



UNIVERSIDAD POLITÉCNICA
DE LA ZONA METROPOLITANA DE GUADALAJARA

Universidad Politécnica de la Zona Metropolitana de Guadalajara

Ing. Mecatrónica

PROGRAMACION DE ROBOTS INDUSTRIALES

Maestro: Carlos Enrique Moran Garabito

Alumnos: Martínez Hernández Samuel Caleb

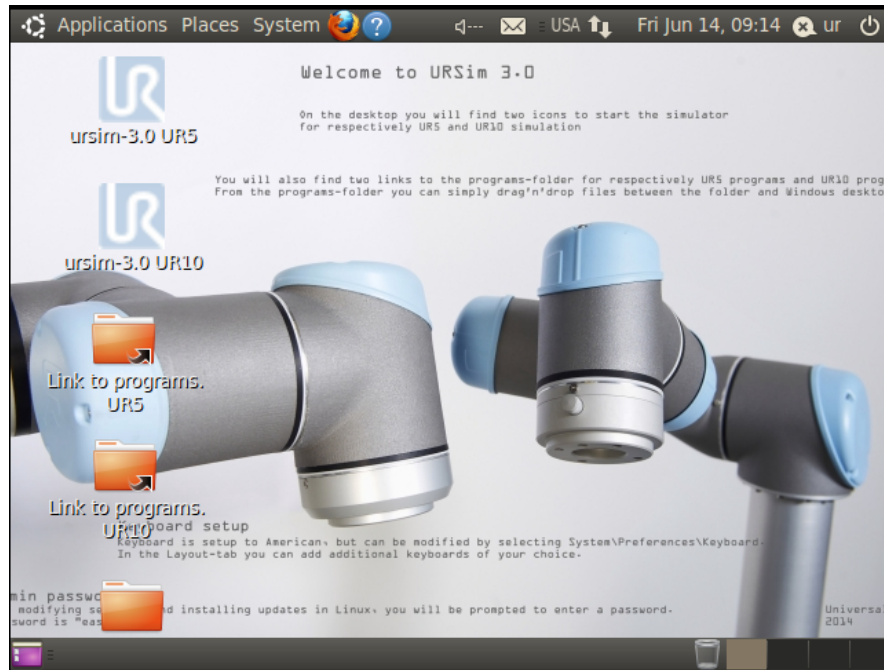
Flores Macias Cesar Fabian

Canales Ochoa Fabian


Marco Teorico:

UR_Sim es un simulador de la empresa “Universal Robots”, con un programa capaz de realizar programación de robots industrial de 5kg o 10kg, con una funcione de no solo simularlo y verlo gráficamente, sino de poder ejecutarlo si se tiene un robot físico.

La manera de instalarlo



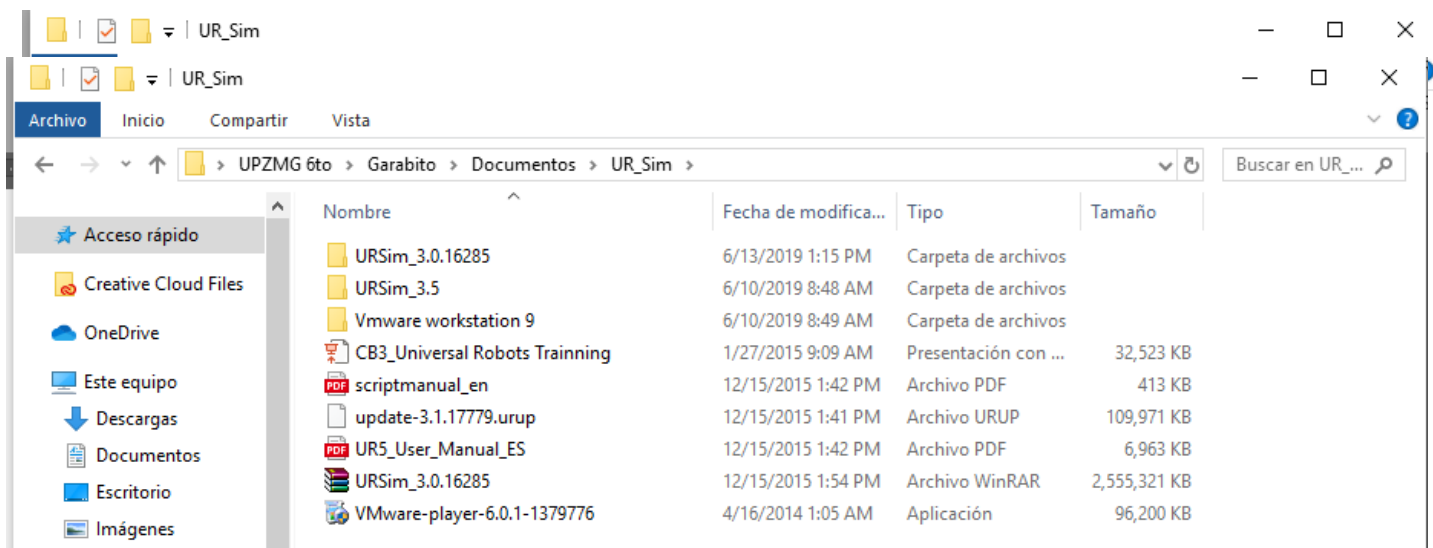
Inicialmente tenemos la carpeta con el nombre “UR_Sim”

