

Cálculo - III

Samuel Fortunato

17 de janeiro de 2026

Conteúdo

| | | |
|----------|---|----------|
| 1 | Integração múltipla | 2 |
| 1.1 | Integrais em \mathbb{R}^2 | 2 |
| 1.1.1 | Tipos de domínio: | 2 |
| 1.1.2 | Cálculo do integral | 3 |
| 1.2 | Integrais em \mathbb{R}^3 | 3 |
| 1.2.1 | Tipos de domínio: | 3 |
| 1.2.2 | Cálculo do integral | 3 |
| 1.3 | Mudança de coordenadas | 4 |
| 1.3.1 | Coordenadas polares | 4 |
| 1.3.2 | Coordenadas cilíndricas | 4 |
| 1.3.3 | Coordenadas esféricas | 4 |
| 2 | Complexos | 6 |
| 3 | Séries de Fourier | 7 |
| 3.1 | Produto interno de funções - revisão | 7 |
| 3.2 | Séries de Fourier | 7 |
| 3.2.1 | Forma exponencial complexa | 7 |
| 3.2.2 | Forma trigonométrica | 7 |
| 4 | Equações derivadas parciais | 8 |
| 4.1 | Método de Características | 8 |
| 4.1.1 | Forma da equação | 8 |
| 4.1.2 | Solução | 8 |
| 4.2 | Classificação de equações lineares de segunda ordem | 8 |
| 4.3 | Método de Fourier (separação de variáveis) | 9 |
| 4.3.1 | Condições de fronteira e iniciais | 9 |
| 4.3.2 | Condição inicial com $f(x)$ arbitrária | 10 |

1 Integração múltipla

1.1 Integrais em \mathbb{R}^2

Com $\mathbb{D} \in \mathbb{R}^2$ sendo o domínio de integração:

$$\int \int_{\mathbb{D}} f(x, y) dx dy$$

1.1.1 Tipos de domínio:

- **Tipo 1:**

$$\boxed{a < x < b} \quad \wedge \quad \boxed{f_1(x) < y < f_2(x)}$$

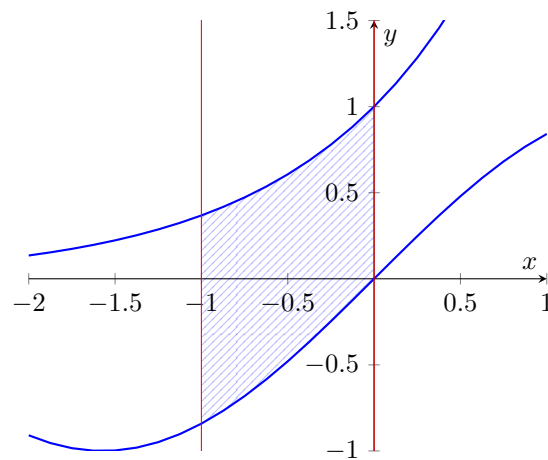


Figura 1: Domínio de **tipo 1**

- **Tipo 2:**

$$\boxed{g_1(y) < x < g_2(y)} \quad \wedge \quad \boxed{c < y < d}$$

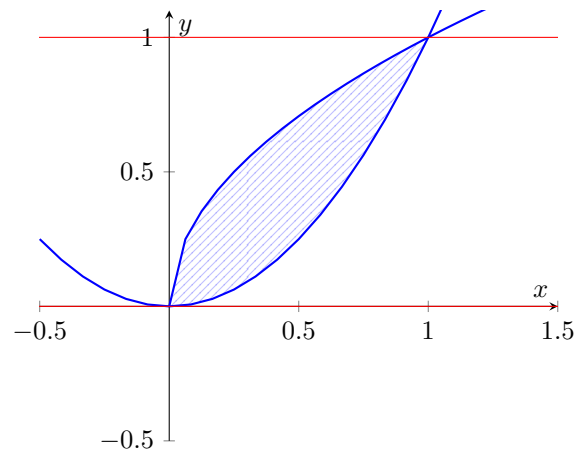


Figura 2: Domínio de **tipo 2**

1.1.2 Cálculo do integral

Seja \mathbb{D} um domínio de **tipo 1**:

$$\int \int_{\mathbb{D}} f(x, y) dx dy = \int_a^b \left(\int_{f_1(x)}^{f_2(x)} f(x, y) dy \right) dx$$

Seja \mathbb{D} um domínio de **tipo 2**:

$$\int \int_{\mathbb{D}} f(x, y) dx dy = \int_c^d \left(\int_{g_1(x)}^{g_2(x)} f(x, y) dx \right) dy$$

Se o domínio for de tipo 1 e tipo 2, os dois integrais **são iguais**.

