Estruturas de Dados I Filas de Prioridade

Igor Machado Coelho

14/10/2020 - rev. 26/08/2021

- Filas de Prioridade
- 2 Tipo Abstrato: Fila de Prioridade
- 3 Implementação *heap*
- 4 Implementação Heap em C++
- 6 Agradecimentos

Section 1

Filas de Prioridade

Pré-Requisitos

São requisitos para essa aula:

- Introdução/Fundamentos de Programação (em alguma linguagem de programação)
- Interesse em aprender C/C++
- Noções de tipos de dados
- Noções de listas e encadeamento
- Aula de filas
- Aula de árvores

Section 2

Tipo Abstrato: Fila de Prioridade

A Fila de Prioridade (do inglês *Priority Queue*) é um Tipo Abstrato de Dado (TAD) que opera de forma similar a uma Fila.

Lembramos que o TAD Fila tem comportamento FIFO (first-in first-out), onde o elemento de maior prioridade para sair da fila é o elemento que entrou primeiro na fila.

O conceito de *prioridade* é explicitado nas Filas de Prioridade através de um *valor numérico*. Nesse caso, a lógica de prioridade pode operar pelo *menor* ou pelo *maior* valor, dependendo da aplicação.

Filas de Prioridade na Computação

Filas de Prioridade são estruturas fundamentais na própria computação. Também são úteis na implementações de algoritmos em grafos, como a busca por *árvores geradoras mínimas* (aulas futuras).

Por exemplo, quando se envia pacotes de dados a roteadores, existem mecanismos que podem tirar vantagem de *valores de prioridade* entre pacotes (dados de voz e de download, etc). Uma interpretação cotidiana poderia ser uma *fila prioritária por idade*, na qual os indivíduos *mais velhos* seriam sempre atendidos antes dos *mais novos*.



Figure 1: Fila de Prioridade - CC BY 3.0 - thenounproject.com

Operações de uma Fila de Prioridade

Uma Fila de Prioridade é uma estrutura de dados com uma direção pre-definida (vamos assumir maior prioridade para o menor valor), consistindo de 3 operações básicas:

- frente "mais prioritária" (peek min ou find min)
- enfileira (enqueue, push ou insert)
- desenfileira "mais prioritário" (dequeue min, pop min ou extract min)

As operações trabalham com *chaves numéricas* e, opcionalmente, um conteúdo atrelado a cada chave. Outra operação comum no TAD, embora considerada uma *operação interna*, é a de *redução de chave* (*decrease key*).

A implementação do TAD Fila de Prioridade geralmente se dá através de uma árvores de prioridade denominada heap. O heap (ou min heap) é uma árvore binária completa com a seguinte propriedade:

• se x é pai de y, então $x \le y$

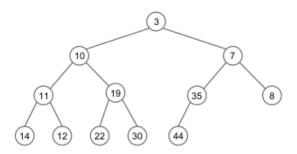


Figure 2: Min-Heap. Créditos: Fabiano Oliveira

Definição do *Conceito* Fila de Prioridade em C++

O conceito de fila de prioridade somente requer suas três operações básicas. Como consideramos uma fila de prioridade genérica (fila de inteiro, char, etc), definimos um conceito genérico chamado FilaPrioridadeTAD:

```
template<typename Agregado, typename Tipo>
concept bool
FilaPrioridadeTAD = requires(Agregado a, Tipo t)
{
   // requer operação 'frente' mais prioritária
   { a.frente() }:
   // requer operação 'insere' sobre tipo 't'
   { a.insere(t) };
   // requer operação 'remove' mais prioritário
   { a.remove() }:
};
```

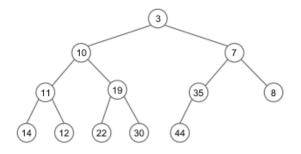
Note que o tipo genérico pode ser estendido para comportar um elemento interno, além da chave numérica.