 UR_Sim

6/13/2019 1:15 PM

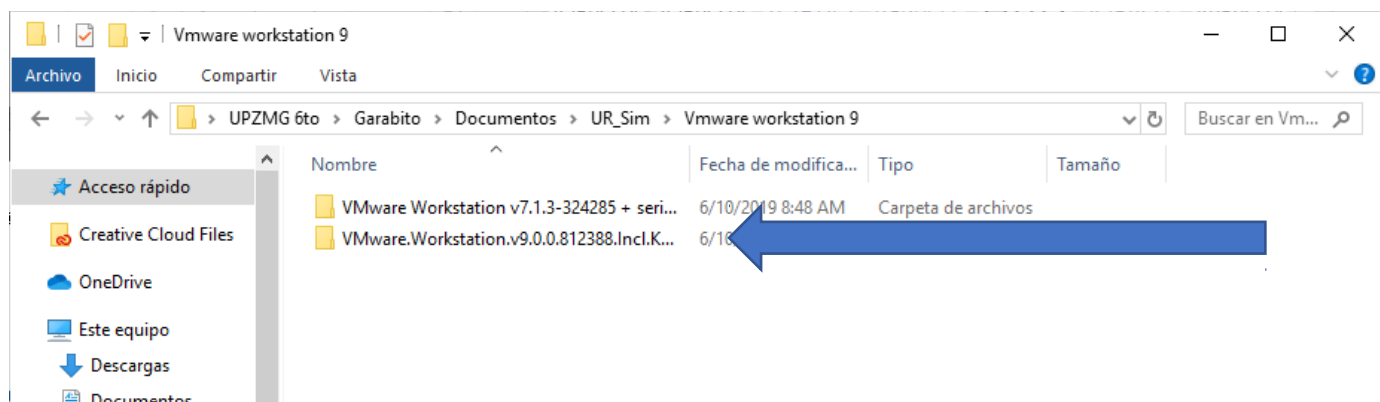
Carpeta de archivos

Dentro tendremos los siguientes Archivos

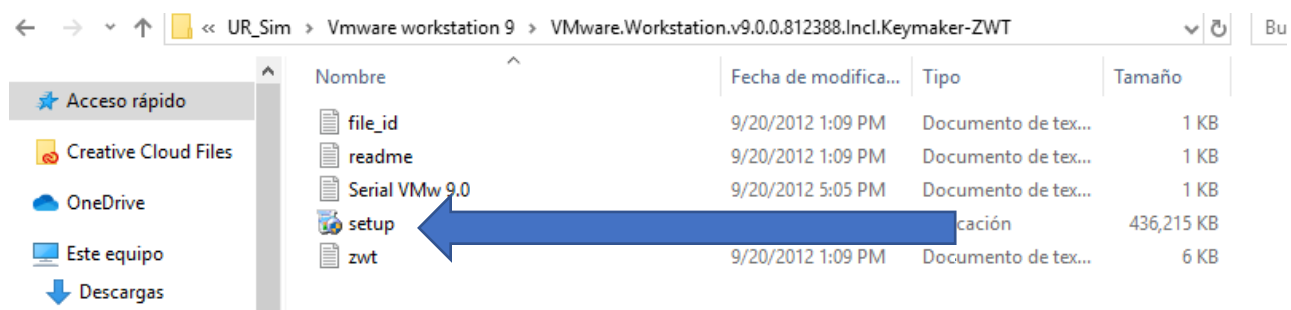


Abriremos la carpeta de "Vmware workstation 9"

Nos aparecen las siguientes carpetas, y abriremos "VMware.Workstation.v9.0.0.812388.Incl.Keymaker-ZWT"



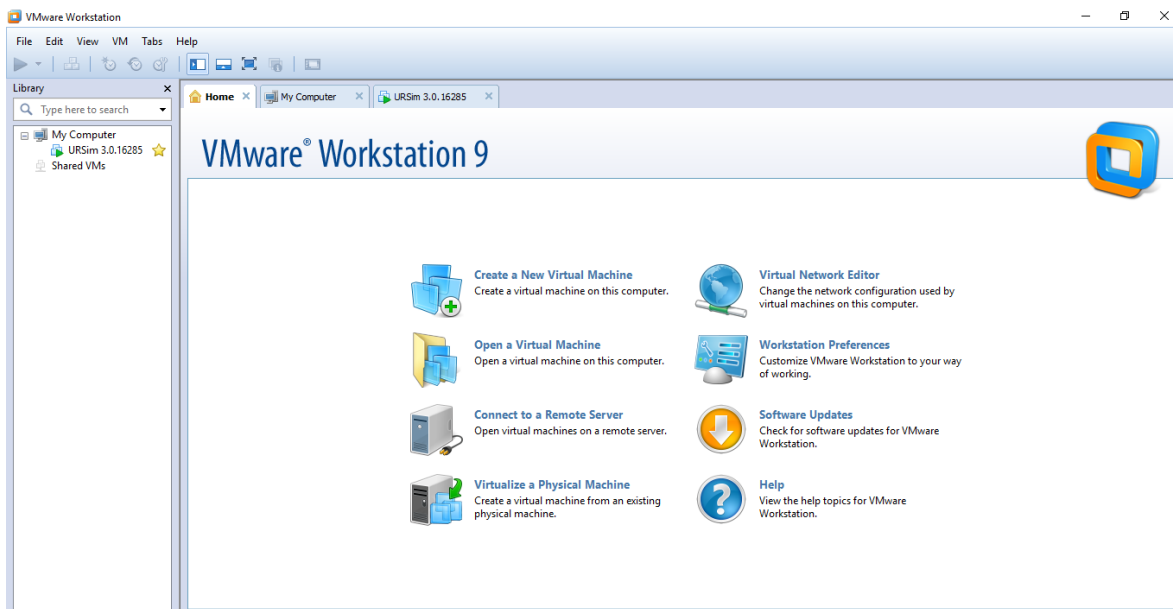
Instalamos e "setup"



