

# UPPAAL を用いた自動運転車の 群制御アルゴリズムのモデル化と検証

佐原優衣

2018 年 12 月 14 日

## 背景目的

近年自動運転の技術は発達しているため、将来的には自動運転車が実用化されると考える。多数の自動運転車が実用化された都市空間を考える。個々の車が他車を考慮しない目的地までの経路決定を行うと問題が発生する可能性がある。従って自動運転車の群制御アルゴリズムが必要となる。

本研究は自動運転車の群制御アルゴリズムを形式的に記述し、その性質を形式的に検証することを目指す。

## 方法

群制御アルゴリズムをオートマトンで記述し、モデル検査を用いて、

## おわりに