید.
- ایجاد یک ضریب پنالتی، به ازای هر سطح تخلف برای هر قید؛ به طوریکه سطوح بالاتر دارای ضریب پنالتی بیشتر می باشند.
 - ایجاد یک جمعیت تصادفی اولیه شامل پاسخ های قابل قبول و غیر قابل قبول.
 - ارزیابی افراد جامعه طبق رابطه زیر:

$$eval(\overline{X}) = f(\overline{X}) + \sum_{j=1}^{m} R_{ij} f_j^2(\overline{X}),$$

امین قید از i امین سطح از R_{ij} امین قید R_{ij}





مرز آموزش اکترویی

روش های مختلف مواجهه با قیود

استفاده از تابع جریمه

جريمه ثابت

مزایا و معایب:

- وجود تعداد زیادی پارامتر
- نیاز به (2L+1) پارامتر به ازای L سطح تخلف برای هر شرط
- با وجود ۵ شرط و ۴ سطح تخلف ۴۵ پارامتر تعریف می شود.
 - وابستگی زیاد به مقادیر پارامترها

امکان همگرایی به



از دست رفتن تنوع در

- کاهش ضرایب پنالتی پاسخ های غیر قابل قبول
 - افزایش ضرایب پنالتی جمعیت



استفاده از تابع جریمه

جريمه پويا

- ایده اصلی:
- افزایش تدریجی جریمه تخلفات متناسب با گذر زمان و نزدیک شدن به پاسخ بهینه

$$eval(\overline{X}) = f(\overline{X}) + (C \times t)^{\alpha} \sum_{j=1}^{m} f_{j}^{\beta}(\overline{X})$$

- مراحل الگوريتم:
- ایجاد یک جمعیت اولیه متشکل افراد متخلف و غیر متخلف
 - α , β , C تعیین مقادیر ثابت -
 - ارزیابی افراد جامعه با رابطه بالا







استفاده از تابع جريمه

جريهه پويا

مزايا:

- رفع مشكلات روش جريمه ثابت
- کاهش قابل ملاحظه ی تعداد پارامترهای مورد نیاز
- افزایش تدریجی جریمه ها 🔃 کاهش تدریجی جرایم
 - توجه به میزان تخلفات 📉 تشویق افراد به کاهش جرایم و رعایت قیود

معایب:

- حساسیت زیاد به مقادیر پارامترها



المزياموزة

روش های مختلف مواجهه با قیود

استفاده از تابع جریمه

جريمه آنلينگ

- ایده اصلی :
- استفاده از جمعیت اولیه قابل قبول
- جداسازی قیود خطی و غیر خطی
- حفظ نقاط در محدوده ی قابل قبول قیود خطی، با استفاده از تعریف عملگرهای خاص
 - تلاش برای رعایت قیود غیر خطی



مرز آموزش اکترویو

روش های مختلف مواجهه با قیود

استفاده از تابع جريمه

جريمه آنلينگ

مراحل الگوريتم:

- تقسیم قیود به ۴ دسته کلی (قیود خطی، غیر خطی، معادلاتی و نا مساوی)
- ایجاد جمعیت اولیه به روش انتخاب تصادفی یک فرد قابل قبول و تکثیر آن به تعداد لازم.
 - au= auمقدار دهی اولیه پارامتر دمای محیط au= au
 - تشكيل مجموعه A، متشكل از:
 - تمامی قیود معادلاتی غیر خطی و
 - فقط قيود نامعادلاتي غير خطى نقض شده

• • •



مرزة موزش اكترويي

روش های مختلف مواجهه با قیود

استفاده از تابع جریمه

جريمه آنلينگ

- ارزیابی افراد جمعیت با رابطه زیر:

$$eval(\overline{X},\tau) = f(\overline{X}) + \frac{1}{2\tau} \sum_{j \in A} f_j^2(\overline{X}),$$

- پایان الگوریتم درصورت رسیدن به دمای انجماد.
 - ودر غير اينصورت:
 - کاهش دمای محیط.
 - انتخاب بهترین فرد جامعه برای تولید نسل بعد.
 - به روز کردن مجموعه A.
 - تكرام گام قبلي الگوريتم



استفاده از تابع جریمه

جريمه آنلينگ

- مزایا :
- استفاده از مزایای روش جریمه ی پویا
 - كاهش تعداد پارامترها
- افزایش تدریجی جریمه ها کاهش تدریجی جرایم حفظ تنوع
- توجه به میزان تخلفات حصوبی تشویق افراد به کاهش جرایم و رعایت قیود

