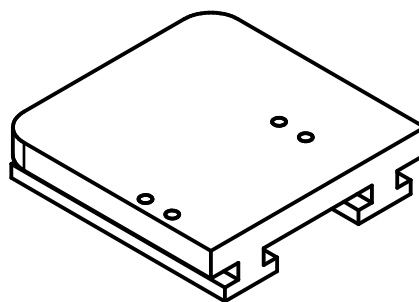
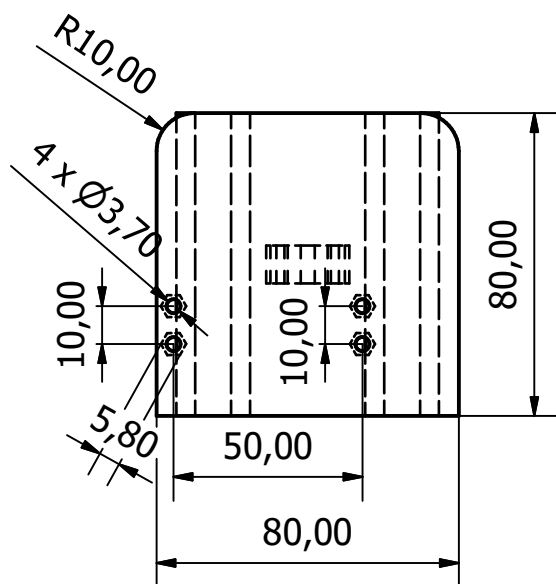
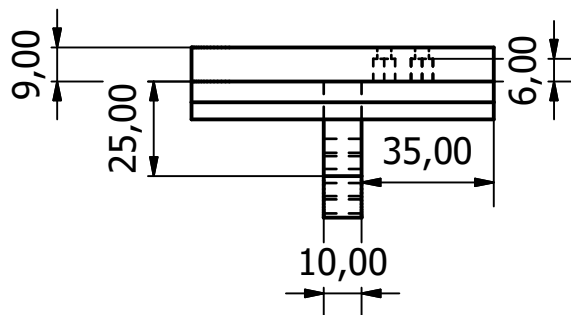
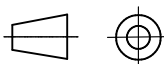
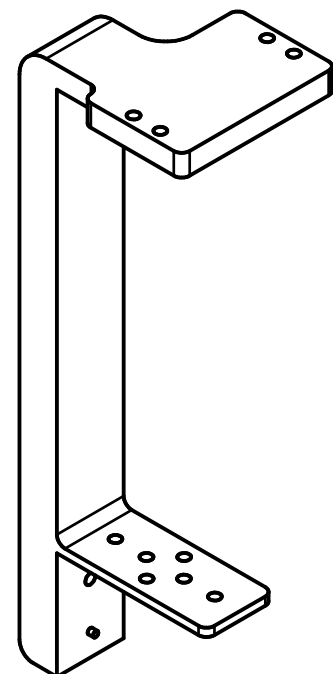
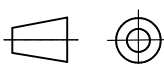


