Алгебра и геометрия

Моисеева Светлана Петровна доктор физ.- мат. наук, Профессор кафедры теории вероятностей и математической статистики ИПМКН

- 1. Лившиц К. И. Линейная алгебра и аналитическая геометрия Ч.1. [учебник для вузов по направлению ВПО 010400 "Прикладная математика и информатика"] /К. И. Лившиц. Томск: НТЛ, 2011. 247с.
- 2. Лившиц К. И. Линейная алгебра и аналитическая геометрия Ч.2. [учебник для вузов по направлению ВПО 010400 "Прикладная математика и информатика"] /К. И. Лившиц. Томск: НТЛ, 2011. -274с.
- 3. Ильин В.И.Линейная алгебра [учебник для студентов физических специальностей и специальности "Прикладная математика и информатика"]/ В.И Ильин., Э.Г Позняк. Москва : Физматлит , 2010. 278с.
- 4. Клетеник Д. В. Сборник задач по аналитической геометрии /Д. В. Клетеник; под ред. Н. В. Ефимова Санкт-Петербург: Лань, 2010–222с.
- 5. Курош А. Г. Курс высшей алгебры: Учебник. —19 изд., стер. СПб.: Издательство «Лань», 2013. —432 с. —http://e.lanbook.com/view/book/30198. Рекомендовано Министерством образования Российской Федерации в качестве учебника для студентов высших учебных заведений.
- 6. Проскуряков И. В.Сборник задач по линейной алгебре: Учебное пособие. 13-е изд., стер. СПб.: Издательство «Лань», 2010. —480 с.
- 7. Фаддеев Д. К., Соминский И. С.Задачи по высшей алгебре. Учебное пособие. 13-е изд., стер. СПб.: Издательство «Лань», 2008. —

§1. Понятие матрицы

(Лекция 1)

Определение. *Матрицей* \mathbf{A} *порядка* (*тхп*) (или *т,п-матрицей*) называется прямоугольная таблица чисел — элементов матрицы, имеющая *т* строк и *п* столбцов.

Элемент матрицы \mathbf{A} , находящийся на пересечении строки с номером i и столбца с номером j, обозначается a_{ii} . Сама матрица \mathbf{A} записывается как

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}.$$

или коротко $\mathbf{A} = [a_{ij}], (i = 1, 2, ..., m; j = 1, 2, ..., n).$

Замечание. Произвольное число a можно рассматривать как матрицу (размерности 1×1): $\mathbf{A} = [a] = a$

Обозначения:

$$\mathbf{a_i} = [a_{i1}, a_{i2}, ..., a_{in}] - i$$
-я строка матрицы $\mathbf{A}(i = 1, 2, ..., m)$,

$$\mathbf{a_j} = \begin{bmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \dots \\ a_{mj} \end{bmatrix}$$
 — j -й столбец матрицы $\mathbf{A} \big(j=1,2,\dots,n \big).$

Определение. Матрица размера $(1 \times n)$ называется вектор-строкой.

Например, $\mathbf{a} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \end{bmatrix}$ – это вектор-строка размерности (1×4) .

Определение. Матрица размера $(m \times 1)$ называется вектор-столбцом.

Например,
$$\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$
 – вектор-столбец размерности (3×1).

Определение. Две матрицы называются *равными*, если они имеют одинаковый размер и элементы, стоящие на одинаковых местах в этих матрицах, равны.

$$\mathbf{A} = \mathbf{B}, \Leftrightarrow$$
 если $a_{ij} = b_{ij}$, $\forall i=1,2,...,m$, $j=1,2,...,n$

Определение. Матрица размера $n \times n$ называется **квадратной** матрицей

порядка
$$m{n}$$
 $\mathbf{A} = egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}.$

Главной диагональю матрицы размера $n \times n$ называется совокупность элементов $a_{11}, a_{22}, ..., a_{nn}$.

Побочной диагональю матрицы размера $n \times n$ называется совокупность элементов $a_{1n}, a_{2n-1}, ..., a_{n1}$..

