










Introducción a Lenguaje Ensamblador y Arquitectura x86-64

Arquitectura del Computador - LCC - FCEIA-UNR

11 de septiembre de 2023

Niveles de abstracción para una computadora¹

Application Software		Programs
Operating Systems		Device Drivers
Architecture		Instructions Registers
Micro-architecture		Datapaths Controllers
Logic		Adders Memories
Digital Circuits		AND Gates NOT Gates
Analog Circuits		Amplifiers Filters
Devices		Transistors Diodes
Physics		Electrons

¹Harris, David and Harris, Sarah L. Digital design and computer architecture. Morgan Kaufmann, 2010.

Niveles de abstracción para una computadora

- ▶ El nivel de abstracción **Arquitectura** describe una computadora desde la perspectiva del programador.
- ▶ Por ejemplo, la arquitectura Intel x86 está definida por un conjunto de instrucciones y registros.
- ▶ Sin embargo, una arquitectura particular puede implementarse mediante diferentes microarquitecturas con diferentes relaciones de precio/rendimiento/potencia.
- ▶ Por ejemplo, Intel y Advanced Micro Devices (AMD) venden varios microprocesadores (con diferentes microarquitecturas) que pertenecen a la misma arquitectura.

La arquitectura x86-64

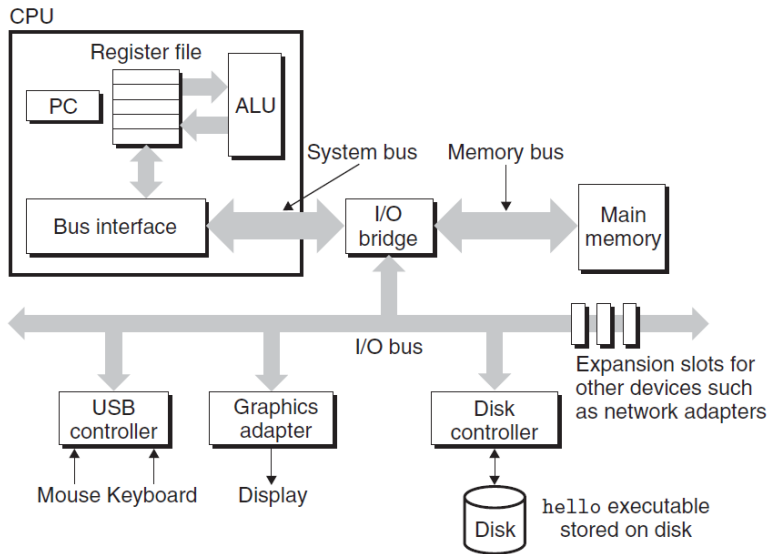
- ▶ La arquitectura x86-64 es una ampliación de la arquitectura x86 lanzada por Intel con el procesador Intel 8086 en el año 1978 como una arquitectura de 16 bits.
- ▶ Luego evolucionó a una arquitectura de 32 bits cuando apareció el procesador Intel 80386 en el año 1985, denominada inicialmente i386 o x86-32 y finalmente IA-32.
- ▶ Desde 1999 hasta el 2003, AMD amplió esta arquitectura de 32 bits de Intel a una de 64 bits y la llamó x86-64 en los primeros documentos y posteriormente AMD64.
- ▶ Intel pronto adoptó las extensiones de la arquitectura de AMD bajo el nombre de IA-32e o EM64T, y finalmente la denominó Intel 64.

La arquitectura x86-64

- ▶ La arquitectura x86-64 (AMD64 o Intel 64) es de tipo CISC (Complex Instruction Set Computer).
- ▶ Registros y buses de datos y direcciones de 64 bits.
- ▶ También permite operaciones con valores de 256, 128, 32, 16 y 8 bits.
- ▶ SSE (Streaming SIMD² Extensions).
- ▶ Soporte mucho mayor al espacio de direcciones virtuales y físicas.

²SIMD (del inglés Single Instruction, Multiple Data, en español: “una instrucción, múltiples datos”).

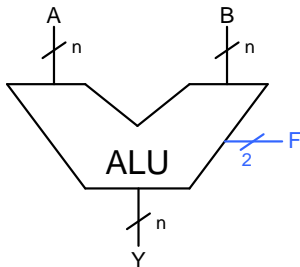
Organización del hardware de una computadora típica³



³Bryant, Randal E and David Richard, O'Hallaron and David Richard, O'Hallaron. Computer systems: a programmer's perspective. 2015.

