



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления» _____

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии» _____

Лабораторная работа № 3

Тема: Построение и программная реализация алгоритма сплайн-интерполяции табличных функций.

Студент: Чаушев Александр

Группа: ИУ7-46Б

Оценка (баллы) _____

Преподаватель : Градов В. М.

Москва.
2020 г.

Цель работы: Получение навыков владения методами интерполяции таблично заданных функций с помощью кубических сплайнов.

Входные данные:

1. Таблица функции с количеством узлов N .
2. Значение аргумента x .

Результат работы программы:

1. Значения $y(x)$.
2. Сравнить результаты интерполяции полиномом Ньютона 3-ей степени и кубическим сплайном.

Краткие теоретические сведения и алгоритм.

Принципиальное отличие идеи сплайн-интерполяции от интерполяции полиномом состоит в том, что полином один, а сплайн состоит из нескольких полиномов, а именно их количество равно количеству интервалов, внутри которых мы производим интерполяцию.

Кубический сплайн это гладкая функция, область определения которой разбита на конечное число отрезков, на каждом из которых она совпадает с некоторым кубическим многочленом (полиномом). Это кривая, состоящая из „состыкованных“ полиномов третьей степени ($y^{(IV)}(x) = 0$). В точках стыковки значения и производные двух соседних полиномов равны. Сплайн состоит из нескольких полиномов, а именно их количество равно количеству интервалов, внутри которых мы производим интерполяцию.

Пусть $y = f(x)$ функция в интервал $[a, b]$ и у нас есть таблица отстойности $y_i = f(x_i)$ в точках (узлах) $a \leq x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n \leq b$

Пусть наша таблица:

x_i	x_0	x_1	...	x_n
y_i	y_0	y_1	...	y_n

Определение:

Интерполяционный сплайн $S_k(f, x)$ это функция, которая

(1) $S_k(f, x)$ это полином $f_i(x)$ степен k в каждый подинтервал $[x_{i-1}, x_i]$, $i = \overline{1, n}$

(2) $S_k(f, x)$ интерполирует функцию, то есть $S_k(f, x_i) = y_i$, $i = \overline{0, n}$

(3) $S_k(f, x)$ и его производные до $(k - 1)$ непрерывные в $[a, b]$.

Кубический сплайн:

Здесь $k = 3$ и в каждый подинтервал $[x_{i-1}, x_i]$, $i = \overline{1, n}$, сплайн $S_3(f, x)$ это полином 3 степени. Так мы ищем коэффициенты которые определяют сплайн a_i, b_i, c_i, d_i . То есть $4n$ неизвестные

Мы ищем S_3 :

$$S_3(x) = f_i(x) = a_i + b_i(x - x_{i-1}) + c_i(x - x_{i-1})^2 + d_i(x - x_{i-1})^3 \quad \text{для } x \in [x_{i-1}, x_i] \quad i=1, \dots, n$$

Условия $\left[\overline{f_i(x_{i-1}) = y_{i-1}}, \overline{f_i(x_i) = y_i} \right] \quad i=1, \dots, n$, - интерполяция, $(2n \text{ условия})$ (2)

$S_3'(x), S_3''(x)$ непрерывные в внешних точек x_1, x_2, \dots, x_{n-1}

$$f_i'(x_i) = f_{i+1}'(x_i) \quad (n-1 \text{ условия}) \quad (3^*)$$

$$f_i''(x_i) = f_{i+1}''(x_i) \quad (n-1 \text{ условия}) \quad (3^{**})$$

У нас есть $4n-2$ условия чтобы найти $4n$ неизвестных. Две условия остаются свободными. Следовательно кубический сплайн единственный при заданных двух дополнительных условиях.

Если $y_1 = y_2 = 0$ сплайн называется Естественный сплайн

Общая формула кубического сплайна

$$S_3(x) = \begin{cases} f_1(x) = a_1 + b_1(x - x_0) + c_1(x - x_0)^2 + d_1(x - x_0)^3, & x \in [x_0, x_1] \\ \dots \\ f_i(x) = a_i + b_i(x - x_{i-1}) + c_i(x - x_{i-1})^2 + d_i(x - x_{i-1})^3, & x \in [x_{i-1}, x_i] \\ \dots \\ f_n(x) = a_n + b_n(x - x_{n-1}) + c_n(x - x_{n-1})^2 + d_n(x - x_{n-1})^3, & x \in [x_{n-1}, x_n] \end{cases}$$

Алгоритм:

1. Мы строим таблицу .
2. Потом задаем X .
3. Ищем интервал k , куда попадает X .
4. $y = \phi(x) = a_i + b_i(x - x_{i-1}) + c_i(x - x_{i-1})^2 + d_i(x - x_{i-1})^3$
5. Вывод y .

Ответы на контрольные вопросы:

1. Выписать значения коэффициентов сплайна, построенного на двух точках.