Определение. Квадратная матрица, все элементы которой, не стоящие на главной диагонали равны нулю, называется диагональной.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Определение. Диагональная матрица, в которой все элементы главной диагонали равны, называется **скалярной**.

Определение. Скалярная матрица, в которой все элементы главной диагонали единицы, называется **единичной** и обозначается

$$\mathbf{E} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ & & & & \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}.$$

Единичная вектор-строка обозначается $e = \begin{bmatrix} 1 & 1 & ... & 1 \end{bmatrix}$.

Определение. Нулевой матрицей называется матрица, все элементы

которой – нули.

$$\mathbf{0} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Определение. Квадратная матрица, у которой $a_{ij} = a_{ji}$ для всех i,j называется **симметричной.**

Пример.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 5 \\ 4 & 2 & 6 \\ 5 & 6 & 3 \end{pmatrix}$$

Определение. Квадратная матрица, у которой все элементы, лежащие выше (ниже) главной диагонали равны нулю, называется

верхней (правой) треугольной матрицей

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn} \end{pmatrix},$$

нижней (левой) треугольной матрицей

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

Определение. Кососимметричной называют матрицу, элементы которой, расположенные симметрично по отношению к главной диагонали, равны по величине и противоположны по знаку: $a_{ij} = -a_{ji}$ для всех i, j.

Из определения следует, что все элементы главной диагонали кососимметричной матрицы равны нулю: $a_{ii} = 0$.

Например, следующие матрицы кососимметричны:

$$\begin{bmatrix} 0 & a & -1 & 2 \\ -a & 0 & -b & 3 \\ 1 & b & 0 & ab \\ -2 & -3 & -ab & 0 \end{bmatrix}, \qquad \begin{bmatrix} 0 & 5 & 7 \\ -5 & 0 & -x \\ -7 & x & 0 \end{bmatrix}.$$

Определение. Следом $Sp(\mathbf{A})$ квадратной матрицы \mathbf{A} порядка n называется

сумма диагональных элементов матрицы $Sp(\mathbf{A}) = \sum_{i=1}^{n} a_{ii}$.

§2. Основные операции над матрицами и их свойства

Сложение матриц (только для матриц одинаковой размерности!)

Определение. Суммой двух матриц $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix}$ и $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} b_{ij} \end{bmatrix}$ размерности $(m \times n)$ называется матрица $\mathbf{C} = \begin{bmatrix} c_{ij} \end{bmatrix}$ размерности $(m \times n)$:

$$c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}, \forall i=1,2,...,m, j=1,2,...,n.$$

Теорема. Сложение матриц обладает следующими свойствами:

1. Для любых $(m \times n)$ – матриц **A**, **B**, **C** выполняются равенства:

$$A+B=B+A$$
, $A+(B+C)=(A+B)+C$;

- **2.**Существует единственная $(m \times n)$ матрица **0** такая, что для любой $(m \times n)$ матрицы **A** выполняется равенство $\mathbf{A} + \mathbf{0} = \mathbf{A}$.
- **3.**Для любой матрицы **A** существует единственная матрица (-**A**) такая, что $\mathbf{A} + (-\mathbf{A}) = \mathbf{0}.$

Доказательство.

Выберем в матрице $(\mathbf{A} + \mathbf{B})$ произвольный элемент $(\mathbf{A} + \mathbf{B})_{ij}$.

$$(\mathbf{A} + \mathbf{B})_{ij} = a_{ij} + b_{ij} = b_{ij} + a_{ij} = (\mathbf{B} + \mathbf{A})_{ij}$$
, следовательно, $(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = (\mathbf{B} + \mathbf{A})$.

Аналогично,
$$\left[\mathbf{A} + \left(\mathbf{B} + \mathbf{C}\right)\right]_{ij} = a_{ij} + \left(b_{ij} + c_{ij}\right) = \left(a_{ij} + b_{ij}\right) + c_{ij} = \left[\left(\mathbf{A} + \mathbf{B}\right) + \mathbf{C}\right]_{ij}$$
.