La ALU

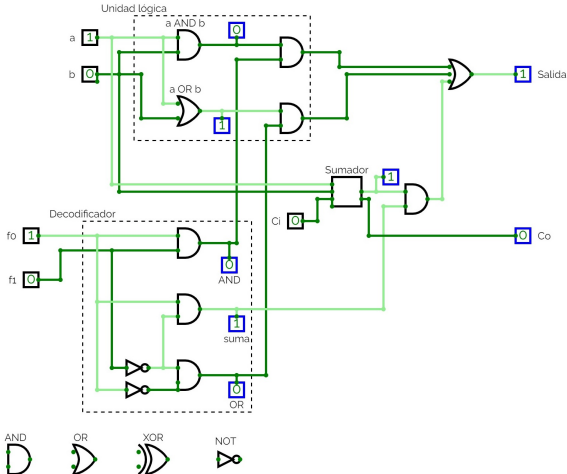
- ▶ La unidad aritmética/lógica (ALU) realiza una variedad de operaciones matemáticas y lógicas en una sola unidad.
- ▶ Por ejemplo, una ALU típica puede realizar operaciones de suma, resta, comparación de magnitudes y operaciones AND y OR, etc.
- ▶ La ALU forma el corazón de una computadora.
- ▶ Esquema de una ALU muy simple con entradas de n bits y solo 4⁴ operaciones:



⁴Con dos entradas de control se pueden codificar 2^2 operaciones.

La ALU

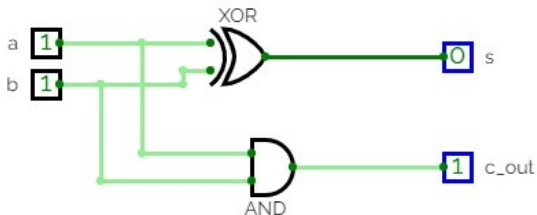
Esquema muy simplificado de una ALU muy simple que solo realiza dos operaciones lógicas (AND y OR) y la suma entre dos bits:



f0	f1	Operación
0	0	OR
0	1	-----
1	0	Suma
1	1	AND

El semi-sumador (half-adder)

El semi-sumador permite sumar dos bits y además realiza el cálculo del acarreo hacia la etapa siguiente.



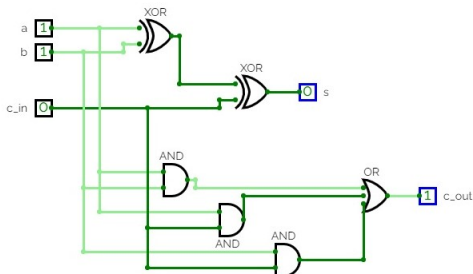
Expresiones lógicas:

$$s = a \text{ XOR } b$$

$$c\text{-out} = a \text{ AND } b$$

El sumador (full-adder)

- ▶ El sumador permite sumar dos bits más el acarreo de la etapa anterior y calcular el acarreo hacia la etapa siguiente.
- ▶ Con un conjunto de N sumadores podemos sumar números de N bits.



Expresiones lógicas:

$$s = (a \text{ XOR } b) \text{ XOR } c_{\text{in}}$$

$$c_{\text{out}} = a \text{ AND } b \text{ OR } c_{\text{in}}(a \text{ XOR } b)$$

Registros de propósito general

63	31	15	7	0	
rax	eax	ax	ah	al	Valor de retorno – <i>Callee saved</i>
rbx	ebx	bx	bh	bl	<i>Callee saved</i>
rcx	ecx	cx	ch	cl	4º argumento – <i>Caller saved</i>
rdx	edx	dx	dh	dl	3º argumento – <i>Caller saved</i>
rsi	esi	si		sil	2º argumento – <i>Caller saved</i>
rdi	edi	di		dil	1º argumento – <i>Caller saved</i>
rbp	ebp	bp		bpl	<i>Callee saved</i>
rsp	esp	sp		spl	Puntero de pila – <i>Callee saved</i>
r8	r8d	r8w		r8b	5º argumento – <i>Caller saved</i>
r9	r9d	r9w		r9b	6º argumento – <i>Caller saved</i>
r10	r10d	r10w		r10b	<i>Caller saved</i>
r11	r11d	r11w		r11b	<i>Caller saved</i>
r12	r12d	r12w		r12b	<i>Callee saved</i>
r13	r13d	r13w		r13b	<i>Callee saved</i>
r14	r14d	r14w		r14b	<i>Callee saved</i>
r15	r15d	r15w		r15b	<i>Callee saved</i>

