#### Estruturas de Dados I Filas de Prioridade

Igor Machado Coelho

14/10/2020 - rev. 26/08/2021

- Filas de Prioridade
- 2 Tipo Abstrato: Fila de Prioridade
- 3 Operações em um *heap*
- 4 Implementação Heap em C/C++
- 6 Agradecimentos

#### Tópico 1

Filas de Prioridade

#### Pré-Requisitos

#### São requisitos para essa aula:

- Introdução/Fundamentos de Programação (em alguma linguagem de programação)
- Interesse em aprender C/C++
- Noções de tipos de dados
- Noções de listas e encadeamento
- Aula de filas
- Aula de árvores

#### Tópico 2

Tipo Abstrato: Fila de Prioridade

#### Fila de Prioridade

A Fila de Prioridade (do inglês *Priority Queue*) é um Tipo Abstrato de Dado (TAD) que opera de forma similar a uma Fila.

Lembramos que o TAD Fila tem comportamento FIFO (first-in first-out), onde o elemento de maior prioridade para sair da fila é o elemento que entrou primeiro na fila.

O conceito de *prioridade* é explicitado nas Filas de Prioridade através de um *valor numérico*. Nesse caso, a lógica de prioridade pode operar pelo *menor* ou pelo *maior* valor, dependendo da aplicação.

### Filas de Prioridade na Computação

Filas de Prioridade são estruturas fundamentais na própria computação. Também são úteis na implementações de algoritmos em grafos, como a busca por *árvores geradoras mínimas* (aulas futuras).

Por exemplo, quando se envia pacotes de dados a roteadores, existem mecanismos que podem tirar vantagem de *valores de prioridade* entre pacotes (dados de voz e de download, etc). Uma interpretação cotidiana poderia ser uma *fila prioritária por idade*, na qual os indivíduos *mais velhos* seriam sempre atendidos antes dos *mais novos*.



Figura 1: Fila de Prioridade - CC BY 3.0 - thenounproject.com

## Operações de uma Fila de Prioridade

Uma Fila de Prioridade é uma estrutura de dados com uma direção pre-definida (vamos assumir maior prioridade para o menor valor), consistindo de 3 operações básicas:

- frente "mais prioritária" (peek min ou find min)
- enfileira (enqueue, push ou insert)
- desenfileira "mais prioritário" (dequeue min, pop min ou extract min)

As operações trabalham com *chaves numéricas* e, opcionalmente, um conteúdo atrelado a cada chave. Outra operação comum no TAD, embora considerada uma operação interna, é a de redução de chave (decrease key).

## **Implementações**

A implementação do TAD Fila de Prioridade geralmente se dá através de uma implementação de *árvores de prioridade* denominada *heap* binário. O heap (ou *min heap*) é uma *árvore binária completa* com a seguinte propriedade:

• se x é pai de y, então  $x \le y$ 

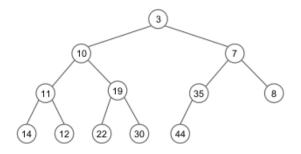


Figura 2: Min-Heap. Créditos: Fabiano Oliveira

### Definição do *Conceito* Fila de Prioridade em C++

O conceito de fila de prioridade somente requer suas três operações básicas. Como consideramos uma fila de prioridade genérica (fila de inteiro, char, etc), definimos um conceito genérico chamado FilaPrioridadeTAD:

```
template<typename Agregado, typename Tipo>
concept bool
FilaPrioridadeTAD = requires(Agregado a, Tipo t)
{
   // requer operação 'frente' mais prioritária
   { a.frente() }:
   // requer operação 'insere' sobre tipo 't'
   { a.insere(t) };
   // requer operação 'remove' mais prioritário
   { a.remove() }:
};
```

Note que o tipo genérico pode ser estendido para comportar um elemento interno, além da chave numérica.