Согласно определению, $(\mathbf{A} + \mathbf{B})_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$. Это число равно a_{ij} тогда и только

тогда, когда $b_{ij} = 0$. Следовательно, единственной матрицей,

удовлетворяющей условию A + 0 = A, является матрица 0.

Равенство $(\mathbf{A} + \mathbf{B})_{ij} = a_{ij} + b_{ij} = 0$ выполняется тогда и только тогда, когда $b_{ij} = -a_{ij}$. Следовательно, единственной матрицей \mathbf{A} , удовлетворяющей условию $\mathbf{A} + (-\mathbf{A}) = \mathbf{0}$, является матрица $-\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -a_{ij} \end{bmatrix}$.

Замечание. Матрица А+(-В) называется разностью матриц А и В.

Определение. Разностью между матрицами **A** и **B** одинакового размера называется матрица того же размера, каждый элемент которой равен разности между соответствующими элементами данных матриц.

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \begin{pmatrix} a_{11} - b_{11} & a_{12} - b_{12} & \dots & a_{1n} - b_{1n} \\ a_{21} - b_{21} & a_{22} - b_{22} & \dots & a_{2n} - b_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} - b_{m1} & a_{m2} - b_{m2} & \dots & a_{mn} - b_{mn} \end{pmatrix}.$$

Пример 1.
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & -3 & 1 & 1 \\ 0 & 4 & -2 & 8 \end{bmatrix}$$
 и $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} -1 & 4 & 0 & -1 \\ 2 & -2 & 5 & 7 \end{bmatrix}$. Найти сумму.

Решение

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2-1 & -3+4 & 1+0 & 1-1 \\ 0+2 & 4-2 & -2+5 & 8+7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 3 & 15 \end{bmatrix}.$$

Умножение матрицы на число

Определение. Произведением $(m \times n)$ — матрицы **A** на число λ называется такая $(m \times n)$ — матрица **B**, что $b_{ij} = \lambda a_{ij}$.

Теорема. Умножение матрицы на число обладает следующими свойствами:

- 1. для любой $(m \times n)$ матрицы **A** имеет место равенство $1 \cdot \mathbf{A} = \mathbf{A}$;
- 2. для любой матрицы **A** и любых чисел λ и μ имеет место равенство

$$\lambda(\mu \mathbf{A}) = (\lambda \mu) \cdot \mathbf{A};$$

3. для любой матрицы А и любых чисел λ и μ имеет место равенство

$$(\lambda + \mu) \cdot \mathbf{A} = \lambda \mathbf{A} + \mu \mathbf{A};$$

4. для любых матриц **A** и **B** и любого числа λ выполняется равенство

$$\lambda (\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \lambda \mathbf{A} + \lambda \mathbf{B}.$$

Доказательство. Имеем:

1.
$$(1 \cdot \mathbf{A})_{ij} = 1 \cdot a_{ij} = a_{ij}$$
, поэтому $1 \cdot \mathbf{A} = \mathbf{A}$.

2.
$$\left[\lambda(\mu\mathbf{A})\right]_{ij} = \lambda(\mu a_{ij}) = (\lambda\mu)a_{ij} = \left[(\lambda\mu)\mathbf{A}\right]_{ij}$$
, T.e. $\lambda(\mu\mathbf{A}) = (\lambda\mu)\mathbf{A}$.

$$3.\left[\left(\lambda+\mu\right)\mathbf{A}\right]_{ij}=\left(\lambda+\mu\right)a_{ij}=\lambda a_{ij}+\mu a_{ij}=\left(\lambda\mathbf{A}+\mu\mathbf{A}\right)_{ij}, \text{ r.e. }\left(\lambda+\mu\right)\mathbf{A}=\lambda\mathbf{A}+\mu\mathbf{A}.$$

$$4.\left[\lambda(\mathbf{A}+\mathbf{B})\right]_{ij} = \lambda(a_{ij}+b_{ij}) = \lambda a_{ij} + \lambda b_{ij} = (\lambda \mathbf{A}+\lambda \mathbf{B})_{ij}, \text{ r.e. } \lambda(\mathbf{A}+\mathbf{B}) = \lambda \mathbf{A} + \lambda \mathbf{B}.$$

