

Yhteenveto 1. tapaamisesta 22.3.

Kiinnostusalueet:

Tuomas: Software ja yleinen suunnittelu

Axel: Github, software ja elektroniikka

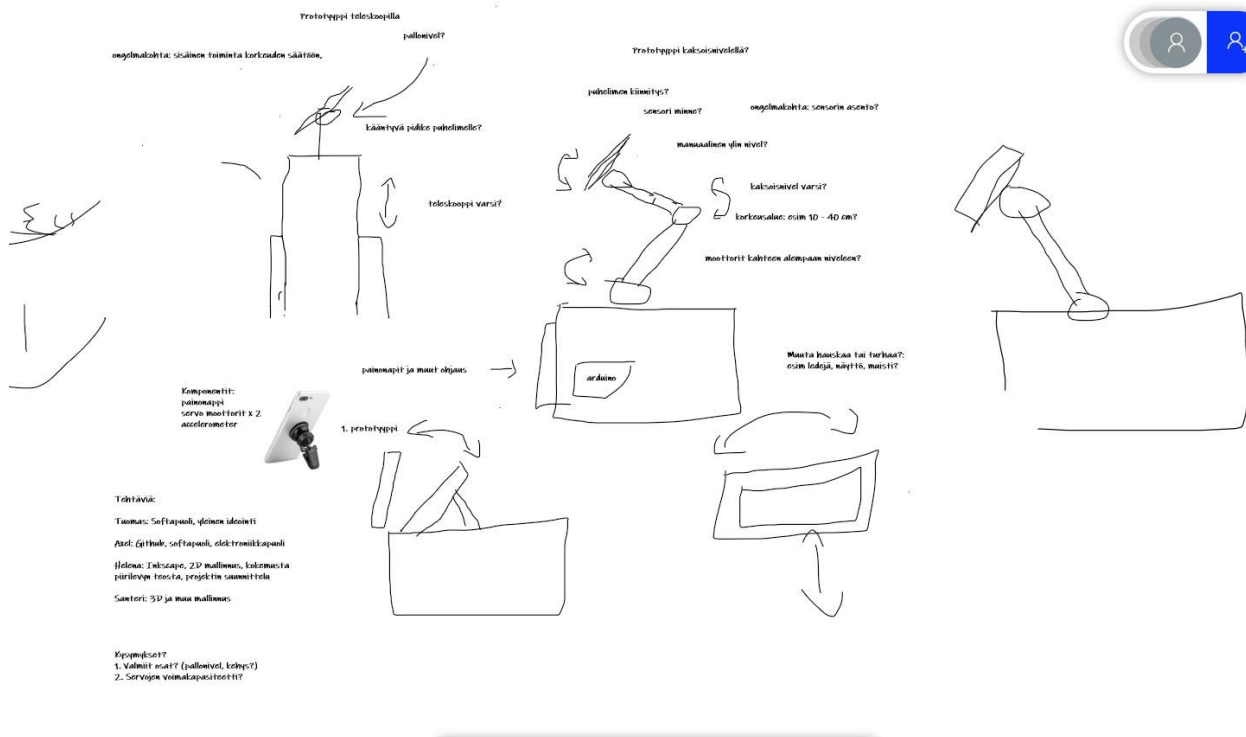
Helena: Mallinnus, Inkscape, kokemusta projektihallinnasta ja esim. piirilevyn teosta

Santeri: 3D ja muu mallinnus

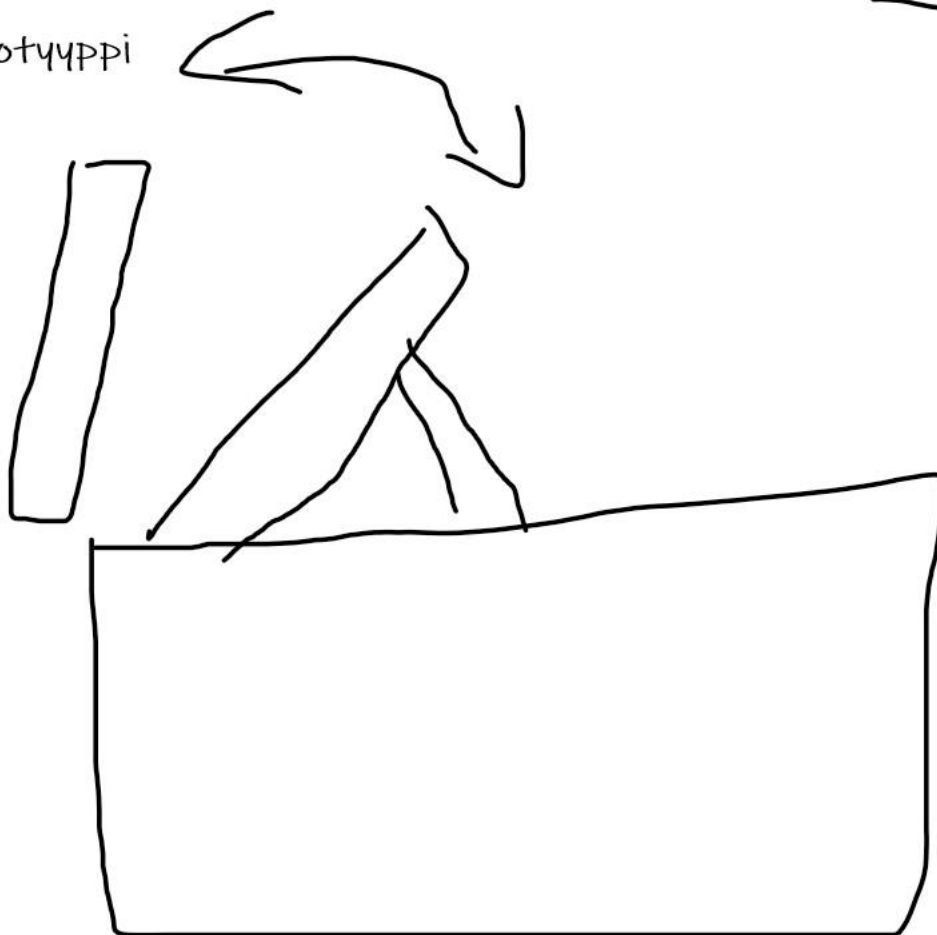
Selvitettäväksi jääneet asiat:

1. Tarvitaanko valmiita osia ja saako niitä käyttää?
2. Mikä on servomootoreiden voiman ja väännön tuotto?

Kuvia prototyypeistä:



1. prototyyppi



Prototyyppi teleskoopilla

pallonivel?

ongelmakohta: sisäinen toiminta korkeuden säätöön,

kääntyvä pidike puhelimelle?

teleskooppi varsi?



Prototyyppi kaksoisnivelellä?

puhelimen kiinnitys?

sensori minne?

ongelmakohta: sensorin asento?

manuaalinen ylin nivel?

kaksoisnivelel varsi?

korkeusalue: esim 10 - 40 cm?

moottorit kahteen alempaan niveleeseen?

Muuta hauskaa tai turhaa?:
esim leddejä, näyttö, muisti?