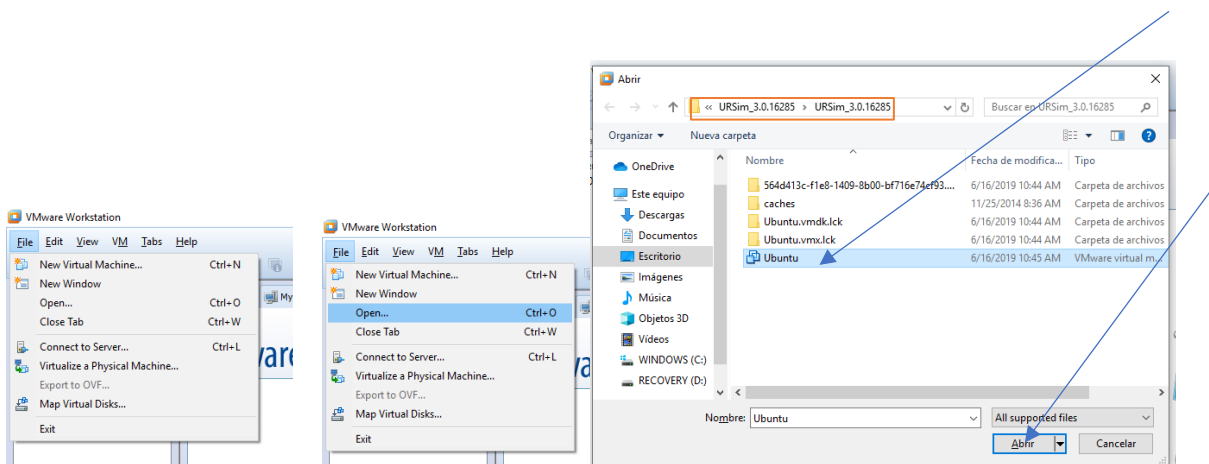
Se los Instalara el “VMware Workstation”