Пример 2. Найти матрицу **5A** – **2B Решение**

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 5 \cdot 2 - 2 \cdot (-1) & 5 \cdot (-3) - 2 \cdot 4 & 5 \cdot 1 - 2 \cdot 0 & 5 \cdot 1 - 2 \cdot (-1) \\ 5 \cdot 0 - 2 \cdot 2 & 5 \cdot 4 - 2 \cdot (-2) & 5 \cdot (-2) - 2 \cdot 5 & 5 \cdot 8 - 2 \cdot 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 & -23 & 5 & 7 \\ -4 & 24 & -20 & 26 \end{bmatrix}.$$

Транспонирование матриц

Операция транспонирования матрицы заключается в перемене местами строк и столбцов матрицы с сохранением их номеров.

Определение. Матрица ${\bf B} = {\bf A}^T$ называется **транспонированной** по отношению к матрице ${\bf A}$, если для всех i,j $b_{ij} = a_{ji}$.

Пример 3

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 4 & 5 & 6 & 7 \\ 0 & 8 & 0 & 9 \end{pmatrix}, \qquad \mathbf{A}^{\mathrm{T}} = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 0 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 0 \\ 0 & 7 & 9 \end{bmatrix}$$

Произведение матриц

Операция умножения матрицы **A** размера $(m \times n)$ на матрицу **B** размера $(n \times k)$ вводится для прямоугольных матриц в предположении, что **число столбцов матрицы A** равно числу строк матрицы **B**.

Определение. Произведением матрицы **A** размера $(m \times n)$ на матрицу **B** размера $(n \times k)$ называется матрица **C**=**AB** размера $(m \times k)$, элемент которой, стоящий на пересечении i-й строки и j-го столбца, равен скалярному произведению i-й строки матрицы **A** на j-й столбец матрицы **B**

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{in}b_{nj} = \sum_{s=1}^{n} a_{is}b_{sj},$$

то есть элемент c_{ij} матрицы \mathbf{C} есть сумма произведений элементов i-й строки матрицы \mathbf{A} на соответствующие элементы j-го столбца матрицы \mathbf{B} .

Пример. Пусть
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 5 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 5 & 1 & 7 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 3 \\ 3 & 4 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 \cdot 5 + 1 \cdot 2 + 0 \cdot 3 & 2 \cdot 1 + 1 \cdot 0 + 0 \cdot 4 & 2 \cdot 7 + 1 \cdot 1 + 0 \cdot 2 & 2 \cdot 0 + 1 \cdot 3 + 0 \cdot 2 \\ 3 \cdot 5 + 0 \cdot 2 + 5 \cdot 3 & 3 \cdot 1 + 0 \cdot 0 + 5 \cdot 4 & 3 \cdot 7 + 0 \cdot 1 + 5 \cdot 2 & 3 \cdot 0 + 0 \cdot 3 + 5 \cdot 2 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 12 & 2 & 15 & 3 \\ 30 & 23 & 31 & 10 \end{pmatrix}.$$

Свойства произведения матриц

- 1. Умножение на число $\lambda(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) = (\lambda \mathbf{A}) \cdot \mathbf{B}$;
- 2. Дистрибутивность: $A(B+C) = A \cdot B + A \cdot C$;
- 3. Ассоциативность $\mathbf{A}(\mathbf{B} \cdot \mathbf{C}) = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) \cdot \mathbf{C}$;
- 4. Умножение на единичную матрицу $(\mathbf{A} \cdot \mathbf{E}) = \mathbf{E} \cdot \mathbf{A} = \mathbf{A}$;
- 5. Правило транспонирования произведения $(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})^T = \mathbf{B}^T \cdot \mathbf{A}^T$.