• معایب :

- au_f نیاز به تنظیم دمای اولیه و دمای انجماد (au_f) au_0
 - نیاز به یک سیستم خنک کننده ی مناسب
 - تآثیر زیاد سیستم خنک کننده دما بر نتایج حاصل





مرز آموزش اکترور

روش های مختلف مواجهه با قیود

استفاده از تابع جریمه

جريمه خود تطبيقي

- ایده اصلی :
- در نظر گرفتن معیار های اجتماعی در تعیین جریمه ها و درجه
 آزادی
 - افزایش جرایم در جامعه:
 - افزایش جریمه ها و
 - افزایش درجه آزادی به معنای کاهش سخت گیری ها.
 - و بالعكس



استفاده از تابع جريمه

جريمه خود تطبيقي

• تابع هزینه ی نهایی :

$$f(\overline{X}) = d(\overline{X}) + p(\overline{X}),$$
 $d(X) = \begin{cases} v(\overline{X}) & \text{if } r_f = 0 \\ \sqrt{f''(\overline{X})^2 + v(\overline{X})^2} & \text{otherwise} \end{cases}$ $f''(\overline{X}) = \frac{f(\overline{X}) - f_{min}}{f_{max} - f_{min}}$ قطه ی مورد نظر

مقدار تخلف کلی نقطه ی مورد نظر : $v(\overline{X})$ •

از نظر تابع هدف واصله نرمال شده نقاط تا بهترین نقطه موجود در جمعیت فعلی از نظر تابع هدف $f''(\overline{X})$

نسبت تعداد نقاط غیر متخلف به کل نقاط: au_f



استفاده از تابع جريمه

جريهه خود تطبيقي



$$f(\overline{X}) = d(\overline{X}) + p(\overline{X}),$$

$$p(\overline{X}) = (1 - r_f)M(\overline{X}) + r_f N(\overline{X})$$

$$M(\overline{X}) = \begin{cases} 0 & if \ r_f = 0 \\ v(\overline{X}) & otherwise \end{cases}$$

$$N(\overline{X}) = \begin{cases} o & \text{if } \overline{X} \in F \\ f''(\overline{X}) & \text{if } \overline{X} \in S - F \end{cases}$$



استفاده از تابع جریمه

جريهه خود تطبيقي

• سرانجام:



$$f(X) = \begin{cases} v(X) & \text{if } r_f = 0 \\ f''(X) & \text{else if } X \in F \end{cases}$$

$$\sqrt{f''(X)^2 + v(X)^2} + ((1 - r_f)v(X) + r_f f''(X)) & \text{else}$$

- · بررسی کارایی:
- استفاده از میانگین وزن دار با استفاده از وزن دهی خود تطبیقی (استفاده از نسبت ۲f)
 - ایجاد تعادل بین حفظ تنوع و وجود تعداد کافی افراد قابل قبول در جمعیت





جداسازي قيود از تابع هزينه

- ایده کلی:
- بررسی مجزای دو معیار تابع هدف و میزان تخلفات



مرز آموزش اکترویو

روش های مختلف مواجهه با قیود

جداسازي قيود از تابع هزينه

حذف نقاط غير قابل قبول

- ایده ی مجازات مرگ :
- اعدام افراد متخلف بدون در نظر گرفتن نوع و میزان جرم.
 - ویژگی ها:
 - ساده
 - کم هزینه
 - تولید مجدد فرزند تا زمان تولد یک فرزند خلف



مرز آموزش اکترویو

روش های مختلف مواجهه با قیود

جداسازي قيود از تابع هزينه

حذف نقاط غير قابل قبول

- مزایا:
- مناسب برای:
- محیط های محدب
- جوامعی با تعداد اعضای غیر متخلف کافی
 - معایب:
 - هزینه بر به دلیل تولید مجدد فرزندان
 - امکان نرسیدن به پاسخ بهینه به دلیل:
 - حذف نقاط غير قابل قبول
- عدم توانایی عبور از نقاط غیر قابل قبول و رسیدن به پاسخ بهینه



جداسازي قيود از تابع هزينه

حذف نقاط غير قابل قبول

برخی از انواع جوامع:



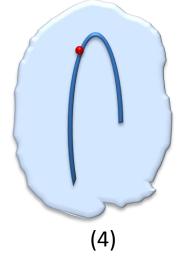
محدب تعداد كافي افراد خلف پيوستگي فضاي قابل قبول