Section 3

Implementação heap

Implementação heap com vetor

Apesar de sua estrutura de árvore, podemos representá-la eficientemente com um vetor, numa implementação puramente sequencial.



Representação por níveis (árvore completa):

| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Assim, os dados sempre estarão em um espaço contíguo de memória.

Igor Machado Coelho

Consideraremos uma fila sequencial com, no máximo, MAXN elementos do tipo caractere.

```
constexpr int MAX_N = 50; // capacidade máxima da fila
class Heap1
public:
  int elementos [MAXN]; // elementos na fila
  int N:
                            // num. de elementos na fila
  void cria () { ... } // inicializa agregado
  void libera () { ... }
                        // finaliza agregado
  int frente () { ... }
  void insere (int chave){ ... }
  int remove () { ... }
};
// verifica se agregado Heap1 satisfaz conceito FilaPrioridad
static_assert(FilaPrioridadeTAD<Heap1, int>);
```

Utilização do Heap

Antes de completar as funções pendentes, utilizaremos a Heap1:

```
int main () {
   Heap1 h;
   h.cria();
   h.insere(20);
   h.insere(10);
   h.insere(30):
   printf("%c\n", h.frente());
   printf("%c\n", h.remove());
   h.insere(25):
   while(p.N > 0)
      printf("%c\n", h.remove());
   h.libera():
   return 0;
```

Verifique as impressões em tela: 10 10 20 25 30

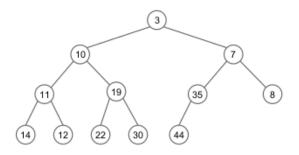
Implementação Heap1 - cria/libera

A operação cria inicializa a fila para uso, e a função libera desaloca os recursos dinâmicos.

```
class Heap1 {
void cria() {
  this->N = 0:
void libera() {
   // nenhum recurso dinâmico para desalocar
```

Algoritmo Heap1 frente

A operação frente retorna o elemento mais prioritário do heap. Felizmente, ele sempre será a raiz da árvore!



Representação por níveis (árvore completa):

| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Desafio: verifique se é possível o elemento mais prioritário não estar na raiz do heap.

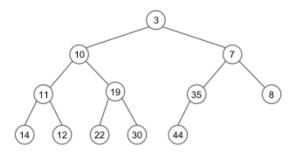
16 / 36

Igor Machado Coelho Estruturas de Dados I 14/10/2020 - rev. 26/08/2021

Algoritmo Heap1 *insere* - Parte 1/2

A operação insere em adiciona um novo elemento de acordo com sua prioridade. Como manter a corretude das propriedades do heap?

Exemplo: como inserir o elemento 5?



Representação por níveis (árvore completa):

7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Algoritmo Heap1 insere - Parte 2/2

Para manter a corretude das propriedades do heap, em especial, de uma árvore completa, adicionamos o elemento na última posição do vetor.

Exemplo: como inserir o elemento 5?



Representação por níveis (árvore completa):

3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

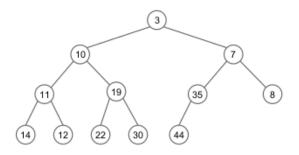
Como corrigir a árvore? **Solução:** trocas sucessivas subindo até a raiz.

35 8 I 22 I 30 L 12 | 22 | 19 l *5 8 | 14 30 | 44 | *35 | 11 | 19 | *7 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 | *35 |

Algoritmo Heap1 remove - Parte 1/2

A operação remove em adiciona um novo elemento de acordo com sua prioridade. Como manter a corretude das propriedades do heap?

Exemplo: como remover o elemento 3?



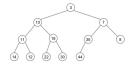
Representação por níveis (árvore completa):

7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Algoritmo Heap1 remove - Parte 2/2

Para manter a corretude das propriedades do heap, em especial, de uma árvore completa, trocamos o primeiro com o último elemento do vetor.