Замечание 1. Произведение матрицы **A** на матрицу **B** существует лишь при условии, что число столбцов матрицы **A** равно числу строк матрицы **B**. Возможен случай, когда **AB** существует, а **BA** не существует вследствии несовпадения числа строк матрицы **A** с числом столбцов матрицы **B**.

Если обе матрицы квадратные одного размера, то **AB** и **BA** – матрицы того же размера, но и тогда они, вообще говоря, различны, например:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & 7 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 7 & 9 \\ 19 & 26 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} \cdot \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 24 & 41 \\ 5 & 9 \end{pmatrix}.$$

Таким образом, произведение матриц в общем случае не коммутативно, а именно: $(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) \neq (\mathbf{B} \cdot \mathbf{A})$.

Исключение составляет случай, когда $\bf A$ и $\bf B$ квадратные матрицы одинакового порядка n и при этом матрица $\bf B$ является скалярной.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 2 + 2 \cdot 0 & 1 \cdot 0 + 2 \cdot 2 \\ 3 \cdot 2 + 2 \cdot 0 & 3 \cdot 0 + 5 \cdot 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 6 & 10 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{B} \cdot \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \cdot 1 + 0 \cdot 3 & 2 \cdot 2 + 0 \cdot 5 \\ 0 \cdot 1 + 2 \cdot 3 & 0 \cdot 2 + 2 \cdot 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 6 & 10 \end{pmatrix}$$

Замечание 2. Для чисел a и b из равенства $a \cdot b = 0$ следует, что хотя бы одно из этих чисел равно нулю. Для матриц это утверждение **неверно**, т.е. произведение ненулевых матриц может быть равно нулевой матрице, например:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{A} \times \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 - 3 & 6 - 6 \\ 6 - 6 & 12 - 12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0.$$

Практические примеры

Пример 1. Пусть $\mathbf{A} = \left(a_{ij}\right)_{m,n}$ и $\mathbf{B} = \left(b_{ij}\right)_{m,n}$ — матрицы объемов производства n видов продукции на m заводах в первом и во втором квартале соответственно, то

А+В – аналогичная матрица для первого полугодия.

В–**A** – матрица приростов объемов производства во втором квартале по сравнению с первым кварталом.

Если объемы производства даны в рублях, и λ – курс рубля по отношению к доллару (т.е. один рубль равен λ долларам), то λ **А** есть матрица объемов производства в долларах.

Пример 2. Предприятие производит n видов продукции, используя m видов ресурсов. Матрица $\mathbf{A} = \left(a_{ij}\right)_{m,n}$, элементы которой — норма затрат ресурса i - го вида на производство единицы продукции j — го вида,

 $\mathbf{X} = \left(x_j\right)_{n,1}$ - вектор столбец, где x_j - количество продукции j - го вида, произведенное предприятием за месяц.

Тогда матрица $\mathbf{C} = \mathbf{A}\mathbf{X}$ является вектором затрат ресурса i — го вида на производство всей месячной продукции:

$$\mathbf{C} = \mathbf{A}\mathbf{X} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_m \end{pmatrix},$$

Пример 3. Завод производит и продает автомобили. Каждый автомобиль может находиться в одном из двух состояний: 1) работает хорошо; 2) требует регулировки. Статистические исследования показали, что из тех автомобилей, которые сегодня работают хорошо, через месяц 70% также будут работать хорошо и 30% потребуют регулировки, а из тех автомобилей, которые сегодня потребовали регулировки, через месяц 60% будут работать хорошо и 40% потребуют регулировки.

В момент продажи все автомобили работают хорошо.

Каковы доли машин, которые будут работать хорошо или потребуют регулировки через 2 месяца и через 3 месяца после их выхода из ворот завода?

