מעבדה בבינה מלאכותית חלק ב

:1 סעיף

פונקציית אתחול ה TARGET

```
def init_target(self):
    for i in range(self.target_size):
        self.target += str(random.randrange(0, 2))
    print("Target --> ", self.target)
```

פונקציית אתחול שנייה

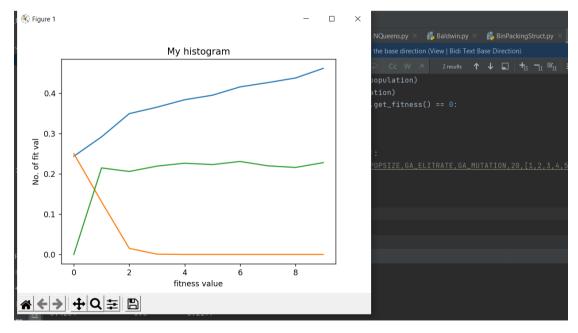
```
def init_str(self, target_size):
    for i in range(target_size):
        rand = random.randrange(0, 4)
        if rand == 0 or rand == 1:
            self.str += '?'
        if rand == 2:
            self.str += '0'
        if rand == 3:
            self.str += '1'
```

פוהקציית SEARCH_LOCAL

פונקציית FITNESS_CALC

פונקציית MATE כדי לעסות בנים

ואז הוספנו משתנים כדי לחשב CORRECT POSSITION AND WRONG POSSITION מצאנו שכמו שציפינו שWRONG POSSITION עולה אבל ה WRONG יורד שזה טבעי כי אנחנו עושים MATE לאיברים הכי טובים בהסתברות גדולה כמו שרואים בגרף הזה



קוו כחול זה CORRECT POS ואדום זה WRONG ירוק

:2 סעיף

הוספנו את הפרמטרים כנדרש ואז הקוד של HILL CLIMBING

```
def hill_climb(self, state):
    if state.fitness == 0:
        return state
    nearstates = self.calc_near_states(state)
    for city in nearstates:
        if city.fitness < state.fitness:
            state = city
            return state
        if state.fitness == 0:
            return state
        return state</pre>
```

דוגמא לריצה עבור בול פגיע

```
C:\Users\win10\AppData\Local\Programs\Python\Python310\python.exe C:/Users/win10/PycharmProjects/AI_LAB1/main.py
Best: Yd]kl3XosrFL ( 137 )
Best: Yd]kl3XosrFL ( 113 )
Best: Ed]kl3XosrJL ( 99 )
Best: Edykl3XosrJL ( 97 )
Best: J`mtn-\rzgc0 ( 67 )
Best: J`mtn-Wrzgc0 ( 62 )
Best: Hgomm cjurj$ (43)
Best: Hgomm cjurd$ (37)
Best: Hgkmm cjurd$ ( 35 )
Best: Hajku$Xrtkg# ( 29 )
Best: Hajku"Xrtkg# ( 27 )
Best: Hajku"Wrtkg# ( 26 )
Best: Ifkkl!Vrqpf# ( 21 )
Best: Ifkkl!Vrqpf# ( 21 )
Best: Jejio Xovkd! ( 13 )
  Best: Helko Wprld! (2)
  Best: Helko Wprld! (2)
  Best: Helko Wprld! (2)
  Best: Helko Wprld! (2)
  Best: Hello!World! ( 1 )
  Best: Hello!World! (1)
  Best: Hello!World! ( 1 )
  Best: Hello!World! (1)
  Best: Hello!World! ( 1 )
  Best: Hello!World! (1)
  Best: Hello!World! (1)
  Best: Hello!World! ( 1 )
  Process finished with exit code 0
```

STEEPEST ASCEND אז מימשנו

שבוחר הבן המשפר ביותר ולא הראשון

```
def steepest_ascend(self, state):
    if state.fitness == 0:
        return state
    nearstates = self.calc_near_states(state)
    for city in nearstates:
        if city.fitness < state.fitness:
            state = city
        if state.fitness == 0:
            return state
    return state</pre>
```