Lenguaje ensamblador de x86-64

- ▶ El hardware de la computadora sólo entiende 1 y 0, por lo que las instrucciones se codifican como números binarios en un formato llamado **lenguaje de máquina**.
- ▶ Los microprocesadores son sistemas digitales que leen y ejecutan instrucciones en lenguaje de máquina.
- ▶ Sin embargo, el lenguaje de máquina es muy tedioso y por lo tanto se prefiere representar las instrucciones en un formato simbólico llamado **lenguaje ensamblador**.

Lenguaje ensamblador de x86-64

Lenguaje de máquina

```
55
48 89 e5
8b 05 d9 2e 00 00
83 c0 02
89 05 d8 2e 00 00
8b 05 ca 2e 00 00
01 c0
89 05 ca 2e 00 00
b8 00 00 00 00
5d
c3
```

Lenguaje ensamblador

```
push    %rbp
mov     %rsp,%rbp
mov     0x2ed9(%rip),%eax
add     $0x2,%eax
mov     %eax,0x2ed8(%rip)
mov     0x2eca(%rip),%eax
add     %eax,%eax
mov     %eax,0x2eca(%rip)
mov     $0x0,%eax
pop     %rbp
ret
```

Lenguaje ensamblador de x86-64

Sintaxis AT&T

En general, las instrucciones se escriben como:

operadorS <operando origen>, <operando destino>

donde:

- ▶ **S** es el sufijo de tamaño.
- ▶ Los operandos pueden ser:
 - ▶ Valores inmediatos: \$5, \$0x4000, etc.
 - ▶ Registros: %rax, %ebx, etc.
 - ▶ Direcciones de memoria: 0x4000, a, etc.

Sufijos

- ▶ Las instrucciones llevan sufijos que indican el tamaño de los operandos.
- ▶ Es recomendable poner siempre el sufijo correspondiente.

Sufijo	Denominación	Tamaño (bytes)	Equivalente en C
b	<i>Byte</i>	1	char
w	<i>Word</i>	2	short
l	<i>Double word (o long)</i>	4	int
q	<i>Quad word</i>	8	long int
t	<i>Ten</i>	10	_____
s	<i>Single precision float</i>	4	float
d	<i>Double precision float</i>	8	double

Instrucción MOV

Forma general:

```
movS <operando origen>, <operando destino>
```

Diferentes formas que puede tomar la instrucción:

```
movS <registro>, <registro>
```

```
movS <memoria>, <registro>
```

```
movS <registro>, <memoria>
```

```
movS <valor inmediato>, <memoria>
```

```
movS <valor inmediato>, <registro>
```

Ejemplos:

```
movq %rax, %rbx
```

```
movl a, %ebx
```

```
movb %bl, a
```

```
movw $0xff, a
```

```
movl $45, %eax
```


Primer programa muy básico

```
.global main
main:
    movq $0, %rax    # Comentarios aquí!
    ret
```

Lo podemos compilar como:

```
gcc -o ejemplo ejemplo.c
```

y ejecutar como

```
./ejemplo
```

Este programa es equivalente al siguiente programa en C:

```
int main(){
    return 0;
}
```

Algunas instrucciones básicas

► Instrucción ADD

`addS <operando fuente>, <operando destino>`

Realiza la suma:

`<operando destino=operando fuente + operando destino>`

► Instrucción SUB

`subS <operando fuente>, <operando destino>`

Realiza la resta:

`operando destino = operando destino - operando fuente.`

► Instrucción INC

`incq %rax`

es equivalente a `addq $1, %rax`

► Instrucción XOR

`xorS <operando fuente>, <operando destino>`

Realiza la operación lógica xor bit a bit.

► Instrucción RET

`ret`

Esta instrucción se utiliza para hacer un retorno de subrutina.

Trabajando con subregistros

Ejemplo 1: (subregistros.s)

```
.global main
main:
    movq $-1, %rax
    movb $0, %al
    movw $0, %ax
    movl $0, %eax
    ret
```

Ejemplo 2: (suma_subregistros.s)

```
.global main
main:
    movb $-1, %al
    addb $1, %al
    movl $-1, %eax
    addl $1, %eax
    ret
```