Решение. Введем вектор состояний в момент t: $\mathbf{x}_t = (x_{1t}, x_{2t})$, где x_{it} - доля автомобилей, находящихся в момент t в состоянии i.

Согласно условиям задачи $\mathbf{x}_0 = (1; 0)$. Введем также матрицу A:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0,7 & 0,3 \\ 0,6 & 0,4 \end{pmatrix},$$

где a_{ij} - доля автомобилей, которые в настоящий момент находятся в состоянии i, а через месяц будут находится в состоянии j.

Тогда вектор состояний через месяц имеет вид:

$$\mathbf{x_1} = \mathbf{x_0} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0,7 & 0,3 \\ 0,6 & 0,4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0,7 & 0,3 \end{pmatrix}$$

Вектор состояний через два месяца: $\mathbf{x}_2 = \mathbf{x}_1 \mathbf{A} = \mathbf{x}_0 \mathbf{A} \mathbf{A} = \mathbf{x}_0 \mathbf{A}^2$

Вектор состояний через 3 месяца: $x_3 = x_2 A = x_0 A^2 A = x_0 A^3$.

Вычислим матрицы A^2 и A^3 :

$$\mathbf{A}^{2} = \begin{pmatrix} 0.7 & 0.3 \\ 0.6 & 0.4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0.7 & 0.3 \\ 0.6 & 0.4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.67 & 0.33 \\ 0.66 & 0.34 \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{A}^{3} = \mathbf{A}^{2} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0.67 & 0.33 \\ 0.66 & 0.34 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0.7 & 0.3 \\ 0.66 & 0.34 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.667 & 0.333 \\ 0.666 & 0.334 \end{pmatrix}.$$

Тогда,

$$\mathbf{x_2} = \mathbf{x_0} \mathbf{A^2} = (1;0) \begin{pmatrix} 0,67 & 0,33 \\ 0,66 & 0,34 \end{pmatrix} = (0,67;0,33),$$

$$\mathbf{x_3} = \mathbf{x_0} \mathbf{A^3} = (1;0) \begin{pmatrix} 0,667 & 0,333 \\ 0,666 & 0,334 \end{pmatrix} = (0,667;0,333).$$

Вывод: Через 2 месяца и через 3 месяца 2/3 автомобилей будут работать хорошо, а 1/3 автомобилей потребуют ремонта.

Пример 4. В сервисный центр поступают смартфоны, 70% которых требуют обновления ПО, 20% – требуют ремонта, 10% – подлежат замене. Статистически установлено, что 10% смартфонов, получивших обновление, через год требуются ремонт, 60% – требуют повторного обновления и 30% – подлежат замене. Из смартфонов, прошедших ремонт, 20% требуют через год обновление ПО, 50% – повторного ремонта и 30% – подлежат замене. Из смартфонов, подлежащих замене, через год 60% требуют обновление ПО, 40% – требуют ремонта. Найти доли из обслуженных в начале года смартфонов, которые будут требовать ремонта, обновления ПО или замены через год, 2 года и 3 года?

Ответ: через год 17% смартфонов будет требовать обновления ПО, 56% – ремонта и 27% – замены; через 2 года эти доли равны соответственно 29,1%, 49%, 21,9%; через 3 года – 25,85%, 50,72%, 23,43%.

Пример 6. В таблице указано количество единиц продукции, отгружаемой ежедневно на молокозаводах 1 и 2 в магазины M_1 , M_2 и M_3 , причем доставка единицы продукции с каждого молокозавода в магазин M_1 стоит 50 ден. ед., в магазин M_2 - 70, а в M_3 - 130 ден. ед. Подсчитать ежедневные транспортные расходы каждого завода.