Esto nos aparece al abrirlo

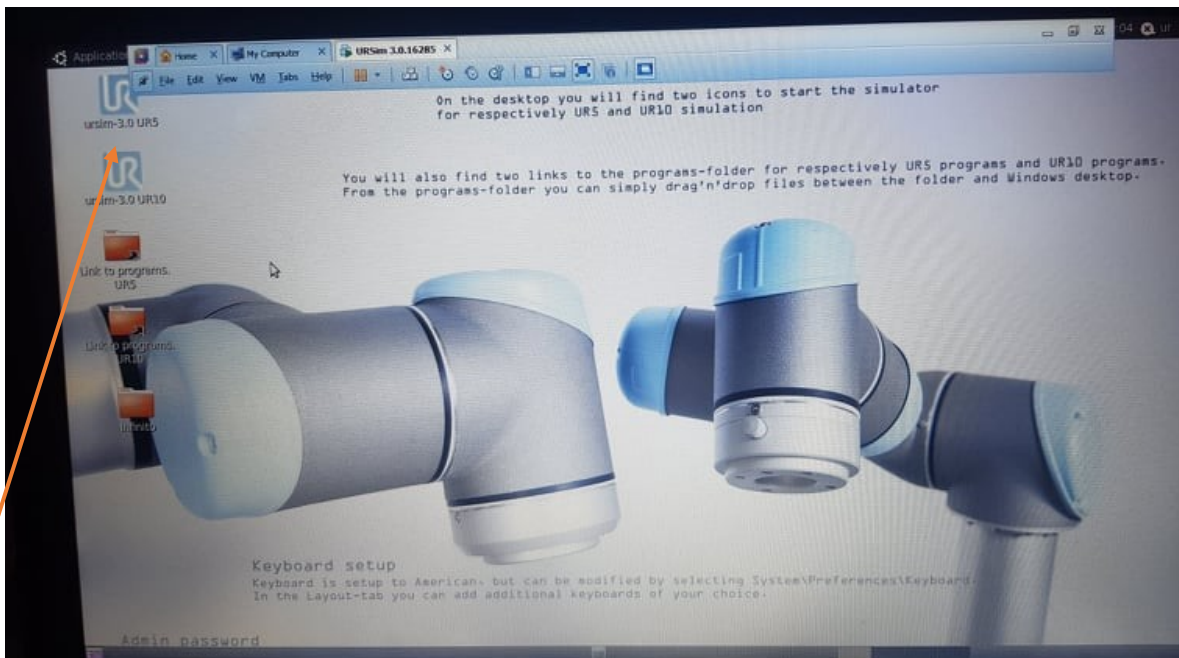


Instalamos la maquina virtual de la siguiente manera

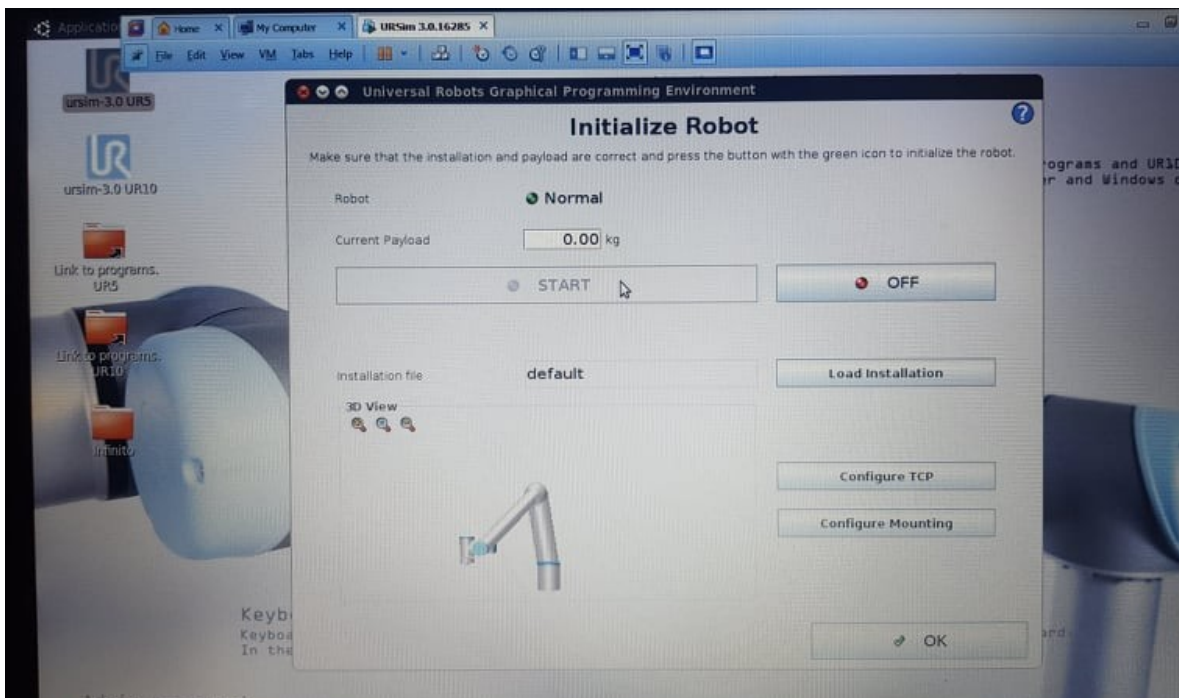


Y ya tendremos instalado el sistema con el programa de simulaciòn

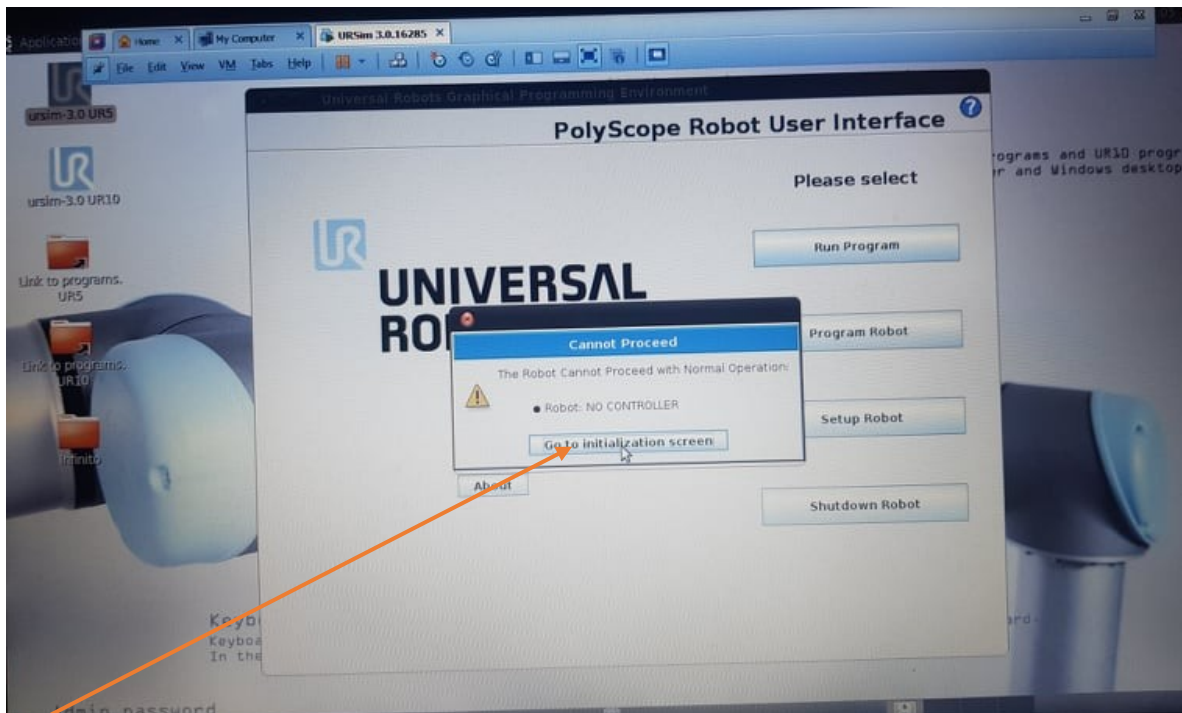
Al ejecutar la maquina virtual este es su escritorio



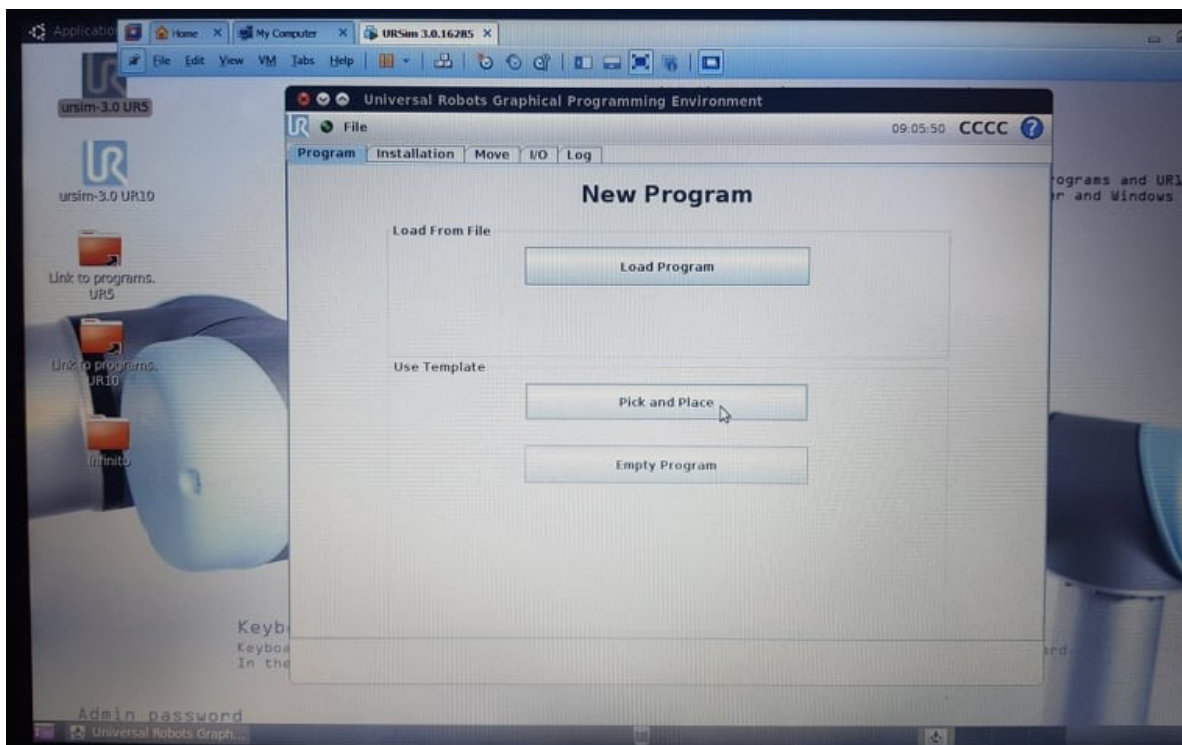
Este es el programa de utilizaremos, lo abriremos