דוגמת ריצה:

```
Best: BUv]a.Yhstm: (127)
Best: DWbqq<\\zed$ ( 105 )
Best: DWbqq3\\zed$ ( 96 )
Best: I\mqu:S^yjc" ( 80 )
Best: I^ton!Yesbh+ (58)
Best: I^ton!Yesbh+ (58)
Best: I^ton!Yesbc+ ( 55 )
Best: Iejxi#\frsd! ( 45 )
Best: I^ton!Ypsbc# (38)
Best: Iejri#\mrsd! ( 32 )
Best: Ielri#\mrsd! ( 30 )
Best: Ielli#\mrsd! ( 24 )
Best: Ielli#Zmrsd! ( 22 )
Best: Hcnpo Sowie! (21)
Best: Hcnpo Sowie! (21)
Best: Hcnpo Sowie! (21)
Best: Idkjn!Xoshc# ( 16 )
Best: Idkjn!Xoshc# ( 16 )
```

```
Best: Hekko World! ( 2 )
Best: Hello Woqld! (1)
Best: Hello Woqld! (1)
     Hello Woqld! (1)
Best:
Best: Hello Woqld! (1)
    Hello Wogld! (1)
Best:
Best: Hello Woqld! (1)
Best: Hello Woqld! (1)
Best: Hello Wogld! (1)
Best: Hello Woqld! (1)
Best: Hello Wogld! (1)
Best: Hello World! (0)
Process finished with exit code 0
```

RANDOM WALK ואז מימשנו את

```
def random_walk(self_state_walksnumber):
    mystate=state
    for i in range(walksnumber):
        newstate=self.steepest_ascend(mystate)
        if newstate.fitness<mystate.fitness:
            mystate=newstate
    return mystate</pre>
```

: שזה הכי טוב שהיה מבין שלושתם

```
C:\Users\win10\AppData\Local\Programs\Python\Python310\python.exe C:/Users/win10/PycharmProjects/AI_LAB1/main.py

Best: Kdmkq Woqke ( 12 )

Best: Henlo Workd! ( 3 )

Best: Henlo World! ( 2 )

Best: Hello World! ( 0 )

Process finished with exit code 0
```

```
def calc_near_states(self, state):
    nearstates = []
    for i in range(self.N):
        for j in range(i):
            newArr = []
            for k in range(self.N):
                 newArr.append(state.NQueens[k])
                  newstate = GAStruct(self.N, newArr)
                  tmp = newstate.NQueens[i]
                  newstate.NQueens[i] = newstate.NQueens[j]
                  newstate.NQueens[j] = tmp
                  nearstates.append(newstate)
                  self.calc_fitness_states(nearstates)
                  return nearstates
```

:עבור בעיית בול פגיעה K GENES

```
child = GAStruct("",10)
for i in range(len(GA_TARGET)):
    child.str += population[randint(0, GA_POPSIZE / 2)].str[i]
    return child
```

NQUEENS עבור בעיית K GENES

```
def k_gene_exchange(self):
    arr=[]
    for i in range(self.N):
        arr.append(0)
    child = GAStruct(self.N_arr_)
    for i in range(self.N):
        child.NQueens[i] = self.population[randint(0, self.GA_POPSIZE / 2)].NQueens[i]
    return child
```

אבור בעיית K GENES

```
def k_gene_exchange(self):
    child = BinPackingStruct()
    child.updateN(self.N)
    for i in range(self.N):
        child.arr[i] = self.population[randint(0, self.GA_POPSIZE / 2)].arr[i]
```

: סעיף אחרון השוואת אלגוריתמים

- א) כל האלגוריתמים בשתי המעבדות הם שלימים מוצאים פתרון ב) איצולינו עבור בעיית בול פגיעה ו NQUEENS במעבדה הזו
- תמיד מוצא פתרון אופטימאלי וגם במעבדה הישנה אם NQUEENS משתמשים ב MINIMAL CONFLICTS בסוף מגיעים לתוצאה הנדרשת אבל ב
- ג) במעבדה הזו מהירות ההתכנסות מאוד גבוהה בשלושת האלגוריתמים במעבדה הישנה הייתה טובה עבור בעיית ה ובול פגיעה אבל BINPACKING לפעמים דרש יותר זמו
- ד) זמן ריצה במעבדה הישנה היה מאוד מהיר למשל MINIMAL ד) זמן ריצה במעבדה היו לא איטים CONFLICT רץ מאוד מהיר וגם במעבדה הזו כולם היו לא איטים בגלל שכל איטירציה דרשה יותר זמן אבל היה פחות איטירציות