

# 1 誤差の伝播

## 1.1 一般式

$x_1, x_2, \dots, x_n$  が独立の変数であり、 $y$  はそれらの関数であるとき、

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_n) \quad (1)$$

である。

そして、それらの誤差を  $\delta x_1, \delta x_2, \dots, \delta x_n, \delta y$  とすると、

$$\delta y^2 = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1} \delta x_1 \right)^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial x_2} \delta x_2 \right)^2 + \dots + \left( \frac{\partial f}{\partial x_n} \delta x_n \right)^2 \quad (2)$$

となる。少し具体的な関数形で考えてみる。

## 1.2 関数の積の誤差

次のような従属変数の誤差を考える。

$$y = f(x)g(x) \quad (3)$$

このとき  $\delta y$  は

$$\delta y^2 = ((f'g + fg') \delta x)^2 \quad (4)$$

## 1.3 関数の積の誤差 2

次は

$$y = f(x_1)g(x_2) \quad (5)$$

を考える。

$$\delta y^2 = (f'g \delta x_1)^2 + (fg' \delta x_2)^2 \quad (6)$$

### 1.3.1 関数の積の誤差 3

次は

$$y = f(x_1)g(x_1, x_2) \quad (7)$$

を考える。

$$\delta y^2 = \left( \left( f'g + f \frac{\partial g}{\partial x_1} \right) \delta x_1 \right)^2 + \left( f \frac{\partial g}{\partial x_2} \delta x_2 \right)^2 \quad (8)$$

$$= f'^2 \delta x_1^2 \cdot g^2 + 2f'gf \frac{\partial g}{\partial x_1} \delta x_1^2 + f^2 \left( \left( \frac{\partial g}{\partial x_1} \delta x_1 \right)^2 + \left( \frac{\partial g}{\partial x_2} \delta x_2 \right)^2 \right) \quad (9)$$

$$= \delta f^2 \cdot g^2 + f^2 \delta g^2 + \quad (10)$$

## 2 誤差の表記