Docker

 $Akhia^1$

2020年10月7日

 $^{^{1}\}hbox{E-mail:akhialomgir} 362856@gmail.com$

目录

Chapter 1

基础

1.1 简介

Docker是容器化技术的具体技术实现之一,采用go语言开发。容器本质上讲就是运行在操作系统上的一个进程,只不过加入了对资源的隔离和限制。而Docker是基于容器的这个设计思想,基于linux Container技术实现的核心管理引擎。为什么资源的隔离和限制在云时代更加重要? 在默认情况下,一个操作系统里所有运行的进程共享CPU和内存资源,如果程序设计不当,某进程出现死循环可能会耗尽CPU资源,或者由于内存泄漏消耗掉大部分系统资源,所以进程的资源隔离技术是非常必要的。 Docker 不是一项新的技术发明,linux操作系统本身从操作系统层面就支持虚拟化技术,叫做 linux container,也就是大家到处能看到的LXC的全称。

IXC的三大特色: CGroup, namespace 和 unionFS。

1.2 CGroup

CGroups 全称 control group,用来限定一个进程的资源使用,由 linux内核支持,可以限制和隔离linux进程组 (process groups) 所使用的物理资源,比如cpu,内存,磁盘和网络IO,是 linux container 技术的物理基础。

1.3 namespace

另一个维度的资源隔离技术,大家可以把这个概念和我们熟悉的 C++ 里的 namespace 相对照。如果 CGroup 设计出来的目的是为了隔离上面描述的**物理资源**,那么 namespace 则用来隔离**PID(进程ID),IPC,network等系统资源**。

容器分配给特定的 namespace,每个 namespace 里面的资源对其他 namespace 都是透明的。不同 container 内的进程属于不同的 namespace,彼此透明,互不干扰。

我们能够为UID = n的用户,虚拟化一个namespace出来,在这个namespace里面,该用户具备root权限,但是在宿主机上,该UID =n的用户还是一个普通用户,也感知不到自己其实不是一个真的root用户这件事。同样的方式

可以通过namespace虚拟化进程树。在每一个namespace内部,每一个用户都拥有一个属于自己的init进程, pid = 1,对于该用户来说,仿佛他独占一台物理的linux服务器。

对于每一个命名空间,从用户看起来,应该像一台单独的linux计算机一样,有自己的init进程(PID为1),其他进程的PID依次递增,A和B空间都有PID为1的init进程,子容器的进程映射到父容器的进程上,父容器可以知道每一个子容器的运行状态,而子容器与子容器之间是隔离的。从图中我们可以看到,进程3在父命名空间里面PID 为3,但是在子命名空间内,他就是1.也就是说用户从子命名空间 A 内看进程3就像 init 进程一样,以为这个进程是自己的初始化进程,但是从整个 host 来看,他其实只是3号进程虚拟化出来的一个空间而已。

父容器有两个子容器,父容器的命名空间里有两个进程,id分别为3和4,映射到两个子命名空间后,分别成为其init进程,这样命名空间A和B的用户都认为自己独占整台服务器。

linux操作系统到目前为止支持的六种namespace:

- 1. mnt(mount points, filesystems)
- 2. pid(process)
- 3. net(network stack)
- 4. ipc(System V IPC)
- 5. uts(hostname)
- 6. user(UIDs)

1.4 unionFS

unionFS 可以把文件系统上多个目录内容联合挂载到同一个目录下,而目录的物理位置是分开的。要理解 unionFS, 我们首先要认识 bootfs 和 rootfs。

1.4.1 boot file system

(bootfs): 包含操作系统boot loader 和 kernel。用户不会修改这个文件系统。一旦启动完成后,整个linux内核加载进内存,之后bootfs会被卸载掉,从而释放出内存。同样内核版本的不同的 linux 发行版,其bootfs都是一致的。

1.4.2 root file system

(rootfs): 包含典型的目录结构,包括/dev,/proc,/bin,/etc,/lib,/usr, and/tmp

就是我下面这张图里的这些文件夹:等再加上要运行用户应用所需要的所有配置文件,二进制文件和库文件。这个文件系统在不同的linux发行版中是不同的。而且用户可以对这个文件进行修改。linux系统在启动时,roofs首先会被挂载为只读模式,然后在启动完成后被修改为读写模式,随后它们就可以被修改了。不同的linux版本,实现unionFS的技术可能不一样,使用命令docker info查看。

实际上这就是Docker容器镜像分层实现的技术基础。如果我们浏览Docker hub,能发现大多数镜像都不是从头开始制作,而是从一些base镜像基础上创建,比如debian基础镜像。而新镜像就是从基础镜像上一层层叠加新的逻辑构成的。这种分层设计,一个优点就是资源共享。

想象这样一个场景,一台宿主机上运行了100个基于debian base镜像的容器,难道每个容器里都有一份重复的debian拷贝呢?这显然不合理;借助linux的unionFS,宿主机只需要在磁盘上保存一份base镜像,内存中也只需要加载一份,就能被所有基于这个镜像的容器共享。当某个容器修改了基础镜像的内容,比如/bin文件夹下的文件,这时其他容器的/bin文件夹是否会发生变化呢?根据容器镜像的写时拷贝技术,某个容器对基础镜像的修改会被限制在单个容器内。这就是我们接下来要学习的容器 Copy-on-Write 特性。

容器镜像由多个镜像层组成,所有镜像层会联合在一起组成一个统一的文件系统。如果不同层中有一个相同路径的文件,比如 /text, 上层的/text 会覆盖下层的 /text, 也就是说用户只能访问到上层中的文件 /text。

假设我有如下这个dockerfile:

FROM debian

RUn apt-get install emacs

RUn apt-get install apache2

CMD "/bin/bash"

执行docker build . 生成的容器镜像如下:

当用docker run启动这个容器时,实际上在镜像的顶部添加了一个新的可写层。这个可写层也叫容器层。容器启动后,其内的应用所有对容器的改动,文件的增删改操作都只会发生在容器层中,对容器层下面的所有只读镜像层没有影响。