## Utilização da Fila de Prioridade

Antes de completar as funções, utilizaremos o FilaPrioridadeTAD:

```
int main () {
   FilaPrioridadeTAD h = // ... inicializa tipo
   // h.cria();
   h.insere(20);
   h.insere(10);
   h.insere(30):
   printf("%c\n", h.frente());
   printf("%c\n", h.remove());
   h.insere(25):
   while(p.N > 0)
      printf("%c\n", h.remove());
   // h.libera():
   return 0;
```

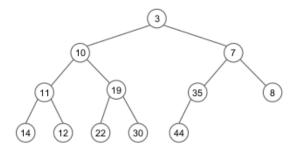
Verifique as impressões em tela: 10 10 20 25 30

#### Tópico 3

Operações em um heap

## Implementação heap com vetor

Apesar de sua estrutura de árvore, podemos representá-la eficientemente com um vetor, numa implementação puramente sequencial.



Representação por níveis (árvore completa):

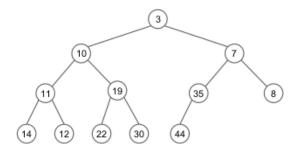
| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Assim, os dados sempre estarão em um espaço contíguo de memória.

Igor Machado Coelho

## Algoritmo FilaPrioridadeTAD frente

A operação frente retorna o elemento mais prioritário do heap. Felizmente, ele sempre será a raiz da árvore!



Representação por níveis (árvore completa):

| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

**Desafio**: verifique se é possível o elemento mais prioritário não estar na raiz do heap.

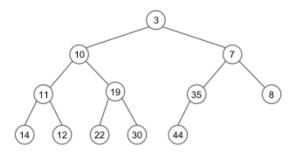
14 / 43

Igor Machado Coelho Estruturas de Dados I 14/10/2020 - rev. 26/08/2021

## Algoritmo FilaPrioridadeTAD insere - Parte 1/2

A operação insere em adiciona um novo elemento de acordo com sua prioridade. Como manter a corretude das propriedades do heap?

**Exemplo:** como inserir o elemento 5?



Representação por níveis (árvore completa):

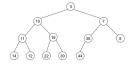
| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Igor Machado Coelho

# Algoritmo FilaPrioridadeTAD insere - Parte 2/2

Para manter a corretude das propriedades do heap, em especial, de uma árvore completa, adicionamos o elemento na última posição do vetor.

**Exemplo:** como inserir o elemento 5?



Representação por níveis (árvore completa):

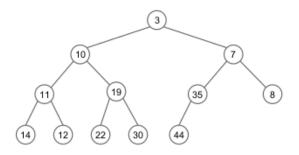
| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Como corrigir a árvore? Solução: trocas sucessivas subindo até a raiz.

# Algoritmo FilaPrioridadeTAD remove - Parte 1/2

A operação remove em adiciona um novo elemento de acordo com sua prioridade. Como manter a corretude das propriedades do heap?

Exemplo: como remover o elemento 3?



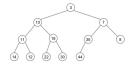
Representação por níveis (árvore completa):

| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

# Algoritmo FilaPrioridadeTAD remove - Parte 2/2

Para manter a corretude das propriedades do heap, em especial, de uma árvore completa, trocamos o primeiro com o último elemento do vetor.

**Exemplo:** como remover o elemento 3?



Representação por níveis (árvore completa):

| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |

Como corrigir a árvore? Solução: trocas sucessivas descendo até uma folha.

| 44 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 3 | | \*7 | 10 | \*44 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 3

\*7 | 10 | \*8 | 11 | 19 | 35 | \*44 | 14 | 12 | 22 | 30 | 3 \*7 | 10 | \*8 | 11 | 19 | 35 | \*44 | 14 | 12 | 22 | 30 | x

#### Tópico 4

Implementação Heap em C/C++

### Implementação Heap em C/C++

Aula: Fila de Prioridade - Parte II

Prof. Igor Machado Coelho

https://github.com/igormcoelho/curso-estruturas-de-dados-i

Revisão 26/08/2021

### Implementação Heap1

Consideraremos uma fila sequencial com, no máximo, MAXN elementos do tipo caractere.

```
constexpr int MAX_N = 50; // capacidade máxima da fila
class Heap1
public:
  int elementos [MAX N]; // elementos na fila
  int N:
                            // num. de elementos na fila
  void cria () { ... } // inicializa agregado
  void libera () { ... }
                        // finaliza agregado
  int frente () { ... }
  void insere (int chave){ ... }
  int remove () { ... }
};
// verifica se agregado Heap1 satisfaz conceito FilaPrioridad
static_assert(FilaPrioridadeTAD<Heap1, int>);
```