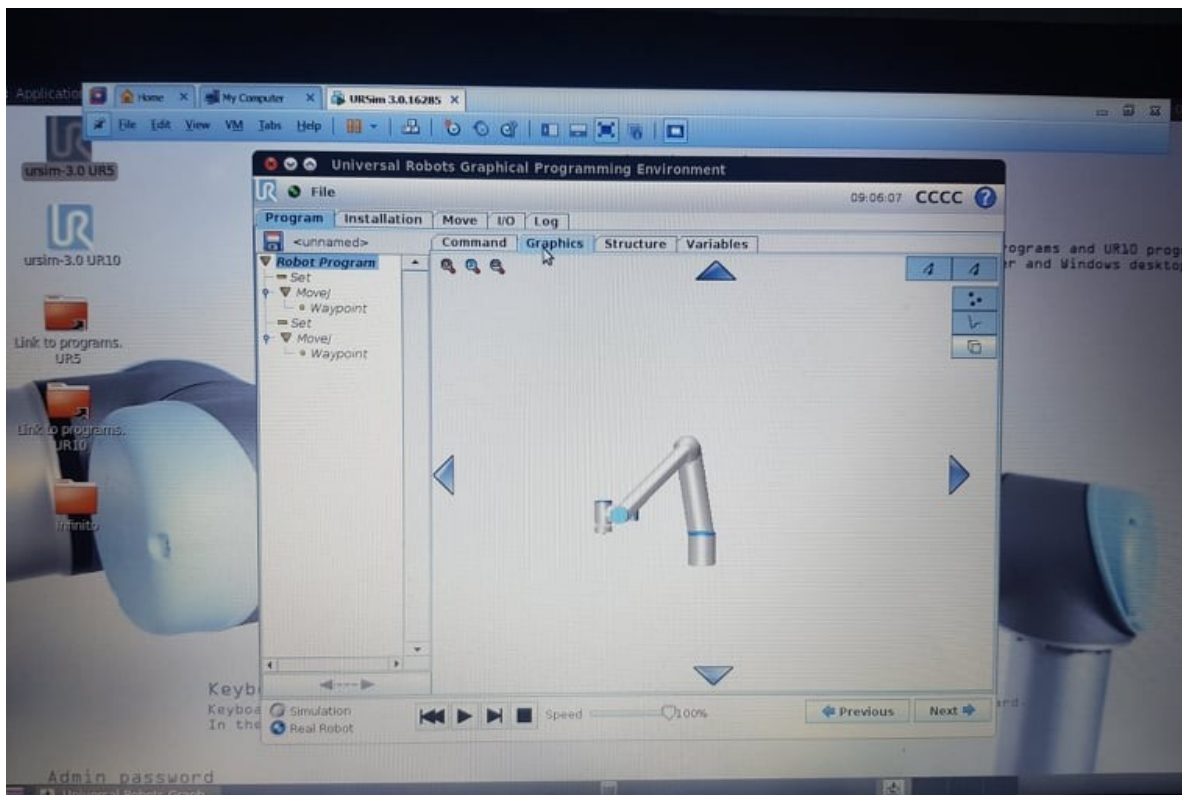
Le daremos "Ok" y nos abraira esta ventana



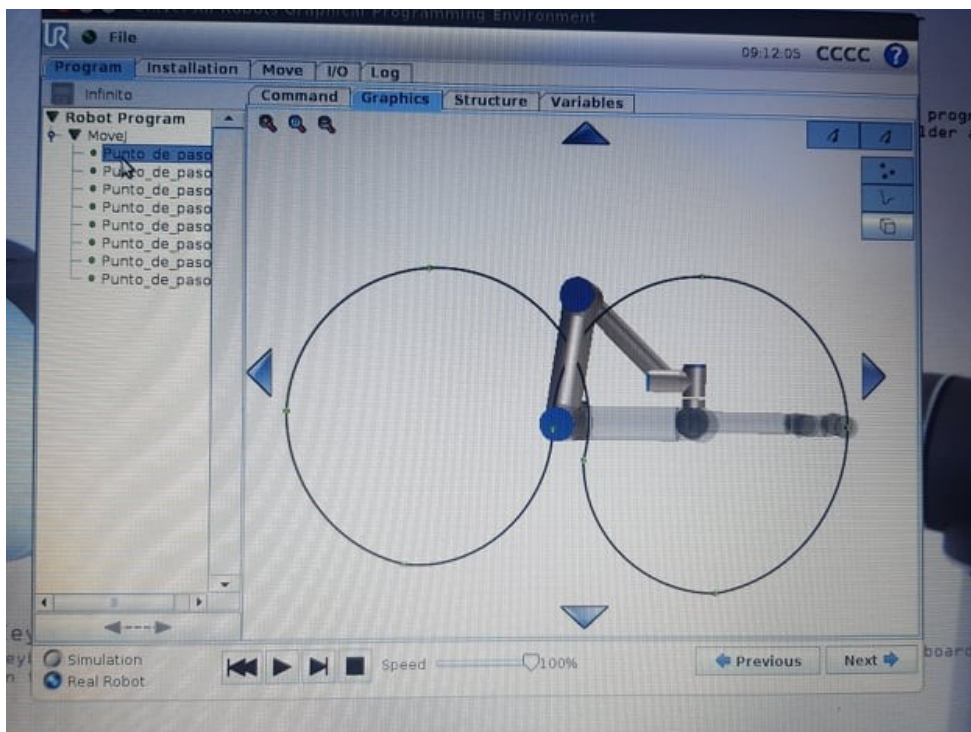
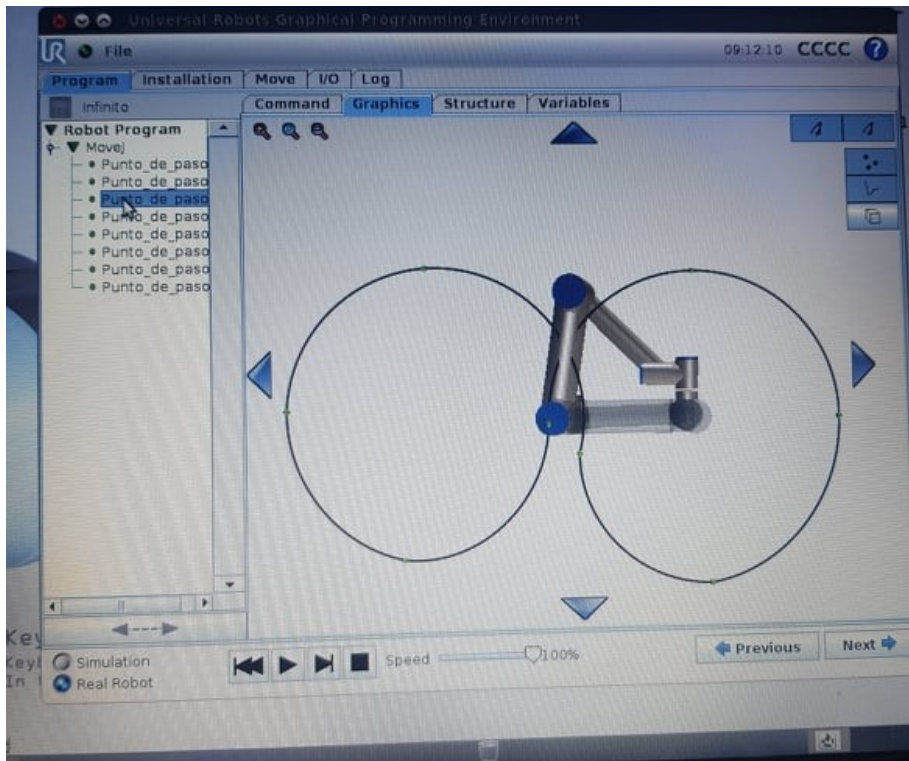
Daremos click "Go To Instalation" y abraira una nueva pantalla donde seleccionaremos "Pick and Place"

