



# OS Lab 3

## Multithreading

王世烜

PB20151796

November 5, 2022

---

### Part 1: 实验要求

本实验要求我们熟悉并使用**多线程**。在一个用户级线程包中实现线程间的切换，使用多线程来加速程序，并实现一个 barrier。

### Part 2: Uthread: switching between threads

#### 2.1 问题简述

本部分要求我们为一个用户级线程系统设计上下文切换机制，然后实现它。

在 xv6 有两个文件 `user/uthread.c` 和 `user/uthread_switch.S`，以及 Makefile 中的一条规则，用来构建一个 `uthread` 程序。

我们需要给 `user/uthread.c` 中的 `thread_create()` 和 `thread_schedule()` 以及 `user/uthread_switch.S` 中的 `thread_switch` 添加代码。以确保当 `thread_schedule()` 第一次运行一个给定的线程时，该线程在自己的堆栈中执行传递给 `thread_create()` 的函数。还要确保 `thread_switch` 保存被切换走的线程的寄存器，恢复被切换到的线程的寄存器，并返回到后一个线程的指令中它最后离开的地方。

#### 2.2 知识基础

从一个线程切换到另一个线程，需要保存旧线程的 CPU 寄存器，并恢复新线程之前保存的寄存器；栈指针和 `pc` 被保存和恢复，意味着 CPU 将切换栈和正在执行的代码。

`ra` 寄存器指向线程要运行的函数，`switch` 结束后会返回到 `ra` 处开始运行；`sp` 指向线程自己的栈。要注意：压栈是减小栈指针，所以一开始在最高处。

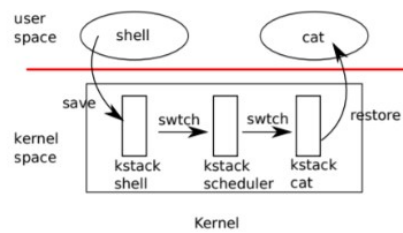


图 1: switch from one user process to another.

## 2.3 实验步骤

### (1) 上下文切换

参考 kernel/switch.S 进行对于 uthread\_switch.S 进行编写:

```

1      .globl thread_switch
2  thread_switch:
3      /* YOUR CODE HERE */
4          sd ra, 0(a0)
5          sd sp, 8(a0)
6          sd s0, 16(a0)
7          sd s1, 24(a0)
8          sd s2, 32(a0)
9          sd s3, 40(a0)
10         sd s4, 48(a0)
11         sd s5, 56(a0)
12         sd s6, 64(a0)
13         sd s7, 72(a0)
14         sd s8, 80(a0)
15         sd s9, 88(a0)
16         sd s10, 96(a0)
17         sd s11, 104(a0)
18
19         ld ra, 0(a1)
20         ld sp, 8(a1)
21         ld s0, 16(a1)
22         ld s1, 24(a1)
23         ld s2, 32(a1)
24         ld s3, 40(a1)
25         ld s4, 48(a1)
26         ld s5, 56(a1)
27         ld s6, 64(a1)
28         ld s7, 72(a1)

```

```

29         ld s8, 80(a1)
30         ld s9, 88(a1)
31         ld s10, 96(a1)
32         ld s11, 104(a1)
33     ret    /* return to ra */

```

## (2) 定义上下文字段

在 `uthread.c` 中添加 `context` 结构体作为上下文（可以直接从 `kernel/proc.h` 中复制）：

```

1  // Saved registers for user context switches.
2  struct context {
3      uint64 ra;
4      uint64 sp;
5
6      // callee-saved
7      uint64 s0;
8      uint64 s1;
9      uint64 s2;
10     uint64 s3;
11     uint64 s4;
12     uint64 s5;
13     uint64 s6;
14     uint64 s7;
15     uint64 s8;
16     uint64 s9;
17     uint64 s10;
18     uint64 s11;
19 };

```

在线程的结构体中进行声明：

```

1  struct thread {
2      char    stack[STACK_SIZE]; /* the thread's stack */
3      int     state;             /* FREE, RUNNING, RUNNABLE */
4      struct context context;    /* switch() here to enter scheduler().
5  };