غيرمحدب تعداد كافي افراد خلف پيوستگي فضاي قابل قبول

غيرمحدب تعداد كافي افراد خلف پراکندگی فضای قابل قبول

(3)

غيرمحدب تعداد ناكافي افراد خلف پيوستگي فضاي قابل قبول





جداسازي قيود از تابع هزينه

روش SF

- ایده اصلی :
- استفاده از قانون برتری افراد غیر متخلف نسبت به افراد متخلف
 - فرد A از فرد B برتر است اگر:
 - $A \in F$ $\mathcal{S} F$
 - f(A) < f(B) $g \in A, B \in F$
 - v(A) < v(B) e $A, B \in S F$ •





A.T. Peix

روش های مختلف مواجهه با قیود

جداسازي قيود از تابع هزينه

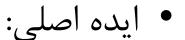
روش SF

- بررسی کارایی:
- همگرایی به نقاط غیر قابل قبول در محیط های نامناسب
 - |F|/|S| محیط نا مناسب = کوچک بودن نسبت •
- راه حل: ایجاد جمعیت اولیه به روش قبل (تکثیر یک نقطه قابل قبول)
 - تولید جواب های بهینه به شرط مناسب بودن محیط
 - محیط مناسب = وجود حداقل یک فرد غیر متخلف در هر نسل



جداسازي قيود از تابع هزينه

رتبه بندي قيود و تابع هزينه



- بهینه سازی بر اساس تک تک قیود
- در نظر گرفتن تابع هزینه به عنوان هدف نهایی





مرز آموزش اکترور

روش های مختلف مواجهه با قیود

جداسازي قيود از تابع هزينه

رتبه بندي قيود و تابع هزينه

- و مراحل:
- j=1 —
- ایجاد جمعیت اولیه به صورت تصادفی
 - رتبه بندی قیود
- تنظیم آستانه تعویض (FI) برای تک تک قیود
- رشد و اصلاح جمعیت با هدف رعایت قید \mathbf{j} ام تا رسیدن به حد آستانه
 - افزایش j (تا زمانیکه j<m) و تکرار دو گام قبلی
 - رشد و اصلاح جمعیت با معیار کمینه کردن تابع هزینه



مرز آموزش اکترویو

روش های مختلف مواجهه با قیود

جداسازي قيود از تابع هزينه

رتبه بندي قيود و تابع هزينه

- مزایا:
- حفظ تنوع حتی در جوامع کوچک و پراکنده
 - اطمینان از رسیدن به پاسخ بهینه
 - معایب:
- بالاسری محاسباتی زیاد برای جوامع پر جمعیت
 - تاثیر نحوه ی رتبه بندی قیود در بهبود کارایی



مرز آموزش اکترویو

روش های مختلف مواجهه با قیود

جداسازي قيود از تابع هزينه

رتبه بندي تصادفي

• ایده اصلی:

- ارزیابی احتمالاتی بر اساس:
- فقط میزان تخلفات و بدون در نظر گرفتن تابع هدف
 - فقط مقدار تابع هدف

• روند کلی:

- تعيين احتمال P
- بهینه سازی بر اساس تابع هدف با احتمال P
 - ارزیابی آخرین نسل تنها با معیار تابع هدف
 - **مزایا**: سادگی
- معایب: کاهش کارایی نسبت به روش قبل



روش مرمت و بازسازي نقاط غير قابل قبول

• ایده اصلی :

 هم نشین کردن افراد متخلف با نزدیکترین همسایه ی خلف به امید اصلاح تدریجی آنها در طول زمان

• روند الگوريتم:

- يافتن نزديكترين نقطه قابل قبول FP به نقطه غير قابل قبول —
- نگاشت مقدار تابع هدف برای نقطه FP، به عنوان شایستگی نقطه UP
 - انتخاب بازماندگان تنها با معیار کمترین شایستگی

• مزایا و معایب:

وابسته به مسئله





استفاده از روش هاي بهينه سازي چند هدفه

- ایده اصلی :
- در نظر گرفتن مسائل مقید به عنوان بهینه سازی چند معیاری

• روند کلی:

 حر نظر گرفتن هریک از قیود و تابع هدف به عنوان یک هدف و تشکیل بردار اهداف

$$\vec{v} = (f, f_1, \dots, f_m)$$

- حل مسئله فوق از طریق روش های چند هدفه







استفاده از الگوریتم های فرهنگی

• ایده اصلی :