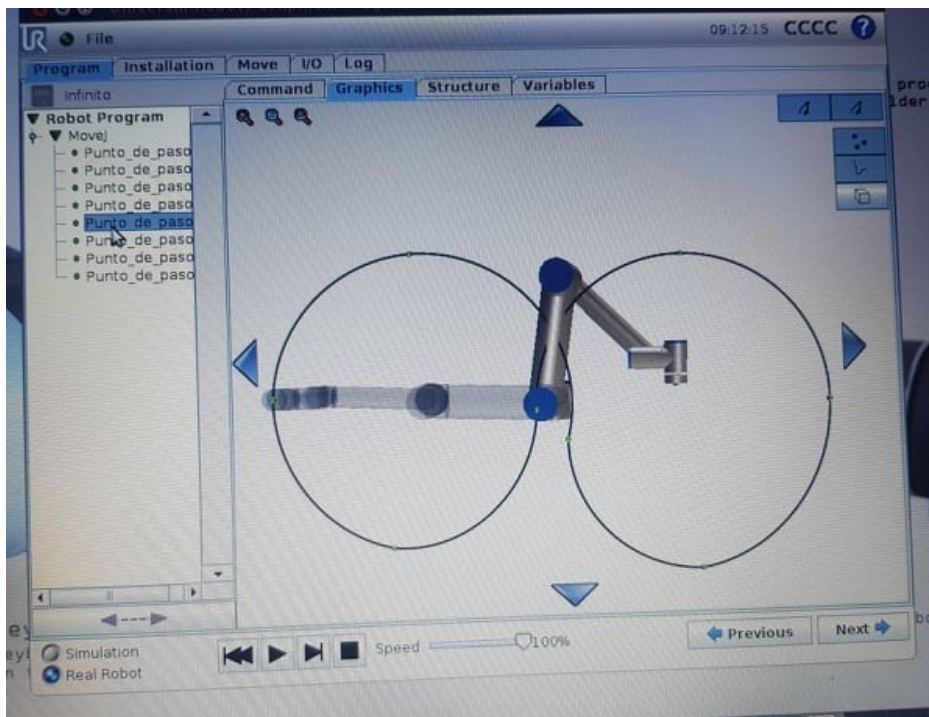
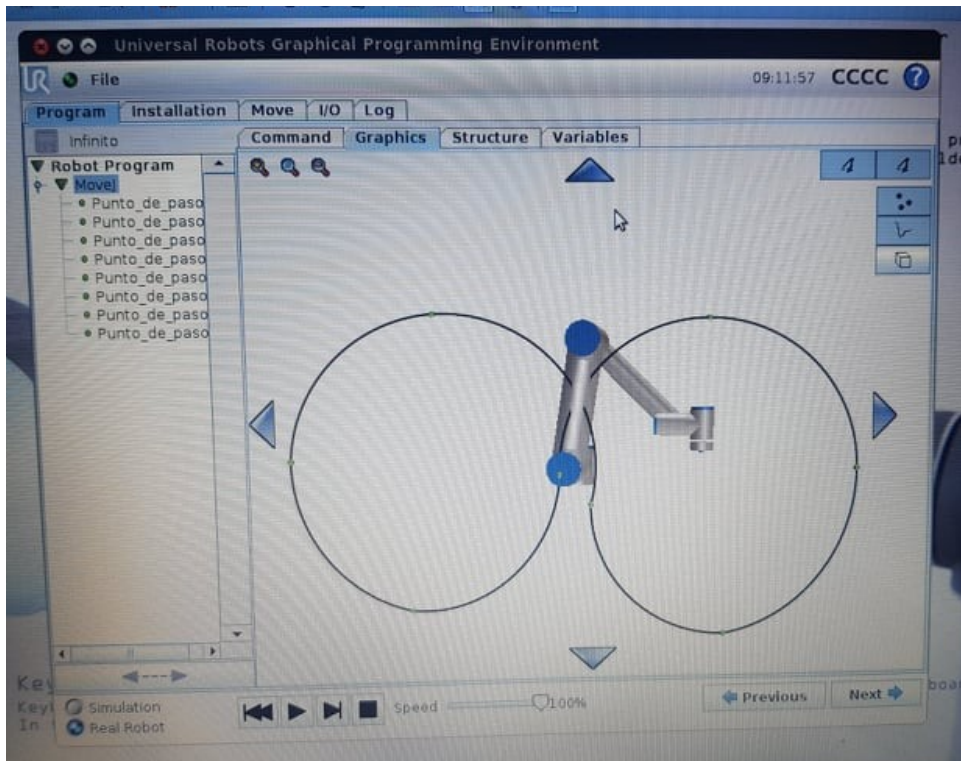


