



REGISTRO DE AVANCE



UPZMG

ACADEMIA DE ELECTRÓNICA

NOMBRE ALUMNO		Samuel Caleb Martínez Hernández			
ASIGNATURA		Programación de Robots Industriales		NOMBRE PROFESOR	Carlos Enrique Morán Garabito
RECIBÍ INFORMACIÓN AL INICIO DEL CUATRIMESTRE SOBRE EVALUACIÓN Y REGLAS DE CLASE					
FIRMA DEL ALUMNO		El alumno programará robots industriales mediante lenguajes, entornos de programación y procesos de configuración, para su integración en procesos industriales.			
No. PRACTICA	PRACTICA (34%)	FECHA DE ENTREGA PROGRAMADA	FECHA DE ENTREGA REPORTE	FIRMA DE ENTREGA	ENTREGA EN TIEMPO (100%, 50%, 0%)
33.00%	1	EV_2_2_manipulador industrial de robots en modo manual	30-05-19	30-05-19	100
	2	EV_2_3_programación manual de un robot	18-06-19	18-05-19	100
	3	EV_3_2_Programar trayectorias de robots industriales			
	4	EV_3_2_programación manual de un robot			
	5	EV_3_4_simulación de una rutina	18-07-19		100
	6	EV_4_2_Programar rutinas de interacción del robot con sistemas	18-07-19		100
AVANCE	PROYECTO (34%)	FECHA DE ENTREGA PROGRAMADA	FECHA DE ENTREGA REPORTE	FIRMA DE ENTREGA	ENTREGA EN TIEMPO (100%, 50%, 0%)
17.00%	1	Definición del tema	13-may	13-may-19	100
	2	Primer avance	20-may	20-may-19	50
	3	Segundo avance	25-jun		
	4	Reporte final	08-ago		
No DE TAREA	TAREA / ACTIVIDAD (33%)	FECHA DE ENTREGA REPORTE	FECHA DE ENTREGA REPORTE	FIRMA DE ENTREGA	ENTREGA EN TIEMPO (100%, 50%, 0%)
33.00%	1	EV_1_1_morfología de los robots industriales		09-05-19	100
	2	EV_1_2_Seleccionar tipo de robot y sus periféricos de acuerdo a su aplicación, morfología, control y carga de trabajo		01-06-19	100
	3	EV_1_3_celda integrada en un sistema de manufactura		23-05-19	100
	4	EV_2_1_modos de movimiento de robots		23-05-19	100
	5	EV_3_1_Identificar las fallas en robots industriales		01-06-19	100
	6	EV_3_3_los sistemas de referencia: coordenadas cartesiano (XYZ User) eje por eje (Joint), Herramienta (Tool) y Universal (World) en la programación de trayectorias de robots			
	7	EV_4_1_Identificar las interfaces de salida de robots industriales		01-07-19	100
	8	EV_4_3_celda de manufactura con robot industrial			
	9				

Lunes 22-07-19 Martes 23-07-19 Miércoles 24-07-19 Jueves 25-07-19