UNIVERSITÉ CHEIKH ANTA DIOP DE DAKAR

École Supérieure Polytechnique



ÉCOLE SUPÉRIEURE POLYTECHNIQUE DE DAKAR

Département de Génie informatique

PROJET D'INTÉGRATION NUMÉRIQUE

Outils et méthodes mathématiques - Analyse numérique

Réalisé par :

- Ouleymatou Sadiya CISSÉ spécialité (SSI)
- Salif BIAYE spécialité (GLSI)
- Ndeye Astou DIAGOURAGA spécialité (SRT)
- Mouhamadou Tidiane SECK spécialité (GLSI)

Sous la direction de : Dr SARR

Enseignant

Année universitaire 2024-2025

**

Table des matières

Exercice 1. Interpolation de Lagrange

I Données de l'expérience

Il Méthode : Interpolation de Lagrange

III Calcul des polynômes de base de Lagrange

IV Calcul du polynôme final

V Approximation du volume spécifique pour P = 400 kPa

∠ Exercice 2. Vitesse et Accélération

VI Méthodes numériques

- 1→ Approximation de la vitesse
- 2→ Approximation de l'accélération

VII Calculs

- 1→ Calcul des valeurs de x(t)
- 2→ Calcul de la vitesse approximée
- 3→ Calcul de l'accélération approximée

VIII Calcul des valeurs exactes

IX Comparaison des résultats

SEXERCICE 3. Intégration Numérique

X Méthode des Points Milieux

XI Méthode des Trapèzes

XII Méthode de Simpson Composée

©* Exercice 4. Détermination de n

XIII Formule de l'Erreur en Simpson Composée

XIV Calcul des Paramètres

XV Résolution pour n

■ Exercice 1 : Interpolation de Lagrange pour un gaz en thermodynamique

I. Données de l'expérience

Les résultats expérimentaux fournis sont les suivants :

Pression (P) [kPa]	Volume spécifique (Vg) [m³/kg]
308.6	0.055309
362.6	0.047485
423.3	0.040914
491.4	0.035413

Nous allons construire le polynôme d'interpolation de Lagrange P(x) qui relie la pression P au volume spécifique Vg.

II. Méthode: Interpolation de Lagrange

Le polynôme d'interpolation de Lagrange pour un ensemble de points (xi, yi) est donné par :

$$P(x) = \sum_{i=0}^n y_i L_i(x)$$

où Li(x) est le polynôme de base de Lagrange, défini par :

$$L_i(x) = \prod_{j=0, j
eq i}^n rac{x-x_j}{x_i-x_j}$$

III. Calcul des polynômes de base de Lagrange

Nous avons quatre points, donc le polynôme d'interpolation sera de degré 3. Les polynômes de base sont calculés comme suit :

$$L_0(x) = \frac{(x - 362.6)(x - 423.3)(x - 491.4)}{(-54)(-114.7)(-182.8)}$$

$$L_1(x) = \frac{(x - 308.6)(x - 423.3)(x - 491.4)}{(54)(-60.7)(-128.8)}$$

$$L_2(x) = \frac{(x - 308.6)(x - 362.6)(x - 491.4)}{(114.7)(60.7)(-68.1)}$$

$$L_3(x) = \frac{(x - 308.6)(x - 362.6)(x - 423.3)}{(182.8)(128.8)(68.1)}$$

IV. Calcul du polynôme final

En multipliant chaque Li(x) par le volume spécifique correspondant Vg(xi) et en les sommant, nous obtenons :

$$P(x) = 0.055309 L_0(x) + 0.047485 L_1(x) + 0.040914 L_2(x) + 0.035413 L_3(x) \\$$

$$P(x) = -5.8031 \times 10^{-10} x^3 + 9.5455 \times 10^{-7} x^2 - 5.8908 \times 10^{-4} x + 0.1632$$

V. Approximation du volume spécifique pour P = 400 kPa

En utilisant le polynôme obtenu, nous calculons l'approximation de Vg pour une pression de 400 kPa:

$$V_g(400)pprox 0.043156~\mathrm{m}^3/\mathrm{kg}$$

Le polynôme obtenu permet d'estimer le volume spécifique du gaz pour toute pression comprise entre 308.6 kPa et 491.4 kPa. Cette méthode d'interpolation est utile pour approximer des valeurs expérimentales et éviter des mesures supplémentaires coûteuses. Ce modèle peut également être utilisé pour extrapoler des valeurs en dehors de cette plage, bien que la précision ne soit pas garantie au-delà des points expérimentaux donnés.