```

## (3) 完成 `thread_schedule()`

在 `thread_schedule` 中调用 `thread_switch`：

```

1  void
2  thread_schedule(void)
3  {
4      ...
5      if (current_thread != next_thread) {          /* switch threads? */

```

```

6   next_thread->state = RUNNING;
7   t = current_thread;
8   current_thread = next_thread;
9   /* YOUR CODE HERE
10  * Invoke thread_switch to switch from t to next_thread:
11  * thread_switch(??, ??);
12  */
13  thread_switch((uint64)(t->context), (uint64)(current_t
14  hread->context));
15  } else
16  next_thread = 0;
17  }

```

### (3) 完成 thread\_create()

创建并初始化线程

```

1  void
2  thread_create(void (*func)())
3  {
4      struct thread *t;
5
6      for (t = all_thread; t < all_thread + MAX_THREAD; t++) {
7          if (t->state == FREE) break;
8      }
9      t->state = RUNNABLE;
10     // YOUR CODE HERE
11     t->context.ra = (uint64)func;
12     t->context.sp = (uint64)(t->stack+STACK_SIZE);
13 }

```

线程栈是从高位到低位，因此初始化时栈指针 sp 应该指向数组底部。

返回地址 ra 直接指向该函数的地址，这样开始调度时，直接执行该函数（线程）。

### (4) 结果

按照实验流程得到以下结果：

```

qemu-system-riscv64 -machine virt -bios none -kernel kernel/
e virtio-blk-device,drive=x0,bus=virtio-mmio-bus.0

xv6 kernel is booting

hart 1 starting
hart 2 starting
init: starting sh
$ uthread
thread_a started
thread_b started
thread_c started
thread_c 0
thread_a 0
thread_b 0
thread_c 1
thread_a 1
thread_b 1
thread_c 2
thread_a 2
thread_b 2
thread_c 3
thread_a 3
thread_b 3
thread_c 4
thread_a 4
thread_b 4
thread_c 5
thread_a 5
thread_b 5
thread_c 6
thread_a 6
thread_b 6
thread_c 7
thread_a 7
thread_b 7
thread_c 8
thread_a 8
thread_b 8
thread_c 9
thread_a 9
thread_b 9
thread_c 10
thread_b 93
thread_c 94
thread_a 94
thread_b 94
thread_c 95
thread_a 95
thread_b 95
thread_c 96
thread_a 96
thread_b 96
thread_c 97
thread_a 97
thread_b 97
thread_c 98
thread_a 98
thread_b 98
thread_c 99
thread_a 99
thread_b 99
thread_c: exit after 100
thread_a: exit after 100
thread_b: exit after 100
thread_schedule: no runnable threads
$ QEMU: Terminated
● ubuntu@VM5153-OSVM:~/桌面/xv6-labs-2020$ make clean

```

图 2: switching passed

图 3: switching passed

## Part 3: Using threads

### 3.1 问题简述

在 notxv6/ph.c 中实现了一个哈希表，要求我们把它改成线程安全的。

### 3.2 问题分析

在多线程并发时，会产生竞争条件，引起运行错误，解决办法是加锁。

A sequence of events with 2 threads that can lead to a key being missing:

[假设键 k1、k2 属于同个 bucket]

thread 1: 尝试设置 k1

thread 1: 发现 k1 不存在，尝试在 bucket 末尾插入 k1 — scheduler 切换到 thread 2

thread 2: 尝试设置 k2

thread 2: 发现 k2 不存在，尝试在 bucket 末尾插入 k2

thread 2: 分配 entry，在桶末尾插入 k2

— scheduler 切换回 thread 1

thread 1: 分配 entry, 没有意识到 k2 的存在, 在其认为的“桶末尾”(实际为 k2 所处位置) 插入 k1

[k1 被插入, 但是由于被 k1 覆盖, k2 从桶中消失了, 引发了键值丢失]

题目中给出了关于锁的操作:

```
1 pthread_mutex_t lock;           // declare a lock
2 pthread_mutex_init(&lock, NULL); // initialize the lock
3 pthread_mutex_lock(&lock);       // acquire lock
4 pthread_mutex_unlock(&lock);     // release lock
```