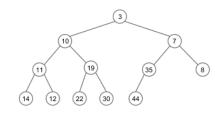
A operação cria inicializa a fila para uso, e a função libera desaloca os recursos dinâmicos.

```
class Heap1 {
void cria() {
  this->N = 0;
void libera() {
   // nenhum recurso dinâmico para desalocar
```

## Implementação Heap1 - frente

A operação frente retorna a raiz do heap, ou seja, o primeiro elemento. Este é sempre o mais prioritário.

```
class Heap1 {
    ...
int frente() {
     return this->elementos[0];
}
    ...
}
```



Representação por níveis (árvore completa):

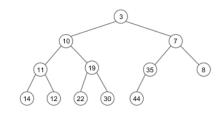
```
| 3* | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |
```

Igor Machado Coelho

### Implementação Heap1 - pai e filho

Métodos auxiliares pai e filho.

```
class Heap1 {
int pai(int pos) {
  return (pos - 1) / 2;
int filho1(int pos) {
  return (2 * pos) + 1;
int filho2(int pos) {
  return filho1(pos) + 1;
```



Representação por níveis:

```
| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | ...
0 1 2 3 4 5
```

#### Implementação Heap1 - sobe

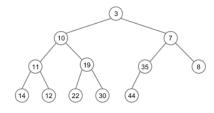
A operação sobe compara sistematicamente um nó com seu pai, efetuando trocas enquanto a prioridade estiver incorreta. Custo: proporcional ao nível.

```
class Heap1 {
void sobe(int pos) {
  int p = pai(pos);
  while (pos > 0) {
    // compara filho com pai
                                 Representação por níveis:
    if (elementos[pos] >=
                 elementos[p]);
                                   | 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |
      break:
    troca(p, pos, elementos);
    pos = p;  // repete
    p = pai(pos);
```

#### Implementação Heap1 - insere

O método insere coloca o novo elemento no final do heap e invoca a operação sobe. Custo: altura da árvore.

```
class Heap1 {
...
void insere(int pos) {
  elementos[N] = pos;
  N++;
  sobe(N-1);
}
...
}
```



Representação por níveis:

```
| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | ...
| 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |
```

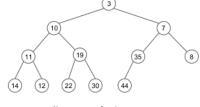
A operação desce compara um nó com seus filhos, trocando enquanto a prioridade for incorreta. Custo: proporcional ao nível.

```
class Heap1 {
void desce(int pos) {
  int f = filho1(pos);
  while (f < N) {
    // existe segundo filho?
    if ((f < N-1) &&
                                 Representação por níveis:
(elementos[f+1]<elementos[f]))
                                    8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44
      f = f + 1:
    if (elementos[f] >=
           elementos[pos]) break;
    troca(f, pos, elementos);
    pos = f; f = filho1(pos);
```

### Implementação Heap1 - remove

O método remove troca o primeiro com último elemento e invoca a operação desce. Custo: altura da árvore.

```
class Heap1 {
...
int remove() {
  troca(0, N-1, elementos);
  N--;
  desce(0);
  return elementos[N];
}
...
}
```



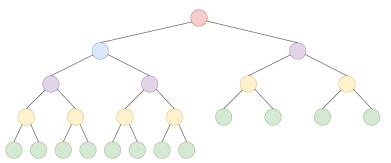
Representação por níveis:

```
| 3 | 10 | 7 | 11 | 19 | 35 | ..
| 8 | 14 | 12 | 22 | 30 | 44 |
```

### Heapify / Constroi

A construção de um heap através de um vetor é chamada de *heapify*. É possível efetuar a construção de forma iterativa, através dos métodos *sobe* ou *desce*.