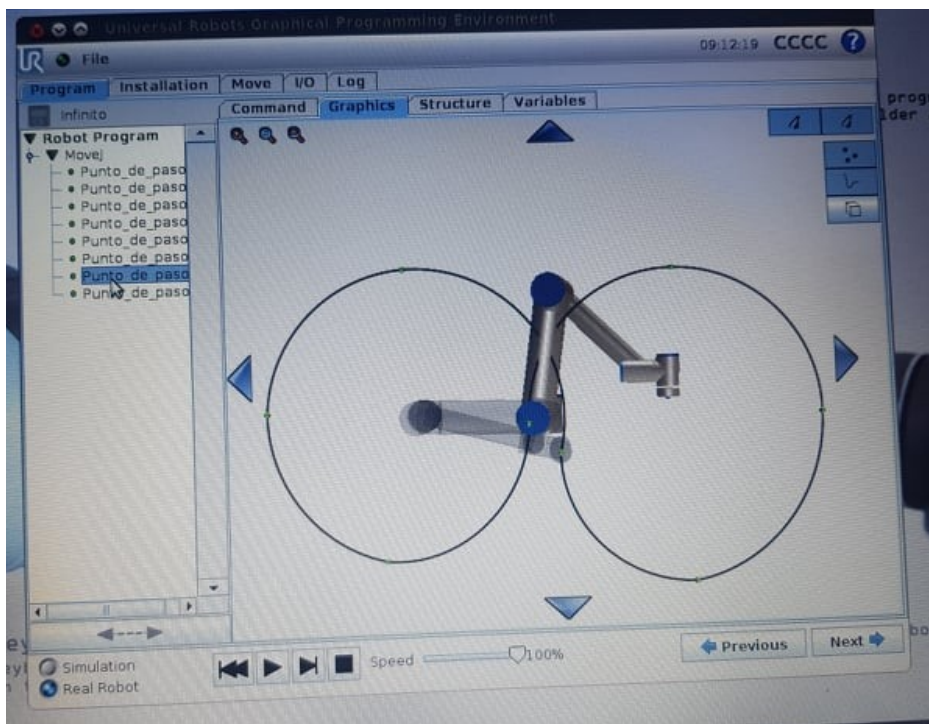
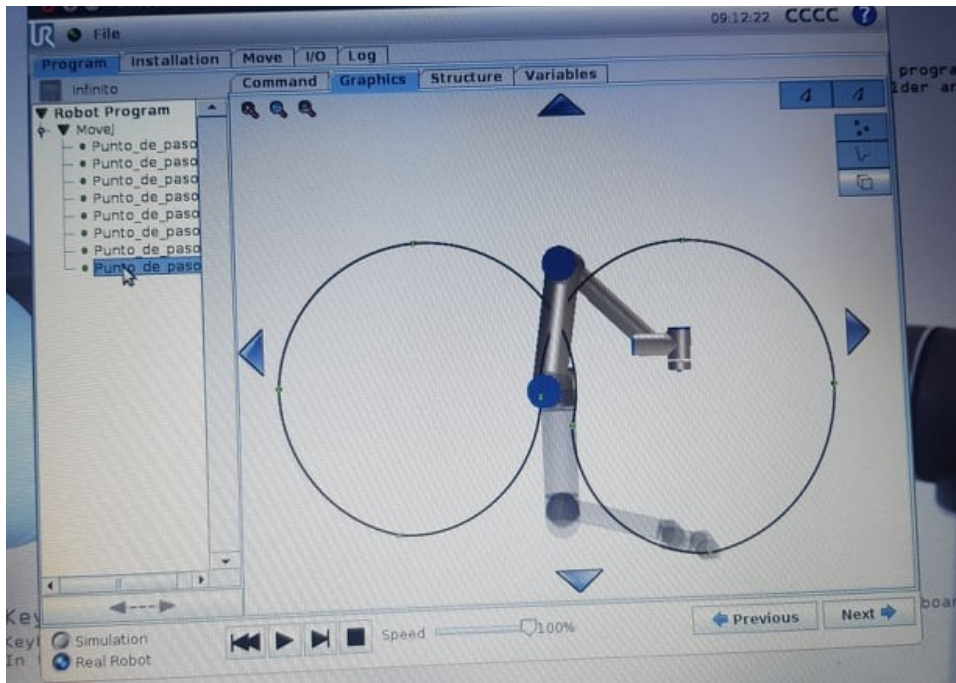
Nos aparecera esta interfaz