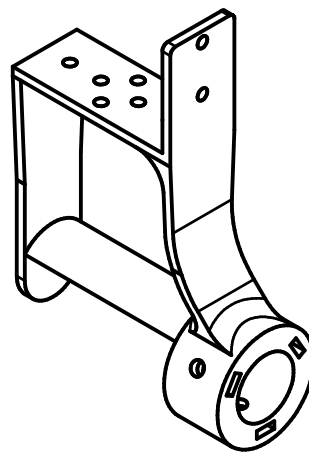
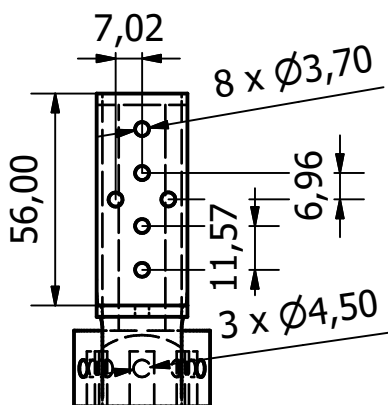
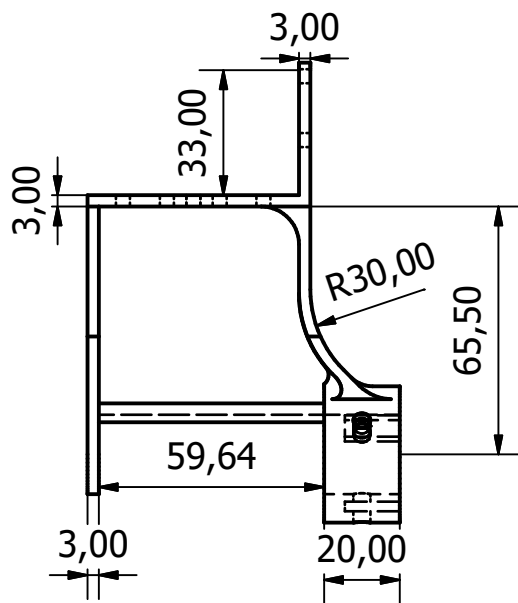
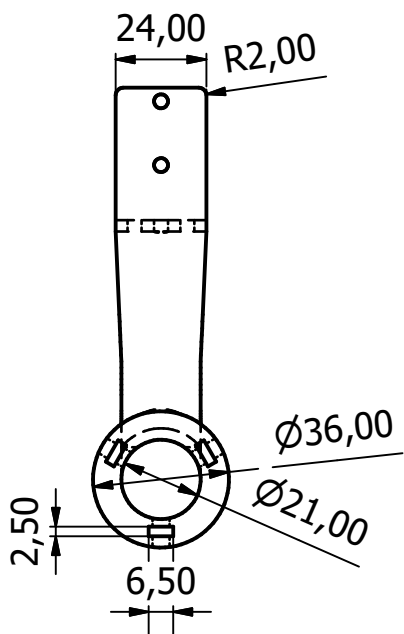
<div><div>TEC</div><div>Tecnológico de Costa Rica</div></div>					ESCUELA DE INGENIERÍA MECATRÓNICA		REVISIÓN
					CURSO		
					Robótica		
	NOMBRE	FIRMA	FECHA	MATERIAL	PARTE Base		
DIBUJA	N. Vega		2-12-25	ABS			
VERIFICA							
				ACABADO GENERAL			
SISTEMA				TOLERANCIA SEGÚN	PROYECTO	ESCALA	FORMATO
				INTE ISO 2768	Brazo Robótico para Escritura	1 : 2	A
					UNIDADES	mm	HOJA 1 DE 5