为了多线程能够比单线程运行的更快, 我们选择加小锁, 即每个桶加一个锁。

### 3.3 实验步骤

首先在全局声明锁:

```
1 pthread_mutex_t lock[NBUCKET];
```

然后在 main 函数中初始化锁:

```
1 int
2 main(int argc, char *argv[])
3 {
4     pthread_t *tha;
5     void *value;
6     double t1, t0;
7
8     for (int i = 0; i < NBUCKET; i++)
9     {
10         pthread_mutex_init(&lock[i], NULL);
11     }
12     ...
13 }
```

最后, 在 put() 和 get() 函数中加锁:

```
1 static
2 void put(int key, int value)
3 {
4     int i = key % NBUCKET;
5 }
```

```

6  pthread_mutex_lock(&lock[i]);
7  // is the key already present?
8  struct entry *e = 0;
9  for (e = table[i]; e != 0; e = e->next) {
10     if (e->key == key)
11         break;
12 }
13 if(e){
14     // update the existing key.
15     e->value = value;
16 } else {
17     // the new is new.
18     insert(key, value, &table[i], table[i]);
19 }
20 pthread_mutex_unlock(&lock[i]);
21 }

```

```

1  static struct entry*
2  get(int key)
3  {
4      int i = key % NBUCKET;
5      pthread_mutex_lock(&lock[i]);
6
7      struct entry *e = 0;
8      for (e = table[i]; e != 0; e = e->next) {
9          if (e->key == key) break;
10     }
11     pthread_mutex_unlock(&lock[i]);
12     return e;
13 }

```

```

== Test answers-thread.txt == answers-thread.txt: OK
== Test ph_safe == make[1]: 进入目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
make[1]: "ph"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
ph_safe: OK (21.2s)
== Test ph_fast == make[1]: 进入目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
make[1]: "ph"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
ph_fast: OK (46.8s)

```

图 4: ph passed

## Part 4: Barrier

**条件变量：**条件变量是利用线程间共享的全局变量进行同步的一种机制，主要包括两个动作：一个线程等待”条件变量的条件成立”而挂起；另一个线程使”条件成立”（给出

条件成立信号)。为了防止竞争，条件变量的使用总是和一个互斥锁结合在一起。

**原理：**线程进入同步屏障 barrier 时，将已进入屏障的线程数量增加 1，然后再判断是否已经达到总线程数。如果未达到，则进入睡眠，等待其他线程。如果已经达到，则唤醒所有在 barrier 中等待的线程，所有线程继续执行；屏障轮数 + 1；

```
1 static struct entry*
2 static void
3 barrier()
4 {
5     // YOUR CODE HERE
6     //
7     // Block until all threads have called barrier() and
8     // then increment bstate.round.
9     //
10    pthread_mutex_lock(&bstate.barrier_mutex);
11    if (++bstate.nthread == nthread)
12    {
13        bstate.nthread = 0;
14        bstate.round++;
15        pthread_cond_broadcast(&bstate.barrier_cond);
16    }
17    else
18    {
19        pthread_cond_wait(&bstate.barrier_cond, &bstate.barrier_mutex);
20    }
21    pthread_mutex_unlock(&bstate.barrier_mutex);
22 }
```

## Part 5: 实验结果

运行 make grade，检验结果：

```
== Test uthread ==
$ make qemu-gdb
uthread: OK (6.0s)
== Test answers-thread.txt == answers-thread.txt: OK
== Test ph_safe == make[1]: 进入目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
make[1]: "ph"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
ph_safe: OK (21.4s)
== Test ph_fast == make[1]: 进入目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
make[1]: "ph"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
ph_fast: OK (46.1s)
== Test barrier == make[1]: 进入目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
gcc -o barrier -g -O2 notxv6/barrier.c -pthread
make[1]: 离开目录"/home/ubuntu/桌面/xv6-labs-2020"
barrier: OK (2.7s)
== Test time ==
time: OK
Score: 60/60
ubuntu@VM5153-OSVM:~/桌面/xv6-labs-2020$
```

图 5: Result



本次实验完成了 Multithreading 某些功能的实现和实际应用。在实验过程中得到了以下收获：

- 对于进程切换的上下文的认知不是很清晰，通过本次实验让我对于这个知识点有了深刻的认识
- 对于竞争条件的发生有了直观的理解，观察到了此问题实际带来的后果
- 认识到了加锁等操作的合理性以及正确性