Молокозавод	Магазин			
	M_1	M_2	M ₃	
1	20	35	10	
2	15	27	8	

Решение. Обозначим через **A** матрицу, данную нам в условии, а через В - матрицу, характеризующую стоимость доставки единицы продукции в магазины, т.е.,

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 20 & 35 & 10 \\ 15 & 27 & 8 \end{pmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 50 & 70 & 130 \end{pmatrix},$$

Тогда матрица затрат на перевозки будет иметь вид:

$$\mathbf{AB}^{T} = \begin{pmatrix} 20 & 35 & 10 \\ 15 & 27 & 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 50 \\ 70 \\ 130 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 20 \cdot 50 + 35 \cdot 70 + 10 \cdot 130 \\ 15 \cdot 50 + 27 \cdot 70 + 81 \cdot 30 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4750 \\ 3680 \end{pmatrix}.$$

Итак, первый завод ежедневно тратит на перевозки 4750 ден. ед., второй - 3680 ден. ед.

Пример 7. Швейное предприятие производит зимние пальто, демисезонные пальто и плащи. Плановый выпуск за декаду характеризуется матрицей (вектором) X = (10, 15, 23). Используются ткани четырех типов T_1 , T_2 , T_3 , T_4 . В

таблице приведены нормы расхода ткани (в метрах) на каждое изделие. Матрица (вектор) C = (40, 35, 24, 16) задает стоимость метра ткани каждого типа, а матрица (вектор) P = (5, 3, 2, 2) - стоимость перевозки метра ткани каждого вида.

Изделие		Расход ткани				
	T_1	T ₂	T ₃	T_4		
Зимнее пальто	5	1	0	3		
Демисезонное пальто	3	2	0	2		
Плащ	0	0	4	3		

- 1. Сколько метров ткани каждого типа потребуется для выполнения плана?
- 2. Найти стоимость ткани, расходуемой на пошив изделия каждого вида.
- 3. Определить стоимость всей ткани, необходимой для выполнения плана.

4. Подсчитать стоимость всей ткани с учетом ее транспортировки.

Решение. Обозначим через **A** матрицу, данную нам в условии и содержащую информацию о нормах расхода ткани (в метрах) каждого типа на каждое

изделие,
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 5 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$
, тогда для нахождения количества метров ткани,

необходимой для выполнения плана, нужно вектор X умножить на матрицу A:

$$\vec{\mathbf{X}} \times \mathbf{A} = (10,15,23) \cdot \begin{pmatrix} 5 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 3 \end{pmatrix} = (10 \cdot 5 + 15 \cdot 3, 10 \cdot 1 + 15 \cdot 2, 23 \cdot 4, 10 \cdot 3 + 15 \cdot 2 + 23 \cdot 3) = (95, 40, 92, 129)$$

Стоимость ткани, расходуемой на пошив изделия каждого вида, найдем, перемножив матрицу \mathbf{A} и вектор \mathbf{C}^{T} :

$$\mathbf{AC}^{T} = \begin{pmatrix} 5 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 40 \\ 35 \\ 24 \\ 16 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \cdot 40 + 1 \cdot 35 + 0 \cdot 24 + 3 \cdot 16 \\ 3 \cdot 40 + 2 \cdot 35 + 0 \cdot 24 + 2 \cdot 16 \\ 0 \cdot 40 + 0 \cdot 35 + 4 \cdot 24 + 3 \cdot 16 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 283 \\ 222 \\ 144 \end{pmatrix}$$

Стоимость всей ткани, необходимой для выполнения плана, определится по формуле:

$$\vec{\mathbf{X}} \mathbf{A} \vec{\mathbf{C}}^T = (10, 15, 23) \begin{pmatrix} 283 \\ 222 \\ 144 \end{pmatrix} = 10 \cdot 283 + 15 \cdot 222 + 23 \cdot 144 = 9472$$

Наконец, с учетом транспортных расходов вся сумма будет равна стоимости ткани, т. е. 9472 ден. ед., плюс величина

$$\mathbf{XAP}^{T} = (95, 40, 92, 129) \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = 95 \cdot 5 + 40 \cdot 3 + 92 \cdot 2 + 129 \cdot 2 = 1037$$

Итак,

$$\mathbf{X}\mathbf{A}\mathbf{C}^{T} + \mathbf{X}\mathbf{A}\mathbf{P}^{T} = 9472 + 1037 = 10509$$
 (ден.ед.)