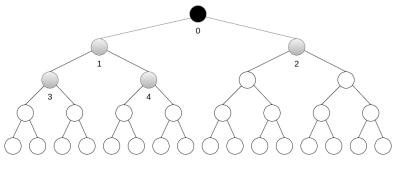
Como vimos anteriormente, o método *sobe* custa, no máximo, o nível do nó, enquanto o método *desce* custa, no máximo, a altura do nó.



Veja as alturas dos nós (N=23): vermelho(5), azul(4), roxo(3), amarelo(2), verde(1). Metade dos nós (12) tem altura 1.

## Heapify com sobe

A construção do heap (N = 31) com o método sobe opera sequencialmente a partir dos nós 1, 2, 3, 4..., e a raiz não efetua nenhuma troca. Cada elemento folha ( $\approx N/2$ ) irá incorrer em  $O(h = \lceil \lg N \rceil)$  trocas, no pior caso, tendo assim complexidade  $O(N \lg N)$ .

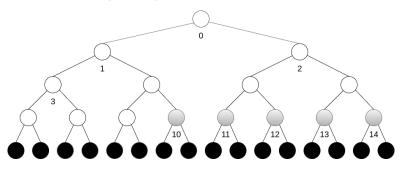


| 1 | 2 | 3 | 4 | ... -> nós:

```
class Heap1 {
void constroi_sobe(int v[], int N) {
  for (int i = 1; i < N; i++)
     this->elementos[i] = v[i];
  this->N = N:
  for (int i = 1; i < N; i++)</pre>
    sobe(i);
```

## Heapify com desce

A construção do heap (N=31) com o método desce toma vantagem de que as folhas ( $\approx N/2$ ) tem altura 1, portanto não necessitando de troca alguma. O método opera sequencialmente em ordem decrescente a partir do nó  $\lfloor N/2 \rfloor -1 = 14$  como  $14, 13, 12, 11, 10, \ldots$  Note que um único elemento (a raiz) irá incorrer em  $O(h = \lceil \lg N \rceil)$  trocas, sendo a complexidade  $O(N \lg N)$  superestimada neste caso.



nós: | 0 | 1 | ... <- | 10 | 11 | 12 | 13 | 14 | ...

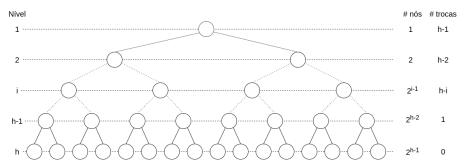
# Método Heapify com desce

```
class Heap1 {
void constroi_desce(int v[], int N) {
  for (int i = 1: i < N: i++)
     this->elementos[i] = v[i];
  this->N = N:
  for (int i = N / 2 - 1; i >= 0; i--)
   desce(i);
```

## Análise do Método Heapify com desce

Consideramos uma árvore com N nós e  $h = \lceil \lg N \rceil$  níveis. No nível 1, um único nó (a raiz) efetua h-1 trocas, no pior caso. Por outro lado, existem  $2^{h-1}$  folhas que não fazem nenhuma troca.

De forma geral, no nível i, cada um dos  $2^{i-1}$  nós efetuam h-i trocas, no pior caso, totalizando  $\sum_{i=1}^{h-1} (2^{i-1}(h-i))$  trocas.



Igor Machado Coelho

## Análise do Método Heapify com desce

Temos que  $\sum_{i=1}^{h-1} (2^{i-1}(h-i)) = 2^h - (h+1)$ , dado que  $\sum_{i=0}^m 2^i = 2^{m+1} - 1$ . Desmembramos em cada linha i abaixo as h-i ocorrências de  $2^{i-1}$ , de i=1 até h-1. Efetuamos então uma soma por colunas.

