Ejercicio 5:

Muestre con detalle que la sustitución hacia adelante se expresa como: $X_i = b_i - \sum_{j=0}^{i-1} A_{ij} x_i$

Solución: Para demostrar La expresión anterior, se considera el signiente sistema hiangular inserior: $\begin{bmatrix} A_{10} & O \\ A_{11} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$. Esto no es más que Ax = b

Lo anterior se resuelhe como
$$X_1 = b_1$$
; $X_2 = (b_2 - A_1, X_1)$

$$A_{2,2}$$

Para un sistema 3 x 3 se tendría
$$\begin{bmatrix} A_{11} & 0 & 0 \\ A_{21} & A_{22} & 0 \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} y$$
 su solución sería $x_1 = \frac{b_1}{A_{11}}$; $x_2 = \frac{(b_2 - A_{21}x_1)}{A_{22}}$; $x_3 = \frac{(b_3 - A_{31}x_1 - A_{22}x_2)}{A_{33}}$

The manera general, para un sistema nxh, se tendría:
$$x_i = \frac{b_i - \sum_{j=0}^{i-1} A_{ij} \cdot x_j}{A_{ii}}$$