- بر اساس نظریه ی انتقال موروثی فرهنگ از نسلی به نسل های آینده
- حفظ ارزشهای فرهنگی مورد قبول جامعه و حذف یا اصلاح ارزشهای فرهنگی
 غیر قابل قبول جامعه
 - استفاده از الگوریتمهای فرهنگی برای حل مسائل بهینه سازی مقید:
 - افراد متخلف جامعه = ارزش های غیر قابل قبول جامعه
 - افراد غیر متخلف = ارزش های قابل قبول جامعه
 - تکامل تدریجی مؤلفه های فرهنگی = تکامل تدریجی افراد جامعه و رسیدن به پاسخ بهینه





استفاده از عملگرهای خاص

- ایده اصلی:
- تعریف مجموعه بسته ای از فعالیت های اجتماعی
- عدم ایجاد فرصت جرم و تخلفات برای افراد جامعه
 - تكامل سريع جامعه





استفاده از عملگرهاي خاص

- روند کلی:
- در هنگام جهش:
- تعیین محدوده ی مجاز تغییرات متغیر x_i از نقطه X، به طوری که تمامی قیود رعایت شده باشد. $(dom(x_i))$
- تعریف عملگرهای باز ترکیبی خاص، متناسب با محیط و مسئله
 - برای مثال میانگین گیری در فضاهای محدب و پیوسته





استفاده از عملگرهاي خاص

- مزایا ومعایب:
- عدم نیاز به تنظیم هیچ گونه پارامتر
- نیاز به توصیف عملگرهای بازترکیبی برای هر مسئله



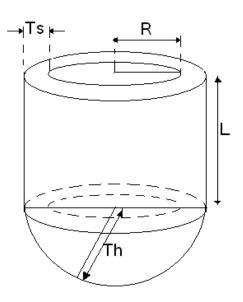
مرزة موزش اكترويج

بررسی یک کاربرد عملی

طراحی مخازن فشار

• تابع هزینه:

$$f(X) = 0.62x_1x_3x_4 + 1.7781x_2x_3^2 + 3.1661x_1^2x_4 + 9.84x_1^2x_3$$



• قيود مسئله:

$$g_1(X) = -x_1 + 0.0193x_3 \le 0$$

$$g_2(X) = -x_2 + 0.00954x_3 \le 0$$

$$g_3(X) = -\pi x_3^2 x_4 - 1.25\pi x_3^3 + 1,296,000 \le 0$$

$$g_4 = x_4 - 240 \le 0$$



بررسی یک کاربرد عملی

طراحي مخازن فشار

		ı
1		l
		ı
•		
J		
1		
:		

نتايج	روش جريمه ثابت	روش جريمه پويا	روش آنلینگ	روش مجازات مرگ
بهترين نتيجه	6110.8	6213.7	6127.4	6127.4
میانه نتایج	6656.2	6691.5	6660.8	6616.9
بدترين نتايج	7242.2	7445.7	7380.4	7572.6
انحراف معيار استاندارد	320.8	322.7	330.7	358.8

• آزمایشات مختلف و مقایسه نتایج حاکی از وابستگی روش های مبتنی بر تابع جریمه، به نوع مسئله می باشد.



كزآموزش اكترويو

بررسی یک کاربرد عملی

نتيجه گيري

- بررسی مهمترین روش های موجود برای مواجهه با قیود در مسائل بهینه سازی مقید.
- وابستگی روش های مختلف مواجهه با مسائل بهینه سازی مقید
 - بنابراین :
 - تقسیم جمعیت به تعدادی زیر جمعیت و به کارگیری مجموعه ای از روش های موجود به صورت موازی
 - ویژگی های مهم به هنگام طراحی روش های جدید
 - کلی بودن روش
 - کارایی مناسب (تعادل بین هزینه و کارایی)
 - بیان صریح میزان کارایی در مسائل مختلف



مراجع

[1] Mallipeddi, R.; Suganthan, P.N.; , "Ensemble of Constraint Handling Techniques," *Evolutionary Computation, IEEE Transactions on* , vol.14, no.4, pp.561-579, Aug. 2010

[2] Z. Michalewize, "a survey of constraint handling techniqus in • Evolutionary Algorithm".

[3] E. Mezura-Montes, Carlos A. Coello Coelloy, "Efr'en MezuraMontes* and Carlos A. Coello Coelloy based on Genetic Algorithm".