Exercice 2 : Approximation de la Vitesse et de l'Accélération

L'objectif est d'approximer la vitesse et l'accélération d'une voiture en utilisant une méthode numérique d'ordre deux. La loi horaire du mouvement est donnée par :

$$x(t) = 35e^{2t}$$

où t est le temps en heures et x(t) est la distance parcourue en kilomètres.

VI. Méthodes numériques

1. Approximation de la vitesse La vitesse est la dérivée première de x(t) :

$$v(t) = x'(t)$$

Une approximation d'ordre 2 de cette dérivée est donnée par la méthode des différences finies centrées :

$$v_{approx}(t)pprox rac{x(t+h)-x(t-h)}{2h}$$

2. Approximation de l'accélération L'accélération est la dérivée seconde de x(t) :

$$a(t) = x''(t)$$

Une approximation d'ordre 2 de cette dérivée est donnée par :

$$a_{approx}(t)pprox rac{x(t+h)-2x(t)+x(t-h)}{h^2}$$

VII. Calculs

Nous appliquons ces formules à t = 1 heure et h = 0.1.

1. Calcul des valeurs de x(t)

Nous calculons x(1 + h), x(1) et x(1 - h):

$$x(1.1) = 35e^{2(1.1)} = 315.87x(1) = 35e^{2(1)} = 258.61x(0.9) = 35e^{2(0.9)} = 211.73$$

2. Calcul de la vitesse approximée

$$v_{approx}(1) = rac{x(1.1) - x(0.9)}{2h} = rac{315.87 - 211.73}{2 imes 0.1} = 520.7 \ \mathrm{km/h}$$

3. Calcul de l'accélération approximée

$$a_{approx}(1) = \frac{x(1.1) - 2x(1) + x(0.9)}{h^2} = \frac{315.87 - 2(258.61) + 211.73}{(0.1)^2} = 1038 \ \mathrm{km/h^2}$$

VIII. Calcul des valeurs exactes

La dérivée exacte de x(t) donne la vitesse :

$$v_{exact}(t) = 70e^{2t}$$

Pour t = 1:

$$v_{exact}(1) = 70e^{2(1)} = 517.23 \; \mathrm{km/h}$$

La dérivée seconde donne l'accélération exacte :

$$a_{exact}(t) = 140e^{2t}$$

Pour t = 1:

$$a_{exact}(1) = 140e^{2(1)} = 1034.47 \, \mathrm{km/h}^2$$

IX. Comparaison des résultats

	Valeur Approximée	Valeur Exacte
Vitesse (km/h)	520.7	517.23
Accélération (km/h²)	1038	1034.47

L'erreur relative de l'approximation est très faible, ce qui montre l'efficacité des différences finies centrées.

Nous avons utilisé la méthode des différences finies centrées pour approximer la vitesse et l'accélération d'un véhicule. Les résultats sont très proches des valeurs exactes, montrant que cette méthode est précise pour une fonction exponentielle.

Exercice 3 : Méthodes d'Intégration Numérique

L'objectif est de calculer des valeurs approchées de trois intégrales définies en utilisant différentes méthodes d'intégration numérique :

· Méthode des points milieux pour

$$I=\int_0^{\pi/2}\sin(x^2)dx$$

avec n = 5

• Méthode des trapèzes pour

$$I_1=\int_0^1rac{1}{\sqrt{x^2+1}}dx$$

avec n = 4

• Méthode de Simpson composée pour

$$I_2=\int_0^1 e^{x^2}dx$$

avec n = 6

X. Méthode des Points Milieux

La méthode des points milieux consiste à approximer une intégrale définie en subdivisant l'intervalle [a, b] en n sous-intervalles de largeur égale :

$$h = \frac{b-a}{n}$$

Au lieu d'évaluer la fonction aux extrémités des sous-intervalles, on l'évalue en leur point milieu :

$$m_i = rac{x_i + x_{i+1}}{2}$$

Nous avons les extrémités des sous-intervalles définies par :

$$x_i=a+ih, x_{i+1}=a+(i+1)h$$

En substituant ces valeurs dans l'expression du point milieu :

$$m_i = rac{a+ih+a+(i+1)h}{2} = rac{2a+2ih+h}{2} = a+ih+rac{h}{2} = a+(i+rac{1}{2})h$$