Exemplo: como remover o elemento 3?



Representação por níveis (árvore completa):

3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Como corrigir a árvore? **Solução:** trocas sucessivas descendo até uma folha.

19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 19 35 8

35 l *44 35 *44

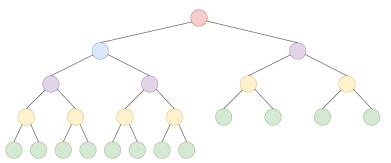
Section 4

Implementação Heap em C++

Heapify / Constroi

A construção de um heap através de um vetor é chamada de *heapify*. É possível efetuar a construção de forma iterativa, através dos métodos *sobe* ou *desce*.

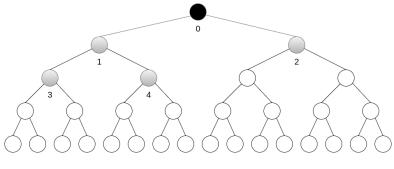
Como vimos anteriormente, o método *sobe* custa, no máximo, o nível do nó, enquanto o método *desce* custa, no máximo, a altura do nó.



Veja as alturas dos nós (N=23): vermelho(5), azul(4), roxo(3), amarelo(2), verde(1). Metade dos nós (12) tem altura 1.

Heapify com sobe

A construção do heap (N=31) com o método *sobe* opera sequencialmente a partir dos nós 1,2,3,4..., e a raiz não efetua nenhuma troca. Cada elemento folha ($\approx N/2$) irá incorrer em $O(h=\lceil \lg N \rceil)$ trocas, no pior caso, tendo assim complexidade $O(N \lg N)$.



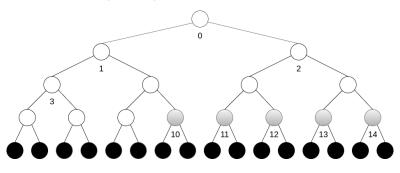
nós: | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | ... ->

Método Heapify com sobe

24 / 36

Heapify com desce

A construção do heap (N=31) com o método desce toma vantagem de que as folhas ($\approx N/2$) tem altura 1, portanto não necessitando de troca alguma. O método opera sequencialmente em ordem decrescente a partir do nó $\lfloor N/2 \rfloor -1 = 14$ como $14, 13, 12, 11, 10, \ldots$ Note que um único elemento (a raiz) irá incorrer em $O(h = \lceil \lg N \rceil)$ trocas, sendo a complexidade $O(N \lg N)$ superestimada neste caso.



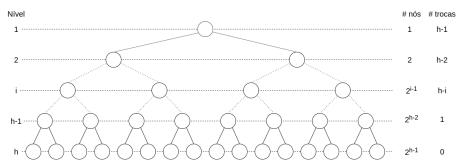
nós: | 0 | 1 | ... <- | 10 | 11 | 12 | 13 | 14 | ...

Método Heapify com desce

Análise do Método Heapify com desce

Consideramos uma árvore com N nós e $h = \lceil \lg N \rceil$ níveis. No nível 1, um único nó (a raiz) efetua h-1 trocas, no pior caso. Por outro lado, existem 2^{h-1} folhas que não fazem nenhuma troca.

De forma geral, no nível i, cada um dos 2^{i-1} nós efetuam h-i trocas, no pior caso, totalizando $\sum_{i=1}^{h-1} \left(2^{i-1}(h-i)\right)$ trocas.