- Это есть прямая линия. Следовательно $c = 0$, $d = 0$, $a(i) = y(i - 1)$
 $B = (y(i) - y(i - 1)) / (x(i) - x(i - 1))$

2. Выписать все условия для определения коэффициентов сплайна, построенного на 3-х точках.

1. $\varphi''(x_0) = 0$

2. $\varphi''(x_2) = 0$

1 и 2 – граничные условия.

3. $\varphi_1'(x_1) = \varphi_2'(x_1)$

4. $\varphi_1''(x_1) = \varphi_2''(x_1)$

3 и 4 – условия для промежуточной точки

5. $\varphi_1(x_0) = y_0$

6. $\varphi_1(x_1) = y_1$

7. $\varphi_2(x_1) = y_1$

8. $\varphi_2(x_2) = y_2$

3. Определить начальные значения прогоночных коэффициентов, если принять, что для коэффициентов сплайна справедливо $C_1 = C_2$.

- Воспользуемся формулой $C(i) = \xi(i+1) * c(i+1) + \eta$ и получим $C_1 = \xi_2 * c_2 + \eta_2$ так как $C_1 = C_2$, по условию, сделаем преобразования $C_2(1 - \xi_2) - \eta_2 = 0$ и отсюда получаем, что $\xi_2 = 1$ и $\eta_2 = 0$.

Код программы:

```
def f(x):
```

```
    return x**2 + 2*x - 2
```

```
    #return x**3 - 3*x + 2
```

```
def tabl(xn, xk, kol):
```

```
    XY = []
```

```
    sh = (xk-xn)/(kol-1)
```

```
    xt = xn
```

```
    while(xt <= xk):
```

```
        XY.append([xt, f(xt)])
```

```
        xt = xt+sh
```

```
    return XY
```

```

def print_t(XY, kazd):
    print("  x  ", " y  ")
    for i in range(len(XY)):
        if(i % kazd == 0):
            print("{:5.3f}".format(XY[i][0]), "{:5.3f}".format(XY[i][1]))

def opr(XY, x):
    for i in range(1, len(XY)):
        if XY[i-1][0] <= x < XY[i][0]:
            return i-1
    return len(XY)-1

def spline(XY, x, inach):

    hi = [0]
    #Шаг между x в табл.
    for i in range(1, len(XY)):
        hi.append(XY[i][0] - XY[i-1][0])

    #нахождение коэф. методом прогонки

    #начальные кси и эта из  $c_1 = 0$  и  $K = 1, M = 0, P = 0$ 
    ksi = [0, 0, 0]
    eta = [0, 0, 0]

    #нахождение кси и этаы
    for i in range(2, len(XY)):
        A = hi[i-1]
        B = -2*(hi[i-1]+hi[i])
        D = hi[i]
        F = -3*((XY[i][1]-XY[i-1][1])/hi[i] - (XY[i-1][1]-XY[i-2][1])/hi[i-1])
        ksi.append(D/(B - A*ksi[i]))
        eta.append((A*eta[i]+F)/(B - A*ksi[i]))
    """

    for i in range(len(XY)):
        print(A[i], " ", B[i], " ", D[i], " ", F[i])
    """

    """

    for i in range(len(eta)):
        print(eta[i], " ", end = "")
    print()
    """

```

```

ci = []
for i in range(len(XY)+1):
    ci.append(0)

ci[1] = 0#eta и ci не оч., исправить
ci[len(XY)] = 0 #т.к. eta[n] охотжа на 2 гранич. условие на границах y" = 0
for i in range(len(XY)-1, 1, -1):
    #print(ksi[i+1], " ", ci[i+1], " ", eta[i+1]," ", end = "")
    ci[i] = ksi[i+1]*ci[i+1]+eta[i+1]
    #print(ci[i])

ai = [0]
bi = [0]
di = [0]
#Находим a, b, d
for i in range(1, len(XY)):
    ai.append(XY[i-1][1])
    bi.append( ( (XY[i][1] - XY[i-1][1]) / hi[i]) - (hi[i] / 3* (ci[i+1]+2*ci[i]) ) ) )
    di.append((ci[i+1]-ci[i])/(3*hi[i]))

IT = [ai, bi, ci, di]
return IT

```

```

xn = -5
xk = 5
kol = 2

```

```

XY = tabl(xn, xk, kol)

```

```

print_t(XY, 1)
x = float(input("Введите x: "))
if(x <= xn or x >= xk):
    print("X не входит в область определения таблицы")
else:
    inach = opr(XY, x)
    inach += 1
    IT = spline(XY, x, inach)
    p1 = x-XY[inach-1][0]
    res = IT[0][inach] + IT[1][inach]*p1 + IT[2][inach]*p1**2 +
    IT[3][inach]*p1**3

```

```
print("Вычисленное значение f(x): {:.4f}".format(res))  
print("Точное значение f(x): {:.4f}".format(f(x)))
```