1.2 Integrais em \mathbb{R}^3

Com domínio de integração $\mathbb{V} \in \mathbb{R}^3$:

$$\int \int \int_{\mathbb{V}} f(x, y, z) dx dy dz$$

1.2.1 Tipos de domínio:

- **Tipo 1:**

$$f_1(x, y) < z < f_2(x, y) \quad , \quad \text{para todo } (x, y) \in \mathbb{B}$$

Onde \mathbb{B} é um domínio de tipo 1 ou 2 em \mathbb{R}^2 .

- **Tipo 2** (relativamente a XoY):

$$a < z < b \quad \wedge \quad (x, y) \in A(z)$$

Sendo $A(z)$ uma secção paralela ao plano XoY .

1.2.2 Cálculo do integral

Se \mathbb{V} for um domínio de **tipo 1**:

$$\int \int \int_{\mathbb{V}} f(x, y, z) dx dy dz = \int \int_{\mathbb{B}} \left(\int_{f_1(x, y)}^{f_2(x, y)} f(x, y, z) dz \right) dx dy$$

Se \mathbb{V} for um domínio de **tipo 2**:

$$\int \int \int_{\mathbb{V}} f(x, y, z) dx dy dz = \int_a^b \left(\int \int_{A(z)} f(x, y, z) dx dy \right) dz$$

1.3 Mudança de coordenadas

Dada uma mudança de coordenadas $(u, v) \rightarrow (x, y) = s(u, v)$, do domínio $\mathbb{D}_{u,v}^*$ para $\mathbb{D}_{x,y}$, o integral em (x, y) pode ser calculado como:

$$\int \int_{\mathbb{D}_{x,y}} f(x, y) dx dy = \int \int_{\mathbb{D}_{u,v}^*} f(x(u, v), y(u, v)) \left| \det \left[\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right] \right| du dv$$

1.3.1 Coordenadas polares

A mudança de variável para coordenadas polares é dada por:

$$s(r, \theta) = \begin{cases} x = r \cos(\theta) \\ y = r \sin(\theta) \end{cases}$$

Ao mudar para coordenadas polares, o Jacobiano dá a mudança:

$$dx dy = r dr d\theta$$

1.3.2 Coordenadas cilíndricas

A mudança de variável para coordenadas cilíndricas é dada por:

$$s(r, \theta, z) = \begin{cases} x = r \cos(\theta) \\ y = r \sin(\theta) \\ z = z \end{cases}$$

Ao mudar para coordenadas cilíndricas, o Jacobiano dá a mudança:

$$dx dy dz = r dr d\theta dz$$

1.3.3 Coordenadas esféricas

A mudança de variável para coordenadas esféricas é dada por:

$$s(R, \theta, \varphi) = \begin{cases} x = R \cos(\theta) \sin(\varphi) \\ y = R \sin(\theta) \sin(\varphi) \\ z = R \cos(\varphi) \end{cases}$$

Ao mudar para coordenadas esféricas, o Jacobiano dá a mudança:

$$dx \, dy \, dz = R^2 \sin(\varphi) \, dR \, d\theta \, d\varphi$$

2 Complexos

3 Séries de Fourier

3.1 Produto interno de funções - revisão

$$\langle f, g \rangle = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(x) \overline{g(x)} dt$$

3.2 Séries de Fourier

3.2.1 Forma exponencial complexa

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{in\omega t}$$

$$c_n = \frac{1}{T} \langle f, e^{in\omega t} \rangle = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-in\omega t} dt$$

3.2.2 Forma trigonométrica

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} [a_k \cos(k\omega t) + b_k \sin(k\omega t)]$$

$$\frac{a_0}{2} = c_0 = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) dt$$

$$a_k = c_k - c_{-k} = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos(k\omega t) dt$$

$$b_n = i(c_k - c_{-k}) = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin(k\omega t) dt$$

4 Equações derivadas parciais

4.1 Método de Características

4.1.1 Forma da equação

Equações (quase) lineares de primeira ordem:

$$au_x + bu_y = c$$

- **Função incógnita:** $u = u(x, y)$
- **Funções conhecidas:** $a = a(x, y)$, $b = b(x, y)$, $c = c(x, y, u)$

4.1.2 Solução

A solução é dada pela solução do sistema de EDOs:

$$\begin{aligned}x'(s) &= a(x, y) \\ y'(s) &= b(x, y) \\ u'(s) &= c(x, y, u(x, y))\end{aligned}$$

ou equivalentemente:

$$ds = \frac{dx}{a} = \frac{dy}{b} = \frac{du}{c} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{dx}{a} = \frac{dy}{b} \\ \frac{dx}{a} = \frac{du}{c} \end{cases}$$

Ao resolver o sistema, obtemos duas constantes de integração C_1 e C_2 . Podemos obter a solução geral da EDP através da relação entre as constantes:

$$C_2 = f(C_1)$$

4.2 Classificação de equações lineares de segunda ordem

Forma geral da EDP linear de segunda ordem em 2D:

$$Au_{xx} + Bu_{xy} + Cu_{yy} + Du_x + Eu_y + Fu = G$$

Os termos de ordem superior são mais importantes para a natureza da equação, logo a classificação da EDP é feita através do discriminante:

$$B(x, y)^2 - 4A(x, y)C(x, y)$$

- $B^2 - 4AC > 0$ - equação **hiperbólica**
ex: equação da onda
- $B^2 - 4AC = 0$ - equação **parabólica**
ex: equação do calor
- $B^2 - 4AC < 0$ - equação **elíptica**
ex: equação de Laplace

A , B e C são funções, logo o **tipo pode mudar em função de x e y** .