Блочные матрицы

Пусть дана прямоугольная матрица $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix}, i = \overline{1,m}, j = \overline{1,n}$. При помощи горизонтальных и вертикальных линий рассечем ее на прямоугольные блоки размерности $(m_{\alpha} \times n_{\beta}), \alpha = \overline{1,s}, \beta = \overline{1,t}$:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \frac{n_1}{\mathbf{A}_{11}} & \frac{n_2}{\mathbf{A}_{12}} & \dots & \frac{n_t}{\mathbf{A}_{1t}} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \dots & \mathbf{A}_{2t} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{A}_{s1} & \mathbf{A}_{s2} & \dots & \mathbf{A}_{st} \\ \end{pmatrix} m_1$$
, где $\sum_{\alpha=1}^s m_\alpha = m$, . $\sum_{\beta=1}^t n_\beta = n$.

Применение блочных матриц позволяет уменьшить трудоемкость вычислений в случае, когда матрица содержит нулевые блоки.

Будем говорить, что данная матрица разбита на $s \cdot t$ блоков $\mathbf{A}_{\alpha\beta}$ размером $(\alpha \times \beta)$, $\alpha = \overline{1,s}$, $\beta = \overline{1,t}$, или что она представлена в виде *блочной матрицы*.

Будем сокращенно писать
$$\mathbf{A} = \left[\mathbf{A}_{\alpha\beta} \right], \alpha = \overline{1,s}, \beta = \overline{1,t}$$
.

Действия над блочными матрицами производятся по тем же формальным правилам, как и в случае, когда вместо блоков имеем числовые элементы.

Сложение: если даны две блочные матрицы одинаковой размерности и одинакового способа разбиения на блоки:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{\alpha\beta} \end{bmatrix}, \quad \alpha = \overline{1, s}, \quad \beta = \overline{1, t},$$

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}_{\alpha\beta} \end{bmatrix}, \quad \alpha = \overline{1, s}, \quad \beta = \overline{1, t},$$

$$\mathbf{TO} \qquad \mathbf{A} \pm \mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{\alpha\beta} \pm \mathbf{B}_{\alpha\beta} \end{bmatrix}, \quad \alpha = \overline{1, s}, \quad \beta = \overline{1, t}.$$

Умножение: известно, что при умножении прямоугольных матриц **A** и **B** длина строк в первом сомножителе **A** должна совпадать с высотой столбцов второго сомножителя **B**. Для возможности «блочного» умножения этих матриц необходимо, чтобы все горизонтальные размеры в первом сомножителе совпадали с вертикальными размерами во втором сомножителе:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \dots & \mathbf{A}_{1t} \\ \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \dots & \mathbf{A}_{1t} \end{bmatrix} m_{1} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \dots & \mathbf{A}_{2t} \} m_{2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{A}_{s1} & \mathbf{A}_{s2} & \dots & \mathbf{A}_{st} \} m_{s} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{p}_{1} & \mathbf{p}_{2} & \dots & \mathbf{p}_{u} \\ \mathbf{B}_{11} & \mathbf{B}_{12} & \dots & \mathbf{B}_{1u} \\ \mathbf{B}_{21} & \mathbf{B}_{22} & \dots & \mathbf{B}_{2u} \} n_{2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{B}_{t1} & \mathbf{B}_{t2} & \dots & \mathbf{B}_{tu} \} n_{t} \end{bmatrix}.$$

Тогда легко проверить, что

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{C} = \left[\mathbf{C}_{\alpha\beta} \right], \text{ где } \mathbf{C}_{\alpha\beta} = \sum_{\delta=1}^{t} \mathbf{A}_{\alpha\delta} \mathbf{B}_{\delta\beta}, \left(\alpha = \overline{1,s}, \beta = \overline{1,u} \right).$$