



سجاد دوکوهکی

مهندس مکترونیک / مکانیک

+989178139398
sajaddokouhaki@gmail.com
sajaddokouhaki
SjDokouhaki

آدرس:
فارس - شیراز - میدان معلم - بلوار ایمان - خیابان شهید
شیخی - کوچه ۱۱ - پلاک ۲۲۳ - طبقه همکف
کد پستی:
۷۱۸۵۸۸۳۷۳۶

درباره من:

من یک مهندس مکترونیک/مکانیک با مدرک کارشناسی مهندسی هوافضا از دانشگاه صنعتی شریف هستم که تجربه‌ی گسترده‌ای در حوزه‌های رباتیک، طراحی مکانیکی، ماشین‌کاری CNC و تولید پیشرفته دارم. پایه‌ی علمی قوی من در دینامیک سیالات، علم مواد و سیستم‌های کنترلی، به من امکان داده است در پروژه‌های صنعتی و پژوهشی متنوعی از جمله طراحی و ساخت عملگرهای دقیق رباتیکی، مکانیزه کردن خطوط تولید و شبیه‌سازی‌های پیشرفته‌ی CFD و تحلیل‌های سازه‌ای نقش مؤثری داشته باشم. با تسلط بر مدل‌سازی CAD، ابزارهای هوش مصنوعی و نیز برنامه‌نویسی، تخصص فنی و اشتیاق به نوآوری را به صنایع گوناگون مکانیکی و نرم‌افزاری می‌آورم. هدف من ارتقای بهره‌وری، ایمنی و کارایی است و با بهره‌گیری از ابزارهای مهندسی و برنامه‌نویسی راهکارهای مهندسی باکیفیت و نوآورانه ارائه می‌دهم.

تحصیلات:

کارشناسی مهندسی هوافضا

دانشگاه صنعتی شریف، تهران، تهران

پروژه‌ی کارشناسی: مدل‌سازی و کنترل ۱ درجه آزادی مکعب Cubli

دیپلم فنی-ریاضی

دبیرستان استعدادهای درخشان ناحیه ۳، محمد رسول‌الله (ص)، فارس، شیراز

مهارت‌ها:

ICDL		Git		Siemens NX	
Solidworks		Python		PyTorch	
Ansys(Simulation, Gambit, Fluent)		Programming		Tensorflow	
AutoCAD		C++ Programming		Blender	
Unity Engine		C# Programming		Simulink	
MATLAB		Adobe Illustrator			
		Autodesk Maya			

تجربه کاری:

مهندسین دانش‌یگانه سه‌پد (Medis)، فارس، شیراز (وبسایت)

کارشناس رباتیک، طراح و مهندس ساخت و تولید، کارشناس ماشین‌کاری و اپراتور دستگاه CNC

شرکت آوید مکانیک حافظ صنعت، فارس، شیراز
کارشناس مکانیک سیالات، کارشناس رباتیک و ساخت و تولید

- مدل‌سازی سیالاتی میله کنترل‌های راکتور، شبیه‌سازی جریان و فشار وارده
- مدل‌سازی، طراحی و برنامه‌نویسی پروژه‌های مبتنی بر مکانیزه کردن خطوط تولید، خودکار کردن خطوط تولید و ارائه راهکارهای تسهیل‌کننده در بیمارستان‌ها همچنین ساخت و جمع‌آوری پروژه‌های مکانیکی

آزمایشگاه سیستم‌های کنترل، دانشگاه صنعتی شریف، تهران، تهران

دستیار آموزشی سیستم‌های کنترل

- مدل‌سازی و کنترل چهارپره، و پیاده‌سازی روش‌های مختلف کنترلی برای انجام مانورهای هوایی

پروژه‌ها: (لینک)

- پیاده‌سازی قطعه‌بندی و طبقه‌بندی روی مجموعه داده‌های تومور سینه (breakhis) برای تفکیک تومورهای بدخیم از خوش‌خیم
- مدل‌سازی و کنترل ۱ درجه آزادی مکعب Cubli
- طراحی و برنامه‌نویسی منیپولیتر رباتیکی برای خط تولید با تولباکس ARTE از MATLAB
- کنترل چهارپره (Quadrotor) روی استند جهت انجام مانورهای مختلف
- طراحی مقدماتی هواپیمای هوشمند سبک وزن (LSA)
- شبیه‌سازی جریان لمینار حول مقطع استوانه‌ای با استفاده از Ansys Fluent & Gambit

- کمک در پیاده‌سازی روش انتقال داده بر بستر سوکت TCP، و پیاده‌سازی همزمان دستورات (Real-Time) انتقالی بر روی عملگرهای رباتیکی (پروژه Painverse)
- برنامه‌نویسی و اپراتوری ماشین‌کاری ۲، ۳ و ۵ محور و پیاده‌سازی عملیات‌هایی از جمله Multi-Axis Milling، Planar Milling، Deburring و ترکیب عملیات‌های ۲ و ۳ محور
- طراحی و تولید طرح‌های مکانیکی صنعتی و پزشکی، با رویکردی ارتقا محور و با در نظر داشتن به روزترین فناوری‌های طراحی و ساختی
- برنامه‌نویسی Low-Level، کار با بردهای کنترل‌کننده و رایانه تک-بردهایی از جمله Raspberry Pi، Arduino و Tinker-Board، پیاده‌سازی و بهینه‌سازی کدهای کنترلی جهت اجرای فرایندهای رباتیکی
- شبیه‌سازی مقاومتی سازه‌های رباتیکی و هوایی تحت بارگذاری‌های مختلف
- طراحی گرافیکی پوسته‌های تبلیغاتی و لوگو
- مدل‌سازی ریاضی و پیاده‌سازی کنترل‌کننده‌های متناسب برای روان‌سازی (Smooth) حرکت عملگرهای رباتیکی

افتخارات:

- کسب رتبه‌ی ۵۵۵ منطقه ۱ کنکور سراسری رشته‌ی فنی-ریاضی سال ۱۳۹۵
- کسب مقام دوم مسابقات بسکتبال بین دانشکده‌ای، دانشگاه صنعتی شریف، تهران، تهران

علاقه‌ها:

فوتبال، بسکتبال، بدن‌سازی، نقاشی، خوشنویسی، نویسندگی

دوره‌های آموزشی:

- Neuromatch Academy Deep Learning : Computer Vision (یادگیری عمیق: بینایی ماشین) ([گواهینامه](#))
- Coursera Machine Learning (یادگیری ماشین)
- ([وبسایت](#)) MIT 6.S191: Introduction to Deep Learning (ام آی تی 6.S191، آشنایی با یادگیری عمیق)
- Udemy Udemy – Siemens NX CAD/CAM Post Builder+Solidcam+NX CAM2027 Interface