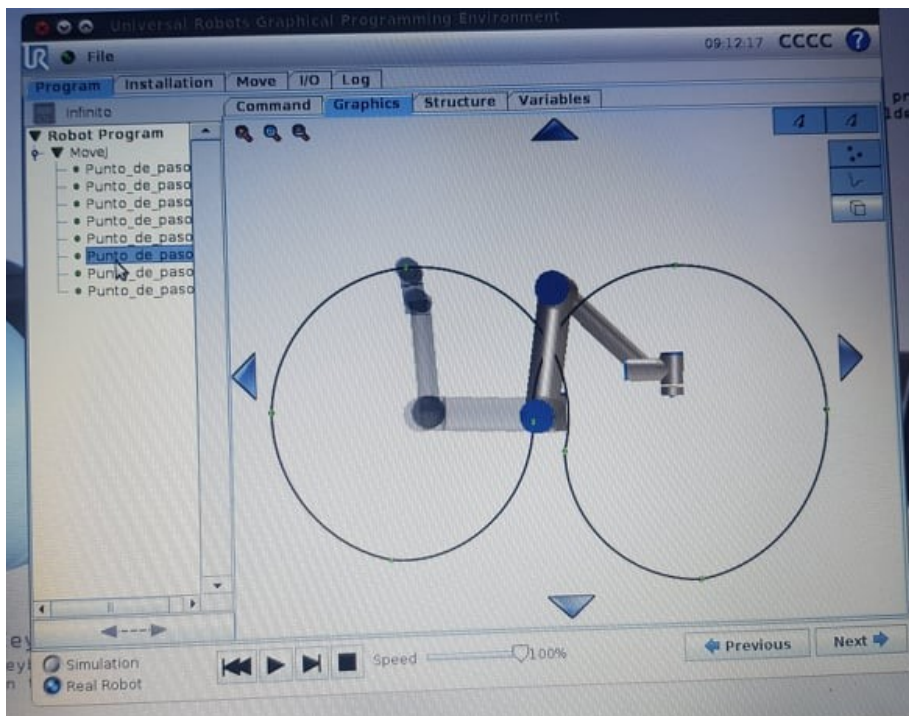
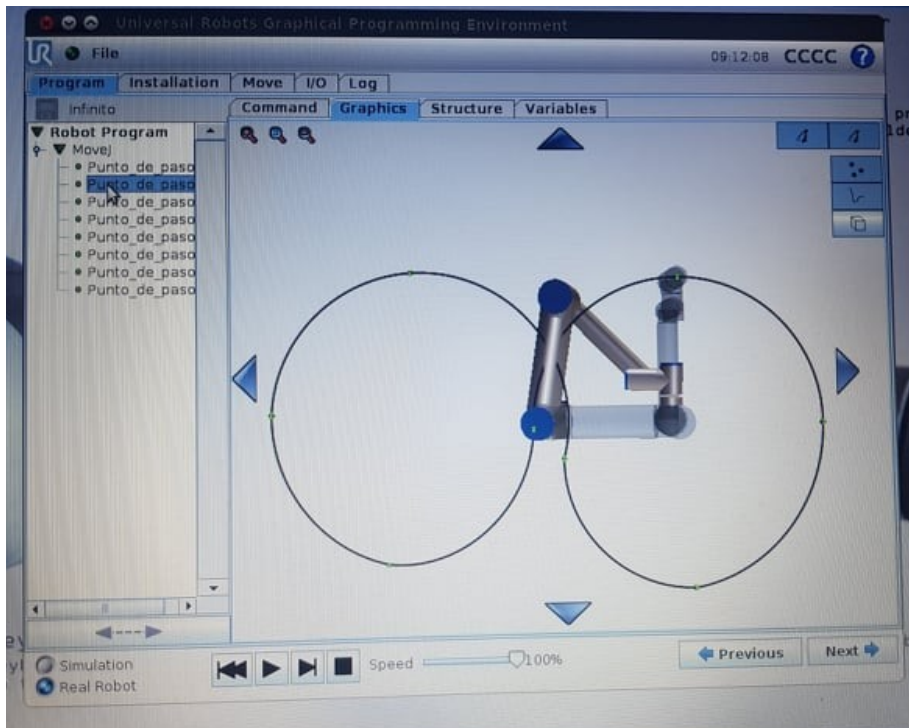


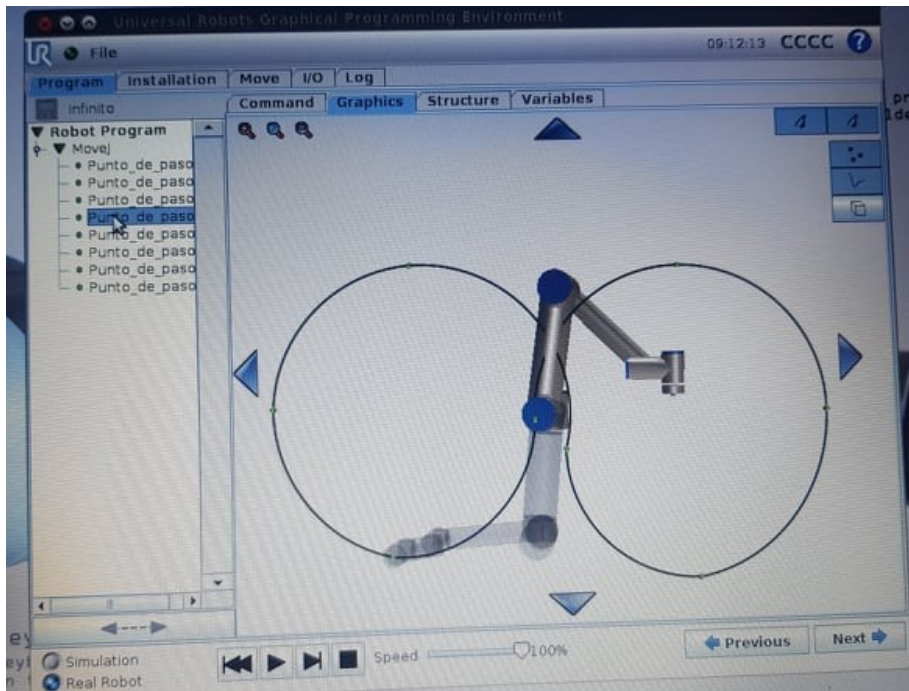
Los puntos para Realizar el simbolo “□”











Conclusiòn:

Al parecer, cuando se trata de hacer una figura con el brazo, debes de tener en cuenta las posiciones finales de cada punto de paso, a final de cuentas el robot se enfocara en llegar a ese punto establecido de una forma u otra, esto hecho de la manera mas comoda posible para el.