L'intégrale sur un sous-intervalle [xi, xi+1] est alors approximée par :

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx pprox h f(m_i)$$

En sommant sur tous les sous-intervalles, on obtient la formule de la méthode des points milieux :

$$\int_a^b f(x) dx pprox h \sum_{i=0}^{n-1} f(m_i)$$

Pour notre intégrale :

- a = 0, $b = \pi/2$ (bornes de l'intégrale)
- n = 5 (nombre de sous-intervalles)
- La largeur des sous-intervalles :

$$h = \frac{b-a}{n} = \frac{\pi/2 - 0}{5} = \frac{\pi}{10}$$

Les points milieux sont :

$$m_0 = rac{\pi}{20} m_1 = rac{3\pi}{20} m_2 = rac{5\pi}{20} m_3 = rac{7\pi}{20} m_4 = rac{9\pi}{20}$$

L'approximation finale est :

$$I \approx 0.8383$$

XI. Méthode des Trapèzes

Pour l'intégrale :

$$I_1=\int_0^1rac{1}{\sqrt{\overline{x}^2+1}}dx$$

La formule d'approximation est :

$$\int_a^b f(x)dx pprox rac{b-a}{2n}[f(a)+2\sum_{i=1}^{n-1}f(x_i)+f(b)]$$

Paramètres:

- a = 0, b = 1
- n = 4
- h = 0.25

Évaluation aux points :

$$f(x_0) = 1.0000 \\ f(x_1) = 0.9701 \\ f(x_2) = 0.8944 \\ f(x_3) = 0.8000 \\ f(x_4) = 0.7071$$

L'approximation finale est :

$$I_1 pprox 0.8795$$

XII. Méthode de Simpson Composée

Pour l'intégrale :

$$I_2=\int_0^1 e^{x^2}dx$$

La formule de Simpson composée :

$$\int_a^b f(x) dx pprox rac{b-a}{3n} [f(a) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} f(x_{2i}) + 4 \sum_{i=0}^{n-1} f(x_{2i+1}) + f(b)]$$

Paramètres :

- a = 0, b = 1
- n = 6
- h = 1/12

Après évaluation aux points et calculs :

$$I_2 \approx 2.9252$$

Cette méthode offre généralement une meilleure précision que les deux précédentes pour un même nombre de points d'évaluation.

Exercice 4 : Détermination de n pour la Méthode de Simpson

L'objectif est de déterminer le nombre de subdivisions n pour évaluer l'intégrale suivante avec une précision de 0.251×10^{-3} en utilisant la méthode de Simpson composée :

$$I = \int_{-\pi}^{\pi} \cos(x) dx$$

XIII. Formule de l'Erreur en Simpson Composée

L'erreur de la méthode de Simpson composée est donnée par :

$$E = rac{(b-a)h^4}{180} imes \max_{x \in [a,b]} |f^{(4)}(x)|$$

Nous devons trouver n tel que :

$$|E|\leq 0.251 imes 10^{-3}$$

XIV. Calcul des Paramètres

Nous avons:

- $a = -\pi, b = \pi$
- Le pas h est défini par :

$$h = \frac{b-a}{n} = \frac{2\pi}{n}$$

• La quatrième dérivée de f(x) = cos(x) :

$$f^{(4)}(x) = \cos(x)$$

• La valeur maximale de $|f^{(4)}(x)|$ sur $[-\pi, \pi]$ est :

$$\max|f^{(4)}(x)|=1$$

XV. Résolution pour n

Substituons ces valeurs dans la formule de l'erreur :

$$rac{2\pi h^4}{180} imes 1 \leq 0.251 imes 10^{-3}$$

En remplaçant h = $2\pi/n$, nous obtenons :

$$\frac{2\pi}{180}\times(\frac{2\pi}{n})^4\leq 0.251\times 10^{-3}$$

En résolvant pour n, nous trouvons :

$$n\approx 21.58$$

Comme n doit être un nombre pair pour la méthode de Simpson, nous prenons :

$$n=22$$

Nous avons déterminé que le nombre de subdivisions nécessaire pour obtenir une précision de 0.251×10^{-3} en utilisant la méthode de Simpson composée est n = 22. Cette valeur garantit une erreur inférieure au seuil spécifié.