4.3 Método de Fourier (separação de variáveis)

Procuram se soluções da forma:

$$u(x, y) = X(x)T(y)$$

Estas soluções correspondem à ideia de "ondas estacionárias": soluções cujo perfil X é constante no tempo mas com intensidade variável T .

Tendo como exemplo a equação do calor: $u_t = u_{xx}$, temos:

$$u_t = X(x)T'(t) \quad , \quad u_{xx} = X''(x)T(t) \\ X(x)T'(t) = X''(x)T(t)$$

ou seja:

$$\frac{T'(t)}{T(t)} = \frac{X''(x)}{X(x)} = -\lambda$$

Assim sendo, temos duas EDOs lineares das quais sabemos as soluções para $\lambda > 0$:

$$T'(t) = -\lambda T(t) \quad \Rightarrow \quad T(t) = Ce^{-\lambda t} \\ X''(x) = -\lambda X(x) \quad \Rightarrow \quad X(x) = A \cos(\sqrt{\lambda}x) + B \sin(\sqrt{\lambda}x)$$

logo obtemos duas soluções possíveis da equação:

$$u(x, t) = Ce^{-\lambda t} \cos(\sqrt{\lambda}x)$$

$$u(x, t) = Ce^{-\lambda t} \sin(\sqrt{\lambda}x)$$

Para escolhermos entre estas soluções, usamos as condições de fronteira.

4.3.1 Condições de fronteira e iniciais

Para obtermos soluções específicas precisamos de:

- Uma condição inicial: $u(x, 0) = f(x)$
- Condições de fronteira: valores de u ou suas derivadas em 0 e L .

As condições de fronteira mais comuns são:

- **Condição de Dirichlet:** "arrefecimento perfeito", temperatura constante em 0 na fronteira

$$u(0, t) = u(L, t) = 0$$

Para verificar a condição nula nos extremos a função $f(x)$ deve ter apenas a componentente seno, com $\sqrt{\lambda}L = n\pi$, logo, se $f(x) = \sin(\frac{n\pi}{L}x)$, então:

$$\sqrt{\lambda} = \frac{n\pi}{L}, \quad n \in \mathbb{N}$$

$$u(x, t) = e^{-(\frac{\pi n}{L})^2 t} \sin(\frac{\pi n}{L} x)$$

- **Condição de Neumann:** "isolamento perfeito", fluxo de calor nulo na fronteira

$$u_x(0, t) = u_x(L, t) = 0$$

Para verificar a condição de derivada nula nos extremos a função $f(x)$ deve ter apenas a componente cosseno, com $\sqrt{\lambda}L = n\pi$, logo, se $f(x) = \cos(\frac{\pi n}{L}x)$, então:

$$\sqrt{\lambda} = \frac{n\pi}{L}, \quad n \in \mathbb{N}_0$$

$$u(x, t) = e^{-(\frac{\pi n}{L})^2 t} \cos(\frac{\pi n}{L} x)$$

4.3.2 Condição inicial com $f(x)$ arbitrária

Condições de fronteira de Dirichlet ($u(0, t) = u(L, t) = 0$)

Para uma condição inicial $u(x, 0) = f(x)$ onde $f(x)$ é contínua (por partes) e admite a decomposição:

$$f(x) = \sum_{n=1}^{+\infty} \beta_n \sin(\frac{n\pi}{L} x)$$

onde

$$\beta_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \sin(\frac{n\pi}{L} x) dx$$

então a solução $u(x, t)$ é dada por:

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} \beta_n e^{-(\frac{n\pi}{L})^2 t} \sin(\frac{n\pi}{L} x)$$

Condições de fronteira de Neumann ($u_x(0, t) = u_x(L, t) = 0$) Para condições de fronteira de Neumann, a decomposição de $f(x)$ é feita em cossenos:

$$f(x) = \frac{\alpha_0}{2} + \sum_{n=1}^{+\infty} \alpha_n \cos(\frac{n\pi}{L} x)$$

com

$$\alpha_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \cos(\frac{n\pi}{L} x) dx$$

e a solução $u(x, t)$ é dada por:

$$u(x, t) = \frac{\alpha_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \alpha_n e^{-(\frac{n\pi}{L})^2 t} \cos(\frac{n\pi}{L} x)$$