$$i = 1 : 1 + 1 + \cdots + 1 + 1 + 1 + 1 + 1$$

$$i = 2 : + 2 + 2 + \cdots + 2 + 2 + 2 + 2$$

$$i = 3 : + 4 + 4 + \cdots + 4 + 4$$

$$i = 4 : + 8 + 8 + \cdots + 8$$

$$i : + \cdots + \cdots + \cdots$$

$$i = h - 2 : + 2^{h - 3} + 2^{h - 3}$$

$$i = h - 1 : + 2^{h - 2} +$$

$$= \sum_{i=0}^{h - 2} 2^{i} + \sum_{i=0}^{h - 3} 2^{i} + \cdots + \sum_{i=0}^{3} 2^{i} + \sum_{i=0}^{2} 2^{i} + \sum_{i=0}^{1} 2^{i} + \sum_{i=0}^{0} 2^{i}$$

$$= (2^{h - 1} - 1) + (2^{h - 2} - 1) + \cdots + (2^{3} - 1) + (2^{2} - 1) + (2^{1} - 1)$$

$$= 2^{h - 1} + 2^{h - 2} + \cdots + 2^{3} + 2^{2} + 2^{1} - (h - 1)$$

$$= \sum_{i=0}^{h - 1} 2^{i} - h = 2^{h} - (h + 1) \square$$

Igor Machado Coelho

# Análise do Método Heapify com desce

Temos então que o total de trocas do heapify é  $2^h - (h+1)$ , e considerando uma altura  $h = \lceil \lg N \rceil = O(\lg N)$ , temos:

$$2^{O(\lg N)} - (O(\lg N) + 1) = O(N)$$

Na prática, para N=31 e, portanto, h=5, temos:

$$8 \times 1 + 4 \times 2 + 2 \times 3 + 1 \times 4 = 26$$
 trocas.

Veja código em materiais.

Agradecimentos ao Prof. Fabiano Oliveira, pelo embasamento dessa prova.

#### Bibliografia Recomendada

Além da bibliografia do curso, recomendamos para esse tópico:

- Szwarcfiter, J.L; Markenzon, L. Estruturas de Dados e seus Algoritmos. Rio de Janeiro, LTC, 1994. Bibliografia Adicional:
- Cerqueira, R.; Celes, W.; Rangel, J.L. Introdução a estruturas de dados: com técnicas de programação em C. Editora, 2004.
- Cormen, T.H.; Leiserson, C.E.; Rivest, R.L.; Stein Algoritmos: Teoria e Prática. Ed. Campus, 2002.
- Cormen, T.H.; Leiserson, C.E.; Rivest, R.L.; Stein, C. Introduction to Algorithms, 3rd ed.. The MIT Press, 2009.
- Preiss, B.R. Estruturas de Dados e Algoritmos Ed. Campus, 2000;
- Knuth, D.E. The Art of Computer Programming Vols I e III. 2nd Edition. Addison Wesley, 1973.
- Graham, R.L., Knuth, D.E., Patashnik, O. Matemática Concreta. Segunda Edição, Rio de Janeiro, LTC, 1995.
- Livro "The C++ Programming Language" de Bjarne Stroustrup
- Dicas e normas C++: https://github.com/isocpp/CppCoreGuidelines

Igor Machado Coelho

### Tópico 5

## Agradecimentos

#### Pessoas

Em especial, agradeço aos colegas que elaboraram bons materiais, como o prof. Fabiano Oliveira (IME-UERJ), e o prof. Jayme Szwarcfiter cujos conceitos formam o cerne desses slides.

Estendo os agradecimentos aos demais colegas que colaboraram com a elaboração do material do curso de Pesquisa Operacional, que abriu caminho para verificação prática dessa tecnologia de slides.

#### Software

Esse material de curso só é possível graças aos inúmeros projetos de código-aberto que são necessários a ele, incluindo:

- pandoc
- LaTeX
- GNU/Linux
- git
- markdown-preview-enhanced (github)
- visual studio code
- atom
- revealjs
- groomit-mpx (screen drawing tool)
- xournal (screen drawing tool)
- ...

Agradecimento especial a empresas que suportam projetos livres envolvidos nesse curso:

- github
- gitlab
- microsoft
- google
- . . .

#### Reprodução do material

Esses slides foram escritos utilizando pandoc, segundo o tutorial ilectures:

https://igormcoelho.github.io/ilectures-pandoc/

Exceto expressamente mencionado (com as devidas ressalvas ao material cedido por colegas), a licença será Creative Commons.

**Licença:** CC-BY 4.0 2020

Igor Machado Coelho

# This Slide Is Intentionally Blank (for goomit-mpx)