Análise do Método Heapify com desce

Temos que $\sum_{i=1}^{h-1} (2^{i-1}(h-i)) = 2^h - (h+1)$, dado que $\sum_{i=0}^m 2^i = 2^{m+1} - 1$. Desmembramos em cada linha i abaixo as h-i ocorrências de 2^{i-1} , de i=1 até h-1. Efetuamos então uma soma por colunas.

$$= (2^{h-1}-1)+(2^{h-2}-1) + \dots + (2^{3}-1)+(2^{2}-1)+(2^{1}-1)$$

$$= 2^{h-1}+2^{h-2} + \dots + 2^{3}+2^{2}+2^{1}-(h-1)$$

$$= \sum_{i=1}^{h-1} 2^{i}-(h-1) = 2^{h}-(h+1) \square$$

Igor Machado Coelho

Análise do Método Heapify com desce

Temos então que o total de trocas do heapify é $2^h - (h-1)$, e considerando uma altura $h = \lceil \lg N \rceil = O(\lg N)$, temos:

$$2^{O(\lg N)} - (O(\lg N) - 1) = O(N)$$

Na prática, para N=31 e, portanto, h=5, temos:

$$8 \times 1 + 4 \times 2 + 2 \times 3 + 1 \times 4 = 26$$
 trocas.

Veja código em materais.

Agradecimentos ao Prof. Fabiano Oliveira, pelo embasamento dessa prova.

Bibliografia Recomendada

Além da bibliografia do curso, recomendamos para esse tópico:

- Szwarcfiter, J.L; Markenzon, L. Estruturas de Dados e seus Algoritmos. Rio de Janeiro, LTC, 1994. Bibliografia Adicional:
- Cerqueira, R.; Celes, W.; Rangel, J.L. Introdução a estruturas de dados: com técnicas de programação em C. Editora, 2004.
 Cormen, T.H.: Leiserson, C.E.: Rivest, R.L.: Stein Algoritmos: Teoria.
- Cormen, T.H.; Leiserson, C.E.; Rivest, R.L.; Stein Algoritmos: Teoria e Prática. Ed. Campus, 2002.
- Cormen, T.H.; Leiserson, C.E.; Rivest, R.L.; Stein, C. Introduction to Algorithms, 3rd ed.. The MIT Press, 2009.
- Preiss, B.R. Estruturas de Dados e Algoritmos Ed. Campus, 2000;
- Knuth, D.E. The Art of Computer Programming Vols I e III. 2nd Edition. Addison Wesley, 1973.
- Graham, R.L., Knuth, D.E., Patashnik, O. Matemática Concreta.
 Segunda Edição, Rio de Janeiro, LTC, 1995.
- Livro "The C++ Programming Language" de Bjarne Stroustrup
- $\bullet \ \mathsf{Dicas} \ \mathsf{e} \ \mathsf{normas} \ \mathsf{C} + + \colon \mathsf{https:} / / \mathsf{github.com/isocpp} / \mathsf{CppCoreGuidelines}$

Igor Machado Coelho

Section 5

Agradecimentos

Pessoas

Em especial, agradeço aos colegas que elaboraram bons materiais, como o prof. Fabiano Oliveira (IME-UERJ), e o prof. Jayme Szwarcfiter cujos conceitos formam o cerne desses slides.

Estendo os agradecimentos aos demais colegas que colaboraram com a elaboração do material do curso de Pesquisa Operacional, que abriu caminho para verificação prática dessa tecnologia de slides.

Software

Esse material de curso só é possível graças aos inúmeros projetos de código-aberto que são necessários a ele, incluindo:

- pandoc
- LaTeX
- GNU/Linux
- git
- markdown-preview-enhanced (github)
- visual studio code
- atom
- revealjs
- groomit-mpx (screen drawing tool)
- xournal (screen drawing tool)
- . . .

Empresas

Agradecimento especial a empresas que suportam projetos livres envolvidos nesse curso:

- github
- gitlab
- microsoft
- google
-

Reprodução do material

Esses slides foram escritos utilizando pandoc, segundo o tutorial ilectures:

https://igormcoelho.github.io/ilectures-pandoc/

Exceto expressamente mencionado (com as devidas ressalvas ao material cedido por colegas), a licença será Creative Commons.

Licença: CC-BY 4.0 2020

Igor Machado Coelho

This Slide Is Intentionally Blank (for goomit-mpx)