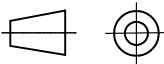


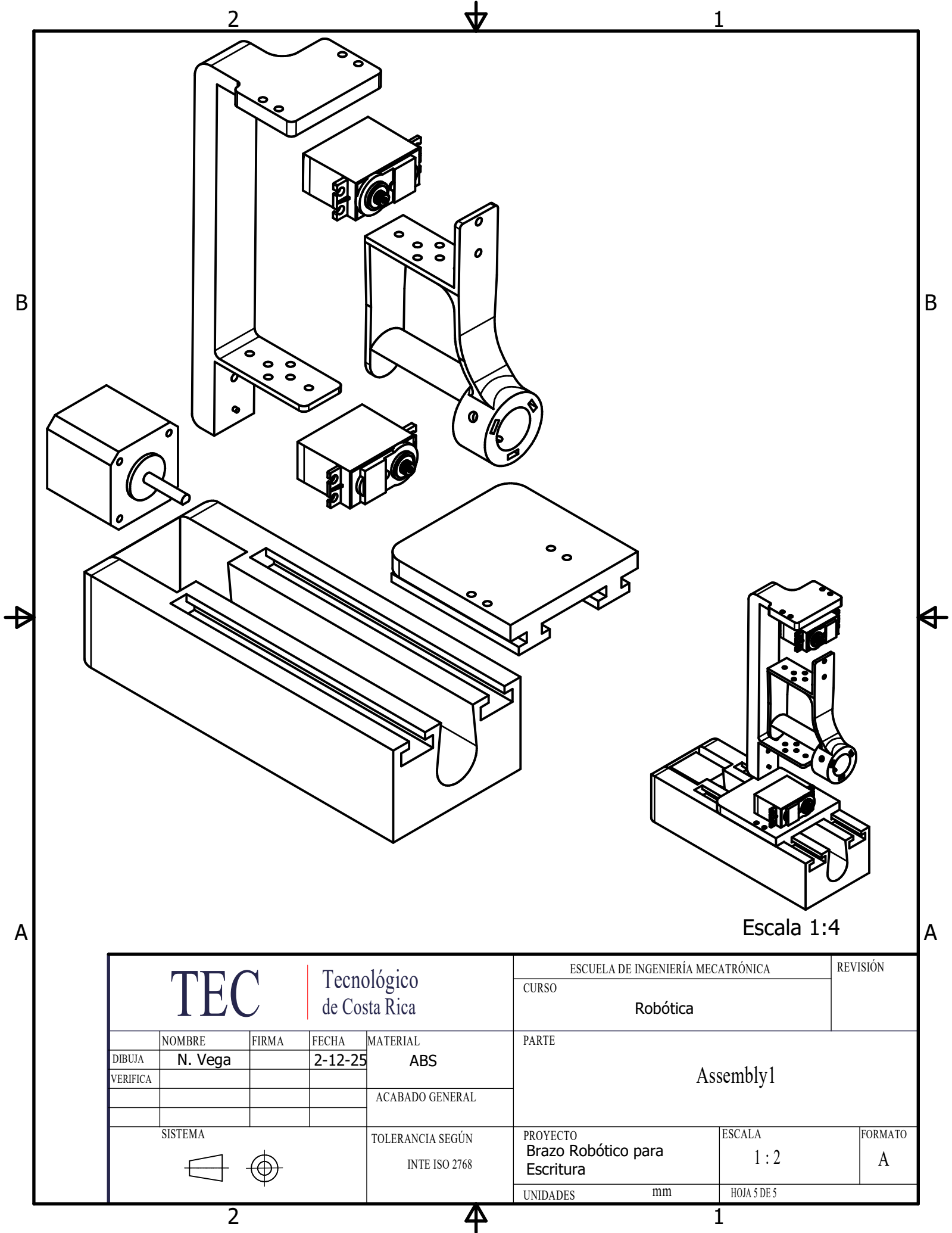
<div>TEC</div> <div>Tecnológico de Costa Rica</div>					ESCUELA DE INGENIERÍA MECATRÓNICA		REVISIÓN				
					CURSO Robótica						
	NOMBRE	FIRMA	FECHA	MATERIAL ABS	PARTE Riel						
DIBUJA	N. Vega		2-12-25								
VERIFICA											
				ACABADO GENERAL							
SISTEMA <div></div>				TOLERANCIA SEGÚN INTE ISO 2768		PROYECTO Brazo Robótico para Escritura		ESCALA 1 : 2		FORMATO A	
UNIDADES mm						HOJA 2 DE 5					



<div>TEC</div> <div>Tecnológico de Costa Rica</div>					ESCUELA DE INGENIERÍA MECATRÓNICA		REVISIÓN		
					CURSO Robótica				
	NOMBRE	FIRMA	FECHA	MATERIAL ABS	PARTE acople de servos				
DIBUJA	N. Vega		2-12-25						
VERIFICA									
				ACABADO GENERAL					
SISTEMA 				TOLERANCIA SEGÚN INTE ISO 2768		PROYECTO Brazo Robótico para Escritura		ESCALA 1 : 2	FORMATO A
UNIDADES mm						HOJA 3 DE 5			



<div>TEC</div> <div>Tecnológico de Costa Rica</div>					ESCUELA DE INGENIERÍA MECATRÓNICA		REVISIÓN				
					CURSO						
					Robótica						
	NOMBRE	FIRMA	FECHA	MATERIAL	PARTE						
DIBUJA	N. Vega		2-12-25	ABS	toolrobotica						
VERIFICA											
				ACABADO GENERAL							
SISTEMA				TOLERANCIA SEGÚN		PROYECTO		ESCALA		FORMATO	
				INTE ISO 2768		Brazo Robótico para Escritura		1 : 2		A	
						UNIDADES		mm		HOJA 4 DE 5	



<div>TEC</div> <div>Tecnológico de Costa Rica</div>					ESCUELA DE INGENIERÍA MECATRÓNICA		REVISIÓN	
					CURSO			
					Robótica			
	NOMBRE	FIRMA	FECHA	MATERIAL	PARTE <			